

# La simulation numérique

## Traitement d'images

Anis SAIED

Institut Préparatoire aux Etudes d'Ingénieurs de Nabeul  
::: UNIVERSITE DE CARTHAGE :::

AU 2016-2017

<https://cahier-de-prepa.fr/info-ipein/>  
[anis\\_saied@hotmail.com](mailto:anis_saied@hotmail.com)

# Introduction

- Une image numérique ...

# Introduction

- Une image numérique ...
- Une image peut être en couleurs, en noir et blanc, en niveaux de gris...

# Introduction

- Une image numérique ...
- Une image peut être en couleurs, en noir et blanc, en niveaux de gris...
- Une image peut être 2D, 3D (ex : IRM), 3D + Temps (film)

# Introduction

- Une image numérique ...
- Une image peut être en couleurs, en noir et blanc, en niveaux de gris...
- Une image peut être 2D, 3D (ex : IRM), 3D + Temps (film)
- Nous intéresserons durant notre cours uniquement au cas des images 2D enregistrés sur un support numérique et nous verrons comment les couleurs sont traités.

# Introduction

- Le but de ce TP est de réaliser les différentes fonctions de traitement d'image.

# Introduction

- Le but de ce TP est de réaliser les différentes fonctions de traitement d'image.
- Deux types d'images numériques :

# Introduction

- Le but de ce TP est de réaliser les différentes fonctions de traitement d'image.
- Deux types d'images numériques :
  - ① **Image vectorielle :**

Les données sont représentées par des formes géométriques dont on précise les propriétés mathématiques.  
Exemples : droite représentée par deux points  $(x_1, y_1)$  et  $(x_2, y_2)$ , cercle représenté par son centre  $(x_3, y_3)$  et son rayon  $R$ ,  
....

Ce type de représentation permet l'agrandissement d'images sans perte de qualité.

# Introduction

- Le but de ce TP est de réaliser les différentes fonctions de traitement d'image.
- Deux types d'images numériques :
  - 1 **Image vectorielle :**

Les données sont représentées par des formes géométriques dont on précise les propriétés mathématiques.  
Exemples : droite représentée par deux points  $(x_1, y_1)$  et  $(x_2, y_2)$ , cercle représenté par son centre  $(x_3, y_3)$  et son rayon  $R$ ,  
....

Ce type de représentation permet l'agrandissement d'images sans perte de qualité.
  - 2 **Image matricielle :**

Une image matricielle est représentée par une matrice de pixels.

# Introduction

- **Image matricielle :**

Une image matricielle est représentée par une matrice de pixels.

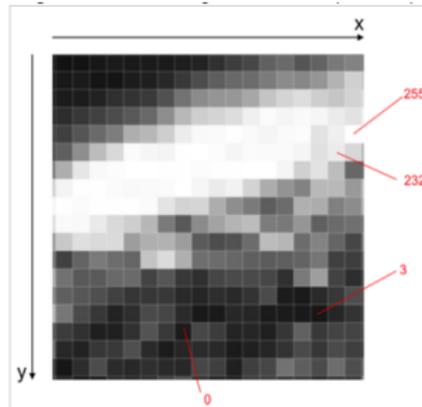


Image en niveaux de gris zoomée

x : largeur de l'image ou son nombre de colonnes

y : hauteur de l'image ou son nombre de lignes

# Introduction

- pixel = picture element ;

# Introduction

- pixel = picture element ;
- C'est le plus petit élément d'une image ;

# Introduction

- pixel = picture element ;
- C'est le plus petit élément d'une image ;
- Un pixel contient des informations sur une zone de l'espace numérisé ;

# Introduction

- pixel = picture element ;
- C'est le plus petit élément d'une image ;
- Un pixel contient des informations sur une zone de l'espace numérisé ;
- Ces informations sont enregistrés sous la forme des nombre entiers ;

# Introduction

- pixel = picture element ;
- C'est le plus petit élément d'une image ;
- Un pixel contient des informations sur une zone de l'espace numérisé ;
- Ces informations sont enregistrés sous la forme des nombre entiers ;
- Chaque pixel code une couleur dont la valeur est codée sur un nombre de bits (1 bit = image noir et blanc, 8 bits = image en niveaux de gris ,24 bits = image en couleurs) ;

# Introduction

- pixel = picture element ;
- C'est le plus petit élément d'une image ;
- Un pixel contient des informations sur une zone de l'espace numérisé ;
- Ces informations sont enregistrés sous la forme des nombre entiers ;
- Chaque pixel code une couleur dont la valeur est codée sur un nombre de bits (1 bit = image noir et blanc, 8 bits = image en niveaux de gris ,24 bits = image en couleurs) ;
- Ce qui définit la **quantification des couleurs** (nombre de couleurs dans l'image) ou le **mode de l'image**.

