

Espaces et sous-espaces vectoriels

Exercice 1.

[Corrigé] ★☆☆

Déterminer, dans chaque cas, si l'ensemble est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 . Justifier.

$$\begin{aligned} A &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 - y^2 = 0\} & B &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 0\} \\ C &= \{(x + y, x - y) \in \mathbb{R}^2 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} & D &= \{(1 + x, x) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

Exercice 2.

[Corrigé] ★☆☆

Soient $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 - 2i & 0 \\ -i & 1 & 1 + i \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -5 \\ -2 & i & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ deux matrices de $\mathcal{M}_3(\mathbb{C})$.

Montrer que $E = \{M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{C}) \mid AM = MB\}$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

Exercice 3.

[Corrigé] ★☆☆

Montrer que l'ensemble :

$$E = \{(u_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}} \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+3} - 6u_{n+2} + 4u_n = 0\}$$

est un \mathbb{C} -espace vectoriel.

Exercice 4.

[Corrigé] ★★☆☆

Soit $a \in \mathbb{R}$. On considère deux vecteurs $x = (1, -1, 1)$ et $y = (0, 1, a)$ de \mathbb{R}^3 .

- Déterminer une condition nécessaire et suffisante sur a pour que le vecteur $u = (1, 1, 2)$ appartienne à $\text{Vect}(x, y)$.
- Dans ce cas, comparer alors $\text{Vect}(x, y)$, $\text{Vect}(u, x)$ et $\text{Vect}(u, y)$.

Familles libres, familles génératrices, bases

Exercice 5.

[Corrigé] ★☆☆

Les familles suivantes sont-elles des familles libres de \mathbb{R}^3 ? Dans le cas contraire, établir une relation linéaire liant les vecteurs de la famille, puis en extraire une famille libre.

- $\mathcal{B}_1 = (u_1, u_2, u_3)$ où $u_1 = (1, 1, 1)$, $u_2 = (1, -2, -1)$ et $u_3 = (1, 4, 3)$.
- $\mathcal{B}_2 = (v_1, v_2, v_3)$ où $v_1 = (1, 0, 0)$, $v_2 = (1, 1, 0)$ et $v_3 = (1, 1, 1)$.
- $\mathcal{B}_3 = (t_1, t_2, t_3)$ où $t_1 = (1, 2, 1)$, $t_2 = (2, 1, -1)$ et $t_3 = (1, -1, -2)$.

Exercice 6.

[Corrigé] ★☆☆

Déterminer une base des sous-espaces vectoriels de \mathbb{R}^3 suivants :

- $F = \text{Vect}(u, v)$ où $u = (1, 1, 0)$ et $v = (2, 1, 1)$.
- $F = \text{Vect}(u, v, w)$ où $u = (-1, 1, 0)$, $v = (2, 0, 1)$ et $w = (1, 1, 1)$.
- $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - 2y + 3z = 0\}$.

Exercice 7.

[Corrigé] ★☆☆

On considère le sous-ensemble F de \mathbb{R}^4 défini par :

$$\begin{cases} x + y + z + t = 0 \\ -x + y - 2z - t = 0 \end{cases}$$

- Vérifier que F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 .
- Déterminer une base de F .

Exercice 8.

[Corrigé] ★★☆☆

Soient F et G les sous-espaces vectoriels de \mathbb{R}^3 définis par :

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + 2y + 3z = 0\} \quad \text{et} \quad G = \{(x, x + y, y) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$$

Déterminer une base de F , de G et de $F \cap G$.

Exercice 9.

[Corrigé] ★★☆☆

On considère le vecteur $U = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ainsi que les ensembles suivants :

$$E = \{M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \mid \exists \lambda \in \mathbb{R}, MU = \lambda U\} \quad \text{et} \quad F = \left\{ \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & a \end{pmatrix}, (a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5 \right\}.$$

- Montrer que E est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.
- Montrer que F est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ dont on déterminera une base.
- Déterminer une base de $E \cap F$.

Exercice 10. ♡[\[Corrigé\]](#) ★★☆☆

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel et soit (u_1, \dots, u_{n+1}) une famille de $n+1$ vecteurs de E .

Montrer que si la famille (u_1, \dots, u_{n+1}) est génératrice de E et $u_{n+1} \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$ alors la famille (u_1, \dots, u_n) est génératrice de E .

Exercice 11.[\[Corrigé\]](#) ★★☆☆

Soit $\lambda \in \mathbb{R}$ et soit F_λ l'ensemble des solutions (x, y, z, t) du système :

$$\begin{cases} 2x + y + z - t = 0 \\ x - y + z + t = 0 \\ x + 2y - \lambda t = 0. \end{cases}$$

Montrer que F_λ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 et déterminer une base en fonction de λ .

