

# Corrigé du DM n°3

À rendre le 03/12/2024

## Exercice 1

1.  $\underline{E_1}$  En notant  $X = (x, y, z)$ ,  $X \in E_1 \Leftrightarrow (A - I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1}$ .

On résout :

$$\begin{aligned} (A - I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1} &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x - 2y + 3z = 0 \\ x - y + 2z = 0 \\ z = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x - 2y + 3z = 0 \\ z = 0 \\ z = 0 \end{cases} \left| \begin{array}{l} L_2 \leftarrow 2L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow 2L_3 - L_1 \end{array} \right. \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} z = 0 \\ x = y \end{cases} \end{aligned}$$

Donc, en notant  $e_1 = (1, 1, 0)$ ,  $E_1 = \text{Vect}(e_1)$ .

Comme  $E_1$  est engendré par un unique vecteur non nul, ce vecteur en constitue bien une base.

$\underline{E_2}$  En notant  $X = (x, y, z)$ ,  $X \in E_2 \Leftrightarrow (A - I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1}$ .

On résout :

$$\begin{aligned} (A - 2I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1} &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{3,1} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ x - 2y + 2z = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ -z = 0 \end{cases} \left| \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \end{array} \right. \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} z = 0 \\ x = 2y \end{cases} \end{aligned}$$

Donc, en notant  $e_2 = (2, 1, 0)$ ,  $E_2 = \text{Vect}(e_2)$ .

Comme  $E_2$  est engendré par un unique vecteur non nul, ce vecteur en constitue bien une base.

2. On calcule :

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} ;$$

donc  $f(e_3) = (4, 3, 2)$ .

D'autre part  $2e_3 + e_2 = 2(1, 1, 1) + (2, 1, 0) = (4, 3, 2)$ .

On a donc bien  $f(e_3) = 2e_3 + e_2$ ;

3. Montrons tout d'abord que cette famille est libre. La relation  $\lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \lambda_3 e_3 = (0, 0, 0)$  est équivalente au système :

$$\begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

On en déduit que  $e_1, e_2$  et  $e_3$  forment une famille libre de  $\mathbb{R}^3$ . Comme de plus c'est une famille à trois élément et  $\mathbb{R}^3$  est de dimension 3, on en conclut qu'il s'agit bien d'une base.

4. On a vu que  $e_1$  est solution de l'équation  $f(X) = X$  ; donc  $f(e_1) = e_1 = 1e_1 + 0e_2 + 0e_3$ . De même,  $e_2 \in \text{Ker}(f - 2Id)$ , donc  $f(e_2) = 2e_2 = 0e_1 + 2e_2 + 0e_3$  ; et  $f(e_3) = 0e_1 + e_2 + 2e_3$ .  
On en déduit que la matrice  $T$  de  $f$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  est

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

5. La matrice  $A$  est la matrice de  $f$  dans la base canonique ;  $T$  est la matrice de  $f$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  ; et  $P$  est la matrice de passage de la base canonique à la base  $(e_1, e_2, e_3)$ . Donc, d'après la formule de changement de base, on a

$$T = P^{-1}AP .$$

6. (a) On a  $A = PTP^{-1}$ . Par récurrence, on montrer que pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n = PT^nP^{-1}$ .

- (b) On a  $T = D + N$ , avec  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . De plus,  $DN =$

$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $ND = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  ; donc  $D$  et  $N$  commutent. On peut donc appliquer la formule du binôme de Newton :

$$(D + N)^n = (N + D)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} N^k D^{n-k} .$$

Mais de plus  $N^2 = 0_3$ , donc pour tout  $k \geq 2$ ,  $N^k = 0_3$ . On obtient ainsi :

$$T^n = N^0 D^n + n N D^{n-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} + n \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^{n-1} & 0 \\ 0 & 0 & 2^{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} .$$

- (c) On a  $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Déterminons son inverse.

Pour  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$  et  $Y = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ , l'équation  $PX = Y$  est

équivalente à :

$$\begin{cases} x + 2y + z = a \\ x + y + z = b \\ z = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y + z = a \\ y = a - b \\ z = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = a - 2(a - b) - c = a + 2b - c \\ y = a - b \\ z = c \end{cases}$$

On en conclut :

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(d) Soit  $n \in \mathbb{N}$ ,

$$\begin{aligned} A^n &= PT^nP^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 2^n & -2^n & n2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 + 2^{n+1} & 2 - 2^{n+1} & -1 + n2^n + 2^n \\ -1 + 2^n & 2 - 2^n & -1 + n2^{n-1} + 2^n \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(e) En remplaçant  $n$  par  $-1$  dans la formule obtenue précédemment, on obtient la matrice

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1/2 & 3/2 & -3/4 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 4 & -4 \\ -2 & 6 & -3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Calculons :

$$QA = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 4 & -4 \\ -2 & 6 & -3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -2 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = I_3.$$

Donc  $A$  est inversible et son inverse est  $Q$ .

Conclusion : la formule obtenue à la question précédente reste valable pour  $n = -1$ .

