

# Matrices

BCPST 1C – Mme MOREL

Dans ce chapitre,  $\mathbb{K}$  désigne  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ . Les éléments de  $\mathbb{K}$  sont appelés les scalaires.

## 1 Définitions

### 1.1 Ensemble $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ , $n, p \in \mathbb{N}^*$

**Définition 1 :**

On appelle **matrice de taille  $n, p$  à coefficients dans  $\mathbb{K}$**  la donnée de  $n \times p$  scalaires  $a_{ij}$ ,  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , représentés sous forme d'un tableau à  $n$  lignes et  $p$  colonnes:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1p} \\ & & \vdots & & \\ a_{i1} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{ip} \\ & & \vdots & & \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{np} \end{pmatrix}$$

L'ensemble des matrices taille  $n, p$  à coefficients dans  $\mathbb{K}$  est noté  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$

Pour toute matrice  $A \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ , on note aussi  $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

### Exemple 1

$$A = \begin{pmatrix} -2 & i & 0 \\ e^{i\frac{\pi}{3}} & \ln 2 & -1 \end{pmatrix} \in \dots\dots\dots \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 6 \\ -1 & 0 & -2 \\ 10 & 11 & 12 \\ \frac{1}{3} & 1 & -\frac{5}{4} \end{pmatrix} \in \dots$$

**Définition 2** Soit  $A \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ .

- (1) si  $n = 1$ , on dit que  $A$  est une **matrice ligne**.
- (2) si  $p = 1$ , on dit que  $A$  est une **matrice colonne**.
- (3) si  $n = p$ , on dit que  $A$  est une **matrice carrée d'ordre  $n$** . On note  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  au lieu de  $\mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K})$ .

### Exemple 2 :

$A = (1 \ 0 \ 4 \ -2 \ 5) \in \dots\dots\dots$ : matrice  $\dots\dots\dots$

$B = \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ 0 \end{pmatrix} \in \dots\dots\dots$ : matrice  $\dots\dots\dots$

$C = \begin{pmatrix} \ln 3 & 1+i \\ j & -1 \end{pmatrix} \in \dots\dots\dots$ : matrice  $\dots\dots\dots$

### Remarque 1 :

- (1) On identifie  $\mathcal{M}_1(\mathbb{K})$  à  $\mathbb{K}$ :  
si  $A = (a) \in \mathcal{M}_1(\mathbb{K})$ , on écrit  $A = a \in \mathbb{K}$ .
- (2) **La matrice nulle de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$**  (celle où tous ses coefficients sont nuls) est notée  $O_{np}$  ou  $O$  (s'il n'y a aucune ambiguïté sur sa taille).

### Exemple 3

$$O_2 = \qquad O_{23} =$$

## 1.2 Matrices carrées particulières

**Définition 3** Soit une matrice carrée  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

(1)  $A$  est une **matrice triangulaire supérieure** lorsque:  $\forall i, j$ , si  $i > j$ ,  $a_{ij} = 0$ .

(2)  $A$  est une **matrice triangulaire inférieure** lorsque:  $\forall i, j$ , si  $i < j$ ,  $a_{ij} = 0$ .

(3)  $A$  est une **matrice diagonale** lorsque:  $\forall i \neq j$ ,  $a_{ij} = 0$ .

$A$  est aussi notée  $A = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn})$ .

**Exemple 4** : en d'autres termes,

(1) Une matrice triangulaire supérieure n'a que des zéros ..... sa diagonale:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

(2) Une matrice triangulaire inférieure n'a que des zéros ..... de sa diagonale:

$$B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1-j & 0 \\ \ln 4 & e^3 & -20 \end{pmatrix}$$

(3) Une matrice diagonale n'a que des zéros de part et d'autre de sa diagonale:

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

**Remarque 2** Il peut y avoir des zéros sur la diagonale!

**Exemple 5**

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

**Définition 4** On appelle **matrice identité (ou matrice unité) d'ordre  $n$** , notée  $\boxed{I_n}$ , la matrice carrée d'ordre  $n$  diagonale:

$$I_n = \text{diag}(1, \dots, 1) = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}).$$

**Définition 5** Soit une matrice carrée  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

(1) On dit que  $A$  est **symétrique** lorsque  $\forall i, j$ ,  $a_{ij} = a_{ji}$ .