Exercice 12.[\[Corrigé\]](#) ★★★

Déterminer si les familles de fonctions suivantes sont des familles libres de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

1. (f_1, f_2, f_3, f_4) où $f_1 : x \mapsto \cos x$, $f_2 : x \mapsto x \cos x$, $f_3 : x \mapsto \sin x$ et $f_4 : x \mapsto x \sin x$.
2. $(g_k)_{0 \leq k \leq n}$ où $n \in \mathbb{N}$ et, pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $g_k : x \mapsto e^{kx}$.

Exercice 13.[\[Corrigé\]](#) ★★★

Dans l'espace vectoriel des fonctions définies sur \mathbb{R} et à valeurs réelles, on considère les deux familles de fonctions suivantes :

$$\begin{aligned} \mathcal{B} &= \{e_0 : x \mapsto 1, e_1 : x \mapsto \cos x, e_2 : x \mapsto \cos^2 x, e_3 : x \mapsto \cos^3 x\} \\ \mathcal{C} &= \{f_0 : x \mapsto 1, f_1 : x \mapsto \cos x, f_2 : x \mapsto \cos(2x), f_3 : x \mapsto \cos(3x)\}. \end{aligned}$$

1. Montrer que \mathcal{B} et \mathcal{C} sont deux familles libres.
2. On note E et F les espaces respectivement engendrés par \mathcal{B} et \mathcal{C} . Montrer que $E = F$.
3. Soit f une fonction de E . On note (a, b, c, d) ses coordonnées dans la base \mathcal{B} .
Quelles sont ses coordonnées dans la base \mathcal{C} ?

Dimension**Exercice 14.**[\[Corrigé\]](#) ★☆☆

On considère les vecteurs $u_1 = (1, 0, 1)$, $u_2 = (0, 1, 1)$ et $u_3 = (1, 1, 1)$ de \mathbb{R}^3 .

1. Montrer que $\mathcal{B} = (u_1, u_2, u_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

2. Soient $v_1 = (1, 2, 4)$ et $v_2 = (3, -1, 0)$ deux vecteurs de \mathbb{R}^3 .
Déterminer les coordonnées des vecteurs v_1 et v_2 dans la base \mathcal{B} .

Exercice 15.[\[Corrigé\]](#) ★☆☆

Déterminer la dimension de chacun des espaces vectoriels suivants :

1. $E_1 = \{P \in \mathbb{R}_4[X], P(1) = 0\}$
2. l'espace vectoriel E_2 des fonctions dont la dérivée seconde est nulle.
3. l'espace vectoriel E_3 des solutions de l'équation différentielle $y' + 4y = 0$.

Exercice 16.[\[Corrigé\]](#) ★☆☆

Soit E l'ensemble des fonctions $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ telles qu'il existe $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ pour lequel :

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x) = (ax^2 + bx + c) \cos x.$$

1. Montrer que E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.
2. Montrer que E est de dimension finie et déterminer sa dimension.

Exercice 17.[\[Corrigé\]](#) ★★☆☆

Soit $n \in \mathbb{N}$. Pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on pose $P_k = (X+1)^{k+1} - X^{k+1}$.

Montrer que la famille (P_0, \dots, P_n) est une base de $\mathbb{R}_n[X]$.

Exercice 18.[\[Corrigé\]](#) ★★☆☆

Vérifier que la famille (u_1, u_2, u_3) formée par les vecteurs $u_1 = (1, 1, 1, 1)$, $u_2 = (1, 0, 1, 1)$ et $u_3 = (2, 0, 0, 1)$ est une famille libre de \mathbb{R}^4 , puis compléter cette famille en une base de \mathbb{R}^4 .

Exercice 19.[\[Corrigé\]](#) ★★★

Soit $n \in \mathbb{N}$. On considère le sous-ensemble E de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$ suivant :

$$E = \left\{ x \mapsto P(x) \cos(x) + Q(x) \sin(x) \mid (P, Q) \in (\mathbb{R}_n[X])^2 \right\}.$$

1. Montrer que E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.
2. Montrer que E est de dimension finie et déterminer sa dimension.

Rang d'une famille de vecteurs

Exercice 20. [\[Corrigé\]](#) ★☆☆

Déterminer, dans chacun des cas, le rang de la famille formée par les vecteurs suivants.

1. $x_1 = (1, 1, 0)$, $x_2 = (0, 1, 1)$
2. $x_1 = (0, 0, 1)$, $x_2 = (0, 1, 1)$, $x_3 = (1, 1, 1)$
3. $x_1 = (0, 1, -1)$, $x_2 = (1, 0, -1)$, $x_3 = (1, -1, 0)$, $x_4 = (1, 1, 1)$.

