

Chapitre 13 :

Espaces vectoriels

I. Généralités

1) Définition

Soit E un ensemble non vide, muni de deux lois : l'une de composition interne notée « + », et l'autre de composition externe notée « . »

Ainsi, $+ : E \times E \rightarrow E$ et la loi $. : \mathcal{K} \times E \rightarrow E$

On dit que le triplet $(E, +, .)$ définit un espace vectoriel sur le corps \mathcal{K} (à notre niveau \mathbb{R} ou \mathbb{C}) ou encore qu'il définit un \mathcal{K} -espace vectoriel si :

$(E, +)$ est un groupe abélien (on note 0_E l'élément neutre)

Pour tout λ, μ de \mathcal{K} , pour tout x de E : $\lambda.(\mu.x) = (\lambda \times \mu).x$

Pour tout λ, μ de \mathcal{K} , pour tout x de E : $(\lambda + \mu).x = \lambda.x + \mu.x$

Pour tout λ de \mathcal{K} , pour tout x, y de E : $\lambda.(x+y) = \lambda.x + \lambda.y$

Pour tout x de E , $1_{\mathcal{K}}.x = x$

Remarque : Lorsqu'on a un \mathcal{K} -espace vectoriel, les éléments x de E sont appelés vecteurs, et les λ de \mathcal{K} sont les scalaires.

2) Règles de calculs

Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel, pour tout x de E , et λ de \mathcal{K} :

On a : $\lambda.x = 0_E \Leftrightarrow \lambda = 0_{\mathcal{K}}$ ou $x = 0_E$

On a : $(-1_{\mathcal{K}}).x = -x$

Exemple :

Dans le \mathbb{R} -ev \mathbb{R}^3 , $2(1,1,0) + (1,1,1) = (3,3,1)$

Remarque : on peut dire alors que $(3,3,1)$ est combinaison linéaire des vecteurs $(1,1,0)$ et $(1,1,1)$

3) Produit cartésien

Soit E et F deux \mathcal{K} -espaces vectoriels, alors $E \times F$ est un \mathcal{K} -espace vectoriel

Démonstration : Il suffit de vérifier toute l'axiomatique...

Exemple : $(\mathbb{R}^2, +, .)$ est ainsi un \mathbb{R} -espace vectoriel puisque $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ et que $(\mathbb{R}, +, .)$ est ainsi un \mathbb{R} -espace vectoriel !

4) Sous-espace vectoriel

Soit E \mathcal{K} -espace vectoriel, F une partie de E .

On dit que F est un sous-espace vectoriel de E si :

F est non vide ou de façon équivalente, si 0_E appartient à F

Et : $\forall (x, x') \in F, \forall \lambda \in \mathcal{K}, \lambda.x + x' \in F$

Exemple : $\mathcal{K}[X]$ est un \mathcal{K} -espace vectoriel, et $\mathcal{K}_n[X]$ est un sous espace vectoriel de $\mathcal{K}[X]$.

En effet : $0 \in \mathcal{K}_n[X]$, soit $\lambda \in \mathcal{K}$, soit $(P, Q) \in \mathcal{K}_n[X]^2$, $\lambda P + Q$ est bien un polynôme dont le degré maximal est n , donc $\lambda P + Q \in \mathcal{K}_n[X]$

Remarque : Il est beaucoup moins fastidieux de démontrer qu'un ensemble a une structure de \mathcal{K} -espace vectoriel, en démontrant qu'il est un sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel « connu »

Exercice :

Les ensembles $F_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + 2y + 3z = 1\}$ et $F_2 = \{P \in \mathbb{R}[X]; P(0) = P(1)\}$ sont-ils des sous-espaces vectoriels respectivement de \mathbb{R}^3 et de $\mathbb{R}[X]$?

5) Intersection de sous-vectoriels

Soit : $(F_i)_{i \in I}$ une famille de sous-espaces vectoriels d'un \mathcal{K} -espace vectoriel E
Alors : $\bigcap_{i \in I} (F_i)$ est un sous-espace vectoriel de E .

