

Mathématiques – TD13

RÉDUCTION

1 Produit scalaire

Correction de l'exercice 1. 1. Dans \mathbb{R}^3 avec :

$$u = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{2}, \frac{1}{4}\right) \quad \text{et} \quad v = (9, -10, 12).$$

On a :

$$\langle u, v \rangle = \frac{1}{3} \times 9 + \frac{1}{2} \times (-10) + \frac{1}{4} \times 12 = 1.$$

$$\|u\| = \sqrt{\left(\frac{1}{3}\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{1}{4}\right)^2} = \frac{\sqrt{61}}{12}.$$

$$\|v\| = \sqrt{9^2 + (-10)^2 + 12^2} = 5\sqrt{13}.$$

2. Dans \mathbb{R}^4 avec :

$$u = (a + 1, a, a - 1, 1 - 2a^2) \quad \text{et} \quad v = (a, a - 1, a + 1, 1)$$

où $a \in \mathbb{R}$.

$$\langle u, v \rangle = a(a + 1) + a(a - 1) + (a - 1)(a + 1) + 1 - 2a^2 = a^2$$

$$\|u\| = \sqrt{(a + 1)^2 + a^2 + (a - 1)^2 + (1 - 2a^2)^2}$$

$$\|v\| = \sqrt{a^2 + (a - 1)^2 + (a + 1)^2 + 1}.$$

Correction de l'exercice 2.

1. On a :

$$\langle u, v \rangle = 1 \times 1 + 1 \times 1 + 2 \times (-1) = 0 \quad ; \quad \langle u, w \rangle = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 2 \times 0 = 0$$

et

$$\langle w, v \rangle = (-1) \times 1 + 1 \times 1 + (-1) \times 0 = 0.$$

La famille est donc orthogonale.

Elle est donc libre et comme elle contient trois vecteurs et que $\dim(\mathbb{R}^3) = 3$ c'est une base de \mathbb{R}^3 .

2. On a :

$$\|u\| = \sqrt{1^2 + 1^2 + 2^2} = \sqrt{6} \quad ; \quad \|v\| = \sqrt{1^2 + 1^2 + (-1)^2} = \sqrt{3}$$

et $\|w\| = \sqrt{(-1)^2 + 1^2 + 0^2} = \sqrt{2}$. Donc

$$u' = \frac{1}{\sqrt{6}}u \quad ; \quad v' = \frac{1}{\sqrt{3}}v \quad ; \quad w' = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

forment une base orthonormée.

Correction de l'exercice 3. 1. On a par bilinéarité :

$$\begin{aligned}\|x + y\|^2 &= \langle x + y, x + y \rangle = \langle x, x + y \rangle + \langle y, x + y \rangle \\ &= \langle x, x \rangle + \langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle \\ &\quad + \langle y, y \rangle \\ &= \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2\end{aligned}$$

par symétrie.

De même :

$$\|x - y\|^2 = \|x\|^2 - 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2$$

Donc en additionnant ces deux égalités :

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2.$$

2. Soit $ABCD$ un parallélogramme et notons $x = \overrightarrow{AB}$ et $y = \overrightarrow{AD}$.
Comme $ABCD$ est un parallélogramme on a :

$$x = \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC} \quad \text{et} \quad y = \overrightarrow{AD} = \overrightarrow{BC}.$$

La somme des carrés des longueurs des cotés est donc :

$$AD^2 + BC^2 + DC^2 + AB^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2.$$

La somme des carrés des diagonales des cotés est :

$$AC^2 + BD^2.$$

Or

$$\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DC} = x + y$$

et

$$\overrightarrow{BD} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} = -y + x.$$

Ainsi :

$$AC^2 + BD^2 = \|x + y\|^2 + \|x - y\|^2.$$

D'après la question précédente, on a bien la somme des carrés des diagonales qui est égale à la somme des carrés des longueurs des cotés.

Correction de l'exercice 4. Soit a_1, a_2, \dots, a_n des nombres réels. L'inégalité demandée est une application de l'inégalité de Cauchy-Schwarz.

Posons $X = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$, $Y = \left(\frac{1}{n}, \dots, \frac{1}{n}\right)$. On a

$$\langle X, Y \rangle = \sum_{k=1}^n \frac{1}{n} a_k = \frac{a_1 + \dots + a_n}{n}.$$

Par Cauchy-Schwarz, on sait que

$$\langle X, Y \rangle^2 \leq \|X\|^2 \|Y\|^2$$

et comme

$$\|X\|^2 = \sum_{k=1}^n a_k^2 \quad ; \quad \|Y\|^2 = \sum_{k=1}^n \frac{1}{n^2} = \frac{1}{n}$$

il vient

$$\left(\frac{a_1 + \dots + a_n}{n} \right)^2 \leq \frac{a_1^2 + \dots + a_n^2}{n}.$$

Correction de l'exercice 5.