Exercice 21. [\[Corrigé\]](#) ★★★

Dans $E = \mathbb{R}]^{-1, 1[$, on considère les fonctions :

$$f_1 : x \mapsto \sqrt{\frac{1+x}{1-x}}, \quad f_2 : x \mapsto \sqrt{\frac{1-x}{1+x}}, \quad f_3 : x \mapsto \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}, \quad f_4 : x \mapsto \frac{x}{\sqrt{1-x^2}}.$$

Déterminer le rang de la famille (f_1, f_2, f_3, f_4) .

Exercice 22. [\[Corrigé\]](#) ★★★

Soit $n \in \mathbb{N}$. Pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on note $P_k^n = X^k(X-1)^{n-k}$.

1. Montrer par récurrence que $\text{rg}(P_0^n, \dots, P_n^n) = n+1$.
2. Que peut-on alors dire de la famille (P_0^n, \dots, P_n^n) ?

Corrigé de l'exercice 1. [Énoncé]

1. L'ensemble A n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 :

$$u = (1, -1) \in A \text{ et } v = (1, 1) \in A \text{ mais } u + v = (2, 0) \notin A.$$

2. L'ensemble B est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 : $B = \{(0, 0)\} = \text{Vect}((0, 0))$.

3. L'ensemble C est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 : $C = \text{Vect}((1, 1), (1, -1))$.

4. L'ensemble D n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 : $(0, 0) \notin D$.

Corrigé de l'exercice 2. [Énoncé]

On commence par remarquer que $E \subset \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ et que $0_3 \in E$ puisque $A0_3 = 0_3 = 0_3B$. Soient $\lambda \in \mathbb{C}$ et $(M, N) \in E^2$.

$$A(\lambda M + N) = \lambda AM + AN = \lambda MB + NB = (\lambda M + N)B.$$

On en déduit que $\lambda M + N \in E$ et ainsi que E est stable par combinaisons linéaires.

L'ensemble E est donc un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{C})$.

Remarquons que les coefficients des matrices A et B ne jouent aucun rôle dans la structure de E : on pourrait remplacer A et B par n'importe quelles matrices de $\mathcal{M}_3(\mathbb{C})$.

Corrigé de l'exercice 3. [Énoncé]

Montrons que E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{C}^{\mathbb{N}}$.

- Par définition, E est inclus dans $\mathbb{C}^{\mathbb{N}}$.
- Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ la suite nulle.

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+3} - 6u_{n+2} + 4u_n = 0,$$

donc la suite nulle appartient à E .

- Soit $\lambda \in \mathbb{C}$ et soient (u_n) et (v_n) deux suites de E .

Montrons que la suite $(w_n) = (\lambda u_n + v_n)$ appartient à E :

$$\begin{aligned} \forall n \in \mathbb{N}, w_{n+3} - 6w_{n+2} + 4w_n &= (\lambda u_{n+3} + v_{n+3}) - 6(\lambda u_{n+2} + v_{n+2}) + 4(\lambda u_n + v_n) \\ &= \lambda(u_{n+3} - 6u_{n+2} + 4u_n) + (v_{n+3} - 6v_{n+2} + 4v_n) \\ &= 0. \end{aligned}$$

La suite $(\lambda u_n + v_n)$ appartient bien à E , qui est donc stable par combinaisons linéaires.

On en déduit que E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ donc lui-même un \mathbb{C} -espace vectoriel.

Corrigé de l'exercice 4. [Énoncé]

1. On a l'équivalence suivante :

$$u \in \text{Vect}(x, y) \Leftrightarrow \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, u = \lambda x + \mu y.$$

Or :

$$u = \lambda x + \mu y \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = 1 \\ -\lambda + \mu = 1 \\ \lambda + a\mu = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = 1 \\ \mu = 2 \\ 2a = 1 \end{cases}$$

$$\text{Ainsi } u \in \text{Vect}(x, y) \Leftrightarrow a = \frac{1}{2}.$$

2. Dans le cas où $a = \frac{1}{2}$, on a $\text{Vect}(x, y) = \text{Vect}(u, x) = \text{Vect}(u, y)$.

En effet $u = x + 2y$ et ainsi :

$$\begin{aligned} \text{Vect}(u, x) &= \text{Vect}(x + 2y, x) = \text{Vect}(2y, x) = \text{Vect}(x, y) \\ \text{Vect}(u, y) &= \text{Vect}(x + 2y, y) = \text{Vect}(x, y). \end{aligned}$$

Corrigé de l'exercice 5. [Énoncé]

1. Soit $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tel que $au_1 + bu_2 + cu_3 = 0$.

$$\begin{cases} a + b + c = 0 \\ a - 2b + 4c = 0 \\ a - b + 3c = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = -2c \\ b = c \end{cases} \Leftrightarrow$$

La famille \mathcal{B}_1 est donc liée et on a la relation $-2u_1 + u_2 + u_3 = 0$.

