

**Exercice 1 (Linéaires ou pas ?)**

1. Les applications de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}^2$  suivantes sont-elles linéaires ?

(a)  $f_1(x, y) = (1, x + y)$

(b)  $f_2(x, y) = (x^2, y^2)$

(c)  $f_3(x, y) = (0, x - y)$

2. Expliquer pourquoi, sans calcul, une application linéaire  $g$  ne peut pas avoir pour expression analytique :  $g(x, y) = (x, \sqrt{y})$ .

**Exercice 2 (Injectivité, surjectivité et bijectivité d'endomorphismes de  $\mathbb{R}^n$ )**

Soit les applications :

$$f: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2 \quad \text{et} \quad g: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(x, y) \longmapsto (2x - 3y, x + 4y) \quad \text{et} \quad (x, y, z) \longmapsto (x + y, x + z, x + y)$$

- Démontrer que  $f$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}^2$ . On admettra que  $g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ .
- Déterminer le noyau et l'image de ces endomorphismes.
- Ces endomorphismes sont-ils injectifs ? surjectifs ? bijectifs ? Déterminer, le cas échéant, la bijection réciproque.

**Exercice 3 (Bases et équations cartésiennes de  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$ )**

Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice relativement à la base canonique  $\mathcal{B}$  de

$$\mathbb{R}^3 \text{ est : } \text{mat}_{\mathcal{B}}(f) = M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 5 \end{pmatrix}.$$

- Caractériser de trois façons  $\text{Ker}(f)$ .
- Caractériser de trois façons  $\text{Im}(f)$ .

**Exercice 4 (Décomposition canonique d'une application linéaire)**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^2$  dont la matrice relativement aux bases canoniques de  $\mathbb{R}^3$  et de  $\mathbb{R}^2$  (notées respectivement  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  et  $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2)$ ) est :

$$\text{mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}(f) = A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

- Déterminer une base de  $\text{Im}(f)$  et une base  $(u, v)$  de  $\text{Ker}(f)$ .
- On considère  $g$  et  $h$  des endomorphismes de  $\mathbb{R}^3$  et  $\mathbb{R}^2$  respectivement, définis par  $g(e_1) = e_1$ ,  $g(e_2) = u$ ,  $g(e_3) = v$  et  $h(e'_1) = e'_1 + e'_2$ ,  $h(e'_2) = e'_2$ .
  - Montrer que  $g$  et  $h$  sont bijectifs.
  - Déterminer la matrice de  $h \circ f \circ g$  dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^3$  et  $\mathbb{R}^2$  et en déduire son expression analytique.

**Exercice 5 (Expressions de  $f$  et de  $f^{-1}$  dans une nouvelle base)**

Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice relativement à une base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$  est :

$$\text{mat}_{\mathcal{B}}(f) = A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- Montrer que  $f$  est bijectif et déterminer la matrice de  $f^{-1}$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- Vérifier que la famille  $\mathcal{F} = ((1, 0, 0), (1, 1, 0), (1, 1, 1))$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
- Dans cette question on suppose que  $\mathcal{B} = \mathcal{F}$ . On note alors  $e_1, e_2, e_3$  les vecteurs de la base canonique et  $u_1, u_2, u_3$  ceux de la base  $\mathcal{B}$ .
  - Exprimer les vecteurs de  $\mathcal{B}$  en fonction de  $e_1, e_2$  et  $e_3$ .
  - Exprimer les vecteurs de la base canonique en fonction de  $u_1, u_2$  et  $u_3$ .
  - En déduire les expressions analytiques de  $f$  et  $f^{-1}$ .

**Exercice 6 (Rang, noyau et image d'applications à partir des matrices)**

1. On note  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  une base de  $\mathbb{R}^3$ ,  $\mathcal{C}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^4$  et  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^4$  définie par :

$$f(e_1) = (1, 3, -1, 2) \quad f(e_2) = (2, 5, -4, 0) \quad f(e_3) = (3, 6, 0, 1)$$

- Écrire la matrice  $M$  de  $f$  dans les bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{C}$ .
- Déterminer le rang de  $f$ .
- L'application  $f$  est-elle injective ? Surjective ?
- En déduire  $\text{Ker}(f)$  et une base de  $\text{Im}(f)$ .