# Mode d'image

Le mode de l'image est exprimé en nombre de bits par pixel (bpp) codant la couleur du pixel :

- **Mode 1 bit** ou **mode Noir et Blanc** à deux couleurs (valeur 0 : Noir et valeur 1 : Blanc). C'est le **mode** « **1** » en Python

# Mode d'image

Le mode de l'image est exprimé en nombre de bits par pixel (bpp) codant la couleur du pixel :

- **Mode 1 bit** ou **mode Noir et Blanc** à deux couleurs (valeur 0 : Noir et valeur 1 : Blanc). C'est le **mode** « **1** » en Python
- **Mode 8 bits** ou **mode Niveaux de gris à 256 couleurs** où la valeur (luminosité) de chaque pixel est comprise entre 0 et 255 (avec 0 : Noir et 255 : Blanc) et codée sur un octet. C'est le **mode** « **L** » en Python  
Exemple : 00000000 code le Noir

# Mode d'image

Le mode de l'image est exprimé en nombre de bits par pixel (bpp) codant la couleur du pixel :

- **Mode 1 bit** ou **mode Noir et Blanc** à deux couleurs (valeur 0 : Noir et valeur 1 : Blanc). C'est le **mode** « **1** » en Python
- **Mode 8 bits** ou **mode Niveaux de gris à 256 couleurs** où la valeur (luminosité) de chaque pixel est comprise entre 0 et 255 (avec 0 : Noir et 255 : Blanc) et codée sur un octet. C'est le **mode** « **L** » en Python

Exemple : 00000000 code le Noir

- **Mode 24 bits** ou **mode RVB** où chaque couleur de pixel est un mélange de trois teintes rouge, vert et bleu. La valeur de chaque teinte est comprise entre 0 et 255 et codée sur un octet. C'est le **mode** « **RGB** » en Python.

Exemple : (109, 148, 114)

# Mode d'image

A partir des dimensions de l'image (largeur et hauteur) et du mode de l'image, on peut déduire sa définition et sa résolution :

- **Définition** ou **taille du fichier image** est le nombre de pixels utilisés.

taille du fichier image = largeur  $\times$  hauteur  $\times$  nombre de bits de couleur par pixel.

Exemple : pour une image de 800 pixels de largeur et de 600 pixels de hauteur avec chaque pixel codé sur 24 bits (3 octets) de couleur, son fichier occupe 1,44 Mo.

# Mode d'image

A partir des dimensions de l'image (largeur et hauteur) et du mode de l'image, on peut déduire sa définition et sa résolution :

- **Définition** ou **taille du fichier image** est le nombre de pixels utilisés.

taille du fichier image = largeur  $\times$  hauteur  $\times$  nombre de bits de couleur par pixel.

Exemple : pour une image de 800 pixels de largeur et de 600 pixels de hauteur avec chaque pixel codé sur 24 bits (3 octets) de couleur, son fichier occupe 1,44 Mo.

- La **Résolution** est le nombre de pixels par unité de longueur, exprimé en ppp (pixel par pouce avec 1 pouce = 25,4 mm). La résolution définit le degré de détail.

# Module Python de traitement d'image

- Il existe plusieurs modules permettant de manipuler une image sous Python.

# Module Python de traitement d'image

- Il existe plusieurs modules permettant de manipuler une image sous Python.
- Nous utiliserons le module PIL(Python Imaging Library).

# Module Python de traitement d'image

- Il existe plusieurs modules permettant de manipuler une image sous Python.
- Nous utiliserons le module PIL(Python Imaging Library).
- PIL permet d'ouvrir/créer des fichiers images et de les manipuler (accès à la valeur d'un pixel, modification d'un pixel, etc.)

```
from PIL.Image import *  
import PIL.Image  
import PIL.Image as im
```

# Ouverture et affichage d'une image

```
1 from PIL.Image import *
2
3 # Ouverture d'un fichier image et creation d'un objet Image
4 tiger=open('tiger.jpg')
5
6 #Affichage de l'image dans une fenetre
7 tiger.show()
```