En reprenant les calculs avec $c = 0$, on trouve que la famille (u_1, u_2) est libre et $\text{Vect}(\mathcal{B}_1) = \text{Vect}(u_1, u_2)$ puisque $u_3 = 2u_1 - u_2$.

2. On trouve via un rapide calcul (le système à résoudre est déjà triangulaire) que la famille \mathcal{B}_2 est libre.

3. La famille \mathcal{B}_3 est liée et on a la relation $t_1 - t_2 + t_3 = 0$. On trouve que la famille (t_2, t_3) est libre et $\text{Vect}(\mathcal{B}_3) = \text{Vect}(t_2, t_3)$ puisque $t_1 = t_2 - t_3$.

Corrigé de l'exercice 6. [Énoncé]

1. La famille (u, v) est une base de F car libre (les vecteurs ne sont pas colinéaires) et génératrice de F .
2. La famille (u, v, w) est liée par la relation $w = u + v$. Ainsi on a $F = \text{Vect}(u, v)$. Puisque la famille (u, v) est libre, c'est une base de F .
3. On trouve que :

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - 2y + 3z = 0\} = \{(2y - 3z, y, z) \in \mathbb{R}^3, (x, y) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(u, v)$$

où $u = (2, 1, 0)$ et $v = (-3, 0, 1)$. Puisque les vecteurs u et v ne sont pas colinéaires, (u, v) est une famille libre donc une base de F .

Corrigé de l'exercice 7. [Énoncé]

1. Après résolution du système, on trouve :

$$F = \{(-3y - t, y, 2y, t) \in \mathbb{R}^4, (y, t) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(u, v)$$

où $u = (-3, 1, 2, 0)$ et $v = (-1, 0, 0, 1)$.

L'ensemble F est donc un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 .

2. Puisque les vecteurs u et v ne sont pas colinéaires, (u, v) est libre donc une base de F .

Corrigé de l'exercice 8. [Énoncé]

- Il vient que $F = \text{Vect}(u, v)$ où $u = (-2, 1, 0)$ et $v = (-3, 0, 1)$. Puisque les vecteurs u et v ne sont pas colinéaires, la famille (u, v) est libre donc une base de F .
- Par le même raisonnement, on trouve que (w, t) forme une base de G , où $w = (1, 1, 0)$ et $v = (0, 1, 1)$.
- On ne peut obtenir directement une base de $F \cap G$ à partir de bases de F et G .

On peut cependant déterminer pour chacun des sous-espaces vectoriels une équation ou un système d'équations caractérisant les vecteurs de ces espaces.

Pour F c'est immédiat et $G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = x + z\}$. Ainsi :

$$(x, y, z, t) \in F \cap G \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y + 3z = 0 \\ y = x + z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{3}z \\ y = -\frac{2}{3}z \end{cases}$$

On en déduit que $F \cap G = \text{Vect}(a)$ où $a = (-5, -2, 3)$. Puisque $a \neq 0$, (a) forme une base de $F \cap G$.

Corrigé de l'exercice 9. [Énoncé]

1. L'ensemble E est inclus dans $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ par définition. Puisque $0_3 U = 0U$, la matrice nulle de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ appartient bien à E .

Soit A et B deux matrices de E et soit $\lambda \in \mathbb{R}$. Il existe deux réels a et b tels que $AU = aU$ et $BU = bU$. On a :

$$(\lambda A + B)U = \lambda AU + BU = \lambda aU + bU = (\lambda a + b)U.$$

On en déduit que $\lambda A + B \in E$ puis que E est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

2. On commence par déterminer une famille génératrice de F :

$$F = \left\{ \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & a \end{pmatrix}, (a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5 \right\} \\ = \{aV + bW + cX + dY + eZ, (a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5\}$$

$$\text{où } V = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, W = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, Y = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } \\ Z = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

On en déduit que $F = \text{Vect}(V, W, X, Y, Z)$. Puisque les matrices V, W, X, Y et Z appartiennent à $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$, F est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. On en déduit de plus que la famille (V, W, X, Y, Z) est une famille génératrice de F .

Étudions la liberté de cette famille.

Soient $(a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5$ tel que $aV + bW + cX + dY + eZ = 0_3$, i.e. :

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & a \end{pmatrix} = 0_3.$$

On en déduit immédiatement que $a = b = c = d = e = 0$. La famille (V, W, X, Y, Z) est donc libre et ainsi une base de F .

