

---

## Espaces préhilbertiens réels

---

• On considère l'espace vectoriel

$$E = \text{Vect}(e_0, e_1, e_2, e_3) \subset \mathcal{C}^0(\mathbb{R}_+, \mathbb{R})$$

engendré par les fonctions

$$e_k = [t \mapsto t^k]$$

pour  $0 \leq k \leq 3$ .

L'application

$$\varphi = \left[ (f, g) \mapsto \int_0^{+\infty} f(t)g(t)e^{-t} dt \right]$$

est un produit scalaire sur  $E$  (essentiellement parce que le produit  $f(t)g(t)e^{-t}$  est  $\mathcal{O}(t^6 e^{-t})$  au voisinage de  $+\infty$ ).

• L'expression

$$\int_0^{+\infty} [t^3 - (a + bt + ct^2)]^2 e^{-t} dt$$

est en fait

$$\|e_3 - (ae_0 + be_1 + ce_2)\|^2$$

et chercher le minimum de cette expression revient en fait à calculer

$$[d(e_3, F)]^2$$

où  $F = \text{Vect}(e_0, e_1, e_2)$ .

D'après le cours [76.2],

$$[d(e_3, F)]^2 = \langle e_3 | e_3 - p_F(e_3) \rangle$$

où  $p_F(e_3)$  est le projeté orthogonal de  $e_3$  sur  $F$ .

▮ Lorsque l'expression de  $e_3 - p_F(e_3)$  est un peu compliquée (comme ça va être le cas ici), cette formule pour le calcul de la distance est préférable à la formule évidente  $\|e_3 - p_F(e_3)\|^2$ . Il suffit de poser les deux calculs en parallèle pour s'en rendre compte !

▮ Si on connaissait un vecteur  $n \in E$  orthogonal à  $F$ , on pourrait conclure rapidement en projetant orthogonalement sur la droite  $F^\perp = \mathbb{R} \cdot n$ . Mais un tel vecteur n'est pas donné et son calcul n'est ici pas particulièrement simple...

• Pour calculer  $p_F(e_3)$ , nous allons passer par la caractérisation classique du projeté orthogonal [47.4,5].

Le vecteur  $p_F(e_3)$  est l'unique vecteur

$$y = ae_0 + be_1 + ce_2 \in F$$

tel que  $(y - e_3) \in F^\perp$ , c'est-à-dire

$$\forall 0 \leq k \leq 2, \quad \langle y - e_3 | e_k \rangle = 0$$

ou encore

$$\forall 0 \leq k \leq 2, \quad \langle y | e_k \rangle = \langle e_3 | e_k \rangle.$$

En tenant compte de  $y = ae_0 + be_1 + ce_2$ , on aboutit au système suivant.

$$\begin{cases} a \langle e_0 | e_0 \rangle + b \langle e_1 | e_0 \rangle + c \langle e_2 | e_0 \rangle = \langle e_3 | e_0 \rangle \\ a \langle e_0 | e_1 \rangle + b \langle e_1 | e_1 \rangle + c \langle e_2 | e_1 \rangle = \langle e_3 | e_1 \rangle \\ a \langle e_0 | e_2 \rangle + b \langle e_1 | e_2 \rangle + c \langle e_2 | e_2 \rangle = \langle e_3 | e_2 \rangle \end{cases}$$

☞ *Si on connaissait une base orthogonale de  $F$ , on pourrait appliquer la formule bien connue*

$$p_F(e_3) = \sum_{k=0}^2 \frac{\langle \varepsilon_k | e_3 \rangle}{\|\varepsilon_k\|^2} \cdot \varepsilon_k.$$

*Mais l'énoncé ne nous donne pas une telle base et il faudrait recourir à l'algorithme de Gram-Schmidt pour en calculer une. Pourquoi pas ? Parce que ce serait sensiblement plus long !*

• Pour une fois, le calcul de la matrice de Gram est sans douleur...

$$\forall i, j \in \mathbb{N}, \quad \langle e_i | e_j \rangle = \Gamma(i + j + 1) = (i + j)!$$

En résolvant le système, on trouve  $(a, b, c) = (6, -18, 9)$ .

Il reste à calculer

$$\begin{aligned} \langle e_3 | e_3 - p_F(e_3) \rangle &= \langle e_3 | e_3 \rangle - a \langle e_3 | e_0 \rangle \\ &\quad - b \langle e_3 | e_1 \rangle - c \langle e_3 | e_2 \rangle \\ &= 36. \end{aligned}$$

☞ *En développant  $\|e_3 - p_F(e_3)\|^2$ , on aurait une somme de  $4^2 = 16$  termes (au lieu des 4 termes de l'expression qu'on vient de calculer)...*