

5° Le 1^{er} coup arrive par le métal, le 2^{ème} par l'air,

$$t_{\text{air}} = L / v_{\text{air}} = 375 / 340 = 1,103 \text{ s}$$

$$\tau = t_{\text{air}} - t_{\text{cuivre}} = 1,0 \text{ s}$$

$$t_{\text{cuivre}} = 0,103 \text{ s}$$

$$v_{\text{cuivre}} = L / t_{\text{cuivre}} = 3,64 \cdot 10^3 \text{ m.s}^{-1}$$

6° L'aluminium est plus rigide donc la célérité est plus grande.

$$t_{\text{alu}} < t_{\text{cuivre}} \quad \text{et} \quad \tau' = t_{\text{air}} - t_{\text{alu}} > \tau$$

Le décalage augmente.

Ex 2 : Corde vibrante. Ondes progressives, ondes stationnaires

$$1^\circ \quad \tan \alpha \approx \sin \alpha \approx \alpha = \frac{\partial h}{\partial x}$$

$$F_y(x_0, t) = T \sin \alpha = T \frac{\partial h}{\partial x}(x_0, t)$$

2° PFD à l'élément situé entre x et $x + dx$ de masse μdx

$$\mu dx \vec{a} = \vec{T}_g(x, t) + \vec{T}_d(x + dx, t) = -\vec{T}_d(x, t) + \vec{T}_d(x + dx, t)$$

Par projection on obtient :

$$0 = -T(x, t) \cos \alpha(x, t) + T(x + dx, t) \cos \alpha(x + dx, t)$$

$$\mu dx \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial t^2} = -T(x, t) \sin \alpha(x, t) + T(x + dx, t) \sin \alpha(x + dx, t)$$

Hypothèse des petits angles :

$$T(x, t) = T(x + dx, t) = T$$

$$\cancel{\mu dx} \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial t^2} = T \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial x^2} \cancel{dx} = T \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial x^2}$$

Equation de d'Alembert :
$$\frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial t^2} = 0$$

avec
$$c = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$$

3° Forme générale des solutions :

superposition d'ondes progressives : $f(x - ct) + g(x + ct)$

ou sinusoïde $H_0 \cos(\omega t - kx + \varphi)$

4° Propagation de A vers B :

Onde dans le sens des x croissants : $H_0 \cos(\omega t - k(x - x_A) + \varphi)$

5° Onde progressive sinusoïdale transversale

6° Corde fixée aux 2 extrémités : les réflexions aux extrémités font apparaître un phénomène d'interférences

7° Cherchons une solution de l'équation de d'Alembert :

$$h(x, t) = f(x) \times g(t)$$

$$\frac{\partial^2 h(x,t)}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h(x,t)}{\partial t^2} = 0$$

$$g(t) f''(x) - \frac{1}{c^2} f(x) g''(t) = 0$$

$$\frac{f''(x)}{f(x)} = \frac{1}{c^2} \frac{g''(t)}{g(t)} = K$$

↑
ne dépend que de x

↑
ne dépend que de t

Pour que les deux conditions soient vérifiées, ça doit être égale à une constante

K indépendante de x et de t .

$$f''(x) - K f(x) = 0 \quad (1)$$

$$g''(t) - K c^2 g(t) = 0 \quad (2)$$

si K est négatif, avec le signe " - " on a un terme positif, on retrouve une équation type oscillateur harmonique avec x comme variable.

on pose $k^2 = -K$ (on travaille sur la périodicité spatiale)

$$f''(x) + k^2 f(x) = 0$$

$$\longrightarrow f(x) = A \cos kx + B \sin kx$$

De la même façon, on peut poser $\omega^2 = -K c^2$

$$g''(t) + \omega^2 g(t) = 0 \quad (\text{on travaille sur la périodicité temporelle})$$

$$\longrightarrow g(t) = C \cos \omega t + D \sin \omega t$$

Conditions aux limites : 

$$h(0, t) = 0$$

$$h(2L, t) = 0$$

$$h(x, t) = f(x) \times g(t)$$

$$h(0, t) = 0 = (A \cos 0 + B \sin 0)(C \cos \omega t + D \sin \omega t)$$

$$\text{L}_s \quad A = 0$$

$$h(2L, t) = 0 = B \sin k2L (C \cos \omega t + D \sin \omega t)$$

$$\text{L}_s \quad 2kL = n\pi \quad \text{d'où} \quad k_n = \frac{n\pi}{2L}$$

$$\text{Rq} \quad R \sin(kx + \phi) = \underbrace{R \sin \phi}_{A} \cos kx + \underbrace{R \cos \phi}_{B} \sin kx$$

$$\text{avec} \quad R = \sqrt{A^2 + B^2} \quad \text{et} \quad \tan \phi = \frac{A}{B}$$

$$\begin{aligned} f(x) &= A \cos kx + B \sin kx = \sqrt{A^2 + B^2} \sin(kx + \phi) \\ &= B \sin(kx + \phi) \end{aligned}$$

$$g(t) = C \cos \omega t + D \sin \omega t = \sqrt{C^2 + D^2} \cos(\omega t - \varphi)$$

$$h(x, t) = f(x) \times g(t) = H_0 \cos(\omega t - \varphi) \sin(kx + \phi)$$

$$\text{avec} \quad \varphi = 0 \quad \text{on a} \quad h(x, t) = H_0 \cos(\omega t) \sin(kx + \phi)$$

Autre méthode : on injecte $h(x, t)$ dans l'équation de d'Alembert et on vérifie qu'elle est solution.