Démonstration :

Pour tout i , $0_E \in F_i$, puisque ce sont des sev de E , donc $0_E \in (F_i)_{i \in I}$
soit $\lambda \in \mathcal{K}$, $(x, y) \in \bigcap_{i \in I} (F_i)$, pour tout i , $\lambda x + y \in F_i$, donc $\lambda x + y \in \bigcap_{i \in I} (F_i)$

6) Somme de sous-espaces vectoriels

Soit F et G deux sous espaces vectoriels d'un même \mathcal{K} -espace vectoriel E .
On note $F+G$ l'ensemble de tous les vecteurs de E somme d'un vecteur de F et d'un vecteur de G .

Ainsi : $F+G = \{x+y, x \in F, y \in G\} = \{v \in E / \exists (x, y) \in F \times G, v = x+y\}$

Exemple :

Démontrer que si F et G deux sous espaces vectoriels d'un même \mathcal{K} -espace vectoriel E alors $F+G$ est un sous espace vectoriel de E .

7) Sous espaces supplémentaires

a) définition

Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel, on dit que deux sous-espaces vectoriels F et G de E sont supplémentaires dans E si :

$$E = F+G$$

$$F \cap G = \{0_E\}$$

On note alors : $E = F \oplus G$

b) caractérisation

Soit F et G deux sous espaces vectoriels d'un espace vectoriel E

$E = F \oplus G$ si et seulement si $\forall v \in E, \exists ! (x, y) \in E^2$ tels que :
$$\begin{cases} v = x + y \\ x \in F \\ y \in G \end{cases}$$

Exercice : Faire la démonstration !

- 8) Somme d'un nombre fini de sous espaces
 Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel, $F_1 \dots F_p$ des sous-espaces vectoriels de E
On note $F_1 + \dots + F_p$ l'ensemble de toutes les sommes $x_1 + \dots + x_p$ avec (x_1, \dots, x_p) décrivant l'ensemble $F_1 \times \dots \times F_p$
- 9) Sous-espaces vectoriels engendrés
 Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel
 Etant donné une famille (x_1, \dots, x_p) de vecteurs de E , on appelle combinaison linéaire des vecteurs x_1, \dots, x_p toute expression de la forme : $\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p$ avec $(\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$

Définition : Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel, et A une partie de E .

On appelle sous espace vectoriel engendré par A , et on note $\text{vect}(A)$, l'ensemble des combinaisons linéaires de vecteurs de A .

$\text{Vect}(A)$ est le plus petit sous-espace vectoriel (au sens de l'inclusion) contenant A .

Exemples :

Soit u un élément quelconque de E , l'ensemble $\text{Vect}(u) = \{\lambda u \mid \lambda \in \mathcal{K}\}$ est le sous-espace vectoriel de E engendré par u . Il est souvent noté Ku . Si u n'est pas le vecteur nul, on parle d'une *droite vectorielle*.

Si u et v sont deux vecteurs de E , alors $\text{Vect}(u, v) = \{\lambda u + \mu v \mid \lambda, \mu \in \mathcal{K}\}$. Si u et v ne sont pas colinéaires, alors $\text{Vect}(u, v)$ est un *plan vectoriel*.

Exercice :

- 1) Montrer que $\mathbb{R}_2[X] = \text{Vect}(1, X, X^2)$.
- 2) A-t-on $\mathbb{R}_2[X] = \text{Vect}(1+X, X, X^2)$?

II. Cas de la dimension finie

1) Définitions

Soit E un espace vectoriel, et $F = (x_1, \dots, x_p)$ une famille de p vecteurs de E .

- On dit que F est **une famille génératrice** de E si $\text{Vect}((x_1, \dots, x_p)) = E$

Ainsi : Si $\forall x \in E, \exists (\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$ tels que $x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p$

- On dit que F est **une famille libre** si la seule combinaison linéaire des vecteurs $x_1 \dots x_p$ donnant le vecteur nul est la combinaison dont tous les coefficients sont nuls.

Ainsi $\forall (\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$ tels que $\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p = 0_E \implies \lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0$

Dans le cas contraire, **on dit que la famille est liée**.

