

## FORMULAIRE MECANIQUE DES FLUIDES

Force de pression subie par une particule sur sa frontière :

$$\overrightarrow{dF_S} = p \cdot \overrightarrow{dS} = p \cdot dS \cdot \vec{n}$$

Relation Fondamentale de la Statique des Fluides :

$$\overrightarrow{grad}(p) = \rho \vec{g}$$

$$\frac{dp}{dz} = -\rho \cdot g \text{ si } z \text{ orienté vers le haut (verticale ascendante)}$$

$$\frac{dp}{dz} = +\rho \cdot g \text{ si } z \text{ orienté vers le bas (verticale descendante)}$$

Relation Fondamentale de la Statique des Fluides **incompressibles** ( $\rho = cte$ ) :

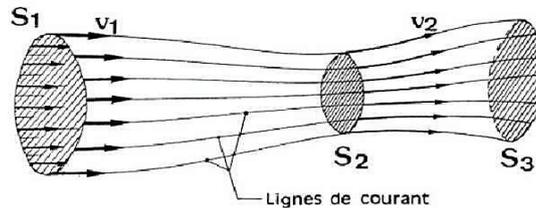
$$p_{bas} = p_{haut} + \rho \cdot g \cdot h$$

$$p_1 + \rho \cdot g \cdot z_1 = p_2 + \rho \cdot g \cdot z_2 \text{ (si axe } z \text{ orienté vers le haut)}$$

$$p_1 - \rho \cdot g \cdot z_1 = p_2 - \rho \cdot g \cdot z_2 \text{ (si axe } z \text{ orienté vers le bas)}$$

**Ligne de courant** : Ligne orientée tangente (en chacun de ses points) à la vitesse eulérienne à la date  $t$ .

**Tube de courant** : Ensemble des lignes de courant s'appuyant sur un contour fermé.



Vecteur **densité de courant de masse**  $\overrightarrow{j_M}(M, t)$  :

$$\overrightarrow{j_M}(M, t) = \rho(M, t) \cdot \vec{v}(M, t)$$

Unités :  $\rho$  masse volumique du fluide en  $\text{kg} \cdot \text{m}^{-3}$

$$v = \|\vec{v}\| \text{ en } \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$$

$$j_M = \|\overrightarrow{j_M}\| \text{ en } \text{kg} \cdot \text{m}^{-3} \cdot \text{m} \cdot \text{s}^{-1} = \text{kg} \cdot \text{s}^{-1} \cdot \text{m}^{-2}$$

**Débit massique**  $D_M$  à travers une surface ( $\Sigma$ ) :

$$D_M(M, t) = \frac{dm}{dt}(M, t) = \iint_{\Sigma} \overrightarrow{j_M}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} = \iint_{\Sigma} \rho(M, t) \cdot \vec{v}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} \quad \text{Unité : } \text{kg} \cdot \text{s}^{-1}$$

**Débit volumique**  $D_V$  à travers une surface ( $\Sigma$ ) :

$$D_V(M, t) = \frac{dV}{dt}(M, t) = \iint_{\Sigma} \vec{v}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} \quad \text{Unité : } \text{m}^3 \cdot \text{s}^{-1}$$

### Equation locale de conservation de la masse :

$$\text{div}(\vec{J}_M) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \text{ (cas général)}$$

$$\frac{\partial j_M}{\partial x} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \text{ (à une dimension)}$$

### Ecoulement **compressible / incompressible** :

$\text{div}(\vec{v}) \neq 0$  : Ecoulement compressible

$\text{div}(\vec{v}) = 0$  : Ecoulement incompressible

### Ecoulement **rotationnel / irrotationnel** :

$\vec{rot}(\vec{v}) \neq \vec{0}$  : Ecoulement rotationnel ou tourbillonnaire

$\vec{rot}(\vec{v}) = \vec{0}$  : Ecoulement irrotationnel

**Fluide parfait** : fluide dont l'écoulement se fait **sans perte (sans frottement)**. Seules les forces de pression interviennent au sein du fluide => Profil de vitesses **uniforme**.

**Fluide newtonien** ou **fluide visqueux** : il y a des pertes (frottements) lors de l'écoulement => Profil de vitesses **non uniforme**.