## Exercice 2 (facultatif)

Soit  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . L'objectif du problème est l'étude, dans certains cas, de l'ensemble  $\mathcal{C}_A$  des matrices qui commutent avec  $A$  :

$$\mathcal{C}_A = \{M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) / AM - MA = 0_2\} .$$

1.
  - On a  $A0_2 - 0_2A = 0_2$ , donc  $0_2 \in \mathcal{C}_A$ .
  - Soit  $(M_1, M_2) \in \mathcal{C}_A^2$ , soit  $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ .  
On a

$$\begin{aligned} A(\lambda_1 M_1 + \lambda_2 M_2) - (\lambda_1 M_1 + \lambda_2 M_2)A &= \lambda_1(AM_1 - M_1A) + \lambda_2(AM_2 - M_2A) \\ &= \lambda_1 0_2 + \lambda_2 0_2 \\ &= 0_2 \end{aligned}$$

Donc  $\lambda_1 M_1 + \lambda_2 M_2 \in \mathcal{C}_A$ .

Conclusion :  $\mathcal{C}_A$  est un sous espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

2. (a)

$$\begin{aligned} G &= \{BM, M \in F\} \\ &= \left\{ B \sum_{i=1}^k \lambda_i M_i, (\lambda_1, \dots, \lambda_k) \in \mathbb{R}^k \right\} \\ &= \left\{ \sum_{i=1}^k \lambda_i (BM_i), (\lambda_1, \dots, \lambda_k) \in \mathbb{R}^k \right\} \\ &= \text{Vect}(BM_1, \dots, BM_k) \end{aligned}$$

En particulier  $G$  est un sous espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

- (b) D'après la question précédente,  $(BM_1, \dots, BM_k)$  est une partie génératrice de  $G$ .  
Montrons qu'il s'agit d'une famille libre.  
Soit  $(\lambda_1, \dots, \lambda_k) \in \mathbb{R}^k$  tel que

$$\sum_{i=1}^k \lambda_i (BM_i) = 0_n .$$

Alors

$$B \sum_{i=1}^k \lambda_i M_i = 0_n ;$$

et, comme  $B$  est inversible,

$$\sum_{i=1}^k \lambda_i M_i = 0_n .$$

Comme les  $M_i$ ,  $1 \leq i \leq k$  forment une base de  $F$ , cela implique que tous les  $\lambda_i$  sont nuls.

Donc  $(BM_1, \dots, BM_k)$  est une famille libre ; et donc  $(BM_1, \dots, BM_k)$  est une base de  $G$ .

3. Remarquons que  $A = aI_2$ , avec  $a \in \mathbb{R}$ .

(a) Soit  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Alors

$$AM - MA = aI_2M - M(aI_2) = a(I_2M - MI_2) = a(M - M) = 0_2 .$$

Donc dans ce cas  $\mathcal{C}_A = \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

(b) La dimension de  $\mathcal{C}_A$  est alors 4.

4. (a) En posant  $M = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$ ,

$$\begin{aligned} AM - MA = 0_2 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} = 0_2 \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} ax & ay \\ bz & bt \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} ax & by \\ az & bt \end{pmatrix} = 0_2 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} ax = ax \\ ay = by \\ bz = az \\ bt = bt \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} (a-b)y = 0 \\ (b-a)z = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

(b) On déduit de la question précédente que

$$\begin{aligned} \mathcal{C}_A &= \left\{ \begin{pmatrix} x & 0 \\ 0 & t \end{pmatrix}, (x, t) \in \mathbb{R}^2 \right\} \\ &= \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$

Ces deux matrices étant de plus non colinéaires, elles forment une famille libre et donc une base de  $\mathcal{C}_A$ .

(c) La dimension de  $\mathcal{C}_A$  est 2.

5. On suppose dans cette question que  $A$  est de la forme  $A = PDP^{-1}$ ,  $D = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$ , avec  $a \neq b$  et  $P$  une matrice inversible.

(a)

$$MD = DM \Leftrightarrow MPDP^{-1} = PDP^{-1}M \Leftrightarrow P^{-1}MPD = DP^{-1}MP .$$

Ainsi  $M$  commute avec  $D$  si et seulement si  $PMP^{-1}$  commute avec  $A$ .

(b) On déduit de la question précédente que

$$\mathcal{C}_A = \{PMP^{-1}, M \in \mathcal{C}_D\} .$$

On a vu à la question précédente que  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $\mathcal{C}_D$ . Donc, d'après la résultat de la question 2.,

$$\left( P \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, P \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

est une base de

$$\{PM, M \in \mathcal{C}_D\} ;$$

et, en appliquant à nouveau le résultat de la question 2. (pour la multiplication à droite),

$$\left( P \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} P^{-1}, P \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1} \right)$$

est une base de

$$\{PMP^{-1}, M \in \mathcal{C}_D\} ,$$

c'est à dire de  $\mathcal{C}_A$ .

(c) La dimension de  $\mathcal{C}_A$  est 2.

(d)  $I_2$  et  $A$  sont bien des éléments de  $\mathcal{C}_A$ .

De plus il forment une famille libre (vecteurs non colinéaires). Donc, comme  $\mathcal{C}_A$  est de dimension 2,  $(I_2, A)$  est une base de  $\mathcal{C}_A$ .