

Corrigé - Coefficient de traînée d'un ballon de rugby

Question simple

- Filmer le mouvement du ballon.
- Faire une analyse du film image par image en pointant la position du ballon sur chaque image à l'aide d'un logiciel d'acquisition après avoir défini un repère et un étalon de longueur sur la première image.
- Au fur et à mesure des pointés le logiciel génère un tableau de positions du ballon en fonction du temps (l'intervalle temporel entre 2 images étant fixé par la caméra utilisée).
- Pour obtenir la composante de \vec{v} selon oz il suffit de calculer la dérivée temporelle de $z(t)$ et de stocker les valeurs dans le tableau à l'aide du logiciel.
- Loi de Newton $m\vec{a} = \Sigma \vec{F}_{ext}$ dans un R galiléen
- PFD au ballon: $m \frac{d\vec{v}}{dt} = m\vec{g} - \alpha \vec{v}$;

Projection sur $oz \uparrow$ $m \frac{d}{dt} (\dot{z}) = -mg - \alpha \dot{z}$

$$\Leftrightarrow \frac{d\dot{z}}{dt} + \frac{\alpha}{m} \dot{z} = -g \Rightarrow \dot{z}_{lim} = -\frac{mg}{\alpha}$$

Question ouverte :

La force de traînée est donnée par la formule générale $\vec{F} = -\frac{1}{2} C_D \rho S v |\vec{v}| \vec{v}$. Ici le mouvement est selon oz avec \vec{v} selon $(-\dot{m}\vec{z})$ et \vec{F} selon $(m\vec{z}) \Rightarrow \vec{F} = \frac{1}{2} C_D \rho S v^2 m\vec{z}$

ou $\vec{F} = \frac{1}{2} C_D \rho S \cdot (2\text{point})^2 m\vec{z}$

PFD au ballon projeté sur $oz \uparrow$: $m \frac{d(\dot{z})}{dt} = -mg + \frac{1}{2} C_D \rho S (\dot{z})^2$

Sur le graphique donnant $\dot{z} = f(t)$ on remarque que pour $t \gtrsim 3,8s$ \dot{z} tend vers une valeur limite $\dot{z}_{lim} = -16,1 \text{ ms}^{-1}$

Alors $\frac{d\dot{z}}{dt} = 0$ et le PFD donne $-mg + \frac{1}{2} C_D \rho S (\dot{z}_{lim})^2 = 0$

on peut alors déduire C_D dans les conditions

$$C_D = \frac{2 m g}{\rho S (\dot{z}_{lim})^2} = \frac{2 \times 0,46 \times 9,81}{1,17 \times 0,06 \times (16,7)^2} = 0,496$$

Doc 3 Le nombre de Reynolds est compris entre 0 et 240 000
d'après le document 1 dans ce domaine $C_D \approx \text{constant}$
(sauf au début du mouvement où Re est faible)

$\Rightarrow C_D \approx 0,496 \approx 0,5 \Rightarrow$ le ballon en chute libre
est incliné d'environ 50° par rapport à la verticale
(points \blacktriangledown de la figure du doc. 1)

Etude de la modélisation

obtenue à partir de la projection du PFD selon $Oz \uparrow$
puis son intégration par la commande odeint qui
fournit $z(t)$ et $\dot{z}(t)$

Projection du PFD: $m \frac{d\dot{z}}{dt} = F_z - mg$

$\Rightarrow \frac{d\dot{z}}{dt} = \frac{F_z}{m} - g$ qui est la dérivée de la 2^e composante
de $U = (z, z_{point})$ dans la définition de la fonction f
nécessaire à l'utilisation de la commande odeint

ligne 35: $F_z = 0,5 \times 0,49 \times S \times \rho \times (z_{point} ** 2)$
(formule de la force de traînée)

ligne 40: $z_{point}_{mod} = \text{SOLUTION}[:, 1]$
(liste des valeurs des composantes de \vec{v}
calculées par le modèle)

ligne 26 $RE = \rho \times \text{abs}(z_{point}) \times D / \eta$