

Semaine 24 - Lundi 5 mai au vendredi 9 mai

Chap 22 - DL et études de fonctions réelles

I/ Négligeabilité

- Définition : fonction négligeable devant x^n au voisinage de 0
- Propriétés : si $n < p$, alors x^p est négligeable devant x^n ; si f est négligeable devant x^n alors f est négligeable devant x^n ; la somme de deux fonctions négligeables devant x^n est négligeable devant x^n

II/ Développements limités

1. Définition

- Définition : développement limité à l'ordre n en 0
- Définitions : développement limité à l'ordre n en a , en $+\infty$, en $-\infty$
- Remarque : dans la pratique, pour obtenir un DL, on se ramène toujours à un DL(0) via un changement de variable

2. Unicité

- Proposition : Si f admet un $DL_n(0)$, alors ce DL est unique

3. Existence

- Proposition : Formule de Taylor-Young

4. DL usuels

- Proposition : $DL_n(0)$ de e^x , $\cos(x)$, $\sin(x)$, $(1+x)^\alpha$, $\frac{1}{1+x}$, $\sqrt{1+x}$ et $\ln(1+x)$

5. Opérations sur les DL

- Proposition : troncature
- Propositions : somme, produit par un scalaire, produit
- Proposition : intégration
- Proposition : composition

III/ Applications

1. Limites et équivalents

2. Etude locale en 0

- Prolongement par continuité
- Dérivabilité
- Tangente
- Position relative courbe/tangente

3. Etude asymptotique

- Asymptote horizontale
- Branche parabolique de direction (Oy) , ou de direction (Ox) , ou de direction la droite d'équation $y = ax$
- Asymptote oblique

Chap 23 - Applications linéaires et matrices

I/ Applications linéaires

1. Définitions

- Définitions : application linéaire, notation $L(E, F)$
- Exemple important : id_E
- Définitions : endomorphisme ($L(E)$), isomorphisme, automorphisme ($GL(E)$)
- Propriétés des applications linéaires : $f(0_E) = 0_F$ et $f\left(\sum_{i=1}^k \lambda_i u_i\right) = \sum_{i=1}^k \lambda_i f(u_i)$

2. Opérations sur les applications linéaires

- Propositions : la somme de deux AL, le produit d'une AL par un scalaire, la composée de deux AL et la réciproque d'une AL (si elle existe) sont des AL

II/ Noyau et image

1. Noyau

- Définition : $\text{Ker}(f)$ est l'ensemble des antécédents de 0_F
- Proposition : $\text{Ker}(f)$ est un sev de E
- Proposition : f est injective $\Leftrightarrow \text{Ker}(f) = \{0_E\}$

2. Image

- Définition : $\text{Im}(f) = f(E)$
- Proposition : $\text{Im}(f)$ est un sev de F
- Proposition : f est surjective $\Leftrightarrow \text{Im}(f) = F$
- Proposition : si E a pour base $B = (e_1, \dots, e_p)$, alors $\text{Im}(f) = \text{Vect}\left(f(e_1), \dots, f(e_p)\right)$

III/ Applications linéaires en dimension finie

1. Reconnaître une application linéaire en dimension finie

- Proposition : toute application f qui va de \mathbb{K}^p dans \mathbb{K}^n de la forme $f : (x_1, \dots, x_p) \mapsto (a_{11}x_1 + \dots + a_{1p}x_p, \dots, a_{n1}x_1 + \dots + a_{np}x_p)$ est linéaire

2. Construction par choix de l'image d'une base

- Proposition : si (e_1, \dots, e_p) est une base de \mathbb{K}^p et si (U_1, \dots, U_p) une famille de vecteurs de \mathbb{K}^n , alors il existe une unique application linéaire $f : \mathbb{K}^p \rightarrow \mathbb{K}^n$ telle que, pour tout $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$, $f(e_j) = U_j$

Questions de cours

1. Avec preuve

Enoncer (sans preuve) la formule de Taylor-Young et en déduire (avec preuve) les formules suivantes :

- $DL_n(0)$ de \exp ($n \in \mathbb{N}$)
- $DL_3(0)$ et $DL_4(0)$ de \cos
- $DL_3(0)$ et $DL_4(0)$ de \sin

2. Avec preuve

Enoncer (sans preuve) la formule de Taylor-Young et en déduire (avec preuve) les formules suivantes :

- $DL_n(0)$ de $(1+x)^\alpha$ ($n \in \mathbb{N}, \alpha \in \mathbb{R}$)
- $DL_3(0)$ de $\frac{1}{1+x}$
- $DL_2(0)$ de $\sqrt{1+x}$

3. Avec preuve

Donner la définition du noyau d'une application linéaire et démontrer qu'une application linéaire est injective si et seulement si son noyau est réduit au vecteur nul.

4. Avec preuve

Donner la définition de l'image d'une application linéaire et démontrer que l'image d'une application linéaire est un espace vectoriel.

5. Sans preuve

Enoncer la proposition qui permet de déterminer l'image d'une application linéaire en dimension finie ainsi que la proposition sur la construction par choix de l'image d'une base.