1. Soit x_1, \dots, x_n des nombres réels strictement positifs.

On pose $X = (\sqrt{x_1}, \dots, \sqrt{x_n})$ et $Y = \left(\frac{1}{\sqrt{x_1}}, \dots, \frac{1}{\sqrt{x_n}} \right)$.

Alors :

$$\langle X, Y \rangle = \sum_{k=1}^n \sqrt{x_k} \times \frac{1}{\sqrt{x_k}} = n$$

et

$$\|X\|^2 = \sum_{k=1}^n x_k \quad ; \quad \|Y\|^2 = \sum_{k=1}^n \frac{1}{x_k}.$$

L'inégalité de Cauchy-Schwarz s'écrit alors

$$n^2 = \langle X, Y \rangle^2 \leq \|X\|^2 \|Y\|^2 = \left(\sum_{k=1}^n \frac{1}{x_k} \right) \left(\sum_{k=1}^n x_k \right).$$

2. D'après la question précédente n^2 est un minorant. Montrer qu'il s'agit du minimum. Il est clair qu'en prenant tous les x_k égaux (on note x leur valeur commune) on a :

$$\left(\sum_{k=1}^n \frac{1}{x_k} \right) \left(\sum_{k=1}^n x_k \right) = \frac{n}{x} \times nx = n^2.$$

Cela montre que n^2 est le minimum recherché et est atteint aux points (x, \dots, x) , $x \in \mathbb{R}_+^*$.

Par ailleurs, d'après le cas d'égalité de l'inégalité de Cauchy-Schwarz, le minimum est atteint si et seulement si X et Y sont liés c'est-à-dire (X et Y étant non nuls) si et seulement si il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que :

$$X = \lambda Y$$

c'est-à-dire

$$\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad x_k = \frac{\lambda}{x^k}.$$

En particulier : $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad x_k^2 = \lambda$ et comme les x_k sont positifs on en déduit que λ l'est et que tous les x_k sont égaux (à $\sqrt{\lambda}$).

Ainsi le minimum est atteint uniquement aux points (x, \dots, x) , $x \in \mathbb{R}_+^*$.

$\left(\sum_{k=1}^n \frac{1}{x_k} \right) \left(\sum_{k=1}^n x_k \right)$ quand (x_1, \dots, x_n) décrit $(\mathbb{R}^{+*})^n$.

Correction de l'exercice 6. Soit $n \geq 2$.

1. Dans \mathbb{R}^n , on pose :

$$X = (1, 2, \dots, n) \quad ; \quad Y = (\sqrt{1}, \dots, \sqrt{n}).$$

Alors

$$\langle X, Y \rangle = \sum_{k=1}^n k\sqrt{k}$$

$$\|X\|^2 = \sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

et

$$\|Y\|^2 = \sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}.$$

L'inégalité de Cauchy-Schwarz donne :

$$\langle X, Y \rangle^2 = \left(\sum_{k=1}^n k\sqrt{k} \right)^2 \leq \|X\|^2 \|Y\|^2 = \frac{n^2(n+1)^2(2n+1)}{12}.$$

En passant à la racine carrée on obtient :

$$\sum_{k=1}^n k\sqrt{k} \leq \frac{n(n+1)\sqrt{2n+1}}{2\sqrt{3}}.$$

2. Dans \mathbb{R}^{n-1} , on pose :

$$X = \left(\frac{\sqrt{1}}{n-1}, \frac{\sqrt{2}}{n-2}, \dots, \sqrt{n-1} \right) \quad ; \quad Y = (\sqrt{1}, \dots, \sqrt{n-1}).$$

Alors

$$\langle X, Y \rangle = \sum_{k=1}^{n-1} \frac{k}{n-k}$$

$$\|X\|^2 = \sum_{k=1}^{n-1} \frac{k}{(n-k)^2} \quad \text{et} \quad \|Y\|^2 = \sum_{k=1}^{n-1} k = \frac{n(n-1)}{2}.$$

L'inégalité de Cauchy-Schwarz donne :

$$\langle X, Y \rangle^2 = \left(\sum_{k=1}^{n-1} \frac{k}{n-k} \right)^2 \leq \|X\|^2 \|Y\|^2 = \frac{n(n-1)}{2} \sum_{k=1}^{n-1} \frac{k}{(n-k)^2}.$$

En divisant membre à membre par $\frac{n(n-1)}{2}$ on obtient l'inégalité voulue.

Correction de l'exercice 7 (Cauchy-Schwartz pour les fonctions). Soit $a < b$ deux réels et $f, g \in \mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{R})$.

1. Soit $n \in \mathbb{N}$. On pose :

$$X = \left(f(a), f\left(a + \frac{b-a}{n}\right), \dots, f\left(a + (n-1)\frac{b-a}{n}\right), f(b) \right)$$

et

$$Y = \left(g(a), g\left(a + \frac{b-a}{n}\right), \dots, g\left(a + (n-1)\frac{b-a}{n}\right), g(b) \right).$$

Alors :

$$\langle X, Y \rangle = \sum_{k=0}^n f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right) g\left(a + k\frac{b-a}{n}\right)$$

et

$$\|X\| = \left(\sum_{k=0}^n f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} ; \quad \|Y\| = \left(\sum_{k=0}^n g\left(a + k\frac{b-a}{n}\right)^2 \right)^{\frac{1}{2}}.$$

En appliquant l'inégalité de Cauchy-Schwarz aux vecteurs X et Y , on obtient l'inégalité voulue.