3. Soit $M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & a \end{pmatrix} \in F$.

$$M \in E \Leftrightarrow \exists \gamma \in \mathbb{R}, \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \gamma \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \exists \gamma \in \mathbb{R}, \begin{cases} a + b + c = \gamma \\ a = d + b - c \\ b = e. \end{cases}$$

On en déduit que :

$$E \cap F = \left\{ \begin{pmatrix} d+b-c & b & c \\ b & d & b \\ c & b & d+b-c \end{pmatrix}, (b, c, d) \in \mathbb{R}^3 \right\} = \text{Vect}(A, B, I_3)$$

où $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $C = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$. Il est aisé de montrer que la famille (B, C, I_3) est libre ; c'est ainsi une base de $E \cap F$ (qui est donc de dimension 3).

Corrigé de l'exercice 10. [\[Énoncé\]](#)

Supposons que la famille (u_1, \dots, u_{n+1}) est génératrice de E et $u_{n+1} \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$. Soit $x \in E$. Il existe $(\lambda_1, \dots, \lambda_{n+1}) \in \mathbb{K}^{n+1}$ tel que :

$$x = \sum_{k=1}^{n+1} \lambda_k u_k = \sum_{k=1}^n \lambda_k u_k + \lambda_{n+1} u_{n+1}.$$

Puisque $u_{n+1} \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$, il existe $(\mu_1, \dots, \mu_n) \in \mathbb{K}^n$ tel que :

$$u_{n+1} = \sum_{k=1}^n \mu_k u_k.$$

On en déduit que :

$$x = \sum_{k=1}^n \lambda_k u_k + \lambda_{n+1} \sum_{k=1}^n \mu_k u_k = \sum_{k=1}^n (\lambda_k + \lambda_{n+1} \mu_k) u_k \in \text{Vect}(u_1, \dots, u_n).$$

On en déduit que la famille (u_1, \dots, u_n) est génératrice de E .

Corrigé de l'exercice 11. [\[Énoncé\]](#)

En résolvant le système, on trouve :

$$(x, y, z, t) \in F_\lambda \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y + z - t = 0 \\ x - y + z + t = 0 \\ x + 2y - \lambda t = 0. \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + z + t = 0 \\ 3y - z - 3t = 0 \\ (\lambda - 2)t = 0 \end{cases}$$

Distinguons deux cas de figure.

- Supposons que $\lambda \neq 2$. Alors :

$$(x, y, z, t) \in F_\lambda \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2y \\ z = 3y \\ t = 0. \end{cases}$$

On en déduit que $F_\lambda = \text{Vect}(u)$ où $u = (-2, 1, 3, 0)$.

L'ensemble F_λ est donc un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 .

Puisque $u \neq 0$, la famille (u) forme une base de F_λ .

- Supposons que $\lambda = 2$. Alors :

$$(x, y, z, t) \in F_\lambda \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2y - 2t \\ z = 3y - 3t. \end{cases}$$

On en déduit que $F_\lambda = \text{Vect}(v, w)$ où $v = (-2, 1, 3, 0)$ et $w = (2, 0, -3, 1)$.

L'ensemble F_λ est donc un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 .

Puisque les vecteurs v et w ne sont pas colinéaires, la famille (v, w) est libre ; elle forme donc une base de F_λ .

Corrigé de l'exercice 12. [\[Énoncé\]](#)

1. Soit $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$ tel que $af_1 + bf_2 + cf_3 + df_4 = 0$, i.e. :

$$\forall x \in \mathbb{R}, (a + bx) \cos x + (c + dx) \sin x = 0$$

En évaluant en $x = 0$, on trouve $a = 0$, puis, en évaluant en $x = \pi$, on trouve $b = 0$.

En évaluant en $x = \frac{\pi}{2}$ et $x = -\frac{\pi}{2}$, on obtient un système de deux équations dont $(c, d) = (0, 0)$ est l'unique solution.

On en déduit que la famille (f_1, f_2, f_3, f_4) est libre.

2. Montrons par récurrence sur $n \in \mathbb{N}$ que la famille $(g_k)_{0 \leq k \leq n}$ est libre.

La famille (g_0) est libre car la fonction g_0 est non nulle.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Supposons que la famille $(g_k)_{0 \leq k \leq n-1}$ est libre.

Soit $(\lambda_k)_{0 \leq k \leq n} \in \mathbb{R}^{n+1}$ tel que :

$$\sum_{k=0}^n \lambda_k g_k = 0, \text{ i.e. } \forall x \in \mathbb{R}, \sum_{k=0}^n \lambda_k e^{kx} = 0.$$

En divisant par e^{nx} on trouve :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \lambda_n + \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k e^{(k-n)x} = 0.$$

Par passage à la limite lorsque x tend vers $+\infty$, on trouve $\lambda_n = 0$.

