

A) Analyse spectrale d'un signal périodique

Dans cette partie, on se propose :

- d'enregistrer un signal en **choissant convenablement les paramètres d'acquisition** ;
- d'obtenir et de commenter son spectre en amplitude.

1) Signal sinusoïdal

✎ Régler le GBF pour qu'il délivre une tension sinusoïdale alternative $s_1(t)$ de **fréquence** $f = 1 \text{ kHz}$ et **d'amplitude** $E = 2 \text{ V}$.

a) Choix des paramètres d'acquisition

Sous Latis-Pro, on dispose de 3 paramètres d'acquisition : le **nombre de points** de mesure « Points », la période d'échantillonnage « T_e » i.e. la durée séparant deux points de mesure (cf DOC 1) et la **durée totale** de l'acquisition « Total ».

Ces trois grandeurs étant reliées : il suffit de choisir la valeur de deux d'entre elles et Latis-Pro calcule et affiche la 3^e.

C'est notamment la période (ou la fréquence) du signal à enregistrer qui induit le choix des paramètres d'acquisition, cf DOC 1.

✎ ➡ 1. Donner la relation entre les grandeurs Points, T_e et Total. Pour obtenir un enregistrement « adapté » du signal $s_1(t)$ proposer des valeurs adéquates pour les paramètres d'acquisition « Total », « Points » et « T_e ».

NB : On reviendra sur la notion de fréquence d'échantillonnage lors du TP « Electronique numérique ».

b) Analyse spectrale du signal sinusoïdal

✎ Après avoir fait l'acquisition, effectuer l'analyse de Fourier sous Latis Pro, cf DOC 2.

➡ 2. Relever les fréquences et les amplitudes associées apparaissant dans le spectre. **Analyser ce résultat.**

✎ Acquérir de nouveau le signal avec un offset du GBF non nul.

➡ 3. Quel est l'effet de cet offset sur le spectre ?

2) Signal triangle

✎ Régler le GBF pour qu'il délivre une tension triangle alternative $s_2(t)$ de **fréquence** $f = 1 \text{ kHz}$ et **d'amplitude** $E = 2 \text{ V}$.

✎ Après avoir fait l'acquisition, effectuer l'analyse de Fourier.

➡ 4. Relever les fréquences et les amplitudes associées apparaissant dans le spectre. **Analyser ce résultat**, cf DOC 3.

3) Signal créneau

✎ Régler le GBF pour qu'il délivre une tension créneau alternative $s_3(t)$ de **fréquence** $f = 1 \text{ kHz}$ et **d'amplitude** $E = 2 \text{ V}$.

✎ Après avoir fait l'acquisition, effectuer l'analyse de Fourier.

➡ 5. Relever les fréquences et les amplitudes associées apparaissant dans le spectre. **Analyser ce résultat**, cf DOC 3.

B) Filtrage linéaire passif d'un signal périodique

1) Filtre passe-bas du 1^{er} ordre

a) Etude théorique

- ✎ 6. Vérifier la nature du filtre par une étude qualitative.
- ✎ 7. Etablir l'expression de la fonction de transfert du filtre. En déduire l'équation différentielle associée.
- ✎ 8. Interpréter les zones rectilignes du diagramme de Bode fourni ci-dessous.
- ✎ 9. Montrer que la pulsation de coupure du filtre est $\omega_c = \frac{1}{RC}$.
- ✎ 10. Préciser la(les) condition(s) pour que le filtre se comporte comme un intégrateur.

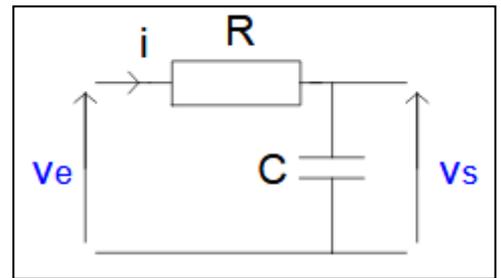
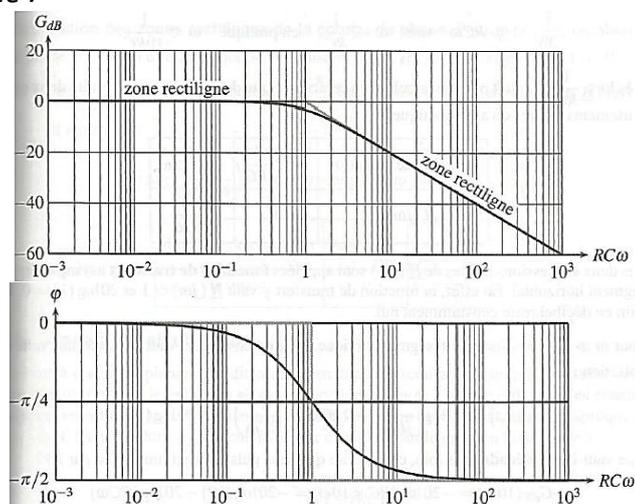


Diagramme de Bode théorique :



b) Etude expérimentale

On choisit : $R = 1 \text{ k}\Omega$ et $C = 1 \text{ }\mu\text{F}$.

