

# Corrigé du DS n°4

## Exercice 1 : Codiagonnalisation et système différentiel

1. Les première et troisième colonnes de  $A$  sont identiques donc  $A$  n'est pas inversible.

On en déduit que  $0$  est une valeur propre de  $A$ .

2. Soit  $\lambda \in \mathbf{R}$ . Alors  $\lambda$  est valeur propre de  $A$  si et seulement si  $\text{rg}(A - \lambda I_3) < 3$ .

$$\text{rg}(A - \lambda I_3) = \text{rg} \begin{pmatrix} 2 - \lambda & -1 & 2 \\ 4 & -3 - \lambda & 4 \\ \boxed{1} & -1 & 1 - \lambda \end{pmatrix} \stackrel{L_2 \leftarrow L_2 - 4L_3}{=} \text{rg} \begin{pmatrix} 0 & 1 - \lambda & -\lambda^2 + 3\lambda \\ 0 & 1 - \lambda & 4\lambda \\ \boxed{1} & -1 & 1 - \lambda \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{L_1 \leftarrow L_1 - L_2}{=} \text{rg} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -\lambda^2 - \lambda \\ 0 & 1 - \lambda & 4\lambda \\ \boxed{1} & -1 & 1 - \lambda \end{pmatrix}$$

donc  $\lambda \in \text{Sp}(A) \Leftrightarrow 1 - \lambda = 0$  ou  $-\lambda^2 - \lambda = 0$ . Conclusion :  $\boxed{\text{Sp}(A) = \{-1, 0, 1\}}$ .

$A$  possède bien trois valeurs propres distinctes, qu'on ordonne :  $\lambda_1 = -1$ ,  $\lambda_2 = 0$  et  $\lambda_3 = 1$ .

3. D'après le cours,  $A$  est diagonalisable et ses espaces propres sont de dimension 1.

4. Étude de  $E_{-1}$  :  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1}(A) \Leftrightarrow \begin{cases} 0 = 0 \\ 2y - 4z = 0 \\ x - y + 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 2z \\ z = z \end{cases}$  donc  $\boxed{E_{-1}(A) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}}$

Étude de  $E_0$  :  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_0(A) \Leftrightarrow \begin{cases} 0 = 0 \\ y = 0 \\ x - y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = x \\ y = 0 \\ z = -x \end{cases}$  donc  $\boxed{E_0(A) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}}$

Étude de  $E_1$  :  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1(A) \Leftrightarrow \begin{cases} -2z = 0 \\ 4z = 0 \\ x - y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ y = y \\ z = 0 \end{cases}$  donc  $\boxed{E_1(A) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}$

5. Les vecteurs propres  $X_1, X_2, X_3$  demandés sont ceux donnés à la question précédente.

On a donc :  $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  vérifient :  $A = PDP^{-1}$ .

6. Calcul de  $P^{-1}$  par inversion d'un système : soient  $a, b, c$  trois réels. Alors :

$$\begin{cases} y + z = a \\ 2x + z = b \\ x - y = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y = c \\ 2y + z = b - 2c \\ y + z = a \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y = c \\ y + z = a \\ -z = b - 2c - 2a \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -a + b - c \\ y = -a + b - 2c \\ z = 2a - b + 2c \end{cases}$$

On peut alors lire les coefficients de  $P^{-1}$  :  $\boxed{P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -2 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix}}$

7. On calcule  $BX_i$  pour  $i \in \{1, 2, 3\}$  :

$$BX_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} = 2X_1 \text{ donc } X_1 \text{ est vecteur propre de } B \text{ associé à la valeur propre 2.}$$

$$BX_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = X_2 \text{ donc } X_2 \text{ est vecteur propre de } B \text{ associé à la valeur propre 1.}$$

$$BX_3 = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} = 6X_3 \text{ donc } X_3 \text{ est vecteur propre de } B \text{ associé à la valeur propre 6.}$$

8. On en déduit que  $B$  possède les trois valeurs propres distinctes 1, 2 et 6 donc  $B$  est diagonalisable. Les vecteurs propres  $X_1, X_2, X_3$  forment une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbf{R})$  et la matrice de passage  $P$  diagonalise  $B$  :  $B = P\Delta P^{-1}$  avec  $\Delta = \text{Diag}(2, 1, 6)$ .