Par liberté de la famille $(g_k)_{0 \leq k \leq n-1}$, on en déduit que $\lambda_0 = \dots = \lambda_{n-1} = 0$.

On en déduit que la famille $(g_k)_{0 \leq k \leq n}$ est libre, ce qui conclut la récurrence.

Corrigé de l'exercice 13. [\[Énoncé\]](#)

1. Soit $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$ tel que $af_1 + bf_2 + cf_3 + df_4 = 0$, i.e. :

$$\forall x \in \mathbb{R}, a + b \cos x + c \cos^2 x + d \cos^3 x = 0.$$

En évaluant en $x = \frac{\pi}{2}$, on trouve $a = 0$.

En évaluant en $x = 0$ et $x = \pi$, on trouve $b + c + d = 0$ et $-b + c - d = 0$.

En évaluant en $x = \frac{\pi}{3}$, on trouve $\frac{b}{2} + \frac{c}{4} + \frac{d}{8} = 0$. En résolvant le système :

$$\begin{cases} b + c + d = 0 \\ -b + c - d = 0 \\ \frac{b}{2} + \frac{c}{4} + \frac{d}{8} = 0 \end{cases}$$

on trouve $b = c = d = 0$. la famille \mathcal{B} est donc libre.

Soit $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$ tel que $ag_1 + bg_2 + cg_3 + dg_4 = 0$, i.e. :

$$\forall x \in \mathbb{R}, a + b \cos x + c \cos(2x) + d \cos(3x) = 0. \quad (1)$$

En évaluant successivement en $x = 0, \frac{\pi}{2}, \pi$ on obtient le système suivant :

$$\begin{cases} a + b + c + d = 0 \\ a - c = 0 \\ a - b + c - d = 0 \end{cases}$$

On pourrait évaluer en un quatrième point (bien choisi !) pour déterminer a, b, c et d . On présente ici une autre méthode. En dérivant l'égalité fonctionnelle (1), on trouve :

$$\forall x \in \mathbb{R}, -b \sin x - 2c \sin(2x) - 3d \sin(3x) = 0. \quad (2)$$

En évaluant l'égalité (2) en $x = \frac{\pi}{2}$, on trouve : $-b + 3d = 0$.

On en déduit que $a = b = c = d = 0$ après résolution, i.e. la famille \mathcal{C} est libre.

2. Remarquons que $e_0 = f_0, e_1 = f_1$ et, en appliquant la formule de Moivre :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \cos(2x) = 2 \cos^2 x - 1 \text{ et } \cos(3x) = 4 \cos^3 x - 3 \cos x.$$

On en déduit que $f_2 = 2e_2 - e_0$ et $f_3 = 4e_3 - 3e_1$ et ainsi :

$$F = \text{Vect}(f_0, f_1, f_2, f_3) \subset \text{Vect}(e_0, e_1, e_2, e_3) = E.$$

De plus, puisque les familles \mathcal{B} et \mathcal{C} sont libres, ce sont des bases respectives des sous-espaces vectoriels E et F , qui sont donc tous deux de dimension 4.

Puisque $F \subset E$ et $\dim E = \dim F$, il vient que $E = F$.

3. Par définition de \mathcal{B} , $f = ae_0 + be_1 + ce_2 + de_3 = af_0 + bf_1 + ce_2 + de_3$. Puisque :

$$e_2 = \frac{1}{2}f_0 + \frac{1}{2}f_2 \text{ et } e_3 = \frac{3}{4}f_1 + \frac{1}{4}f_3,$$

on trouve que :

$$f = \left(a + \frac{1}{2}c\right)f_0 + \left(b + \frac{3}{4}d\right)f_1 + \frac{c}{2}f_2 + \frac{d}{4}f_3.$$

Les coordonnées de f dans la base \mathcal{C} de E sont donc :

$$\begin{pmatrix} a + \frac{1}{2}c \\ b + \frac{3}{4}d \\ \frac{c}{2} \\ \frac{d}{4} \end{pmatrix}.$$

Corrigé de l'exercice 14. [\[Énoncé\]](#)

1. Calculons le rang de \mathcal{B} :

$$\text{rg } \mathcal{B} = \text{rg} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \text{rg} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \text{rg} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 3$$

La famille \mathcal{B} est donc libre. Puisqu'elle est formée de 3 vecteurs et puisque $\dim \mathbb{R}^3 = 3$, \mathcal{B} est une base de \mathbb{R}^3 .

2. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Après calculs, on trouve que :

$$v_1 = xu_1 + yu_2 + zu_3 \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ y = 3 \\ z = -1 \end{cases}$$

et :

$$v_2 = xu_1 + yu_2 + zu_3 \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 \\ y = -3 \\ z = 2. \end{cases}$$

Les coordonnées respectives de v_1 et v_2 dans \mathcal{B} sont donc :

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Corrigé de l'exercice 15. [\[Énoncé\]](#)

1. Puisque $E_1 = \{(X-1)Q, Q \in \mathbb{R}_3[X]\}$, on peut montrer que la famille

$$\left((X-1), (X-1)X, (X-1)X^2, (X-1)X^3 \right)$$

est une base de E_1 , qui est donc de dimension 4.

2. Il vient immédiatement que :

$$E_2 = \{x \mapsto ax + b, (a, b) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(f_1, f_2) \text{ où } f_1 : x \mapsto x \text{ et } f_2 : x \mapsto 1.$$

On peut montrer que la famille (f_1, f_2) est une base de E_2 qui est donc de dimension 2.

3. Il vient immédiatement que :

$$E_3 = \{x \mapsto Ce^{-4x}, C \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(f_3) \text{ où } f_3 : x \mapsto e^{-4x}.$$

Puisque $f_3 \neq 0$, la famille (f_3) forme une base l'espace vectoriel E_3 qui est donc de dimension 1.

Corrigé de l'exercice 16. [\[Énoncé\]](#)

1. On vérifie sans difficulté que $E \subset \mathbb{R}^{\mathbb{R}}$ et :

$$E = \text{Vect}(f_0, f_1, f_2)$$

où $f_0 : x \mapsto \cos x$, $f_1 : x \mapsto x \cos x$ et $f_2 : x \mapsto x^2 \cos x$.

On en déduit que E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.

2. L'espace vectoriel E est engendré par une famille finie de vecteurs, il est donc de dimension finie. On peut montrer que la famille (f_0, f_1, f_2) est libre (par évaluation en 0 et π et dérivation par exemple). Elle forme donc une base de E qui est donc de dimension 3.

Corrigé de l'exercice 17. [\[Énoncé\]](#)

Pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $\deg P_k = k$.

La famille (P_0, \dots, P_n) est donc une famille de $n+1$ polynômes de degrés étagés. C'est donc une famille libre. Puisque tous les polynômes de cette famille appartiennent à $\mathbb{R}_n[X]$, on a $\text{Vect}(P_0, \dots, P_n) \subset \mathbb{R}_n[X]$. Par liberté de la famille (P_0, \dots, P_n) , les deux espaces vectoriels ont même dimension (égale à $n+1$). Ils sont donc égaux.

On en déduit donc que la famille (P_0, \dots, P_n) est une base de $\mathbb{R}_n[X]$.

Corrigé de l'exercice 18. [\[Énoncé\]](#)

Après calculs, on trouve que :

$$\text{rg}(u_1, u_2, u_3) = \text{rg} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 3.$$

La famille (u_1, u_2, u_3) est donc libre.

Remarquons que :

$$u \in \text{Vect}(u_1, u_2, u_3) \Leftrightarrow \exists (a, b, c) \in \mathbb{R}^3, u = (a + b + 2c, a, a + b, a + b + c).$$

On en déduit que $u_4 = (1, 0, 0, 1) \notin \text{Vect}(u_1, u_2, u_3)$ (car sinon $a = b = 0$, $c = 1$ et $2c = 1$, ce qui est absurde). La famille (u_1, u_2, u_3, u_4) est donc libre et forme une base de \mathbb{R}^4 .

Corrigé de l'exercice 19. [Énoncé]

On considère le sous-ensemble E de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$ suivant :

$$E = \left\{ x \mapsto P(x) \cos(x) + Q(x) \sin(x) \mid (P, Q) \in (\mathbb{R}_n[X])^2 \right\}.$$

1. En notant $u_k : x \mapsto x^k \cos x$ et $v_k : x \mapsto x^k \sin x$ pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on trouve que :

$$E = \text{Vect}(u_0, \dots, u_n, v_0, \dots, v_n).$$

Puisque tous les vecteurs de cette familles sont des fonctions de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$, E est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.

2. Soit $(\lambda_0, \dots, \lambda, \mu_0, \dots, \mu_n)$ tel que :

$$\sum_{k=0}^n \lambda_k u_k + \sum_{k=0}^n \mu_k v_k = 0$$

i.e. :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \cos x \left(\sum_{k=0}^n \lambda_k x^k \right) + \sin x \left(\sum_{k=0}^n \mu_k x^k \right) = 0 \quad .(*)$$

En évaluant $(*)$ en tous les points de $\{2k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$, on trouve une infinité de racines au polynôme $\sum_{k=0}^n \lambda_k X^k$, qui est donc nul. On trouve ainsi que $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$.

