

On considère l'équation différentielle

$$x(1-x)y''(x) + (1-3x)y'(x) - y(x) = 0 \quad (E)$$

1. Déterminer les solutions de (E) développables en série entière.
2. Résoudre (E) sur un intervalle I sans singularité.
3. Peut-on raccorder les solutions de part et d'autre d'une singularité?

1. Soit  $y$ , une fonction développable en série entière : il existe un réel  $r > 0$  et une suite réelle  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  tels que

$$\forall x \in ]-r, r[, \quad y(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k x^k.$$

Comme  $r > 0$ , la fonction  $y$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty$  et (indéfiniment) dérivable terme à terme sur l'intervalle ouvert  $]-r, r[$ , donc

$$\begin{aligned} \forall x \in ]-r, r[, \quad y'(x) &= \sum_{k=0}^{+\infty} (k+1)a_{k+1}x^k, & 3xy'(x) &= \sum_{k=1}^{+\infty} 3ka_kx^k, \\ xy''(x) &= \sum_{k=1}^{+\infty} (k+1)ka_{k+1}x^k, & x^2y''(x) &= \sum_{k=2}^{+\infty} k(k-1)a_kx^k. \end{aligned}$$

Il faut d'abord effectuer tous les changements d'indice nécessaire pour obtenir des sommes dont le terme général est toujours de la forme  $b_k x^k$ .

Il faut ensuite penser à ajouter, autant que possible, de termes nuls pour que les index des différentes sommes soient analogues, voire, dans le meilleur des cas, égaux.

Par conséquent, pour tout  $x \in ]-r, r[$ , l'expression  $x(1-x)y''(x) + (1-3x)y'(x) - y(x)$  est égale à

$$\sum_{k=0}^{+\infty} (k+1)ka_{k+1}x^k - \sum_{k=0}^{+\infty} k(k-1)a_kx^k + \sum_{k=0}^{+\infty} (k+1)a_{k+1}x^k - \sum_{k=0}^{+\infty} 3ka_kx^k + \sum_{k=0}^{+\infty} a_kx^k.$$

Après simplification, la fonction  $y$  est solution de l'équation (E) si, et seulement si,

$$\forall x \in ]-r, r[, \quad \sum_{k=0}^{+\infty} (k+1)^2(a_{k+1} - a_k)x^k = 0.$$

Comme  $r > 0$  et que les deux membres de l'égalité sont développables en série entière, on peut identifier les deux sommes terme à terme :

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad a_{k+1} = a_k.$$

On a ainsi démontré que toute solution développable en série entière de (E) est proportionnelle à la fonction  $[x \mapsto 1/(1-x)]$ .

On a raisonné par condition nécessaire en commençant par **supposer** que  $y$  était une solution développable en série entière.

Il faut maintenant vérifier que les fonctions trouvées (qui sont les seules possibles) sont effectivement des solutions de (E).

Au lieu de raisonner sur la série entière (ce qui nous obligerait à rester sur l'intervalle ouvert de convergence  $]-1, 1[$ ), nous allons calculer sur la somme et donc sur  $\mathbb{R} \setminus \{1\}$ .

• Réciproquement, avec

$$f_1(x) = \frac{1}{1-x}, \quad \text{on a} \quad f_1'(x) = \frac{1}{(1-x)^2} \quad \text{et} \quad f_1''(x) = \frac{2}{(1-x)^3}.$$

On en déduit facilement que  $f_1$  est solution de (E) sur les deux intervalles  $]-\infty, 1[$  et  $]1, +\infty[$ .

↳ L'équation différentielle homogène (E) peut être écrite sous la forme canonique

$$\forall x \in I, \quad Y'(x) = A(x)Y(x) \quad (C)$$

avec

$$Y(x) = \begin{pmatrix} y(x) \\ y'(x) \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad A(x) = \frac{1}{(1-x)x} \begin{pmatrix} 0 & (1-x)x \\ 1 & 3x-1 \end{pmatrix}.$$

L'application A est continue sur les trois intervalles  $I_1 = ]-\infty, 0[$ ,  $I_2 = ]0, 1[$  et  $I_3 = ]1, +\infty[$ . On peut donc appliquer le Théorème de Cauchy-Lipschitz sur ces trois intervalles (et sur tout sous-intervalle d'un de ces trois intervalles).

On en déduit que, pour  $k \in \llbracket 1, 3 \rrbracket$ , pour tout instant  $x_k \in I_k$  et toute "position initiale"  $(y_k, v_k) \in \mathbb{R}^2$ , il existe une, et une seule, solution  $Y \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{R}^2)$  de l'équation canonique (C) sur l'intervalle  $I_k$  telle que  $Y(x_k) = (y_k, v_k)$ .

En remarquant que  $y$  est solution de (E) sur I si, et seulement si, Y est solution de (C) sur I, on peut reformuler les conséquences du Théorème de Cauchy-Lipschitz : pour  $k \in \llbracket 1, 3 \rrbracket$ , pour tout instant  $x_k \in I_k$  et pour tout couple  $(y_k, v_k) \in \mathbb{R}^2$ , il existe une, et une seule, solution  $y \in \mathcal{C}^2(I, \mathbb{R})$  de l'équation (E) sur l'intervalle  $I_k$  telle que

$$y(x_k) = y_k \quad \text{et} \quad y'(x_k) = v_k.$$

Quelle que soit la formulation (canonique ou non), l'ensemble des solutions est un espace vectoriel de dimension 2 et pour l'instant, les solutions que nous avons trouvées sont toutes proportionnelles à  $f_1$  — nous étudions un plan et nous n'en connaissons qu'une droite.