- **On dit que F est une base de E si elle est à la fois libre et génératrice.**

Exercice

1) Soit $E = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x = 2t \text{ et } z = 3y\}$.

Montrer que $E = \text{Vect}((2, 0, 0, 1); (0, 1, 3, 0))$, en déduire que E est un sev de \mathbb{R}^4 .

2) Montrer que la famille $((2, 1), (-1, 3), (0, 2))$ est liée dans \mathbb{R}^2 .

2) Théorème dit de caractérisation des bases

Soit E un espace vectoriel, $B = (e_1, \dots, e_p)$ une famille de vecteurs de E , alors **B est une base si et seulement si $\forall x \in E, \exists! (\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p \setminus x = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_p e_p$**

Remarque : Dans ce cas, les scalaires $(\lambda_1, \dots, \lambda_p)$ s'appellent *les coordonnées de x* .

Démonstration :

Soit $B = (e_1, \dots, e_p)$ une base de E , soit $x \in E$, comme B est génératrice, alors $\exists (\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$ tels que $x = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_p e_p$

Réciproquement, supposons que $\forall x \in E, \exists! (\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$ tels que $x = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_p e_p$. Clairement B est une famille génératrice.

Est-elle libre ?

Si $\lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_p e_p = 0$, comme $0 e_1 + \dots + 0 e_p = 0$ et par unicité de $(\lambda_1, \dots, \lambda_p) \in \mathcal{K}^p$, on en déduit que $\lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0$

Exercice :

Soit $E = \mathbb{R}_3[X]$, on considère la famille $G = (P_1, P_2, P_3, P_4, P_5)$ définie par : $P_1(X) = 1, P_2(X) = X, P_3(X) = X^3 + 1, P_4(X) = 1 + X^2, P_5(X) = X - X^3$

Montrer que (P_1, P_2, P_3, P_4) forme une base de E

Donner les coordonnées de P_5 dans cette base.

3) Définition

Un espace vectoriel est dit de dimension finie s'il possède une famille génératrice finie.

Exemple :

$\mathbb{R}[X]$: l'ev des polynômes à coefficients réels n'est pas de dimension finie

$\mathbb{R}_n[X]$ est de dimension finie et $\dim(\mathbb{R}_n[X]) = n + 1$.

4) Théorème de la base incomplète

Soit E un \mathcal{K} -espace vectoriel de dimension finie,

-Soit L une famille libre de E , alors il existe une base B de E comportant un nombre fini de vecteurs telle que $L \subset B$

-Soit G une famille génératrice de E , alors il existe une base B de E comportant un nombre fini de vecteurs telle que : $B \subset G$

5) Cardinaux

Soit E un espace vectoriel de dimension finie, soit L une famille libre et G une famille génératrice dans E alors : $\text{card}(L) \leq \text{card}(G)$

6) Proposition (admise)

Tous les espaces vectoriels de dimension finie admettent des bases.

Pour un espace vectoriel de dimension finie donné, toutes les bases ont le même nombre de vecteurs.

Définition : Soit E un espace vectoriel de dimension finie, on appelle dimension de E , le nombre commun de vecteurs de toutes les bases de E .

Cet entier est noté $\dim E$.

7) Familles de vecteurs en dimension finie

a) Familles libres et génératrices en dimension finie

Soit E un espace vectoriel de dimension n

Soit $F = (x_1, \dots, x_p)$ une famille de p vecteurs de E

Alors : Si F est libre, on a : $p \leq n$

Alors : Si F est génératrice, on a : $n \leq p$

Alors : si $p < n$, F n'est pas génératrice

Alors si $p > n$, F est liée.

b) Soit $F = (x_1, \dots, x_p)$ une famille de p vecteurs d'un espace vectoriel E de dimension finie, on dit que :

- F est libre maximale si est libre et de cardinal n

- F est génératrice minimale si F est génératrice et de cardinal n

c) Théorème

Soit $F = (x_1, \dots, x_p)$ une famille de p vecteurs d'un espace vectoriel E de dimension finie, alors :