8° Ondes stationnaires

$$9° h(x, t) = H_0 \cos \omega t \sin(kx + \phi)$$

$$\frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial x^2} = - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h(x, t)}{\partial t^2}$$

$$- k^2 h(x, t) = - \frac{\omega^2}{c^2} h(x, t) \quad \text{d'où} \quad \omega = ck$$

10° Nœuds en $x = 0$ et $x = 2L$

$$\longrightarrow \sin(k2L) = 0 \quad \text{donc} \quad k_n = \frac{n\pi}{2L}$$

$$\text{par suite} \quad \omega_n = ck_n = \frac{n\pi c}{2L}$$

$$\text{et} \quad f_n = \frac{\omega_n}{2\pi} = \frac{nc}{4L}$$

11° Allure des premiers modes :

$n = 1$: 2 nœuds aux extrémités + 1 ventre

$n = 2$: 3 nœuds ($0, L, 2L$) + 2 ventres

$n = 3$: 4 nœuds ($0, 2L/3, 4L/3, 2L$) + 3 ventres

$n = 4$: 5 nœuds ($0, L/2, L, 3L/2, 2L$) + 4 ventres

Ex 3 : Corde de Melde

$$\frac{\partial^2 h(x,t)}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 h(x,t)}{\partial t^2} = 0 \quad \text{avec} \quad c = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$$

Rq : $T \nearrow$ alors $c \nearrow$
 $\mu \nearrow$ alors $c \searrow$ (facteur inertiel)

⚠ Longueur de corde L ! Dans l'ex 2 c'était $2L$

$$L \rightarrow k_n = \frac{n\pi}{L} \quad \text{et} \quad f_n = \frac{nc}{2L}$$

$$a) \quad f_2 = \frac{2c}{2L} \quad \text{et} \quad f_3 = \frac{3c}{2L}$$

on voit que $f_2 = 2f_1$ et $f_3 \approx 3f_1$ avec $f_1 = 9,5 \text{ Hz}$

donc $f_n = n \times f_1$ pour les harmoniques suivantes.

$$b) \quad \text{Prenons } f_2 = \frac{2c}{2L}, \quad \text{on trouve } c = f_2 \times L$$

$$\text{soit } c = 22,2 \text{ m.s}^{-1}$$

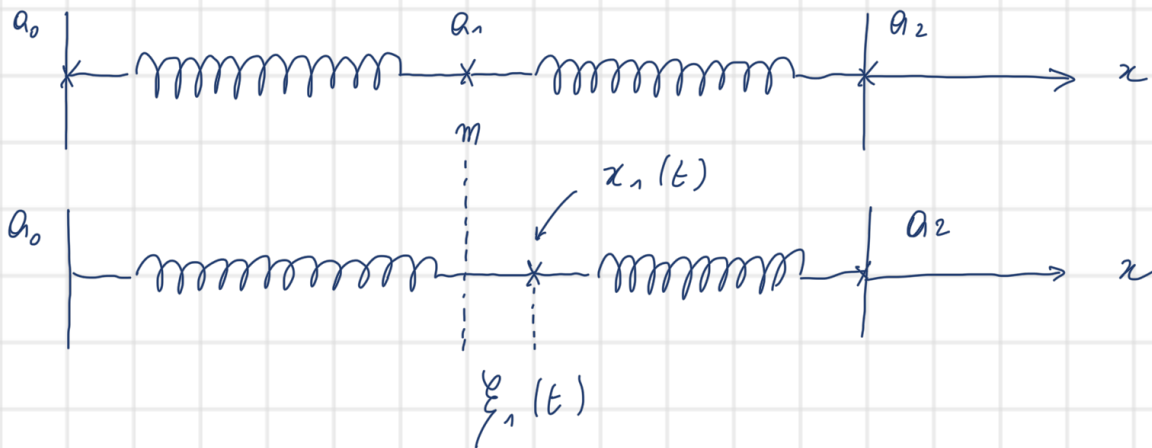
$$c) \quad P = M \times g = 0,025 \times 9,8 = 0,245 \text{ N}$$

$$T = P = 0,245 \text{ N} \quad \text{et} \quad \mu = \frac{T}{c^2} = 5 \cdot 10^{-4} \text{ kg.m}^{-1}$$

Ex 4 : Une masse et deux ressorts.