9. Avec les notations précédentes :  $AB = (PDP^{-1})(P\Delta P^{-1}) = PD(PP^{-1})\Delta P^{-1} = PD\Delta P^{-1}$

Les matrices  $D$  et  $\Delta$  sont diagonales, donc elles commutent :  $D\Delta = \Delta D$ .

On a alors :  $AB = P\Delta DP^{-1} = (P\Delta P^{-1})(PDP^{-1})$  donc  $AB = BA$ .

10. Soit  $n \in \mathbf{N}$ . On note  $\mathcal{H}_n$  la propriété :  $A^n = PD^nP^{-1}$ . On montre par récurrence que  $\mathcal{H}_n$  est vraie pour tout  $n \in \mathbf{N}$ .

• Initialisation pour  $n = 0$  :  $A^0 = I_3$  et  $PD^0P^{-1} = PI_3P^{-1} = I_3$  donc  $\mathcal{H}_0$  est vraie.

• Hérité à partir de  $n = 0$ . Soit  $n \geq 0$ . On suppose  $\mathcal{H}_n$  vraie. Alors :

$A^{n+1} = A \cdot A^n = (PDP^{-1})(PD^nP^{-1}) = PD(P^{-1}P)D^nP^{-1} = PD^{n+1}P^{-1}$  donc  $\mathcal{H}_{n+1}$  est vraie.

•  $\mathcal{H}_n$  est initialisée au rang  $n = 0$  et héritaire à partir du rang  $n = 0$ . D'après le principe de récurrence,  $\mathcal{H}_n$  est vraie pour tout entier naturel  $n$ .

Conclusion :  $\forall n \in \mathbf{N}, A^n = PD^nP^{-1}$ .

11. Application :

(a)  $(S) \Leftrightarrow X'' = AX' + BX$ .

(b) D'après les questions précédentes :  $(S) \Leftrightarrow X'' = PDP^{-1}X' + P\Delta P^{-1}X$

donc en multipliant à gauche par la matrice inversible  $P^{-1}$ , on obtient :

$(S) \Leftrightarrow P^{-1}X'' = DP^{-1}X' + \Delta P^{-1}X \Leftrightarrow Y'' = DY' + \Delta Y$ .

$$(c) Y'' = DY' + \Delta Y \Leftrightarrow \begin{cases} u'' = -u' + 2u \\ v'' = v \\ w'' = w' + 6w \end{cases}$$

On peut résoudre chacune de ces équations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients constants :

$u'' + u' - 2u = 0$  a pour équation caractéristique  $r^2 + r - 2 = 0$  de solutions réelles  $r = -2$  et  $r = 1$

donc  $\exists \alpha, \beta \in \mathbf{R}, \forall t \in \mathbf{R}, u(t) = \alpha e^{-2t} + \beta e^t$ .

$v'' - v = 0$  a pour équation caractéristique  $r^2 - 1 = 0$  de solutions réelles  $r = -1$  et  $r = 1$

donc  $\exists \gamma, \delta \in \mathbf{R}, \forall t \in \mathbf{R}, v(t) = \gamma e^{-t} + \delta e^t$ .

$w'' - w' - 6w = 0$  a pour équation caractéristique  $r^2 - r - 6 = 0$  de solutions réelles  $r = -2$  et  $r = 3$  donc  $\exists \lambda, \mu \in \mathbf{R}, \forall t \in \mathbf{R}, w(t) = \lambda e^{-2t} + \mu e^{3t}$ .

(d) On utilise enfin la relation  $X = PY$  pour trouver les solutions de  $(S)$  :

$$\begin{cases} x = v + w \\ y = 2u + w \\ z = u - v \end{cases} \text{ donc } \forall t \in \mathbf{R}, \begin{cases} x(t) = \gamma e^{-t} + \delta e^t + \lambda e^{-2t} + \mu e^{3t} \\ y(t) = (2\alpha + \lambda)e^{-2t} + 2\beta e^t + \mu e^{3t} \\ z(t) = \alpha e^{-2t} + (\beta - \delta)e^t - \gamma e^{-t} \end{cases} \text{ où } \alpha, \beta, \gamma, \delta, \lambda, \mu \in \mathbf{R}.$$

Remarque : l'ensemble solution correspondant pour  $t \mapsto X(t)$  peut s'écrire :

$$\text{Vect} \left( t \mapsto e^{-2t} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, t \mapsto e^t \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, t \mapsto e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, t \mapsto e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, t \mapsto e^{-2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, t \mapsto e^{3t} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