**Relation de Bernoulli** pour un fluide en écoulement stationnaire et incompressible, sans machine hydraulique et sans perte, sur une ligne de courant :

$$\frac{p_s}{\rho} + \frac{1}{2} v_s^2 + g \cdot z_s = \frac{p_e}{\rho} + \frac{1}{2} v_e^2 + g \cdot z_e \quad (1) \quad \text{Unités : J.kg}^{-1}$$

$$p_s + \frac{1}{2} \rho v_s^2 + \rho g z_s = p_e + \frac{1}{2} \rho v_e^2 + \rho g z_e \quad (2) \quad \text{Unités : Pa ou J.m}^{-3}$$

$$D_m \left( \frac{p_s}{\rho} + \frac{1}{2} v_s^2 + g \cdot z_s \right) = D_m \left( \frac{p_e}{\rho} + \frac{1}{2} v_e^2 + g \cdot z_e \right) \quad (3) \quad \text{Unités : W}$$

$p_e, p_s$  : pressions du fluide en entrée, sortie (Pa)

$v_e, v_s$  : vitesses du fluide en entrée, sortie du système ( $\text{m.s}^{-1}$ )

$z_e, z_s$  : altitudes du fluide en entrée, sortie du système ( $\text{m.s}^{-1}$ )

$\rho$  : masse volumique du fluide (incompressible) ( $\text{kg.m}^{-3}$ )

$g$  : accélération de la pesanteur ( $\text{m.s}^{-2}$ )

$D_m$  : débit massique lors de l'écoulement **stationnaire** ( $\text{kg.s}^{-1}$ )

$D_v$  : débit volumique lors de l'écoulement **stationnaire incompressible** ( $\text{kg.m}^{-3}$ )

**Relation de Bernoulli** pour un fluide en écoulement stationnaire et incompressible, avec machine hydraulique et avec perte de charge, sur une ligne de courant :

$$\left(\frac{p_2}{\rho} + \frac{1}{2}v_2^2 + gz_2\right) = \left(\frac{p_1}{\rho} + \frac{1}{2}v_1^2 + gz_1\right) + E_{mach} - E_{ch} \quad (1)$$

Unités : J.kg<sup>-1</sup>

$E_{mach}$  : Energie massique utile de la machine hydraulique (J.kg<sup>-1</sup>), > 0 si pompe, < 0 si turbine

$E_{ch}$  : Pertes de charge massique lors de l'écoulement (J.kg<sup>-1</sup>)

$$\left(p_2 + \frac{1}{2}\rho v_2^2 + \rho gz_2\right) = \left(p_1 + \frac{1}{2}\rho v_1^2 + \rho gz_1\right) + E_{vmach} - E_{vch} \quad (2)$$

Unités : Pa ou J.m<sup>-3</sup>

$E_{vmach}$  : Energie volumique utile de la machine hydraulique (J.m<sup>-3</sup>), > 0 si pompe, < 0 si turbine

$E_{vch}$  : Pertes de charge volumiques lors de l'écoulement (J.m<sup>-3</sup>)

$$D_m \cdot \left(\frac{p_2}{\rho} + \frac{1}{2}v_2^2 + gz_2\right) = D_m \cdot \left(\frac{p_1}{\rho} + \frac{1}{2}v_1^2 + gz_1\right) + P_{mach} - P_{ch} \quad (3)$$

Unités : W

$P_{mach}$  : Puissance utile de la machine hydraulique (W), > 0 si pompe, < 0 si turbine

$P_{ch}$  : Pertes de charge lors de l'écoulement (W)

$$\left(\frac{p_2}{\rho g} + \frac{v_2^2}{2g} + z_2\right) = \left(\frac{p_1}{\rho g} + \frac{v_1^2}{2g} + z_1\right) + H_{mach} - z_{ch} \quad (4)$$

Unités : mCF, mètre de colonne de fluide

$H_{mach}$  : Puissance utile de la machine hydraulique exprimée en mCF, > 0 si pompe, < 0 si turbine

$P_{ch}$  : Pertes de charge lors de l'écoulement, en mCF