

Informatique : programmation en langage Python

Révision des instructions sur les matrices : définition d'une matrice, matrices usuelles, opérations usuelles sur les matrices.

Calcul d'une somme ou d'un produit : par boucle `for` ou en utilisant les matrices du type `np.arange(1, n+1, 1)` et les instructions `np.sum`, `np.prod`. Tracé d'une courbe en Python, calcul des termes d'une suite.

(*) : **preuve exigible**

Chapitre 3. Réduction des endomorphismes et des matrices carrées (suite et fin)

I. Valeurs propres et vecteurs propres

II. Diagonalisation

1. Cas des endomorphismes

- f est **diagonalisable** lorsqu'il existe une base \mathcal{B} de E dans laquelle la matrice de f est diagonale.
- f est diagonalisable si et seulement s'il existe une base de E formée de vecteurs propres de f .
- f est diagonalisable si et seulement si

$$E = \bigoplus_{\lambda \in \text{Spec}(f)} \text{Ker}(f - \lambda Id)$$

- f est diagonalisable si et seulement si

$$\sum_{\lambda \in \text{Spec}(f)} \dim(\text{Ker}(f - \lambda Id_E)) = \dim(E)$$

• **Condition suffisante de diagonalisabilité**

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ où $\dim(E) = n$. Si f admet n valeurs propres distinctes alors f est diagonalisable et tout sous-espace propre de f est de dimension 1.

2. Cas des matrices

- Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. A est diagonalisable dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ si elle est semblable à une matrice diagonale D de $\mathcal{M}_n(K)$, i.e. s'il existe une matrice inversible P telle que $P^{-1}AP = D$ soit diagonale.

- A est diagonalisable si et seulement si il existe une base $\mathcal{C}' = (U_1, \dots, U_n)$ de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ formée de vecteurs propres de A (respectivement associés aux valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_n$). Dans ce cas, la matrice $P = (U_1 | U_2 | \dots | U_n)$ (obtenue en concaténant les colonnes U_1, \dots, U_n) diagonalise A :

$$P^{-1}.A.P = D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$$

- A est diagonalisable si et seulement si

$$\bigoplus_{\lambda \in \text{Spec}(A)} \text{Ker}(A - \lambda.I) = \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$$

- A est diagonalisable si et seulement si

$$\sum_{\lambda \in \text{Spec}(A)} \dim(\text{Ker}(A - \lambda.I)) = n$$

- Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $\text{Spec}(A) \neq \emptyset$. Alors :

$$\text{Card}(\text{Spec}(A)) \leq \sum_{\lambda \in \text{Spec}(A)} \dim(\text{Ker}(A - \lambda I)) \leq n$$

• **condition suffisante de diagonalisabilité**

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Si A admet n valeurs propres distinctes alors A est diagonalisable et ses sous-espaces propres sont de dimension 1.

• **cas des matrices symétriques**

Toute matrice symétrique réelle est diagonalisable.

- 1. Deux matrices semblables A et B ont le même spectre. (*)
- 2. Les matrices A et tA ont le même spectre. (*)

• **Exercice à savoir refaire**

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice admettant une unique valeur propre λ . A quelle condition A est-elle diagonalisable ?

3. Lien endomorphismes - matrices

Soit E un e.v. de dimension n muni d'une base \mathcal{B} , f un endomorphisme de E et $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$.

1. $\text{Spec}(f) = \text{Spec}(A)$
2. u est un vecteur propre de $f \Leftrightarrow X = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ est un vecteur propre de A
3. f est diagonalisable $\Leftrightarrow A$ est diagonalisable.
4. Si $\mathcal{B}' = (u_1, \dots, u_n)$ est une base de vecteurs propres de f , alors $A = PDP^{-1}$, où P est la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' : $P = P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ et D est la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont associés aux vecteurs propres u_1, \dots, u_n .
5. P est un polynôme annulateur de $f \Leftrightarrow P$ est un polynôme annulateur de A .