-si F est une base de E , $p = n$

-si $p = n$, F est une base de $E \Leftrightarrow F$ est libre $\Leftrightarrow F$ est génératrice de E

Ainsi : F est une base si et seulement si F est libre maximale ou F génératrice minimale

8) Calculs sur les dimensions

a) Dimension des sous-espaces

Soit E un n -espace vectoriel de dimension finie, soit $F \subset E$ un sous-espace de E alors $\dim(F) \leq \dim(E)$ avec égalité si et seulement si $F = E$.

b) Formule de Grassmann

Soit F et G deux sous-espaces d'un espace de dimension finie, alors :

$$\dim(F+G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$$

Démonstration :

Soit S un supplémentaire de $F \cap G$ dans G , on a $G = S \oplus (F \cap G)$

Montrer alors que $F+G = S \oplus F$

c) Espaces supplémentaires

Soient F et G deux sous-espaces d'un espace E de dimension finie, alors

F et G sont supplémentaires si et seulement si $\begin{cases} F \cap G = \{\vec{0}\} \\ \dim F + \dim G = \dim E \end{cases}$

Démonstration :

*Si F et G deux sous-espaces d'un espace E de dimension finie, alors $E = F+G$,
et $F \cap G = \{0\}$.*

$$\text{Dim}(E) = \text{dim}(F) + \text{dim}(G) - \text{dim}(F \cap G) = \text{dim}(F) + \text{dim}(G)$$

Remarque : Ainsi, si E est de dimension finie alors les propositions suivantes sont équivalentes :

- $E = F \oplus G$
- $E = F+G$ et $F \cap G = \{0_E\}$
- $F \cap G = \{0\}$ et $\text{dim } F + \text{dim } G = \text{dim } E$
- $E = F+G$ et $\text{dim } F + \text{dim } G = \text{dim } E$

d) Proposition

Soit E un κ -espace vectoriel de dimension finie, F_1, \dots, F_p des sous-espaces de E
alors : $\text{dim}(F_1 + \dots + F_p) \leq \sum_{i=1}^p \text{dim}(F_i)$

Avec égalité si et seulement si la somme $F_1 + \dots + F_p$ est directe.

Démonstration : Par récurrence sur p

*Pour $p = 2$, la formule de Grassmann donne : $\text{dim}(F_1 + F_2) =$
 $\text{dim}(F_1) + \text{dim}(F_2) - \text{dim}(F_1 \cap F_2)$, donc $\text{dim}(F_1 + F_2) \leq \text{dim}(F_1) + \text{dim}(F_2)$ avec
égalité ssi $\text{dim}(F_1 \cap F_2) = 0$, c'est-à-dire ssi $F_1 \cap F_2 = \{0\}$*

e) Proposition

Soient E et F deux espaces vectoriels de dimension finie sur le même corps κ .
On sait déjà que $E \times F$ est un espace vectoriel, il est en plus de dimension finie
et $\text{dim}(E \times F) = \text{dim}(E) \times \text{dim}(F)$

Remarque : Si $L(E, F)$ désigne l'ensemble des applications linéaires de E dans
 F , alors l'espace $L(E, F)$ est de dimension finie et sa dimension est : $\text{dim}(E)$
 $\times \text{dim}(F)$, mais cette formule sera vue dans un prochain chapitre.

Démonstration : Elle sera faite dans le chapitre sur les matrices.

f) Rang d'une famille de vecteurs

Le rang d'une famille de vecteurs est la dimension du sous-espace
vectoriel engendré par cette famille.

Exemple, pour une famille de vecteurs linéairement indépendants, son rang
est le nombre de vecteurs.

Exercice :

Soit $E = \mathbb{R}^3$ muni de la base canonique (e_1, e_2, e_3) .

Soit $x_1 = (1, 2, 3)$, $x_2 = (0, 2, 1)$, $x_3 = (2, 6, 7)$ trois vecteurs de E et $F = (x_1, x_2,$
 $x_3)$. Déterminer le rang de la famille F et déterminer un supplémentaire G de
 $\text{Vect}(F)$ dans E .