

Chapitre 9 - Algèbre bilinéaire II (tout)

1. Endomorphismes symétriques :

- (a) Définition.
- (b) Caractérisation dans des bases.
- (c) f est un endomorphisme symétrique si et seulement si sa matrice dans une BON \mathcal{B} de E est symétrique.
- (d) Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ un endomorphisme symétrique. Si F est stable par f alors F^\perp est stable par f (*).
- (e) Si u et v sont deux vecteurs propres associés à des valeurs propres différentes λ et μ , alors u et v sont orthogonaux (*).
- (f) Les sous-espaces propres d'un endomorphisme symétrique sont deux à deux orthogonaux.
- (g) Une famille de vecteurs propres associés à des valeurs propres distinctes est orthogonale.
- (h) Si f est symétrique alors f est **diagonalisable dans une BON** de E .

2. Matrices symétriques :

Soit A une matrice symétrique réelle.

- (a) A admet au moins une valeur propre réelle, toutes ses valeurs propres sont réelles.
- (b) A est diagonalisable.
- (c) A est orthodiagonalisable : il existe une matrice orthogonale P et une matrice diagonale D telles que $A = P \cdot D \cdot {}^tP$ où $D = \text{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.
- (d) En concaténant des BON de chaque sous-espace propre de A on obtient une BON (X_1, \dots, X_n) de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ et $P = (X_1 | X_2 | \dots | X_n)$ diagonalise A .

3. Forme quadratique q_A associée à une matrice symétrique A : définition uniquement.

4. Projection orthogonale

- (a) Rappels sur les projecteurs : endomorphisme de E tel que $p \circ p = p$. Un projecteur de E est la projection sur $F = \text{Im}(p)$ parallèlement à $G = \text{Ker}(p)$.
- (b) Définition d'un projecteur orthogonal : projection sur F , parallèlement à F^\perp .
- (c) $\text{Im}(P_F) = F$, $\text{Ker}(p_F) = F^\perp$, donc $\text{Im}(p_F) = (\text{Ker}(p_F))^\perp$, $p_F + p_{F^\perp} = \text{Id}_E$, $p_F \circ p_{F^\perp} = p_{F^\perp} \circ p_F = 0$.
- (d) p est un projecteur orthogonal de E si et seulement si : p est un endomorphisme de E , $p \circ p = p$ et $\text{Ker}(p) \perp \text{Im}(p)$.
- (e) p est un projecteur orthogonal de $E \Leftrightarrow p$ est un endomorphisme symétrique de E et $p \circ p = p$.
Conséquence : si \mathcal{B} est une BON de E et $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(p)$, p est un projecteur orthogonal ssi $A^2 = A$ et ${}^tA = A$.

(f) **Caractérisation du projeté orthogonal d'un vecteur**

Soit E un espace euclidien, soit F un sev de E , $u \in E$ et $v \in E$. Alors

$$v = p_F(u) \Leftrightarrow v \in F \text{ et } u - v \in F^\perp$$

Si $F = \text{Vect}(e_1, \dots, e_m)$ alors $v = p_F(u)$ ssi $\begin{cases} v \in F \\ \forall k \in [[1, m]], (u - v) \perp e_k \end{cases}$.

- (g) **Caractérisation connaissant une BON de F** Soit E un espace euclidien. Soit F un sev de E muni d'une BON (u_1, \dots, u_m) . Alors

$$\forall x \in E, p_F(x) = \sum_{k=1}^m \langle x, u_k \rangle \cdot u_k$$

(h) **Minimisation par projection orthogonale.**

Soit E un e.v. euclidien, F un sev de E et $a \in E$ un vecteur fixé.

Soit p_F la projection orthogonale sur F . L'application $h : F \rightarrow \mathbb{R}$, telle que $h(x) = \|a - x\|$ admet un minimum absolu, atteint uniquement en $p_F(a)$.

- (i) **Pseudo-solutions, moindres carrés** (difficile, on atteint les limites de notre programme !!)

(*) : **preuve exigible**