2. D'après le théorème sur les sommes de Riemann, on sait que :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^n f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right) g\left(a + k\frac{b-a}{n}\right) = \int_a^b f(t)g(t)dt$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^n f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right)^2 = \int_a^b f(t)^2 dt$$

et

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^n g\left(a + k\frac{b-a}{n}\right)^2 = \int_a^b g(t)^2 dt.$$

Ainsi en multipliant membre à membre l'inégalité de la question précédente par $\frac{b-a}{n}$ et en faisant tendre n vers $+\infty$ on obtient :

$$\left| \int_a^b f(t)g(t)dt \right| \leq \left(\int_a^b f(t)^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_a^b g(t)^2 dt \right)^{\frac{1}{2}}.$$

2 Orthogonalité et projection

Correction de l'exercice 8.

1. Soit $X = (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$. On a :

$$\begin{aligned} (x, y, z, t) \in E_1^\perp &\iff \langle X, (1, 2, 0, -1) \rangle = \langle X, (0, 1, 3, 2) \rangle = 0 \\ &\iff \begin{cases} x + 2y - t = 0 \\ y + 3z + 2t = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = 6z + 5t \\ y = -3z - 2t \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi :

$$E_1^\perp = \text{Vect}((6, -3, 1, 0), (5, -2, 0, 1)).$$

2. Soit $X = (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$. On a :

$$\begin{aligned} (x, y, z, t) \in E_3^\perp &\iff \langle X, (3, 2, 0, 4) \rangle = \langle X, (1, 0, 0, -2) \rangle = \langle X, (1, -1, -1, 1) \rangle = 0 \\ &\iff \begin{cases} 3x + 2y + 4t = 0 \\ x - 2t = 0 \\ x - y - z + t = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = 2t \\ y = -5t \\ z = 8t \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi :

$$E_3^\perp = \text{Vect}((2, -5, 8, 1)).$$

3. $E_2 = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4, \langle (2, 3, 0, -1), (x_1, x_2, x_3, x_4) \rangle = 0\}$.

Donc $\text{Vect}((2, 3, 0, -1)) \subset E_2^\perp$.

On vérifie ensuite facilement que E_2 est de dimension 3 donc E_2^\perp de dimension $4 - 3 = 1$.

Ainsi $\text{Vect}((2, 3, 0, -1)) = E_2^\perp$.

Correction de l'exercice 9. On considère une famille de vecteurs unitaires (e_1, \dots, e_p) de \mathbb{R}^n vérifiant :

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \quad \|x\|^2 = \sum_{k=1}^p \langle e_k, x \rangle^2.$$

1. Soit $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$. On a

$$\|e_j\|^2 = \sum_{k=1}^p \langle e_k, e_j \rangle^2 = \|e_j\|^2 + \sum_{k \neq j} \langle e_k, e_j \rangle^2.$$

est orthonormale.

Ainsi :

$$0 = \sum_{k \neq j} \langle e_k, e_j \rangle^2$$

et donc : $\forall k \neq j : \langle e_k, e_j \rangle = 0$.

La famille est donc orthogonale. Comme les vecteurs sont unitaires, elle est orthonormée.

2. On sait déjà que la famille est libre car orthonormée.

Montrons qu'elle est génératrice.

Il existe donc $z \in \mathbb{R}^n$. On peut écrire :

$$z = x + y$$

avec $x \in \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)$ et $y \in \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)^\perp$.

D'après le théorème de Pythagore, on a alors :

$$\|z\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2.$$

D'autre part :

$$\begin{aligned} \|z\|^2 &= \sum_{k=1}^p \langle x + y, e_k \rangle^2 = \sum_{k=1}^p (\langle x, e_k \rangle + \langle y, e_k \rangle)^2 \\ &= \sum_{k=1}^p \langle x, e_k \rangle^2 \quad \text{car } y \in \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)^\perp \\ &= \|x\|^2. \end{aligned}$$

On en déduit que $\|y\|^2 = 0$ donc $y = 0$ et $z = x \in \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)$.

Cela montre que (e_1, \dots, e_p) est aussi génératrice de \mathbb{R}^n .

Correction de l'exercice 10. Dans \mathbb{R}^3 , on se donne trois vecteurs

$$u = (1, 1, 1) \quad ; \quad v = (1, 2, 1) \quad ; \quad w = (-1, 1, 1).$$

On note $F = \text{Vect}(u, v)$.

1. (a) On pose :

$$u' = \frac{u}{\|u\|} = \frac{1}{\sqrt{3}}u.$$

Il s'agit d'un vecteur normé donc d'une base orthonormée de $\text{Vect}(u)$.

