

## Correction du DM 2

### Exercice 1 : Étude d'un calorimètre

- Q.1** On prend pour système tout le contenu du calorimètre. Comme ce contenu est composé de phases condensées idéale, donc de volume constant, il n'y a pas de travail des forces de pression. Comme les parois extérieures du système sont adiabatiques, le premier principe donne :  $\Delta U = \Delta U_1 + \Delta U_2 + \Delta U_{cal} = 0$ . On a donc :

$$m_1 c_{eau}(\Theta_f - \Theta_1) + m_2 c_{eau}(\Theta_f - \Theta_2) + C(\Theta_f - \Theta_1) = 0$$

d'où :

$$C = -c_{eau} \left( m_2 \frac{\Theta_f - \Theta_2}{\Theta_f - \Theta_1} + m_1 \right) = \mu c_{eau}$$

L'application numérique donne  $\mu = 22,5 \text{ g}$ .

- Q.2** On applique le premier principe au contenu du calorimètre (sans la résistance) entre les instants  $t$  et  $t + dt$  :

$$dU = (m_0 c_0 + C)d\Theta = \delta W_{el} = RI^2 dt$$

donc :

$$\frac{d\Theta}{dt} = \frac{RI^2}{m_0 c_0 + C}$$

- Q.3** Cette équation s'intègre facilement en  $\Theta(t) = \Theta(0) + \frac{RI^2}{m_0 c_0 + C} t$ . D'après les données de l'énoncé, on a donc :

$$c_0 = \frac{1}{m_0} \left( \frac{RI^2 \tau}{\Delta\Theta} - \mu c_{eau} \right)$$

L'application numérique donne :  $c_0 = 0,41 \text{ J} \cdot \text{kg}^{-1} \cdot \text{K}^{-1}$ .

- Q.4** Le premier principe appliqué au contenu du calorimètre (sans la résistance) entre les instants  $t$  et  $t + dt$  donne maintenant :

$$dU = (m_0 c_0 + C)d\Theta = \delta W_{el} - \delta Q = RI^2 dt - K(\Theta(t) - \Theta_a) dt$$

(ce transfert thermique est effectivement perdu par le système si sa température est supérieure à celle de l'air autour). L'équation différentielle devient donc :

$$\frac{d\Theta}{dt} + \frac{K}{m_0 c_0 + C} (\Theta - \Theta_a) = \frac{RI^2}{m_0 c_0 + C}$$

- Q.5** On peut poser  $\tau_c = \frac{m_0 c_0 + C}{K}$  le temps caractéristique d'évolution du système. Les solutions de cette équation différentielle sont de la forme :

$$\Theta(t) - \Theta_a = \frac{RI^2}{K} + Ae^{-t/\tau_c}$$

la constante  $A$  étant déterminée par les conditions initiale :  $A = -\frac{RI^2}{K}$ . Il vient finalement :

$$\Theta(t) = \Theta_a + \frac{RI^2}{K} \left(1 - e^{-t/\tau_c}\right)$$

La température limite est  $\Theta_\infty = \Theta_a + \frac{RI^2}{K} \simeq 40,4^\circ\text{C}$ .

## Exercice 2 : Moteur thermique

**Q.1** L'équation d'état du gaz parfait donne  $V_1 = \frac{RT_1}{P_1} \simeq 25 \text{ L}$ .

La transformation 1 – 2 est adiabatique réversible donc, d'après la loi de Laplace :  $T_1 V_1^{\gamma-1} = T_2 V_2^{\gamma-1}$  soit  $T_2 = T_1 \left(\frac{V_1}{V_2}\right)^{\gamma-1} \simeq 754 \text{ K}$ , puis  $P_2 = 25 \text{ bar}$  avec la loi des gaz parfaits.

La transformation 2 – 3 est isochore donc  $V_3 = V_2$  et  $P_3 = \frac{RT_3}{V_3} = 39,7 \text{ bar}$ .

La transformation 3 – 4 est isobare donc  $P_4 = P_3$  d'où  $V_4 = \frac{RT_4}{P_4} = 3,1 \text{ L}$ .

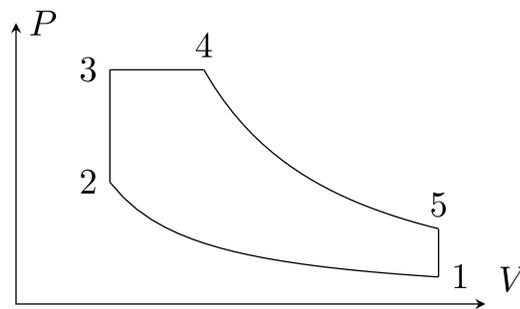
La transformation 4 – 5 est adiabatique réversible avec  $V_5 = V_1$  d'où :  $T_5 = T_4 \left(\frac{V_4}{V_5}\right)^{\gamma-1} \simeq 655 \text{ K}$  puis

$$P_5 = \frac{RT_5}{V_5} = 2,18 \text{ bar}.$$

On en déduit finalement :