# Ouverture et affichage d'une image

```
1 # Retour d'une sequence de valeurs des pixels
2 data = tiger.getdata()
3 l = list(data)
4
5 print(l)
6 # [(90, 84, 96), (80, 73, 81), ... , (240, 231, 172)]
7
8 print(len(l)) #94208
9
10 # Recuperer la largeur et l'hauteur (taille) de l'image
11 Largeur, hauteur=tiger.size ;
12
13 print(Largeur, hauteur) #368 256 ; 368 * 256 = 94208
```

# Modifier mode d'image

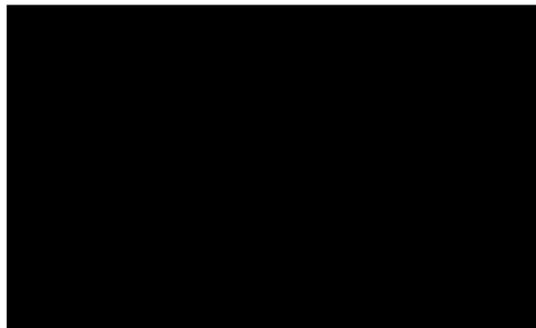
```
1 # Retour une copie convertie d'image dans un mode different
2 Img_gris=tiger.convert('L') # Mode 8 bits, valeur de 0 a 255
3
4 #Affichage de l'image dans une fenetre
5 Img_gris.show()
6
7 #Sauvegarde de l'image dans un fichier
8 Img_gris.save('tigergris.bmp')
```



## Création d'une image

```
1 #Création d'un nouvel objet Image en précisant
2 #le mode et les dimensions
3 nouveau=new('RGB', (Largeur, hauteur))
4
5 #Affichage de l'image dans une fenetre
6 nouveau.show()
```

- Par défaut, tous les pixels sont mis à 0. l'image est noire.
- Il est ensuite possible de modifier les valeurs des pixels pour créer une image en couleurs .



# Remplissage d'une image

```
1 #Remplissage d'une image a partir d'une liste de pixels  
2 nouveau.putdata(list(data))  
3 nouveau.show()
```



# Modifier une image

```
1 #Retour d'un tableau de pixels
2 Tabpixel=Img_gris.load()
3 #Recuperation de la valeur d'un pixel a une position donnee
4 p1=Img_gris.getpixel((0,1)) # == Tabpixel[0,1]
5 print(p1) #107
6 #Modifier la valeur d'un pixel a une position donnee
7 Img_gris.putpixel((0,1),255) # en RGB : ((0,1),(r,g,b))
8 # ou Tabpixel[0,1] = 255
9 p1=Img_gris.getpixel((0,1))
10 print(p1) #255
11 Img_gris.show()
```



# Modifier une image

- Avant d'effectuer un traitement sur l'image, il faut la décomposer en pixels.
- Avec le module `numpy`, on transforme directement l'image en tableau.

```
1 import numpy
2 import PIL.image
3
4 #Retour d'un tableau de pixels
5 Tabpixel = numpy.array(tiger)
6
7 #Exemple d'un traitement simple
8 for lignes in Tabpixel:
9     for p in lignes :
10         p[0],p[1] = p[1],p[0]
11
12 #Créer une image a partir d'un tableau de pixels
13 nouveau = Image.fromarray(Tabpixel)
14 nouveau.show()
```

# Copier et redimensionner une image

```
1 # Copie d'une image
2 tiger1=tiger.copy()
3
4 #Creation d'une copie redimensionnee
5 tiger1.resize((120,120)).show()
```



# copier modifier une image

```
1 # Creation d'une copie transposée (retournée)  
2  
3 Img_gris.transpose(FLIP_LEFT_RIGHT).show()
```



# Copier et modifier une image

```
1 #Creation d'une copie retournee de l'image originale d'un  
2 # angle en degres a partir de son centre dans le sens  
3 # contraire aux aiguilles d'une montre  
4  
5 Img_gris.rotate(45).show()
```



# Exercices 1

- 1 Utiliser le module PIL pour inverser les niveaux de gris d'une image
- 2 Ajouter autour de l'image une bordure d'épaisseur  $e$  pixels. Attention, cette bordure vient se placer autour de l'image, elle n'écrase pas les pixels existants.
- 3 Créer une image carrée (par exemple de taille 100 sur 100) ayant la forme d'un **X** noir sur fond *blanc*, le **X** joignant les coins du carré.