Donc, pour tout (x, y, z) on a

$$p_u((x, y, z)) = \langle (x, y, z), u' \rangle u' = \frac{x + y + z}{3}(1, 1, 1).$$

(b) On a donc :

$$p_u(v) = \frac{4}{3}(1, 1, 1) \quad \text{et} \quad v - p_u(v) = \frac{1}{3}(-1, 2, -1).$$

Par définition de la projection orthogonale ou par un calcul, on a

$$\langle u, v - p_u(v) \rangle = 0$$

si bien que $(u, v - p_u(v))$ est une famille orthogonale donc libre.

Ainsi $(u, v - p_u(v))$ est une famille libre de F de cardinal $2 = \dim(F)$ donc c'est une base de F .

(c) On sait que $(u, v - p_u(v))$ est une base orthogonale. On a déjà vu que $u' = \frac{1}{\sqrt{3}}u$ est de norme 1.

De plus $\|v - p_u(v)\|^2 = \frac{2}{3}$ donc

$$v' = \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}}(v - p_u(v)).$$

est de norme 1.

Ainsi (u', v') est une base orthonormée de F .

2. (a) On a pour tout $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$:

$$\begin{aligned} p_F(x, y, z) &= \langle (x, y, z), u' \rangle u' + \langle (x, y, z), v' \rangle v' \\ &= \frac{x + y + z}{3} (1, 1, 1) + \frac{-x + 2y - z}{6} (-1, 2, -1). \end{aligned}$$

- (b) On sait que :

$$d(w, F) = \|w - p_F(w)\|.$$

Avec la question précédente :

$$p_F(w) = \frac{1}{3}(1, 1, 1) + \frac{1}{3}(-1, 2, -1) = (0, 1, 0)$$

puis

$$w - p_F(w) = (-1, 1, 1) - (0, 1, 0) = (-1, 0, 1).$$

Finalement

$$d(w, F) = \|w - p_F(w)\| = \|(-1, 0, 1)\| = \sqrt{2}.$$

Correction de l'exercice 11.

1. Le sous-espace vectoriel F est le noyau de E , par le théorème du rang on a donc :

$$\dim F = n - \text{rg}(E) = n - r.$$

2. La matrice E est de taille $r \times n$, la matrice E^t est donc de taille $n \times r$ et la matrice EE^t est donc carrée, de taille $r \times r$.

Pour prouver qu'elle est inversible, il suffit de montrer que son noyau est réduit au vecteur nul.

Soit $Y \in \ker(EE^t)$. On a

$$\begin{aligned} 0 &= \langle EE^t Y, Y \rangle = (EE^t Y)^t Y \\ &= Y^t EE^t Y \\ &= \langle E^t Y, E^t Y \rangle \\ &= \|E^t Y\|^2. \end{aligned}$$

Ainsi $E^t Y = 0$ et $Y \in \ker(E^t)$.

Or E et sa transposée ont même rang r , par le théorème du rang $\ker(E^t) \subset \mathcal{M}_{r,1}(\mathbb{R})$ est de dimension 0 et donc $Y = 0$, ce que l'on cherchait.

La matrice EE^t est donc inversible.

3. Soit $Q = I_n - E^t(EE^t)^{-1}E$.

— On a $Q^2 = Q$.

— Montrons que $\text{Im}(Q) = F$.

- (a) Soit $Y \in \text{Im}(Q)$ alors il existe $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$Y = X - E^t(EE^t)^{-1}EX$$

et

$$EY = EX - \underbrace{EE^t(EE^t)^{-1}}_{I_r} EX = EX - EX = 0.$$

et donc $Y \in F$.

- (b) Réciproquement, si $Y \in F$, $EY = 0$ et donc $Y = QY$ et $Y \in \text{Im}(Q)$.
 — Montrons $\ker(Q) = F^\perp$.
 (a) Soit $X \in \ker(Q)$ et $Y \in F$. On a :

$$QX = X - E^t(EE^t)^{-1}EX = 0$$

donc

$$E^t(EE^t)^{-1}EX = X.$$

On a ainsi

$$\begin{aligned} \langle X, Y \rangle &= X^tY = (E^t(EE^t)^{-1}EX)^tY \\ &= X^tE^t(E^tE)^{-1}EY \\ &= 0 \quad \text{car } EY = 0. \end{aligned}$$

$X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$Y = X - E^t(EE^t)^{-1}EX$$

et

$$EY = EX - \underbrace{EE^t(EE^t)^{-1}}_{I_r}EX = EX - EX = 0.$$

et donc $Y \in F$.

Cela montre que $\ker(Q) \subset F^\perp$.

- (b) Par le théorème du rang on a :

$$\dim(\ker(Q)) = n - \dim(\text{Im}(Q)) = n - \dim(F) = \dim(F^\perp).$$

Ainsi $\ker(Q) = F^\perp$.

D'après la caractérisation de la projection orthogonale sur F on a donc

$$p_F : X \mapsto QX$$

ce qui entraîne que Q est la matrice de p_F dans la base canonique.

4. Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. On a

$$\begin{aligned} d(X, F)^2 &= \|X - Q.X\|^2 \\ &= \|E^t(EE^t)^{-1}EX\|^2 \\ &= (E^t(EE^t)^{-1}EX)^t E^t(EE^t)^{-1}EX \\ &= X^t E^t (EE^t)^{-1} EX \\ &= ((EE^t)^{-1}EX)^t EX \\ &= \langle (EE^t)^{-1}EX, EX \rangle. \end{aligned}$$

Si les lignes de E forment une famille orthonormée alors $EE^t = I_r$ et donc

$$d(x, F)^2 = \langle EX, EX \rangle = \|EX\|^2$$

Correction de l'exercice 12. Dans \mathbb{R}^4 , on considère

$$e_1 = (1, 0, 1, 0) \quad ; \quad e_2 = (0, 1, 1, 0).$$

Soit $F = \text{Vect}(e_1, e_2)$.

1. Il y a plusieurs façon de faire.

— **Méthode 1 : trouver une bon de F et utiliser l'expression de la projection.**

Comme $\|e_1\| = \sqrt{2}$ alors $e'_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}e_1$ est normé et (e'_1, e_2) est encore une base de F .

On cherche ensuite un vecteur $e'_2 \in F$ orthogonal à e'_1 . Pour un tel élément de F il existe a, b des réels tels que :

$$e'_2 = ae'_1 + be_2.$$

Donc

$$\langle e'_2, e'_1 \rangle = 0 \iff a + b\langle e_2, e'_1 \rangle = 0 \iff a + \frac{b}{\sqrt{2}} = 0.$$

Ainsi en prenant $a = 1$ et $b = -\sqrt{2}$ on a :

$$e'_2 = e'_1 - \sqrt{2}e_2$$

qui est orthogonale à e'_1 (et dans F).

La famille $\left(e'_1, \frac{e'_2}{\|e_2\|}\right)$ est une base orthonormée de F .

Maintenant, d'après le cours, pour tout $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$:

$$p_F(x, y, z, t) = \langle (x, y, z, t), e'_1 \rangle e'_1 + \langle (x, y, z, t), e'_2 \rangle e'_2.$$

Après calculs, cela donne :

$$p_F(x, y, z, t) = \left(\frac{2x + z - y}{3}, \frac{-x + 2y + z}{3}, \frac{x + y + 2z}{3}, 0 \right).$$

— **Méthode 2 : utiliser la définition de la projection.** Soit $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$. Par définition :

$$\begin{aligned} (a, b, c, d) = p_F(x, y, z, t) &\iff \begin{cases} (a, b, c, d) \in F \\ (x, y, z, t) - (a, b, c, d) \in F^\perp \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} (a, b, c, d) \in F \\ \langle (x, y, z, t) - (a, b, c, d), e_1 \rangle = 0 \\ \langle (x, y, z, t) - (a, b, c, d), e_2 \rangle = 0 \end{cases} \\ &\iff \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \begin{cases} (a, b, c, d) = \lambda e_1 + \mu e_2 \\ \langle (x, y, z, t) - (a, b, c, d), e_1 \rangle = 0 \\ \langle (x, y, z, t) - (a, b, c, d), e_2 \rangle = 0 \end{cases} \\ &\iff \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \begin{cases} (a, b, c, d) &= (\lambda, \mu, \lambda + \mu, 0) \\ x - a + z - c &= 0 \\ y - b + z - c &= 0 \end{cases} \\ &\iff \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \begin{cases} d &= 0 \\ c &= a + b \\ x - a + z - c &= 0 \\ y - b + z - c &= 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi, en n'oubliant pas que les inconnues sont a, b, c, d :

$$\begin{aligned}
 (a, b, c, d) = p_F(x, y, z, t) &\iff \begin{cases} d &= 0 \\ c &= a + b \\ x - 2a + z - b &= 0 \\ y - 2b + z - a &= 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} d &= 0 \\ c &= a + b \\ b &= x + z - 2a \\ y - 2(x + z - 2a) + z - a &= 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} d &= 0 \\ c &= \frac{x + y + 2z}{3} \\ b &= \frac{-x + 2y + z}{3} \\ a &= \frac{2x - y + z}{3} \end{cases}
 \end{aligned}$$

On obtient

$$p_F(x, y, z, t) = \left(\frac{2x + z - y}{3}, \frac{-x + 2y + z}{3}, \frac{x + y + 2z}{3}, 0 \right)$$

et la matrice recherchée est donc

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

2. Montrons que $F \subset (F^\perp)^\perp$. Soit $x \in F$ et $y \in F^\perp$.

Par définition de F^\perp , on a donc $\langle x, y \rangle = 0$. Ainsi x est orthogonal à tous les éléments de F^\perp .

Cela montre : $F \subset (F^\perp)^\perp$.

Par ailleurs :

$$\dim((F^\perp)^\perp) = n - \dim(F^\perp) = n - (n - \dim(F)) = \dim(F).$$

Donc par égalité des dimensions : $F \subset (F^\perp)^\perp$.

