

Informatique : programmation en langage Python

Notamment : **simulation des variables discrètes usuelles en Python** (loi uniforme discrète, loi binomiale, géométrique, de Poisson, générateur `rd.random()`).

Chapitre 6. Variables aléatoires réelles discrètes (suite et fin)

1. Généralités
2. Lois usuelles
3. Somme de deux variables indépendantes :

- Si $X_1 \sim \mathcal{B}(n_1, p)$ $X_2 \sim \mathcal{B}(n_2, p)$ et X_1 et X_2 sont indépendantes alors $X_1 + X_2 \sim \mathcal{B}(n_1 + n_2, p)$. A comprendre avec le modèle.
- Somme de m variables indépendantes suivant des lois binomiales de même paramètre p .
- Somme de variables de Bernoulli.
- Explosion d'une variable binomiale : si $X \sim \mathcal{B}(n, p)$, alors $X = X_1 + \dots + X_n$ où les X_k sont des variables indépendantes suivant la loi $\mathcal{B}(p)$. Lien avec le modèle.
- Si $X_1 \sim \mathcal{P}(\lambda_1)$, $X_2 \sim \mathcal{P}(\lambda_2)$ et X_1 et X_2 sont indépendantes alors $X_1 + X_2 \sim \mathcal{P}(\lambda_1 + \lambda_2)$ (*) **PREUVE A MAITRISER**
- Somme de n variables indépendantes suivant une loi de Poisson (* **preuve par récurrence+ lemme de coalition à maîtriser**).

4. Espérance

- Définition pour les variables discrètes. Cas fini ou infini.
- Linéarité de l'espérance :

– Si X admet une espérance, alors pour tout $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, $aX + b$ aussi et

$$E(aX + b) = aE(X) + b$$

– Si X et Y admettent une espérance, alors pour tout $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, $aX + bY$ aussi et

$$E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$$

– Si X_1, \dots, X_n admettent une espérance alors $a_1X_1 + \dots + a_nX_n$ aussi et

$$E(a_1X_1 + \dots + a_nX_n) = a_1E(X_1) + \dots + a_nE(X_n)$$

- **Critère de domination** : si $0 \leq |X| \leq Y$ où Y est une VARD admettant une espérance alors X admet une espérance et

$$|E(X)| \leq E(|X|) \leq E(Y)$$

- Si $X \geq 0$ et $E(X)$ existe alors $E(X) \geq 0$.
- Croissance de l'espérance : si $X \leq Y$, X et Y admettent une espérance alors $E(X) \leq E(Y)$.
- **Variable bornée : si X est bornée** : si $a \leq X \leq b$ alors X admet une espérance et $a \leq E(X) \leq b$.
- **Théorème de transfert** : cas des variables discrètes finies, des variables discrètes infinies.

Exercice de cours à savoir refaire :

Soit $X \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda)$ et $Y = \frac{1}{1+X}$. Montrer que Y admet une espérance puis calculer $E(Y)$.

- **Espérance du produit de deux variables indépendantes** : si X et Y admettent une variance et sont indépendantes alors $E(XY) = E(X).E(Y)$.
- Loi conditionnelle.
- **Définition de l'espérance conditionnelle**
- **Formule de l'espérance totale**
- Exercice classique : loi de Poisson suivie d'une loi binomiale
Peut être posé en colle !! Tout ou une partie seulement...
Soit λ un réel strictement positif et $p \in]0, 1[$.
Le nombre de véhicule arrivant sur le périphérique en un jour est une variable aléatoire X suivant la loi de Poisson de paramètre λ .
On suppose que chaque voiture présente sur le périphérique, a la probabilité p de prendre la sortie "Part-Dieu" et la probabilité $q = 1 - p$ de prendre une autre sortie, et ceci indépendamment des autres voitures.
On note Y et Z les variables aléatoires égales respectivement au nombre de véhicules prenant la sortie "Part-Dieu" et au nombre de véhicules prenant une autre sortie en un jour donné.
(a) i. Soit $n \in \mathbb{N}^*$, déterminer la loi de Y conditionnelle à l'événement $(X = n)$ ainsi que l'espérance conditionnelle $E(Y|(X = n))$.
ii. Déterminer l'espérance de Y .
(b) Déterminer la loi de Y , vérifier l'espérance calculée au 1.b
(c) Quelle est la loi de Z ?
(d) Y et Z sont-elles indépendantes ?

