

FORMULAIRE MECANIQUE DES FLUIDES

Force de pression subie par une particule sur sa frontière :

$$\overrightarrow{dF_S} = p \cdot \overrightarrow{dS} = p \cdot dS \cdot \vec{n}$$

Relation Fondamentale de la Statique des Fluides :

$$\overrightarrow{grad}(p) = \rho \vec{g}$$

$$\frac{dp}{dz} = -\rho \cdot g \text{ si } z \text{ orienté vers le haut (verticale ascendante)}$$

$$\frac{dp}{dz} = +\rho \cdot g \text{ si } z \text{ orienté vers le bas (verticale descendante)}$$

Relation Fondamentale de la Statique des Fluides **incompressibles** ($\rho = cte$) :

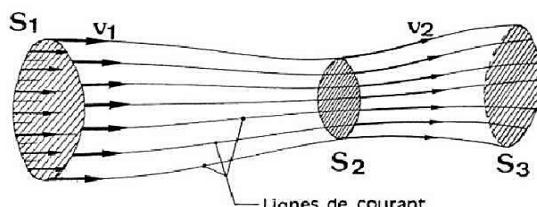
$$p_{bas} = p_{haut} + \rho \cdot g \cdot h$$

$$p_1 + \rho \cdot g \cdot z_1 = p_2 + \rho \cdot g \cdot z_2 \text{ (si axe } z \text{ orienté vers le haut)}$$

$$p_1 - \rho \cdot g \cdot z_1 = p_2 - \rho \cdot g \cdot z_2 \text{ (si axe } z \text{ orienté vers le bas)}$$

Ligne de courant : Ligne orientée tangente (en chacun de ses points) à la vitesse eulérienne à la date t .

Tube de courant : Ensemble des lignes de courant s'appuyant sur un contour fermé.



Vecteur **densité de courant de masse** $\overrightarrow{J_M}(M, t)$:

$$\overrightarrow{J_M}(M, t) = \rho(M, t) \cdot \vec{v}(M, t)$$

Unités : ρ masse volumique du fluide en $\text{kg} \cdot \text{m}^{-3}$

$$v = \|\vec{v}\| \text{ en } \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$$

$$J_M = \|\overrightarrow{J_M}\| \text{ en } \text{kg} \cdot \text{m}^{-3} \cdot \text{m} \cdot \text{s}^{-1} = \text{kg} \cdot \text{s}^{-1} \cdot \text{m}^{-2}$$

Débit massique D_M à travers une surface (Σ) :

$$D_M(M, t) = \frac{dm}{dt}(M, t) = \iint_{\Sigma} \overrightarrow{J_M}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} = \iint_{\Sigma} \rho(M, t) \cdot \vec{v}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} \quad \text{Unité : kg} \cdot \text{s}^{-1}$$

Débit volumique D_V à travers une surface (Σ) :

$$D_V(M, t) = \frac{dv}{dt}(M, t) = \iint_{\Sigma} \vec{v}(M, t) \cdot \overrightarrow{dS} \quad \text{Unité : m}^3 \cdot \text{s}^{-1}$$

Equation locale de conservation de la masse :

$$\operatorname{div}(\vec{J}_M) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \text{ (cas général)}$$

$$\frac{\partial j_M}{\partial x} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \text{ (à une dimension)}$$

Ecoulement compressible / incompressible :

$\operatorname{div}(\vec{v}) \neq 0$: Ecoulement compressible

$\operatorname{div}(\vec{v}) = 0$: Ecoulement incompressible

Ecoulement rotationnel / irrotationnel :

$\operatorname{rot}(\vec{v}) \neq \vec{0}$: Ecoulement rotationnel ou tourbillonnaire

$\operatorname{rot}(\vec{v}) = \vec{0}$: Ecoulement irrotationnel

Fluide parfait : fluide dont l'écoulement se fait **sans perte (sans frottement)**. Seules les forces de pression interviennent au sein du fluide => Profil de vitesses **uniforme**.