2. On note  $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, e'_3, e'_4)$  une base de  $\mathbb{R}^4$ ,  $\mathcal{C}'$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  et  $g$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^4$  dans  $\mathbb{R}^3$  définie par :

$$g(e'_1) = (1, 2, 3) \quad g(e'_2) = (3, 5, 6) \quad g(e'_3) = (-1, -4, 0) \quad g(e'_4) = (2, 0, 1)$$

- Écrire la matrice  $N$  de  $g$  dans les bases  $\mathcal{B}'$  et  $\mathcal{C}'$ .
- Exprimer  $N$  en fonction de  $M$  et en déduire le rang de  $g$ .
- L'application  $g$  est-elle injective ? Surjective ?
- En déduire  $\text{Im}(g)$ .
- Déterminer une base de  $\text{Ker}(g)$ .

**Exercice 7 (Matrice simple d'un endomorphisme nilpotent d'ordre 3)**

Soit  $f$  un endomorphisme de  $\mathbb{K}^3$  tel que  $f^3 = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{K}^3)}$  et  $f^2 \neq 0_{\mathcal{L}(\mathbb{K}^3)}$  (on dit que  $f$  est un endomorphisme nilpotent d'ordre 3).

- Soit  $u$  un vecteur de  $\mathbb{K}^3$  tel que  $f^2(u) \neq 0_{\mathbb{K}^3}$ .
  - Montrer que la famille  $(u, f(u), f^2(u))$  est une base de  $\mathbb{K}^3$ .

- (b) Donner la matrice de  $f$  relativement à la base  $(u, f(u), f^2(u))$ .
2. Déterminer  $\text{Ker}(f)$ ,  $\text{Ker}(f^2)$ . Donner le rang de  $f$ .

**Exercice 8 (À la recherche des droites stables)**  $\left( \begin{array}{ccc} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{array} \right)$ .

On considère la matrice  $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  définie par  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

On note  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  que  $A$  représente dans la base canonique.

- Déterminer une base et la dimension de  $\text{Im}(f)$  et  $\text{Ker}(f)$ .
- Déterminer  $\text{rg}(f - \alpha \text{id}_{\mathbb{R}^3})$  en fonction de  $\alpha \in \mathbb{R}$ .
- On pose  $u_1 = (0, 1, -1)$ ,  $u_2 = (1, 1, -1)$ ,  $D_1 = \text{Vect}(u_1)$ ,  $D_2 = \text{Vect}(u_2)$ .  
Montrer que  $D_1$  et  $D_2$  sont les seules droites vectorielles stables par  $f$ .  
On dit qu'une droite vectorielle  $D$  est dite stable par  $f$  si  $f(D) \subset D$ .

**Exercice 9 (Noyau et image de la composition de deux endomorphismes)**

Soient  $p \in \mathbb{N}^*$  et  $f, g$  deux endomorphismes de  $\mathbb{K}^p$ .

- Montrer que  $\text{Ker}(f) \subset \text{Ker}(g \circ f)$  et  $\text{Im}(g \circ f) \subset \text{Im}(g)$ .
- Montrer que  $g \circ f = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{K}^p)}$  si et seulement si  $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(g)$ .

**Exercice 10 (Stabilité de  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$  par  $g$  lorsque  $f \circ g = g \circ f$ )**

Soient  $p \in \mathbb{N}^*$  et  $f, g$  deux endomorphismes de  $\mathbb{K}^p$  tel que  $f \circ g = g \circ f$ .

Démontrer que  $g(\text{Ker } f) \subset \text{Ker } f$  et que  $g(\text{Im } f) \subset \text{Im } f$ .

On dit que  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$  sont stables par  $g$ .

**Exercice 11 (Décompositions des endomorphismes  $f^3 - \text{id}_{\mathbb{K}^p}$  et  $f^3 + \text{id}_{\mathbb{K}^p}$ )**

Soit  $p \in \mathbb{N}^*$  et  $f$  un endomorphisme de  $\mathbb{K}^p$ .