- 5. Variance : définition, formule de Huygens, $V(aX + b)$, $V(X + Y)$ dans le cas où X et Y sont indépendantes. Ecart-type.

Chapitre 7 - Variables à densité (début)

1. Fonction de répartition

- Définition et propriétés : limites, croissante, continuité à droite en tout point.
- Propriété supplémentaire : $P(X = a) = F_X(a) - \lim_{t \rightarrow a^-} F_X(t)$.
- F est une fonction de répartition d'une certaine VAR X si
 - F est fonction continue à droite en tout réel.
 - F est une fonction croissante sur \mathbb{R} .
 - $\lim_{t \rightarrow -\infty} (F_X(t)) = 0$ et $\lim_{t \rightarrow +\infty} (F_X(t)) = 1$

2. Variable à densité

- X est une variable aléatoire à densité lorsque sa fonction de répartition F_X est continue sur \mathbb{R} et de classe C^1 sur $\mathbb{R} \setminus E$ où E est un ensemble fini ("de classe C^1 sur \mathbb{R} sauf éventuellement en quelques points").
- Une fonction f est une densité de probabilité si f positive, f continue sur \mathbb{R} sauf éventuellement en un nombre fini de points et telle que $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)dt = 1$.
- Si X est une variable à densité, on obtient une densité de X en dérivant F_X partout où c'est possible et en donnant une valeur (positive) pour les autres points.
- Si X a pour densité f alors

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad F_X(x) = \int_{-\infty}^x f(t)dt$$

- Points critiques d'une variable à densité : points où F n'est pas dérivable, où f n'est pas continue.
- Univers image $X(\Omega) = \{x \in \mathbb{R} \text{ tels que } f(x) > 0\}$
- $P(X = a) = 0$, $P(a \leq X \leq b) = P(a < X \leq b) = \dots = F_X(b) - F_X(a)$.

3. Transformées d'une variable à densité

- Transformation affine d'une variable à densité
- Méthodes pour loi de X^2 , de $|X|$, de $\lfloor X \rfloor$.

4. Espérance d'une variable à densité

- Définition, propriétés.
- Théorème de transfert pour les variables à densité.

5. Variance d'une variable à densité

- Existence et calcul de $E(X^2)$.
- Définition de la variance.
- Formule de Koenig-Huygens.

- Propriétés de la variance.
- Ecart-type.

6. Lois usuelles (début)

- **Loi uniforme sur $[a, b]$** : densité, fonction de répartition, espérance (*), variance (*).
Stabilité par transformation affine : si X suit une loi uniforme et si $\alpha \in \mathbb{R}^*$, $\beta \in \mathbb{R}$, alors $Y = \alpha.X + \beta$ suit aussi une loi uniforme, que l'on peut préciser en déterminant $Y(\Omega)$.
- **Loi exponentielle de paramètre $\lambda > 0$** : densité, fonction de répartition, espérance (*), variance. Attention paramètre inversé dans la simulation Python.
Stabilité : si $\alpha > 0$ alors $X \hookrightarrow \mathcal{E}(1) \Leftrightarrow \frac{1}{\alpha}X \hookrightarrow \mathcal{E}(\alpha)$ (* savoir montrer le sens \Rightarrow).
Variante qui revient au même $X \hookrightarrow \mathcal{E}(\alpha) \Leftrightarrow \alpha X \hookrightarrow \mathcal{E}(1)$
Loi d'un processus sans mémoire : comprendre.

(*) : preuve exigible