L'ensemble des matrices symétriques est noté  $\boxed{\mathcal{S}_n(\mathbb{K})}$

(2) On dit que  $A$  est **antisymétrique** lorsque  $\forall i, j$ ,  $a_{ij} = -a_{ji}$ .

L'ensemble des matrices antisymétriques est noté  $\boxed{\mathcal{A}_n(\mathbb{K})}$

**Exemple 6**  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & -2 \\ 3 & -2 & 3 \end{pmatrix}$  est symétrique et  $A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -3 \\ 2 & 0 & 2 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}$  est antisymétrique.

A noter que les matrices antisymétriques ont (forcément) tous leurs coefficients diagonaux nuls.

## 2 Opérations matricielles

### 2.1 Egalité

**Définition 6** On dit que deux matrices  $A$  et  $B$  sont **égales** si elles sont de même taille et ont les mêmes coefficients.

## 2.2 Addition, multiplication par un scalaire

### 2.2.1 Addition

**Définition 7** Soient  $A$  et  $B$  deux matrices de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ .

La somme de  $A$  et  $B$ , notée  $A + B$  est la matrice de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  définie par:  $A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

**Remarque 3 : ATTENTION!** On ne peut additionner que des matrices DE MÊME TAILLE!

**A retenir:** Matrice  $n, p$  + scalaire = HORREUR Ne jamais écrire  $A + 1$ !!!

**Exemple 7**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -\frac{1}{4} \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & -i & -5 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Que peut-on dire des sommes  $A + B$  et  $A + C$ ?

Par ailleurs: la somme  $B + C$  est-elle possible? Si oui, préciser la taille et les coefficients de la matrice  $B + C$ .

**Proposition 1** Soient trois matrices  $A, B, C \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ .

(1) **Associativité:**  $A + (B + C) = (A + B) + C$ .

(2) **Élément neutre:**  $A + O_{np} = O_{np} + A = A$ .

$O_{np}$  est l'élément neutre pour l'addition des matrices.

(3) **Opposé:** définissons la matrice  $-A = (-a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ , qui est la matrice opposée de  $A$ .

Alors  $A + (-A) = (-A) + A = O_{np}$ .

(4) **Commutativité:**  $A + B = B + A$ .

### 2.2.2 Multiplication par un scalaire

**Définition 8** Soient  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

Le produit de  $\lambda$  et  $A$ , noté  $\lambda A$  est la matrice de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  définie par:  $\lambda A = (\lambda a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

**Exemple 8**  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \\ -1 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$ .

$2A =$  . Et remarquons que  $1A =$  =  $A$  et  $(-1)A =$  =  $-A$  (opposé de  $A$ ).

**Proposition 2** Soient  $A, B \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$ .

(1) **Associativité:**  $\lambda(\mu A) = (\lambda\mu)A = \underbrace{(\mu\lambda)}_{\text{commutent dans } \mathbb{K}} A = \mu(\lambda A)$ .

(2) **Élément neutre:**  $1A = A$ .

(3) **Distributivité:**  $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B$  et  $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$ .

**Proposition 3**  $\forall A, B \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  et  $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{K}$ ,

(1)  $(-1)A = -A$  donc on note:  $A + (-B) = A - B$ .

(2)  $\lambda(-A) = (-\lambda)A = -\lambda A$ .

(3)  $\lambda(A - B) = \lambda A - \lambda B$  et  $(\lambda - \mu)A = \lambda A - \mu A$ .

