

**Chapitre 9 - Algèbre bilinéaire II (tout)**

1. Endomorphismes symétriques :

- (a) Définition.
- (b) Caractérisation dans des bases.
- (c)  $f$  est un endomorphisme symétrique si et seulement si sa matrice dans une BON  $\mathcal{B}$  de  $E$  est symétrique.
- (d) Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  un endomorphisme symétrique. Si  $F$  est stable par  $f$  alors  $F^\perp$  est stable par  $f$  (\*).
- (e) Si  $u$  et  $v$  sont deux vecteurs propres associés à des valeurs propres différentes  $\lambda$  et  $\mu$ , alors  $u$  et  $v$  sont orthogonaux (\*).
- (f) Les sous-espaces propres d'un endomorphisme symétrique sont deux à deux orthogonaux.
- (g) Une famille de vecteurs propres associés à des valeurs propres distinctes est orthogonale.
- (h) Si  $f$  est symétrique alors  $f$  est **diagonalisable dans une BON de  $E$** .

2. Matrices symétriques :

Soit  $A$  une matrice symétrique réelle.

- (a)  $A$  admet au moins une valeur propre réelle, toutes ses valeurs propres sont réelles.
- (b)  $A$  est diagonalisable.
- (c)  $A$  est orthodiagonalisable : il existe une matrice orthogonale  $P$  et une matrice diagonale  $D$  telles que  $A = P.D.^tP$  où  $D = \text{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ .
- (d) En concaténant des BON de chaque sous-espace propre de  $A$  on obtient une BON  $(X_1, \dots, X_n)$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  et  $P = (X_1|X_2|\dots|X_n)$  diagonalise  $A$ .

3. Forme quadratique  $q_A$  associée à une matrice symétrique  $A$  : définition uniquement.

4. Projection orthogonale

- (a) Rappels sur les projecteurs : endomorphisme de  $E$  tel que  $p \circ p = p$ . Un projecteur de  $E$  est la projection sur  $F = \text{Im}(p)$  parallèlement à  $G = \text{Ker}(p)$ .
- (b) Définition d'un projecteur orthogonal : projection sur  $F$ , parallèlement à  $F^\perp$ .
- (c)  $\text{Im}(P_F) = F$ ,  $\text{Ker}(p_F) = F^\perp$ , donc  $\text{Im}(p_F) = (\text{Ker}(p_F))^\perp$ ,  $p_F + p_{F^\perp} = \text{Id}_E$ ,  $p_F \circ p_{F^\perp} = p_{F^\perp} \circ p_F = 0$ .
- (d)  $p$  est un projecteur orthogonal de  $E$  si et seulement si :  $p$  est un endomorphisme de  $E$ ,  $p \circ p = p$  et  $\text{Ker}(p) \perp \text{Im}(p)$ .
- (e)  **$p$  est un projecteur orthogonal de  $E \Leftrightarrow p$  est un endomorphisme symétrique de  $E$  et  $p \circ p = p$ .**  
Conséquence : si  $\mathcal{B}$  est une BON de  $E$  et  $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(p)$ ,  $p$  est un projecteur orthogonal ssi  $A^2 = A$  et  ${}^tA = A$ .

(f) Caractérisation du projeté orthogonal d'un vecteur

Soit  $E$  un espace euclidien, soit  $F$  un sev de  $E$ ,  $u \in E$  et  $v \in E$ . Alors

$$v = p_F(u) \Leftrightarrow v \in F \text{ et } u - v \in F^\perp$$

Si  $F = \text{Vect}(e_1, \dots, e_m)$  alors  $v = p_F(u)$ ssi  $\begin{cases} v \in F \\ \forall k \in [[1, m]], (u - v) \perp e_k \end{cases}$

- (g) **Caractérisation connaissant une BON de  $F$**  Soit  $E$  un espace euclidien. Soit  $F$  un sev de  $E$  muni d'une BON  $(u_1, \dots, u_m)$ . Alors

$$\forall x \in E, p_F(x) = \sum_{k=1}^m \langle x, u_k \rangle . u_k$$

(h) **Minimisation par projection orthogonale.**

Soit  $E$  un e.v. euclidien,  $F$  un sev de  $E$  et  $a \in E$  un vecteur fixé.

Soit  $p_F$  la projection orthogonale sur  $F$ . L'application  $h : F \rightarrow \mathbb{R}$ , telle que  $h(x) = \|a - x\|$  admet un minimum absolu, atteint uniquement en  $p_F(a)$ .

- (i) **Pseudo-solutions, moindres carrés** (difficile, on atteint les limites de notre programme !!)

(\*): preuve exigible