3. On peut procéder comme à la question ou remarquer que pour tout $x \in \mathbb{R}^4$:

$$x = p_F(x) + x - p_F(x)$$

où $x - p_F(x) \in F^\perp$ et $p_F(x) \in F = (F^\perp)^\perp$. Cela signifie que :

$$p_{F^\perp}(x) = x - p_F(x).$$

La matrice recherchée est alors :

$$I_4 - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Correction de l'exercice 13. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

$$\begin{aligned} f(x, y) &= (x + y - 2)^2 + (2x + y - 1)^2 + (2x + y - 3)^2 + (3x + y - 2)^2 \\ &= \|(x + y - 2, 2x + y - 1, 2x + y - 3, 3x + y - 2)\|^2 \\ &= \|(x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y) - (2, 1, 3, 2)\|^2. \end{aligned}$$

Donc :

$$\begin{aligned} \inf_{(x,y) \in \mathbb{R}^2} f(x, y) &= \inf\{\|(x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y) - (2, 1, 3, 2)\|^2 ; (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= d(F, (2, 1, 3, 2))^2 \end{aligned}$$

où

$$F = \{(x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y); (x, y) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}((1, 2, 2, 3), (1, 1, 1, 1)).$$

Ainsi :

$$\inf_{(x,y) \in \mathbb{R}^2} f(x, y) = \|(2, 1, 3, 2) - p_F((2, 1, 3, 2))\|^2.$$

Il suffit donc de déterminer le projeté orthogonal de $(2, 1, 3, 2)$ sur F c'est-à-dire l'unique vecteur (a, b, c, d) tel que :

$$(a, b, c, d) \in F \quad ; \quad \langle (2, 1, 3, 2) - (a, b, c, d), (1, 2, 2, 3) \rangle = \langle (2, 1, 3, 2) - (a, b, c, d), (1, 1, 1, 1) \rangle = 0.$$

Cela équivaut à :

$$\begin{aligned} \exists(x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad & \begin{cases} (a, b, c, d) &= (x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y) \\ 2 - a + 2(1 - b) + 2(3 - c) + 3(2 - d) &= 0 \\ 2 - a + 1 - b + 3 - c + 2 - d &= 0 \end{cases} \\ \iff \exists(x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad & \begin{cases} (a, b, c, d) &= (x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y) \\ 18x + 8y &= 16 \\ 8x + 4y &= 8 \end{cases} \\ \iff \exists(x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad & \begin{cases} (a, b, c, d) &= (x + y, 2x + y, 2x + y, 3x + y) \\ x &= 0 \\ y &= 2 \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi :

$$p_F((2, 1, 3, 2)) = (2, 2, 2, 2).$$

Le minimum de f est donc atteint pour $(x, y) = (0, 2)$ et vaut $f(0, 2) = 2$.

Correction de l'exercice 14.

1. Soit

$$G' = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \forall y \in F, \langle x, y \rangle = 0\}.$$

Montrons par double inclusion que $G = G'$.

- Soit $x \in G$, on a alors $p_F(x) = 0$. Si $y \in F$, on a par définition de la projection orthogonale sur F :

$$\langle x - p_F(x), y \rangle = 0$$

et donc, par linéarité du produit scalaire relativement à sa première variable,

$$\langle x, y \rangle - \langle p_F(x), y \rangle = 0 \quad \text{càd} \quad \langle x, y \rangle = 0.$$

On a donc montré que $x \in G'$.

- Réciproquement, si $x \in G'$. Par définition de la projection orthogonale sur F , $p_F(x) \in F$ et

$$\langle x - p_F(x), p_F(x) \rangle = 0.$$

Or $x \in G'$ donc : $\langle x, p_F(x) \rangle = 0$.

Ainsi par linéarité :

$$\langle p_F(x), p_F(x) \rangle = 0 \quad \text{càd} \quad \|p_F(x)\|^2 = 0.$$

Donc $p_F(x) = 0$ et $x \in G$.

2. (a) Soit p_G la projection orthogonale sur G et $f = \text{id}_{\mathbb{R}^n} - p_F$. Montrons que $p_G = f$ en utilisant la définition de la projection orthogonale sur G .
- Déjà, f est un endomorphisme de \mathbb{R}^n .
 - Soit $x \in \mathbb{R}^n$, montrons que $f(x) \in G$ en utilisant la question précédente.
 - Soit $y \in F$, on a

$$\langle f(x), y \rangle = \langle x - p_F(x), y \rangle = 0$$

par définition de $p_F(x)$.

- Soit $x \in \mathbb{R}^n$, montrons que $x - f(x) \in G^\perp$. Soit $y \in G$; on a :

$$\langle x - f(x), y \rangle = \langle p_F(x), y \rangle = 0$$

car $p_F(x) \in F$ et $y \in G$ (cf question précédente).

Ces trois points caractérisant la projection orthogonale sur G , on a $f = p_G$.