## 2.3 Produit matriciel

### 2.3.1 Définition et propriétés

**Définition 9** Pour toutes matrices  $A \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  et  $B \in \mathcal{M}_{pq}(\mathbb{K})$ , le **produit de A et B**, noté  $A \times B$  est la matrice de  $\mathcal{M}_{nq}(\mathbb{K})$  définie par:

$$AB = (c_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq q}} \text{ où } c_{ij} = a_{i1} b_{1j} + a_{i2} b_{2j} + \dots + a_{ip} b_{pj} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}$$

Mise en pratique:

**Remarque 4 ATTENTION!** le produit de deux matrices n'est pas toujours possible!

Le produit  $AB$  est possible si nb de colonnes de  $A$  = nb de lignes de  $B$ !

**Exemple 9**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{23}(\mathbb{R}) \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{34}(\mathbb{R})$$

Le produit  $AB$  est-il possible? Si oui, donner sa taille et le calculer.

**Exemple 10 :** cas particuliers: matrice ligne et matrice colonne.

On note  $L = (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_p) \in \mathcal{M}_{1p}(\mathbb{K})$  et  $C = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_q \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{q1}(\mathbb{K})$ .

(1) **Produit  $LC$ :** le produit est possible ssi ..... et dans ce cas,  $LC \in \dots$ , i.e.  $LC$  est un scalaire:

$$LC = \sum_{k=1}^p a_k b_k \in \mathbb{K}$$

Exemple:  $(1 \ 2 \ 3) \times \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \dots$

(2) **Produit  $CL$ :** le produit est toujours possible!  $CL \in \mathcal{M}_{qp}(\mathbb{K})$  et a pour coefficients:  $c_{ij} = b_i a_j$

Exemple:  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \times (-1 \ 0 \ 2 \ 3) = \begin{pmatrix} 1 \times L \\ 2 \times L \\ 3 \times L \end{pmatrix}$ .

Donc  $CL = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_q \end{pmatrix} (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_p) = \dots$

**Proposition 4 :**

(1) Le produit de deux matrices triangulaires supérieures (resp. inférieures) est une matrice triangulaire supérieure (resp. inférieure).

(2) Le produit de deux matrices diagonales est une matrice diagonale et:  
 $diag(a_1, \dots, a_n) \times diag(b_1, \dots, b_n) = diag(a_1 b_1, \dots, a_n b_n)$ .

**Remarque 5** Cette proposition est plus utile qu'on ne le pense!

Quand on effectue le produit de deux matrices triangulaires supérieures (resp. inférieures), (1) nous dit qu'il n'est donc pas nécessaire de *calculer* les coefficients sous (resp. sur) la diagonale : ils sont nuls!!

**Preuve:**

**Proposition 5** Soient  $A, E \in \mathcal{M}_{pn}(\mathbb{K})$ ,  $B, D \in \mathcal{M}_{nq}(\mathbb{K})$  et  $C \in \mathcal{M}_{qr}(\mathbb{K})$ .  $\forall \lambda \in \mathbb{K}$ ,

(1)  $A(\lambda B) = \lambda(AB) = (\lambda A)B$ .

(2) **Associativité:**  $A(BC) = (AB)C$ .

(3) **Distributivité:**  $A(B + D) = AB + AD$  et  $(A + E)D = AD + ED$ .

(4) **Élément neutre:**  $AI_n = I_p A = A$  (attention à la taille de la matrice unité).

**Preuve:** (1) Exercice.

**Remarque 6 : ATTENTION AUX PIÈGES DU PRODUIT MATRICIEL!**

(1) **LE PRODUIT NE COMMUTE PAS!!**

**Exemple 11 : Si  $AB$  est calculable, parfois  $BA$  ne l'est pas.**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \mathcal{M}_{23}(\mathbb{R}) \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).$$

Que dire des produits  $AB$  et  $BA$ ? , donc  $AB \neq BA...$

**Exemple 12 : Si  $AB$  et  $BA$  sont calculables, parfois, ils n'ont pas la même taille.**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \mathcal{M}_{23}(\mathbb{R}) \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \mathcal{M}_{32}(\mathbb{R}).$$

