

1. On considère  $\varphi$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$ , dont la matrice représentative dans la base canonique est la matrice  $A$  de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

- (a) Montrer que le spectre de l'endomorphisme  $\varphi$  est :  $\text{Sp}(\varphi) = \{1, 3\}$ . L'endomorphisme  $\varphi$  est-il diagonalisable ?
- (b) On note  $a_1 = (1, 1, 0)$ ,  $a_2 = (0, 0, 1)$  et  $a_3 = (1, -1, 0)$ .  
Montrer que la famille  $\mathcal{B} = (a_1, a_2, a_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  et déterminer la matrice  $M$  de l'endomorphisme  $\varphi$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- (c) Déterminer une matrice carrée  $P$  telle que  $A = PMP^{-1}$  et expliciter  $P^{-1}$  à l'aide de la fonction `inv` de Python.

*La commande `inv` du module `linalg` de la bibliothèque `numpy` permet de calculer l'inverse d'une matrice carrée de type `matrix`.*

2. Soient  $f$ ,  $g$  et  $h$  trois fonctions dérivables sur  $\mathbb{R}$  vérifiant :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} f'(t) &= 2f(t) + g(t) + h(t) \\ g'(t) &= f(t) + 2g(t) + h(t) \\ h'(t) &= 3h(t) \end{cases} \quad \text{et} \quad f(0) = g(0) = h(0) = 1.$$

- (a) Déterminer l'expression de  $h(t)$  pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , puis tracer à l'aide de Python l'allure de la courbe représentative de  $h$  sur l'intervalle  $[0, 1]$ .

(b) On note  $X(t) = \begin{pmatrix} f(t) \\ g(t) \\ h(t) \end{pmatrix}$  et  $X'(t) = \begin{pmatrix} f'(t) \\ g'(t) \\ h'(t) \end{pmatrix}$ .

On note  $Y(t) = P^{-1}X(t) = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \\ w(t) \end{pmatrix}$  et  $Y'(t) = P^{-1}X'(t) = \begin{pmatrix} u'(t) \\ v'(t) \\ w'(t) \end{pmatrix}$ .

Vérifier qu'on a :  $\forall t \in \mathbb{R}, u'(t) = 3u(t) + e^{3t}$ .

- (c) En déduire l'expression de  $u(t)$  pour tout  $t \in \mathbb{R}$ .
- (d) Déterminer alors l'expression de  $f(t)$  et  $g(t)$  en fonction de  $t$ .