- (b) Vérifions maintenant que $F = \ker(p_G)$.

- Soit $x \in \ker(p_G) = \ker(\text{id}_{\mathbb{R}^n} - p_F)$. On a

$$p_G(x) = x - p_F(x) = 0$$

et donc $x = p_F(x)$, d'où $x \in F$.

- Réciproquement, si $x \in F$ alors $p_F(x) = x$ et donc $p_G(x) = 0$ et finalement $x \in \ker(p_G)$.

- (c) Par la question 1, appliquée à G , on a

$$F = \ker(p_G) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \forall y \in G, \langle x, y \rangle = 0\}.$$

3. Soit $x \in \mathbb{R}^n$. On a, d'une part

$$x = p_F(x) + x - p_F(x) = p_F(x) + (\text{id}_{\mathbb{R}^n} - p_F)(x) = p_F(x) + p_G(x)$$

et d'autre part, $\langle p_F(x), p_G(x) \rangle = 0$ (car si $y \in F, y' \in G, \langle x, y \rangle = 0$) et donc par Pythagore :

$$\|x\|^2 = \|p_F(x) + p_G(x)\|^2 = \|p_F(x)\|^2 + \|p_G(x)\|^2.$$

3 Théorème spectral

Correction de l'exercice 15.

1. Commençons par une recherche de valeurs propres pour la matrice A . On a bien sûr remarqué que la matrice A est symétrique réelle et donc l'existence d'une matrice réelle P , orthogonale (telle que $P^t P = I_3$ diagonalisant A est assurée théoriquement.

On a

$$A - \lambda I_3 = \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 2 & 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix}$$

Par l'algorithme du pivot de Gauss, les matrices suivantes ont même rang que A

$$\begin{aligned} \text{rg}(A - \lambda I_3) &= \text{rg} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 - \lambda \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 1 - \lambda & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad (L_3 \leftrightarrow L_1) \\ &= \text{rg} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 - \lambda \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 4 - (1 - \lambda)^2 \end{pmatrix} \quad (L_3 \leftarrow 2L_3 - (1 - \lambda)L_1). \end{aligned}$$

Le nombre λ est valeur propre de A si et seulement si $A - \lambda I_3$ est non inversible, c'est-à-dire en lisant sur la dernière matrice issue de l'échelonnement, si et seulement si $\lambda = 3$ ou $\lambda = -1$. (Noter que la condition $\lambda = -1$ arrive « doublement », ce qui va probablement nous mener à un espace propre associé de dimension 2). On a donc

$$\text{Spec}A = \{-1, 3\}.$$

Déterminons maintenant une base des sous-espaces propres E_{-1} et E_3 de A .

- Pour $\lambda = 3$. En reprenant l'échelonnement fait auparavant (noter que l'on agit que sur les lignes et donc cet échelonnement est aussi valable pour le calcul

du noyau $(A - \lambda I_3)$, on obtient que $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_3$ si et seulement si

$$\begin{cases} 2x - 2z = 0 \\ -4y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

si et seulement si

$$\exists t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = t \end{cases}$$

et donc

$$E_3 = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- Pour $\lambda = -1$. En agissant de même, on obtient que $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1}$ si et seulement si

$$\begin{cases} 2x + 2z = 0 \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

si et seulement si

$$\begin{aligned} \exists s, t \in \mathbb{R}, \quad x &= -t \\ y &= s \\ z &= t \end{aligned}$$

et donc

$$E_{-1} = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

La matrice $P_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ est inversible, elle est de taille 3×3 et ses 3 colonnes sont composées par la juxtaposition de bases des deux sous espaces propres. On a

$$P_0^{-1}AP_0 = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Ce n'est cependant pas la réponse cherchée car P_0 n'est pas orthogonale. On remarque que les colonnes de P_0 sont deux à deux orthogonales (ce qui n'est pas donné d'avance car les deux dernières colonnes forment une base de E_{-1}), il suffit donc de normaliser (au sens euclidien) les colonnes de P_0 pour obtenir que

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

est orthogonale, ses colonnes formant une BON de \mathbb{R}^3 formée de vecteurs propres de A et on a

$$P^{-1}AP = P^tAP = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

2. Pour diagonaliser dans une base orthonormée de \mathbb{R}^4 la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$,

ce qui est possible car A est symétrique réelle, on remarque que $A = J - I_4$ où J est la matrice 4×4 ne contenant que des 1.

La matrice J , de rang évidemment 1 est (et c'est un classique) diagonalisable avec pour spectre

$$\text{Spec}(J) = \{4, 0\}$$

avec de plus

$$E_4(J) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \quad \text{et} \quad E_0(J) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4, x + y + z + t = 0 \right\}.$$

Diagonaliser A en base orthonormée revient à diagonaliser J en base orthonormée et la difficulté est d'obtenir une base orthonormée de $E_0(J)$.

