

**NOM :**

## Interrogation n°8 - Corrigé

Le 21 mars 2024

### Exercice 1

Montrons :  $\forall x \in \mathbb{R}, (x \geq 0 \iff \forall y < 0, x > y)$ .

Soit  $x \in \mathbb{R}$ . Montrons :  $x \geq 0 \iff \forall y < 0, x > y$ .

On procède par double implication. Montrons d'abord  $x \geq 0 \implies \forall y < 0, x > y$ .

Supposons  $x \geq 0$ . Alors, pour tout réel  $y < 0$ ,  $y < 0$  et  $0 \leq x$  donc, par transitivité,  $y < x$ .

Ceci démontre  $x \geq 0 \implies \forall y < 0, x > y$ .

Montrons maintenant la réciproque.

Supposons  $P : \forall y < 0, x > y$ , et montrons  $x \geq 0$ .

Supposons par l'absurde  $x < 0$ .

Alors,  $\frac{x}{2} < 0$  car  $x < 0$  (règle des signes) donc, d'après  $P$ , on aurait  $\frac{x}{2} < x$ .

On aurait donc  $0 < x - \frac{x}{2} = \frac{x}{2}$ , ce qui est absurde car  $\frac{x}{2} < 0$ .

On a bien démontré  $x \geq 0$  sous l'hypothèse :  $\forall y < 0, x > y$ ,

d'où la réciproque, puis l'équivalence voulue.

### Exercice 3

(a)

(b)  $V$  est la famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  car la base canonique  $B = (e_1, e_2, e_3)$  de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$  est  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ .

(c) Montrons que  $V$  est une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ . Soit  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ , montrons :

$$\exists!(a, b, c) \in \mathbb{R}^3, X = av_1 + bv_2 + cv_3.$$

Soient  $a, b$  et  $c$  des réels.

$$\begin{aligned} X = av_1 + bv_2 + cv_3 &\iff \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + b + c \\ b + c \\ c \end{pmatrix} \\ &\iff (T) \begin{cases} a + b + c = x_1 \\ b + c = x_2 \\ c = x_3 \end{cases} \end{aligned}$$

Le système obtenu  $(T)$  d'inconnue  $(a, b, c)$  est triangulaire supérieur à coefficients diagonaux non nuls, donc est de Cramer. Ainsi, il existe un unique  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$  solution de  $(T)$  donc par équivalence, il existe un unique  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$  tel que :

$$X = av_1 + bv_2 + cv_3.$$

Ce résultat étant vrai pour tout vecteur  $X$  de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ ,  $V$  est une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ .

Remarque : si vous n'aviez pas vu que  $(T)$  est triangulaire inférieur, sa résolution était très simple ("remontée vers le bas").