1° On note $\xi_0(t)$, $\xi_1(t)$ et $\xi_2(t)$ les petits déplacements de a_0 , a_1 et a_2

Les extrémités a_0 et a_2 sont fixes donc $\xi_0(t) = \xi_2(t) = 0$



$$x_1(t) = a_1 + \xi_1(t) \quad \text{d'où} \quad \xi_1(t) = x_1(t) - a_1$$

2° Ressort 1 : $+\xi_1(t)$ Ressort 2 : $-\xi_1(t)$

$$3° \vec{F}_1^- = -k(l + \xi_1(t) - l) = -k\xi_1(t) (\vec{u}_x)$$

$$4° \vec{F}_1^+ = -k(l - \xi_1(t) - l) = +k\xi_1(t) (-\vec{u}_x)$$

$$5° \text{ PFD : } m \vec{a} = \sum \vec{f}_{\text{ext}}$$

$$m \frac{d^2 \xi_1(t)}{dt^2} \vec{u}_x = -2k \xi_1(t) \vec{u}_x$$

situation analogue à un
ressort unique de
constante $2k$

$$6° \text{ Projection : } \frac{d^2 \xi_1(t)}{dt^2} + \omega^2 \xi_1(t) = 0$$

$$\text{avec } \omega = \sqrt{\frac{2k}{m}}$$

7° Solution du type : $\xi_1(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$

$$t = 0 \quad \xi_1(0) = u = A \cos \varphi$$

$$\dot{\xi}_1(0) = 0 = -A\omega \sin \varphi$$

$$\text{donc } \varphi = 0 \text{ et } A = u$$

$$\xi_1(t) = u \cos(\omega t)$$

Ex 5

1° Transformation isentropique : on néglige les phénomènes dissipatifs comme la conduction thermique (adiabatique) ou les phénomènes de viscosité (réversible)

$$2° \text{ PFD : } \rho S_0 dx \frac{\partial \vec{v}(x,t)}{\partial t} = P(x,t) S_0 \vec{e}_x - P(x+dx, t) S_0 \vec{e}_x$$

$$\rho_0 S_0 dx \frac{\partial v(x,t)}{\partial t} = - \frac{\partial P(x,t)}{\partial x} S_0 dx \quad \text{en projection}$$

approx acoustique

$$\longrightarrow \frac{\partial P(x,t)}{\partial x} = - \rho_0 \frac{\partial v(x,t)}{\partial t}$$

$$3° \quad \frac{\delta V}{V} = \frac{\partial u}{\partial x}$$

$$\chi_s = - \frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_s$$

$$\text{donc } \frac{\delta V}{V} = - \chi_s \delta P$$

sera notée $p(x,t)$
surpression acoustique

$$p(x,t) = - \frac{1}{\chi_s} \left(\frac{\delta V}{V} \right) = - \frac{1}{\chi_s} \left(\frac{\partial u(x,t)}{\partial x} \right)$$

$$\text{en dérivant par } t : \frac{\partial p(x,t)}{\partial t} = - \frac{1}{\chi_s} \left(\frac{\partial v(x,t)}{\partial x} \right)$$

4° On dérive $\frac{\partial p(x,t)}{\partial x} = -\rho_0 \frac{\partial v(x,t)}{\partial t}$ par rapport à x :

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 p(x,t)}{\partial x^2} &= -\rho_0 \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial v(x,t)}{\partial t} \right) \\ &= -\rho_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial v(x,t)}{\partial x} \right) \\ &= \rho_0 \chi_s \frac{\partial^2 p(x,t)}{\partial t^2} \quad \text{avec} \quad c = \frac{1}{\sqrt{\rho_0 \chi_s}}\end{aligned}$$

5° $PV^\gamma = \text{constante}$

$$d(\ln P) + \gamma d(\ln V) = 0$$

$$\frac{dP}{P} + \gamma \frac{dV}{V} = 0$$

$$\text{donc pour de petites variations : } \frac{\delta V}{V} = -\frac{1}{\gamma} \frac{\delta P}{P}$$

$$\text{avec} \quad \chi_s = -\frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_s$$

$$\text{on obtient : } \frac{\delta V}{V} = -\chi_s \delta P$$

à l'aide de ces deux expressions de $\frac{\delta V}{V}$ il vient :

$$-\chi_s \cancel{\delta P} = -\frac{1}{\gamma} \frac{\cancel{\delta P}}{P}$$

$$\text{et donc} \quad \chi_s = \frac{1}{\gamma P} = \frac{1}{\gamma P_0} \quad (P = P_0 \text{ à l'équilibre})$$

$$c = \frac{1}{\sqrt{\chi_s \rho_0}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{\rho_0}{\gamma P_0}}} = \sqrt{\frac{\gamma P_0}{\rho_0}} = \sqrt{\frac{\gamma R T_0}{M}}$$

Ex 6