**2.** La théorie de Cauchy nous assure que l'ensemble des solutions de (E) sur  $I_1$  (resp. sur  $I_2$ , resp. sur  $I_3$ ) est un plan vectoriel. Nous connaissons un vecteur  $f_1 \neq 0$  de ce plan et nous allons chercher un second vecteur de ce plan, non proportionnel au premier, en faisant varier la constante.

↳ Comme c'est le cas la plupart du temps, les calculs de dérivées et de primitives sont les mêmes sur les trois intervalles  $I_1$ ,  $I_2$  et  $I_3$ . Nous allons donc rédiger la résolution sur un intervalle  $I_k$  indéterminé.

Nous cherchons donc une fonction  $a \in \mathcal{C}^2(I_k, \mathbb{R})$  telle que la fonction

$$f_2 = \left[ x \mapsto a(x)f_1(x) = \frac{a(x)}{1-x} \right]$$

soit une solution de (E) sur  $I_k$ . On en déduit que

$$\begin{aligned} \forall x \in I_k, \quad f_2'(x) &= a'(x) \cdot f_1(x) + a(x) \cdot f_1'(x), \\ f_2''(x) &= a''(x) \cdot f_1(x) + 2a'(x)f_1'(x) + a(x)f_1''(x). \end{aligned}$$

↳ On aura bien sûr pensé à utiliser la formule de Leibniz pour calculer la dérivée seconde !

↳ On injecte ensuite ces expressions dans (E) en regroupant les termes en facteur de  $a(x)$ , de  $a'(x)$  et de  $a''(x)$ . On peut se dispenser de calculer le cofacteur de  $a(x)$ , puisqu'il est nul : par définition, la fonction  $f_1$  est une solution de (E) !

Ainsi,

$$\forall x \in I_k, \quad \left[ \frac{a''(x)}{1-x} + \frac{2xa'(x)}{(1-x)^2} \right] + \frac{2a''(x)}{(1-x)^3} = 0$$

ou, plus simplement,

$$\forall x \in I_k, \quad xa''(x) + a'(x) = 0.$$

↳ Il ne s'agit pas vraiment d'une équation du second ordre, mais d'une équation du premier ordre en  $a'$ . II en va toujours ainsi lorsqu'on applique la méthode de variation de la constante.

On en déduit tout d'abord que  $a'(x)$  est proportionnelle à  $1/x$ , puis que la fonction

$$f_2 = \left[ x \mapsto \frac{\ln|x|}{1-x} \right]$$

est une solution de (E) sur  $I_k$ .

• En conclusion, pour  $1 \leq k \leq 3$ , une fonction  $y$  est solution de (E) sur l'intervalle  $I_k$  si, et seulement si, il existe deux réels  $a_k$  et  $b_k$  tels que

$$\forall x \in I_k, \quad y(x) = a_k \cdot \frac{1}{1-x} + b_k \cdot \frac{\ln|x|}{1-x}.$$

↳ Il est clair que la fonction  $f_2$  n'est pas développable en série entière au voisinage de l'origine (limite infinie en  $x = 0!$ ). C'est pourquoi toutes les solutions développables en série entière sont proportionnelles à  $f_1$ .

3. Si  $y$  est une solution de (E) autour de  $x = 0$ , alors il existe des réels  $a_1, b_1, a_2$  et  $b_2$  tels que

$$\forall x < 0, \quad y(x) = \frac{a_1 + b_1 \ln|x|}{1-x} \quad \text{et} \quad \forall 0 < x < 1, \quad y(x) = \frac{a_2 + b_2 \ln x}{1-x}.$$

Comme  $\ln|x|$  tend vers 0 au voisinage de 0, il faut que  $b_1 = b_2 = 0$  pour que  $y$  soit bornée au voisinage de 0. Il faut de plus que  $a_1 = a_2$  pour que  $y$  soit continue en 0.

Réciproquement, on sait déjà que la fonction  $f_1$  est une solution de (E) sur  $] -\infty, 1[$ .

• Si  $y$  est une solution de (E) autour de  $x = 1$ , alors il existe des réels  $a_2, b_2, a_3$  et  $b_3$  tels que

$$\forall 0 < x < 1, \quad y(x) = \frac{a_2 + b_2 \ln x}{1-x} \quad \text{et} \quad \forall x > 1, \quad y(x) = \frac{a_3 + b_3 \ln x}{1-x}.$$

On sait que  $\ln x \sim (x-1)$  pour  $x$  voisin de 1, donc

$$y(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{a_k}{1-x} - b_k + o(1).$$

Pour que  $y$  soit continue en 1, il faut donc que  $a_2 = a_3 = 0$  et que  $b_2 = b_3$ .

Réciproquement, la fonction  $f_2$  est évidemment de classe  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $I_2 \cup I_3$ . En posant  $f_2(1) = -1$ , on définit un prolongement de  $f_2$  qui est même développable en série entière au voisinage de 1 : comme

$$\forall h \in ]-1, 1[ \setminus \{0\}, \quad \frac{\ln(1+h)}{-h} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^{n+1} h^n}{n+1},$$

on a

$$f_2(x) = f_2(1 + (x-1)) \underset{x \rightarrow 1}{=} -1 + \frac{x-1}{2} - \frac{(x-1)^2}{3} + \mathcal{O}((x-1)^3).$$

Cela nous montre que  $f_2'(1) = 1/2$  et donc que la fonction  $f_2$  ainsi prolongée vérifie (E) pour  $x = 1$  également.

↳ La formule de Taylor donne le développement en série entière et le développement limité de  $f_2$  : inutile de se fatiguer pour calculer un développement limité si on connaît un développement en série entière !

• Enfin, les discussions précédentes montrent que la seule solution de (E) sur l'intervalle  $I = \mathbb{R}$  est la fonction nulle.