

Corrigé

Total sur 10 points (1 point pour la rédaction)

Exercice 1

9 points

Soit f l'application définie par $f : \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 + x_3 \\ x_2 + x_3 \end{pmatrix}$$

1. Déterminer la matrice A associée à cette application f et démontrer que f est une application linéaire de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ dans $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ 1,5 points

Avec $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ et $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, on trouve $AX = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 + x_3 \\ x_2 + x_3 \end{pmatrix} = f(X)$

donc A est la matrice associée à cette application linéaire. La propriété du cours permet alors de dire que f est linéaire, mais on nous « demande » ici de le démontrer.

alors $\forall X, Y \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}), f(X + Y) = A(X + Y) = AX + AY = f(X) + f(Y)$ (d'après les règles sur les opérations matricielles), et pour $\lambda \in \mathbb{R}, f(\lambda X) = A(\lambda X) = \lambda AX = \lambda f(X)$ (de même) donc f est bien linéaire

2. Montrer que $\ker f = \text{Vect}(U_1)$, où U_1 est un vecteur de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ 1,5 points

Avec $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, X \in \ker f \Leftrightarrow f(X) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = -x_3 \end{cases}$

donc $\ker f = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -x_3 \\ x_3 \end{pmatrix}, x_3 \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, x_3 \in \mathbb{R} \right\} = \text{Vect}(U_1)$ avec $U_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ (ce n'est pas demandé ici,

mais au passage U_1 est une base de $\ker f$ car c'en est une famille génératrice, par définition du Vect , et c'est une famille libre, car composée d'un seul vecteur, non nul).

3. Déterminer $\text{Im } f$, on en donnera une base. 2 points

$$\text{Im } f = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 + x_3 \\ x_2 + x_3 \end{pmatrix}, (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \right\} = \left\{ x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \right\}$$

$$\text{Im } f = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$
 car les deuxième et troisième vecteurs sont identiques,

de plus $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est une famille génératrice de $\text{Im } f$ (par définition du Vect) et libre car constituée de deux vecteurs non proportionnels, c'est donc une base de $\text{Im } f$

4. Montrer que $E_2(f) = \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}), f(X) = 2X\}$ est un espace vectoriel et en donner une base U_2 2 points

Avec avec $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, X \in E_2(f) \Leftrightarrow f(X) = X \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 2x_1 \\ x_2 + x_3 = 2x_2 \\ x_2 + x_3 = 2x_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = x_3 \end{cases}$

donc $E_2(f) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ x_2 \\ x_2 \end{pmatrix}, x_2 \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, x_2 \in \mathbb{R}, \right\} = \text{Vect}(U_2)$ avec $U_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

donc $E_2(f)$ est un espace vectoriel (car c'est un ensemble engendré par un vecteur) et U_2 est une base de $E_2(f)$ car elle est génératrice (puisque $E_2(f) = \text{Vect}(U_2)$) et libre car constituée d'un seul vecteur non nul.

5. On note $U_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, déterminer $f(U_3)$ en fonction de U_3 0,5 point

Avec la définition de f ou avec la matrice, on trouve $f(U_3) = U_3$ (i.e. $AU_3 = U_3$)

6. Montrer que (U_1, U_2, U_3) est une base de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ 1,5 points

Soit $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ tels que

$$\lambda_1 U_1 + \lambda_2 U_2 + \lambda_3 U_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ alors } \begin{cases} \lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 & L_2 - L_1 \\ \lambda_2 = 0 & L_1 + L_2 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

donc (U_1, U_2, U_3) est une famille libre de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ à trois éléments et $\dim \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) = 3$, c'est donc une base de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$