Grandeur	1	2	3	4	5
T (en K)	300	754	1190	1500	655
P (en bar)	1,0	25	40	40	2,2
V (en L)	25	2,5	2,5	3,1	25

**Q.2** Voici l'allure du cycle :



**Q.3** Les transferts thermiques sont effectivement reçus lors des transformations isochore 2 – 3 et isobare 3 – 4. On a  $Q_{23} = U_3 - U_2 = C_v(T_3 - T_2)$  et  $Q_{34} = H_4 - H_3 = C_p(T_4 - T_3)$ . Ainsi,

$$Q_1 = Q_{23} + Q_{34} = \frac{R}{\gamma-1}(T_3 - T_2) + \frac{\gamma R}{\gamma-1}(T_4 - T_3) \simeq 18,1 \text{ kJ}$$

Les transferts thermiques sont effectivement cédés par le système lors de l'isochore 5 – 1, donc

$$Q_2 = C_v(T_1 - T_5) = \frac{R}{\gamma-1}(T_1 - T_5) \simeq -7,4 \text{ kJ}$$

**Q.4** Par définition du rendement du moteur,  $r = -\frac{W}{Q_1}$ . Le premier principe de la thermodynamique appliqué au moteur sur un cycle donne :  $\Delta U = W + Q_1 + Q_2 = 0$ , ce qui entraîne :

$$r = \frac{Q_1 + Q_2}{Q_1} \simeq 0,6$$

Pour un moteur ditherme réversible, le rendement de Carnot s'écrit :  $r_c = 1 - \frac{T_1}{T_4} \simeq 0,8$ . On a donc  $r < r_c$ . La différence ne provient pas ici de l'irréversibilité du moteur étudié mais du fait qu'il ne soit pas ditherme.

### Exercice 3 : Évolution de la température dans un mur

**Q.1** Refaire la démonstration du cours ! On obtient :  $\rho c \frac{\partial \theta}{\partial t} - \lambda \frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = 0$ .

**Q.2** a) En utilisant la notation complexe, on obtient :  $\frac{\partial (\underline{\Theta} e^{i\omega t})}{\partial t} = i\omega \underline{\Theta} e^{i\omega t}$  et  $\frac{\partial^2 (\underline{\Theta} e^{i\omega t})}{\partial x^2} = \frac{d^2 \underline{\Theta}}{dx^2} e^{i\omega t}$ , soit l'équation différentielle :

$$\rho c i \omega \underline{\Theta} e^{i\omega t} - \lambda \frac{d^2 \underline{\Theta}}{dx^2} e^{i\omega t} = 0$$

que l'on peut réécrire :

$$\frac{d^2 \underline{\Theta}}{dx^2} - \frac{i\omega}{D} \underline{\Theta} = 0$$

b) Il s'agit d'une équation différentielle complexe du second ordre à coefficients constants. L'équation caractéristique est :  $r^2 - \frac{i\omega}{D} = 0$ , de racines complexes  $r_{\pm} = \pm \sqrt{\frac{i\omega}{D}} = \pm(1+i)\sqrt{\frac{\omega}{2D}} = \pm \frac{1+i}{\delta}$ .

La solution générale est donc bien de la forme proposée avec  $\delta = \sqrt{\frac{2D}{\omega}}$ .  $\delta$  s'exprime en mètre et représente la longueur caractéristique d'atténuation des oscillations.

c) La fonction complexe  $\underline{\Theta}$  représente l'amplitude complexe des oscillations de température. Comme le mur est considéré infini, il faut que  $\underline{\Theta}$  soit nul pour éviter que la température ne diverge. La condition limite s'écrit alors  $\underline{\Theta}(0) = \underline{A} = \Delta T$ . On reprend les notations réelles, pour obtenir :

$$\theta(x, t) = \text{Re} \left[ \Delta T \exp \left( -(1+i) \frac{x}{\delta} \right) e^{i\omega t} \right] = \Delta T \exp \left( -\frac{x}{\delta} \right) \cos \left( \omega t - \frac{x}{\delta} \right)$$

**Q.3** L'amplitude  $\alpha$  des oscillations à la profondeur  $x$  vaut  $\alpha = \Delta T \exp \left( -\frac{x}{\delta} \right)$ , ce qui s'exprime encore :

$$\ln \alpha = \ln \Delta T - \frac{x}{\delta}$$

Une regression linéaire sur les différentes valeurs données conduit à un coefficient directeur  $-\frac{1}{\delta} = -1,15681$ . Pour des oscillations journalières, la période temporelle est de 1 jour = 86 400 s, ce qui donne une pulsation  $\omega = 7,27 \times 10^{-5} \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$ . On en déduit donc que :

$$D = \frac{\omega \delta^2}{2} = 2,7 \times 10^{-5} \text{ m}^2 \cdot \text{s}^{-1}$$