$AB \in \dots\dots$  mais  $BA \in \dots\dots$  donc  $AB \neq BA...$

**Exemple 13 : Si  $AB$  et  $BA$  sont calculables et de même taille, ils n'ont pas forcément les mêmes coefficients.**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}).$$

Alors  $AB =$  et  $BA =$  donc  $AB \neq BA$ .

$$(2) \boxed{AB = O \not\Rightarrow A = O \text{ ou } B = O!}$$

En d'autres termes, la phrase "un produit de facteurs est nul ssi l'un des facteurs est nul" est FAUSSE chez les matrices... (voir exemple 12:  $AB = O_2$ )

(3) **ON NE PEUT PAS SIMPLIFIER PAR A MÊME SI A EST NON NULLE !!  $AB = AC \not\Rightarrow B = C!$**

Contre-exemple:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$  et  $C = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -2 & -3 \end{pmatrix}$ .

Calculer  $AB$  et  $AC$ :

Et pourtant  $B \neq C!$

**2.3.2 Puissances d'une matrice carrée**

**Remarque 7 :**

(1) Remarquons tout d'abord que dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , le produit est bien défini mais il reste non commutatif! C'est-à-dire:  $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ ,  $AB$  et  $BA$  sont TOUJOURS possibles mais on n'a pas forcément  $AB = BA...$

(2)  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  a un élément neutre pour le produit: c'est la matrice identité  $I_n$ :

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), AI_n = I_n A = A.$$

**Définition 10** Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Les puissances de  $A$  sont définies par récurrence:

$$\boxed{A^0 = I_n \text{ et } \forall p \in \mathbb{N}, A^{p+1} = A^p A = A A^p}$$

**Proposition 6**  $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \forall \lambda \in \mathbb{K}$ ,

- (1)  $\forall p \in \mathbb{N}, I_n^p = I_n$ .
- (2)  $\forall p, q \in \mathbb{N}, A^p A^q = A^{p+q} = A^q A^p$  et  $(A^p)^q = A^{pq} = (A^q)^p$ .
- (3)  $\forall p \in \mathbb{N}, (\lambda A)^p = \lambda^p A^p$ .

**Exemple 14** Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

S'il existe un entier  $m$  tel que  $A^m = O$  alors  $\forall p \geq m, A^p = O$ . On dit que la matrice  $A$  est nilpotente. (on a en effet:  $\forall p \geq m, A^p = A^m A^{p-m} = O A^{p-m} = O$ )

Cas particulier à reconnaître: les matrices triangulaires à diagonale nulle.

Par exemple,  $J = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Les puissances successives de  $J$  "décalent le triangle":

$$J^2 =$$

$$J^3 =$$

$$J^4 = O.$$

**POINT MÉTHODE 1 : trois méthodes pour calculer les puissances d'une matrice.**

1. *La récurrence:*

**Proposition 7** (puissances d'une matrice **DIAGONALE**):

$$\forall p \in \mathbb{N}, \begin{pmatrix} a_1 & & \\ & \ddots & \\ & & a_n \end{pmatrix}^p = \begin{pmatrix} a_1^p & & \\ & \ddots & \\ & & a_n^p \end{pmatrix}$$

**Preuve:**

2. *Le binôme de Newton:*

**Rappel 1 (formule du binôme de Newton):**

Pour toutes matrices  $A, B$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  qui commutent  $\boxed{AB = BA}$ :

$$\forall p \in \mathbb{N}, (A + B)^p = \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} A^k B^{p-k} = \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} B^k A^{p-k}.$$

**Remarque 8 ATTENTION!** Cette formule est fautive si les matrices ne commutent pas!

Par exemple, si  $AB \neq BA$  alors on n'a pas l'égalité remarquable:  $(A + B)^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$ !

En effet,  $(A + B)^2 = (A + B)(A + B) = A^2 + AB + BA + B^2 \dots$

3. *"diagonalisation":* surtout au programme de l'année prochaine...

## 2.4 Transposition

**Définition 11** Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ :  $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$ .