## Exercice 2 : Longueurs de séries de lancers identiques

1.  $L_1(\Omega) = \mathbf{N}.$

2.  $[L_1 = 0]$  signifie qu'on obtient toujours le même côté de la pièce : ou bien uniquement des 'Face', ou bien uniquement des 'Pile'. Ainsi :  $[L_1 = 0] = \left( \bigcap_{n=1}^{+\infty} F_n \right) \cup \left( \bigcap_{n=1}^{+\infty} \overline{F_n} \right)$

Pour tout  $k \geq 1$ ,  $[L_1 = k]$  signifie qu'on a obtenu  $k$  fois le même côté lors des  $k$  premiers lancers, puis le côté opposé lors du  $(k+1)$ ème lancer :

$$\forall k \geq 1, [L_1 = k] = \left( \bigcap_{n=1}^k F_n \cap \overline{F_{k+1}} \right) \cup \left( \bigcap_{n=1}^k \overline{F_n} \cap F_{k+1} \right)$$

3. Soit  $k \geq 1$ . Par union disjointe, on a :  $\mathbf{P}(L_1 = k) = \mathbf{P} \left( \bigcap_{n=1}^k F_n \cap \overline{F_{k+1}} \right) + \mathbf{P} \left( \bigcap_{n=1}^k \overline{F_n} \cap F_{k+1} \right)$

Par indépendance des lancers successifs, on a :

$$\mathbf{P}(L_1 = k) = \prod_{n=1}^k \mathbf{P}(F_n) \times \mathbf{P}(\overline{F_{k+1}}) + \prod_{n=1}^k \mathbf{P}(\overline{F_n}) \times \mathbf{P}(F_{k+1})$$

$\forall k \in \mathbf{N}^*, \mathbf{P}(L_1 = k) = q^k \times p + p^k \times q.$

4. Les événements  $[L_1 = k]$  sont deux-à-deux disjoints, donc par  $\sigma$ -additivité, la série  $\sum \mathbf{P}(L_1 = k)$  converge. De plus,  $\forall k \geq 1, \mathbf{P}(L_1 = k) = pq^k + qp^k = pq(q^{k-1}) + qp(p^{k-1})$  : on reconnaît les termes généraux de séries géométriques, de raisons  $p$  et  $q$  appartenant à  $]-1, 1[$ .

$$\text{On a donc : } \sum_{k=1}^{+\infty} \mathbf{P}(L_1 = k) = pq \sum_{k=1}^{+\infty} q^{k-1} + qp \sum_{k=1}^{+\infty} p^{k-1} = pq \times \frac{1}{1-q} + qp \times \frac{1}{1-p} = q + p = 1.$$

L'événement  $[L_1 = 0]$  est donc de probabilité nulle : c'est un événement quasi-impossible.

5. On étudie la convergence absolue de la série  $\sum k \times \mathbf{P}(L_1 = k)$  :

$k \times \mathbf{P}(L_1 = k) = k \times (pq^k + qp^k) = q(k \times pq^{k-1}) + p(k \times qp^{k-1})$  : on reconnaît les termes généraux de séries géométriques dérivées, qui convergent absolument. Les sommes de ces séries sont les espérances de lois géométriques de paramètres  $p$  et  $q$  respectivement, donc :

$L_1$  admet une espérance, égale à :  $\mathbf{E}(L_1) = \frac{q}{p} + \frac{p}{q} = \frac{1-p}{p} + \frac{p}{1-p} = \frac{2p^2 - 2p + 1}{p - p^2}.$

6.  $f$  est bien définie sur  $]0, 1[$ , dérivable par opérations, et de dérivée :

$$\forall x \in ]0, 1[, f'(x) = \frac{(4x-2)(x-x^2) - (2x^2-2x+1)(1-2x)}{(x-x^2)^2} = \frac{2x-1}{(x-x^2)^2}$$

$f'$  s'annule donc en  $x = \frac{1}{2}$ , et est strictement positive sur  $]\frac{1}{2}, 1[$  et strictement négative sur  $]0, \frac{1}{2}[$ .

$f$  admet donc un minimum  $m$  en  $x = \frac{1}{2}$ , et  $m = f(\frac{1}{2}) = 2.$

On a :  $\mathbf{E}(L_1) = f(p)$  donc l'espérance de  $L_1$  est minimale lorsque  $p = \frac{1}{2}$  (pièce non truquée).

