

toujours cette ruse de calcul

3

d'où d'après $\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$

$$\left(\frac{v t_1}{A}\right)^2 + \left(\frac{v}{A \omega_0}\right)^2 = 1 \quad ; \quad \text{soit} \quad \frac{v^2 t_1^2}{A^2} + \frac{v^2}{A^2 \omega_0^2} = 1$$

$$\text{donc } A^2 = v^2 \left(t_1^2 + \frac{1}{\omega_0^2} \right) \quad ; \quad \text{soit} \quad A = \sqrt{v^2 \left(t_1^2 + \frac{1}{\omega_0^2} \right)}$$

le choix très classique d'une vitesse initiale nulle vu en cours évite cette difficulté de résolution

8. À l'instant t_2 , la vitesse de la masse par rapport au tapis s'annule, donc la vitesse de la masse par rapport au sol est v

$$A \omega_0 \cos[\omega_0(t_2 - t_1) + \alpha] = v$$

$$\text{d'où } \cos[\omega_0(t_2 - t_1) + \alpha] = \frac{v}{A \omega_0} = \frac{1}{\omega_0} \frac{1}{\sqrt{t_1^2 + \frac{1}{\omega_0^2}}} = \frac{1}{\sqrt{\omega_0^2 t_1^2 + 1}}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}} = \cos \alpha$$

$$\text{soit } \omega_0(t_2 - t_1) + \alpha = \alpha \Rightarrow t_2 = t_1 \quad \text{NON}$$

$$\omega_0(t_2 - t_1) + \alpha = 2\pi - \alpha \Rightarrow t_2 = t_1 + \frac{2\pi - 2\alpha}{\omega_0}$$

$$\text{on a alors } x(t_2) = x_0 + A \sin(\omega_0(t_2 - t_1) + \alpha)$$

$$x(t_2) = x_0 + A \sin(2\pi - \alpha)$$

$$x(t_2) = x_0 - A \sin \alpha$$

9. La masse décollera lorsque $F(t_3) = F_{\text{max}}$

$$\text{or } F(t_3) = k(x(t_3) - x_0)$$

et on repart...

ces questions relativement calculatoires peuvent faire peur, nous vous conseillons de bien relire les corrections afin de pouvoir gérer ce type de calcul dans toute autre problématique

l'équation classique d'oscillateur harmonique

l'énoncé demande de vérifier la solution

2 points importants : cette forme s'avère plus simple en terme de calcul que la forme usuelle et on notera le décalage temporelle t1

$$\text{soit } \left[\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = \frac{k}{m} x_0 \right]$$

6. on vérifie la solution proposée en la réinjectant dans l'équation

$$\text{si } x(t) = x_0 + A \sin[\omega_0(t-t_1) + d]$$

$$\text{alors } \frac{dx}{dt} = \frac{dx_0}{dt} + A \frac{d}{dt} \{ \sin(\omega_0(t-t_1) + d) \} = 0 + A (\omega_0) \cos[\omega_0(t-t_1) + d]$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = A \omega_0 (-\omega_0) \sin[\omega_0(t-t_1) + d] = -A \omega_0^2 \sin[\omega_0(t-t_1) + d]$$

on réinjecte ces informations dans l'ÉD

la seule connaissance est la formule de dérivée

$$-A \omega_0^2 \sin[\omega_0(t-t_1) + d] + \omega_0^2 [x_0 + A \sin[\omega_0(t-t_1) + d]] = \omega_0^2 x_0$$

il vient $0 = 0 \rightarrow$ la solution vérifie l'équation différentielle.

7. les 2 informations manquantes A et d sont déterminées en utilisant $x(t_1)$ et $v(t_1)$

$$\begin{cases} x(t_1) = x_0 + v t_1 \\ v(t_1) = v \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_0 + A \sin[\omega_0(t_1-t_1) + d] = x_0 + v t_1 \\ v(t_1) = \left(\frac{dx}{dt}\right)_{t_1} = A \omega_0 \cos[\omega_0(t_1-t_1) + d] = v \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} A \sin d = v t_1 & \textcircled{I} \\ A \omega_0 \cos d = v & \textcircled{II} \end{cases}$$

l'énoncé a été modifié par rapport au texte original pour vous guider dans cette résolution, nous vous conseillons de vous entraîner

$$\frac{\textcircled{I}}{\textcircled{II}} \Rightarrow \frac{A \sin d}{A \omega_0 \cos d} = \frac{v t_1}{v} = t_1 \rightarrow \left[\tan d = \omega_0 t_1 \right]$$

et le système se réécrit $\begin{cases} \sin d = \frac{v t_1}{A} \\ \cos d = \frac{v}{A \omega_0} \end{cases}$

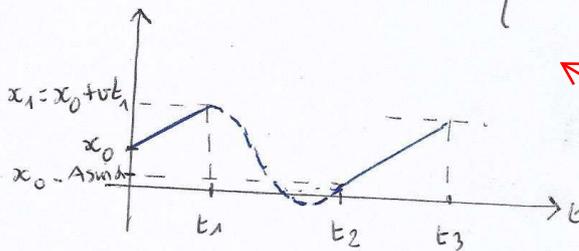
il est très clair qu'à la difficulté physique s'ajoute la difficulté de mise en équation

avec $x(t_3) = x(t_2) + v(t_3 - t_2)$ ^{distance parcourue sur le tapis depuis instant t_2}
 ↑
 position où la mare retrouve le tapis

donc $F(t_3) = R \{ x(t_2) + v(t_3 - t_2) - x_0 \}$ avec $x(t_2) = x_0 - A \sin d$

$$F(t_3) = R \{ -A \sin d + v(t_3 - t_2) \}$$

puisque $F(t_3) = T_{max}$; on trouve $\left\{ t_3 - t_2 = \frac{1}{v} \left\{ \frac{T_{max}}{R} + A \sin d \right\} \right.$



le tracé doit faire apparaître cette idée de périodicité

Avec $x(t_3) = x_0 - A \sin d + v \times \frac{1}{v} \left\{ \frac{T_{max}}{R} + A \sin d \right\} = x_0 + \frac{T_{max}}{R} = x_0 + vt_1 = x(t_1) = x_1$

La période du mouvement est donnée par $t_3 - t_1$

$$T = t_3 - t_1 = t_3 - t_2 + t_2 - t_1$$

$$T = \frac{1}{v} \left\{ \frac{T_{max}}{R} + A \sin d \right\} + \frac{2\pi - d}{\omega_0} = t_1 + \frac{A \sin d}{v} + \frac{2\pi - d}{\omega_0}$$

$$T = \frac{t \sin d}{\omega_0} + \frac{A \sin d}{v} + \frac{2\pi - d}{\omega_0}$$

10. L'ensemble tapis/rouleau modélise une plaque lithosphérique

L'objet m : 1 plaque lithosphérique en mouvement par rapport à l'autre

plaque : L'objet verticale 1 autre point de la plaque lithosphérique

Le ressort modélise l'élasticité de la plaque.

toute tentative de réponse géologique est valorisée