On appelle **transposée de  $A$** , notée  $\boxed{A^T}$ , la matrice de  $\mathcal{M}_{pn}(\mathbb{K})$  définie par:

$$A^T = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq n}}, \text{ où } \forall i, j, b_{ij} = a_{ji}$$

**Exemple 15** En d'autres termes, la ligne  $k$  devient la colonne  $k$  et vice-versa:

$$A = \begin{pmatrix} i & 0 & -1 \\ 2 & 3 & j \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{23}(\mathbb{C}) \text{ donc } A^T = \begin{pmatrix} i & 2 \\ 0 & 3 \\ -1 & j \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{32}(\mathbb{C}).$$

**Remarque 9 :**

- (1)  $(A^T)^T = A$ .
- (2) Si  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est diagonale alors  $D^T = D$ .
- (3) Si  $T \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est triangulaire supérieure (resp. inférieure) alors  $T^T$  est triangulaire inférieure (resp. supérieure).

**Proposition 8** Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

- (1)  $A$  est symétrique ssi  $A^T = A$ .
- (2)  $A$  est antisymétrique ssi  $A^T = -A$ .

**Preuve:**

**Proposition 9 (linéarité):**  $\forall A, B \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}), \forall \lambda \in \mathbb{K}$ ,

- (1)  $(A + B)^T = A^T + B^T$ .
- (2)  $(\lambda A)^T = \lambda A^T$ .

**Remarque 10** (1) et (2) est équivalent à:  $\boxed{(\lambda A + B)^T = \lambda A^T + B^T}$

**Preuve:**

**Proposition 10**  $\forall A \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}), \forall B \in \mathcal{M}_{pr}(\mathbb{K})$ ,

$$(AB)^T = B^T A^T \text{ (attention à l'ordre des matrices!)}$$

Donc, si  $A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$  (matrice carrée),  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $(A^T)^n = (A^n)^T$ .



Preuve:

### 3 Matrices inversibles

#### Introduction:

\* Dans  $\mathbb{K}$ , un produit de facteurs est nul ssi l'un au moins des facteurs est nul: on dit que  $\mathbb{K}$  est *intègre*.

Ce qui entraîne: si  $z \neq 0$  alors  $z u = z v \Rightarrow u = v$ . En effet:

$z u = z v \iff z(u - v) = 0 \iff u - v = 0$ , puisque  $z$  est non nul.

Mais pourquoi l'ensemble  $\mathbb{K}$  est-il intègre? Regardons pour cela la preuve de  $z_1 z_2 = 0 \iff z_1 = 0$  ou  $z_2 = 0$ .

Le sens réciproque est clair. Pour le sens direct: si  $z_1 \neq 0$  alors on peut ..... par  $z_1$ :

Et de même par symétrie, si  $z_2 \neq 0$  alors  $z_1 = 0$ .

Qu'avons-nous utilisé?

En d'autres termes: si  $z \neq 0$ , il existe un unique nombre noté  $z^{-1} \in \mathbb{K}^*$  tel que  $z z^{-1} = z^{-1} z = 1$ . En fait,  $z^{-1} = \frac{1}{z}$ !

\* Dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ : ce n'est plus vrai! Nous avons vu dans la partie 2.3.1 traitant du produit matriciel que:

- L'ensemble  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  n'est pas intègre:  $AB = O \not\Rightarrow A = O$  ou  $B = O$ .
- Même si  $A$  est une matrice non nulle, on ne peut pas simplifier par  $A$ :  $AB = AC \not\Rightarrow B = C$ .

Pourquoi?

En d'autres termes: si  $A \neq 0$ , il n'existe pas forcément une unique matrice notée  $A^{-1} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que  $AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$ ...

**Définition 12** Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

On dit que  $A$  est **inversible** s'il existe  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que:  $AB = BA = I_n$ .

La matrice  $B$  est alors unique et appelée **inverse de  $A$** , on le note  $\boxed{A^{-1}}$

L'ensemble des matrices inversibles de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est noté  $\boxed{GL_n(\mathbb{K})}$

**Remarque 11 :**

- (1) Preuve de l'unicité de l'inverse (quand il existe):

- (2) **ATTENTION! NE JAMAIS NOTER**  $A^{-1} = \frac{1}{A}$ !!