Exercice à savoir refaire rapidement :

Soit $J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Déterminer le spectre de J , montrer que J est diagonalisable, déterminer des matrices inversible P et diagonale D telles que $J = P.D.P^{-1}$

Chapitre 4. Intégrales impropres (sauf fonction Gamma)

I. Nature et valeur d'une intégrale impropre

- Définition. Intégrale impropre à gauche, à droite. Lien avec l'aire sous la courbe dans le cas des fonctions positives.
- Intégrale doublement impropre : on coupe l'intégrale en deux.
- Intégrale multiplement impropre : on coupe en autant de morceaux que nécessaire.
- Intégrale faussement impropre : attention **uniquement** pour des intégrales impropres **en un réel b**
- Intégrale grossièrement divergente en $+\infty$ (ou en $-\infty$) :
si $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \pm\infty$, ou bien $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = l \neq 0$ alors l'intégrale $\int_0^{+\infty} f(x) dx$ est (grossièrement) divergente.
Attention si $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0$ on ne peut rien en déduire sur la nature de $\int_0^{+\infty} f(x) dx$.
Si f n'a pas de limite en $+\infty$ on ne peut rien en déduire non plus.
- Intégrale des fonctions continues par morceaux.
- Reste d'une intégrale impropre convergente.

II. Intégrales usuelles

- Soit $a \in \mathbb{R}$. L'intégrale $\int_0^{+\infty} e^{-at} dt$ converge si et seulement si $a > 0$ (*).
Dans le cas où $a > 0$, $\int_0^{+\infty} e^{-at} dt = \frac{1}{a}$ (*).
- Intégrales de Riemann "simples" :
L'intégrale $\int_1^{+\infty} \frac{1}{t^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha > 1$.
L'intégrale $\int_0^1 \frac{1}{t^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha < 1$.
Valeurs des intégrales HP : à savoir recalculer si nécessaire
- Intégrales de Riemann "simples" (variante)
Soit $\alpha \in \mathbb{R}$ et c un réel strictement positif.
L'intégrale $\int_c^{+\infty} \frac{1}{t^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha > 1$.
L'intégrale $\int_0^c \frac{1}{t^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha < 1$.

- Intégrale de Riemann impropre en un réel : cas général.
Soit a et b deux réels, $a < b$. Soit $\alpha \in \mathbb{R}$.
L'intégrale $\int_a^b \frac{1}{(b-t)^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha < 1$.
L'intégrale $\int_a^b \frac{1}{(t-a)^\alpha} dt$ converge si et seulement si $\alpha < 1$.
- Intégrale de Gauss :
 $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{t^2}{2}} dt$ existe et $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{t^2}{2}} dt = \sqrt{2\pi}$
ADMIS. Valeur à connaître par coeur.

Exercice à savoir refaire :

Montrer que l'intégrale $\int_0^1 \ln(t) dt$ converge et la calculer.

HP mais sert souvent !! Connaître la primitive de la fonction \ln

III. Propriétés et méthodes de calcul

- Linéarité (si intégrales convergentes !).
- Relation de Chasles (si intégrales convergentes !)
- Positivité, croissance, stricte positivité (idem, **avec bornes dans le bon sens**).
Fonction continue positive d'intégrale nulle.

IV. Techniques de calcul

Que **deux techniques classiques** : être réactif lors des exercices !!

- Intégration par parties : sur bornes propres uniquement. Commencer par fixer des bornes.
- Changement de variables. On peut faire le changement sur bornes impropres. Méthode "en six points".
Ne pas oublier φ \mathcal{C}^1 et strictement monotone. Conclusion : les deux intégrales sont de même nature. En cas de convergence elles sont égales.
- Fonctions paires et impaires.

V. Critères de convergence pour les fonctions positives

Critères de majoration, d'équivalence, de négligeabilité pour les fonctions positives (fonctions négatives marche aussi).

VI. Convergence absolue

(*) : preuve exigible