Fluide newtonien ou fluide visqueux : il y a des pertes (frottements) lors de l'écoulement => Profil de vitesses **non uniforme**.

Relation de Bernoulli pour un fluide en écoulement stationnaire et incompressible, sans machine hydraulique et sans perte, sur une ligne de courant :

$$\frac{p_s}{\rho} + \frac{1}{2} v_s^2 + g \cdot z_s = \frac{p_e}{\rho} + \frac{1}{2} v_e^2 + g \cdot z_e \quad (1) \quad \text{Unités : J.kg}^{-1}$$

$$p_s + \frac{1}{2} \rho v_s^2 + \rho g z_s = p_e + \frac{1}{2} \rho v_e^2 + \rho g z_e \quad (2) \quad \text{Unités : Pa ou J.m}^{-3}$$

$$D_m \left(\frac{p_s}{\rho} + \frac{1}{2} v_s^2 + g \cdot z_s \right) = D_m \left(\frac{p_e}{\rho} + \frac{1}{2} v_e^2 + g \cdot z_e \right) \quad (3) \quad \text{Unités : W}$$

p_e , p_s : pressions du fluide en entrée , sortie (Pa)

v_e , v_s : vitesses du fluide en entrée , sortie du système (m.s⁻¹)

z_e , z_s : altitudes du fluide en entrée , sortie du système (m.s⁻¹)

ρ : masse volumique du fluide (incompressible) (kg.m⁻³)

g : accélération de la pesanteur (m.s⁻²)

D_m : débit massique lors de l'écoulement **stationnaire** (kg.s⁻¹)

D_v : débit volumique lors de l'écoulement **stationnaire incompressible** (kg.m⁻³)

Relation de Bernoulli pour un fluide en écoulement stationnaire et incompressible, avec machine hydraulique et avec perte de charge, sur une ligne de courant :

$$\left(\frac{p_2}{\rho} + \frac{1}{2} v_2^2 + gz_2 \right) = \left(\frac{p_1}{\rho} + \frac{1}{2} v_1^2 + gz_1 \right) + E_{mach} - E_{ch} \quad (1)$$

Unités : J.kg⁻¹

E_{mach} : Energie massique utile de la machine hydraulique (J.kg⁻¹), > 0 si pompe, < 0 si turbine

E_{ch} : Pertes de charge massique lors de l'écoulement (J.kg⁻¹)

$$\left(p_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho gz_2 \right) = \left(p_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 + \rho gz_1 \right) + E_{v\,mach} - E_{v\,ch} \quad (2)$$

Unités : Pa ou J.m⁻³

$E_{v\,mach}$: Energie volumique utile de la machine hydraulique (J.m⁻³), > 0 si pompe, < 0 si turbine

$E_{v\,ch}$: Pertes de charge volumiques lors de l'écoulement (J.m⁻³)

$$D_m \cdot \left(\frac{p_2}{\rho} + \frac{1}{2} v_2^2 + gz_2 \right) = D_m \cdot \left(\frac{p_1}{\rho} + \frac{1}{2} v_1^2 + gz_1 \right) + P_{mach} - P_{ch} \quad (3)$$

Unités : W

P_{mach} : Puissance utile de la machine hydraulique (W), > 0 si pompe, < 0 si turbine

P_{ch} : Pertes de charge lors de l'écoulement (W)

$$\left(\frac{p_2}{\rho g} + \frac{v_2^2}{2g} + z_2 \right) = \left(\frac{p_1}{\rho g} + \frac{v_1^2}{2g} + z_1 \right) + H_{mach} - z_{ch} \quad (4)$$

Unités : mCF, mètre de colonne de fluide

H_{mach} : Puissance utile de la machine hydraulique exprimée en mCF, > 0 si pompe, < 0 si turbine

P_{ch} : Pertes de charge lors de l'écoulement, en mCF