**Remarque 12 :**

- (1) La matrice nulle n'est JAMAIS inversible!
- (2) **ATTENTION!** Même si  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est non nulle,  $A^{-1}$  n'existe pas forcément!

Par exemple:

si  $A$  et  $B$  sont deux matrices non nulles de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telles que  $AB = O$  alors ni  $A$  ni  $B$  ne sont inversibles

En effet:

(3)  $I_n$  est TOUJOURS inversible et  $I_n^{-1} = I_n$

(4) *Rappel*: Soient  $A, B, C$  trois matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , alors  $AB = AC \not\Rightarrow B = C$ .  
MAIS SI  $A$  est inversible, cela devient vrai:  $AB = AC \Rightarrow B = C$ .

**Preuve:** Puisque  $A$  est inversible, .....

(attention: le produit n'est pas commutatif, on multiplie donc les deux membres soit à gauche, soit à droite!! Le plus judicieux ici est bien-sûr à gauche)

Donc  $B = C$ .

■

**Proposition 11** Soient  $A, B$  deux matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

(1) Si  $A$  est inversible alors  $A^{-1}$  est inversible et  $(A^{-1})^{-1} = A$

(2)  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Si  $A$  est inversible et  $\lambda \neq 0$  alors  $(\lambda A)$  est inversible et  $(\lambda A)^{-1} = \frac{1}{\lambda} A^{-1}$

(3) Si  $A$  et  $B$  sont inversibles alors  $AB$  est inversible et  $(AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$  (attention à l'ordre des matrices!)

(4)  $A$  est inversible ssi  ${}^t A$  est inversible et  $({}^t A)^{-1} = {}^t(A^{-1})$

**Preuve:**

**POINT MÉTHODE 2 : Comment montrer qu'une matrice est inversible et calculer son inverse?**

**1. Utilisation d'un polynôme matriciel:**

**Exemple 16** Considérons la matrice  $M = \begin{pmatrix} -3 & 4 & 2 \\ -2 & 3 & 1 \\ 2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$ . Elle vérifie  $M^2 + M - 2I = \dots$

On isole  $I$  et on factorise par  $M$  pour exhiber une matrice  $B$  telle que  $MB = BM = I$ . Dans ce cas,  $B = M^{-1}$ !  
*Retour à l'exemple:*

Et de même,  $\underbrace{\left(\frac{1}{2}(M + I)\right)}_{B!} M = I$ .

Conclusion:  $M$  est inversible et  $M^{-1} = \frac{1}{2}(M + I)$

**2. Utilisation d'un système linéaire:** voir le chapitre correspondant.

**3. Cas particulier des matrices carrées d'ordre deux:**

**Définition 13** Soit une matrice  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$ . On appelle **déterminant de  $A$** , noté  $\boxed{\det A \text{ ou } |A|}$  le scalaire défini par:

$$\boxed{\det A = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc}$$

**Exemple 17 :**

(1)  $A = \begin{pmatrix} 1+i & 1-i \\ i & 1 \end{pmatrix}$ , donc  $\det A = \dots$

(2)  $A_m = \begin{pmatrix} m & 1 \\ 2 & m+1 \end{pmatrix}$  donc  $\det A_m = \dots$

**Proposition 12** Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$ .

$A$  est inversible ssi  $\det A \neq 0$ , et dans ce cas:  $\boxed{A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}}$

**Preuve:**



**Exemple 18 :**

(1)  $A = \begin{pmatrix} 1+i & 1-i \\ i & 1 \end{pmatrix}$ .  $\det A = \dots$  donc  $A$  est-elle inversible?

(2)  $A_m = \begin{pmatrix} m & 1 \\ 2 & m+1 \end{pmatrix}$ .

$A_m$  est inversible ssi  $\det A_m \neq 0$  ssi .....

Dans ce cas, calculer  $A_m^{-1}$ :