En évaluant $(*)$ en tous les points de $\left\{ \frac{\pi}{2} + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \right\}$, on trouve une infinité de racines au polynôme $\sum_{k=0}^n \mu_k X^k$, qui est donc nul. On trouve ainsi que $\mu_1 = \dots = \mu_n = 0$.

La famille $(u_0, \dots, u_n, v_0, \dots, v_n)$ est donc libre, prouvant ainsi que E est de dimension finie, égale à $2n + 2$.

Corrigé de l'exercice 20. [Énoncé]

1. Les deux vecteurs x_1 et x_2 n'étant pas colinéaires, la famille (x_1, x_2) est libre et $\text{rg}(x_1, x_2) = 2$.
2. Calculons le rang de (x_1, x_2, x_3) via celui de leur matrice dans la base canonique :

$$\text{rg}(x_1, x_2, x_3) = \text{rg} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 3.$$

3. Par la même méthode, on trouve après calculs que $\text{rg}(x_1, x_2, x_3, x_4) = 3$.

Corrigé de l'exercice 21. [Énoncé]

Soit $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) \in \mathbb{R}^4$ tel que $\lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2 + \lambda_3 f_3 + \lambda_4 f_4 = 0$, i.e. :

$$\forall x \in]-1, 1[, \lambda_1 \sqrt{\frac{1+x}{1-x}} + \lambda_2 \sqrt{\frac{1-x}{1+x}} + \lambda_3 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} + \lambda_4 \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} = 0.$$

Ainsi :

$$\forall x \in]-1, 1[, \lambda_1 \frac{1+x}{\sqrt{1-x^2}} + \lambda_2 \frac{1-x}{\sqrt{1-x^2}} + \lambda_3 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} + \lambda_4 \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} = 0.$$

On en déduit donc que :

$$\forall x \in]-1, 1[, (\lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_4)x + \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0.$$

En évaluant en $x = 0$ et en faisant tendre x vers 1^- , on trouve que $\lambda_4 = \lambda_2 - \lambda_1$ et $\lambda_3 = -\lambda_1 - \lambda_2$. On déduit donc que la famille (f_1, f_2, f_3, f_4) est liée par les relations :

$$f_1 - f_3 - f_4 = 0 \quad (\lambda_2 = 0) \text{ et } f_2 - f_3 + f_4 = 0 \quad (\lambda_1 = 0).$$

On a alors $\text{rg}(f_1, f_2, f_3, f_4) = \text{rg}(f_3 + f_4, f_3 - f_4, f_3, f_4) = \text{rg}(f_3, f_4)$.

En reprenant les calculs avec $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$, on trouve que la famille (f_3, f_4) est libre et ainsi :

$$\text{rg}(f_1, f_2, f_3, f_4) = \text{rg}(f_3, f_4) = 2.$$

Corrigé de l'exercice 22. [\[Énoncé\]](#)

1. Montrons par récurrence sur $n \in \mathbb{N}$ que $\text{rg}(P_0^n, \dots, P_n^n) = n + 1$.

$\text{rg}(P_0^0) = 1$ car $P_0^0 = (X - 1)^0 = 1 \neq 0$.

Soit $n \in \mathbb{N}$. Supposons que $\text{rg}(P_0^n, \dots, P_n^n) = n + 1$.

Soit $(\lambda_0, \dots, \lambda_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+2}$ tel que :

$$\sum_{k=0}^{n+1} \lambda_k P_k^{n+1} = 0 \text{ i.e. } \sum_{k=0}^{n+1} \lambda_k X^k (X - 1)^{n+1-k} = 0$$

En évaluant en $X = 1$, on trouve $\lambda_{n+1} = 0$. On en déduit que :

$$(X - 1) \sum_{k=0}^n \lambda_k X^k (X - 1)^{n-k} = 0,$$

et ainsi :

$$\sum_{k=0}^n \lambda_k P_k^n = 0.$$

Par liberté de la famille (P_0^n, \dots, P_n^n) (par hypothèse de récurrence), on en déduit que la famille $(P_0^{n+1}, \dots, P_{n+1}^{n+1})$ est libre.

2. Remarquons que, pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $\deg P_k = n$.

La famille (P_0, \dots, P_n) est donc une famille libre de $n + 1$ polynômes de $\mathbb{R}_n[X]$ qui est de dimension $n + 1$. C'est donc une base de $\mathbb{R}_n[X]$.