- Écrire les endomorphismes  $f^3 - \text{id}_{\mathbb{K}^p}$  et  $f^3 + \text{id}_{\mathbb{K}^p}$  sous forme d'une composition d'endomorphismes en s'inspirant de la factorisation de  $X^3 - 1$  et  $X^3 + 1$ .
- On suppose que  $f^3 = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{K}^p)}$ . Montrer que  $f - \text{id}_{\mathbb{K}^p}$  et  $f + \text{id}_{\mathbb{K}^p}$  sont bijectifs et donner leur bijection réciproque.

**Exercice 12 (Informatique)**

Soit  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$  défini par  $f(x, y) = (y, x)$  et  $A = \{a \text{id}_{\mathbb{R}^2} + (1 - a)f, a \in [0, 1]\}$ .

- Donner les matrices des endomorphismes de  $A$  dans la base canonique.
- Écrire une fonction Python `est_dans_A` d'argument une matrice 2x2  $B$  qui renvoie le booléen indiquant si l'endomorphisme canoniquement associé à  $B$  appartient à  $A$ .  
On rappelle que l'endomorphisme canoniquement associé à  $B$  est l'endomorphisme dont la matrice dans la base canonique est  $B$ .

**Exercice 13 (Informatique)**  $\left( \begin{array}{ccc} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -3 & 0 & -1 \end{array} \right)$

On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -3 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

On rappelle que la fonction `np.linalg.matrix_rank(B)` du module `numpy` renvoie le rang de la matrice  $B$  (tableau `numpy`).

- Donner une condition nécessaire et suffisante utilisant le rang pour que deux vecteurs  $u$  et  $v$  soient colinéaires.
- Écrire une fonction Python `colineaires` de paramètres `u, v` qui renvoie le booléen indiquant si `u` et `v` sont colinéaires.
- Écrire une fonction `produit` d'argument `u` qui renvoie le produit matriciel de la matrice  $A$  de l'énoncé par le vecteur colonne `u`.
- On dit que le vecteur `u` de  $\mathbb{R}^3$  est un vecteur propre de la matrice  $A$  si `u` est non nul et s'il existe un nombre `a` tel que `Au = au`.  
Écrire une fonction `vecteur_propre` d'argument `u` qui renvoie un booléen indiquant si `u` est un vecteur propre de  $A$ .

**Exercice 14 (Informatique)**

On rappelle que les fonctions `np.linalg.matrix_rank(B)` et `np.linalg.inv(B)` du module `numpy` renvoient respectivement le rang de la matrice  $B$  et son inverse.

- Écrire une fonction Python sans paramètre qui renvoie l'inverse d'une matrice (4,4) qui contient sur chaque ligne un seul 1 à une place aléatoirement choisie et des 0 ailleurs si cette matrice est inversible et qui ne renvoie rien si cette matrice n'est pas inversible.
- Écrire une fonction Python d'argument `r` qui calcule le nombre moyen d'essais en suivant le protocole précédent pour arriver à une matrice inversible où `r` est le nombre de simulations d'une variable aléatoire à déterminer.

**Exercice 15 (Diagonalisation et trigonalisation à la main)**

On considère deux endomorphismes  $u$  et  $v$  de  $\mathbb{R}^3$  dont les matrices dans la base canonique

de  $\mathbb{R}^3$  sont respectivement  $A = \begin{pmatrix} 4 & -5 & -6 \\ 0 & -1 & 0 \\ 3 & -3 & -5 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 6 & -6 & -7 \\ 0 & 2 & 2 \\ 2 & -3 & -3 \end{pmatrix}$ .

- Déterminer trois réels  $\lambda_1 > \lambda_2 > \lambda_3$  tels que  $A - \lambda_i I_3$  ne soit pas inversible.
- Trouver une base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que la matrice de  $u$  dans  $\mathcal{B}$  soit  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$ .
- Déterminer deux réels  $\mu_1 < \mu_2$  tels que  $B - \mu_i I_3$  ne soit pas inversible.
- Trouver une base  $\mathcal{F}$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que la matrice de  $v$  dans  $\mathcal{F}$  soit  $\begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & 0 \\ 0 & \mu_2 & 1 \\ 0 & 0 & \mu_2 \end{pmatrix}$ .