Si on résout de la manière usuelle, on obtient que

$$E_0(J) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

La base de $E_0(J)$ ainsi exhibée n'est pas orthogonale et il faudrait l'orthonormaliser avec un procédé officiellement hors-programme. Essayons plutôt d'être malin et de jouer sur les symétries. On cherche trois vecteurs orthogonaux tels que la somme de leurs coordonnées fait 0. Essayons :

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

sont deux premiers bons candidats et en y ajoutant $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$, le compte y est ! Il suffit

maintenant de les normer au sens euclidien du terme pour obtenir (n'oublions pas de le faire aussi pour la base trouvée de $E_4(J)$), que

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

est orthogonale et

$$P^t J P = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P^t (J - I_4) P = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Correction de l'exercice 16. Comme A est symétrique réelle, elle est diagonalisable en base orthonormée : il existe une base orthonormée (X_1, \dots, X_n) de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ formée de vecteurs propres et, quitte à changer l'ordre des vecteurs, on peut considérer que X_i est un vecteur propre associé à λ_i .

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Comme (X_1, \dots, X_n) est une base, il existe (a_1, \dots, a_n) des réels tels que :

$$X = \sum_{k=1}^n a_k X_k$$

et

$$AX = \sum_{k=1}^n a_k AX_k = \sum_{k=1}^n \lambda_k a_k X_k.$$

Ainsi, par bilinéarité du produit scalaire on a :

$$\langle AX, X \rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i a_i a_j \langle X_i, X_j \rangle.$$

La famille (X_1, \dots, X_n) étant orthonormé, le produit scalaire $\langle X_i, X_j \rangle$ vaut 0 si $i \neq j$ et 1 si $i = j$. D'où :

$$\langle AX, X \rangle = \sum_{i=1}^n \lambda_i a_i^2.$$

En utilisant que : $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_1 \leq \lambda_i \leq \lambda_n$, on obtient :

$$\lambda_1 \sum_{i=1}^n a_i^2 \leq \langle AX, X \rangle \leq \lambda_n \sum_{i=1}^n a_i^2.$$

Pour conclure, il reste à remarquer que :

$$\|X\|^2 = \sum_{i=1}^n a_i^2 \|X_i\|^2 = \sum_{i=1}^n a_i^2$$

puisque la base (X_1, \dots, X_n) est orthonormée.

Correction de l'exercice 17. Soit $A = \begin{pmatrix} 11 & -5 & 5 \\ -5 & 3 & -3 \\ 5 & -3 & 3 \end{pmatrix}$ et f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est A .

1. La matrice A est diagonalisable car symétrique réelle donc f est diagonalisable.
2. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a :

$$\begin{aligned} f(x, y, z) = (0, 0, 0) &\iff A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff \begin{cases} 11x - 5y + 5z = 0 \\ -5x + 3y - 3z = 0 \\ 5x - 3y + 3z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} 11x - 5y + 5z = 0 \\ -5x + 3y - 3z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

En remplaçant L_1 par $3L_1 + 5L_2$ on obtient

$$f(x, y, z) = (0, 0, 0) \iff \begin{cases} x = 0 \\ y = z \end{cases}$$

Ainsi : $K = \text{Vect}((0, 1, 1))$.

Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a :

$$(x, y, z) \in K^\perp \iff \langle (x, y, z), (0, 1, 1) \rangle = 0 \iff z + y = 0.$$

Ainsi P est le plan d'équation $y + z = 0$ et on peut prendre comme base \mathcal{B}' :

$$((1, 0, 0), (0, -1, 1)).$$

3. Il suffit de montrer que $f((1, 0, 0))$ et $f((0, -1, 1))$ sont dans P puis la linéarité de f et stabilité de P par combinaisons linéaires permettent d'en déduire automatiquement que $f(P) \subset P$.

On a :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(f((1, 0, 0))) = A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

donc $f((1, 0, 0)) = (11, -5, 5) = 11(1, 0, 0) + 5(0, -1, 1) \in P$.

De même :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(f((0, -1, 1))) = A \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ -6 \\ 6 \end{pmatrix}$$

donc $f((0, -1, 1)) = (10, -6, 6) = 10(1, 0, 0) + 6(0, -1, 1) \in P$.

4. D'après la question précédente la matrice recherchée est :

$$B = \begin{pmatrix} 11 & 10 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}.$$

5. Avec le déterminant : soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} \lambda \in \text{Spec}(B) &\Leftrightarrow \det(B - \lambda I_2) = 0 \Leftrightarrow (11 - \lambda)(6 - \lambda) - 50 = 0 \\ &\Leftrightarrow \lambda = 1 \quad \text{ou} \quad \lambda = 16. \end{aligned}$$

Ainsi $\text{Spec}(B) = \{1, 16\}$.

on trouve ensuite :

$$E_1(B) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \quad \text{et} \quad E_{16}(B) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right).$$

Pour approfondir, on peut remarquer qu'alors les vecteurs de \mathbb{R}^3 dont les coordonnées dans \mathcal{B}' sont $(1, 1)$ et $(2, -1)$ sont des vecteurs propres de f pour les valeurs propres 1 et 16.