7. a) Moment d'ordre 2 : on étudie la convergence de la série  $\sum k^2 \times \mathbf{P}(L_1 = k)$

$k^2 \times \mathbf{P}(L_1 = k) = k^2(pq^k + qp^k) = q(k^2 \times pq^{k-1}) + p(k^2 \times qp^{k-1})$  : on reconnaît les termes généraux des séries des moments d'ordre 2 de lois géométriques de paramètres  $p$  et  $q$ , valant respectivement

$\frac{q+1}{p^2}$  et  $\frac{p+1}{q^2}$ . Conclusion :  $L_1$  possède un moment d'ordre 2 égal à :  $m_2(L_1) = \frac{q(q+1)}{p^2} + \frac{p(p+1)}{q^2}.$

b)  $L_1$  admet un moment d'ordre 2 donc une variance et d'après le théorème de König-Huygens :

$$\mathbf{V}(L_1) = m_2(L_1) - (\mathbf{E}(L_1))^2 = \frac{q(q+1)}{p^2} + \frac{p(p+1)}{q^2} - \left( \frac{q}{p} + \frac{p}{q} \right)^2 = \frac{q}{p^2} + \frac{p}{q^2} - 2$$

Conclusion : la variance de  $L_1$  est :  $\mathbf{V}(L_1) = \frac{q}{p^2} + \frac{p}{q^2} - 2.$

8. Soient  $k \geq 1$  et  $i \geq 1$ . L'événement  $[L_1 = k] \cap [L_2 = i]$  est : "obtenir  $k$  fois le même côté de la pièce lors des  $k$  premiers lancers, puis  $i$  fois le côté opposé lors des lancers  $(k+1)$  à  $(k+i)$ , puis le premier côté au  $(k+i+1)$ ème lancer."

$$[L_1 = k] \cap [L_2 = i] = \left( \bigcap_{n=1}^k F_n \cap \bigcap_{n=k+1}^{k+i} \overline{F_n} \cap F_{k+i+1} \right) \cup \left( \bigcap_{n=1}^k \overline{F_n} \cap \bigcap_{n=k+1}^{k+i} F_n \cap \overline{F_{k+i+1}} \right)$$

9. Par union disjointe et indépendance des lancers successifs, on a :

$$\mathbf{P}([L_1 = k] \cap [L_2 = i]) = \prod_{n=1}^k q \times \prod_{n=k+1}^{k+i} p \times q + \prod_{n=1}^k p \times \prod_{n=k+1}^{k+i} q \times p.$$

$$\boxed{\forall k, i \geq 1, \mathbf{P}([L_1 = k] \cap [L_2 = i]) = q^{k+1}p^i + p^{k+1}q^i.}$$

10. Soit  $i \geq 1$ . Les événements  $([L_1 = k])_{k \geq 1}$  forment un système quasi-complet d'événements.

D'après la formule des probabilités totales :

$$\begin{aligned} \mathbf{P}(L_2 = i) &= \sum_{k=1}^{+\infty} \mathbf{P}([L_1 = k] \cap [L_2 = i]) \\ &= \sum_{k=1}^{+\infty} (q^{k+1}p^i + p^{k+1}q^i) \\ &= p^i q^2 \sum_{k=1}^{+\infty} q^{k-1} + q^i p^2 \sum_{k=1}^{+\infty} p^{k-1} \quad \text{en reconnaissant deux séries géométriques convergentes} \\ &= p^i q^2 \times \frac{1}{1-q} + q^i p^2 \times \frac{1}{1-p} \end{aligned}$$

$$\text{Conclusion : } \boxed{\forall i \geq 1, \mathbf{P}(L_2 = i) = q^2 p^{i-1} + p^2 q^{i-1}.}$$

11.  $i \times \mathbf{P}(L_2 = i) = i(q^2 p^{i-1} + p^2 q^{i-1}) = q(ipq^{i-1}) + p(ipq^{i-1})$  est une combinaison linéaire des termes généraux des séries des moments d'ordre 1 de lois géométriques de paramètres  $q$  et  $p$

donc  $\sum i \times \mathbf{P}(L_2 = i)$  converge absolument et  $\boxed{L_2 \text{ admet une espérance.}}$

$$\mathbf{E}(L_2) = q \sum_{i=1}^{+\infty} i q p^{i-1} + p \sum_{i=1}^{+\infty} i p q^{i-1} = q \times \frac{1}{q} + p \times \frac{1}{p} \quad \text{Conclusion : } \boxed{\mathbf{E}(L_2) = 2.}$$