♦ Tracé du diagramme de Bode :

- ✎ 11. Proposer un protocole permettant d'établir le diagramme de Bode expérimental du filtre.
Une fois validé, mettre en œuvre le protocole et tracer G_{dB} en fonction de f et φ en fonction de f .
12. Déterminer les asymptotes du diagramme de Bode expérimental. Commenter.

♦ Filtrage d'un signal créneau :

- ✎ On applique un signal d'entrée $e(t)$ créneau de fréquence f qui oscille entre 0 et 4 V à l'entrée du filtre. Sous Latis Pro, acquérir les signaux d'entrée et de sortie a) pour $f = \frac{f_c}{10}$; b) pour $f = 10 \cdot f_c$.
13. Pour chaque cas, comparer le spectre du signal d'entrée à celui du signal de sortie et interpréter la forme du signal de sortie en vous appuyant sur le diagramme de Bode du filtre et sur les spectres.

2) Filtere passe-haut du 1^{er} ordre

a) Etude théorique

- ✎ ➡ 14. Vérifier la nature du filtre par une étude qualitative.
- ✎ ➡ 15. Etablir l'expression de la fonction de transfert du filtre.
- ✎ ➡ 16. Interpréter les zones rectilignes du diagramme de Bode fourni ci-dessous.

✎ ➡ 17. Montrer que la pulsation de coupure du filtre est

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$

- ✎ ➡ 18. Préciser la(les) condition(s) pour que le filtre se comporte comme un dérivateur.

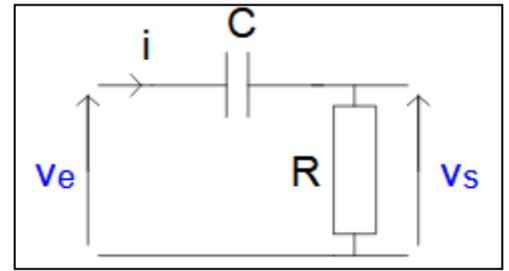
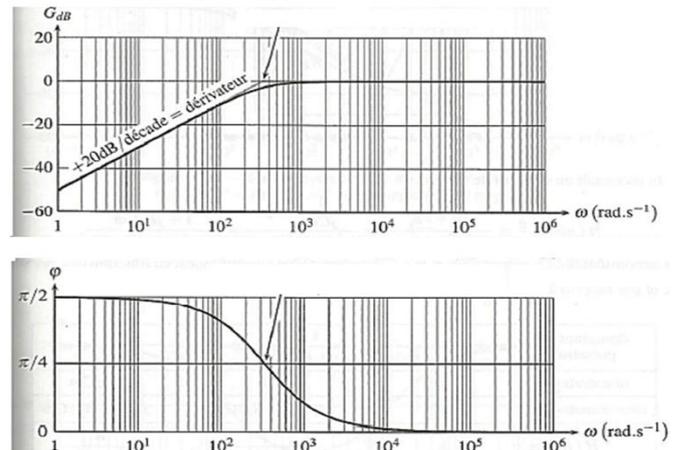


Diagramme de Bode théorique :



b) Etude expérimentale

On choisit : **R = 1 kΩ** et **C = 1 μF**.

♦ Filtrage d'un signal sinusoïdal non alternatif :

✎ On applique un signal d'entrée $e(t)$ sinusoïdal de fréquence $f > 10 \cdot f_c$ qui oscille entre 0 et 4 V à l'entrée du filtre. Sous Latis Pro, acquérir les signaux d'entrée et de sortie et effectuer l'analyse de Fourier.

- ➡ 19. Comparer les spectres du signal d'entrée et de sortie et interpréter la forme du signal de sortie.

♦ Caractère dérivateur d'un filtre passe-haut du premier ordre :

✎ ➡ 20. Proposer un signal d'entrée judicieusement choisi pour vérifier expérimentalement que ce filtre peut se comporter en dérivateur.

✎ Une fois validé, mettre en œuvre le protocole.

- ➡ 21. Vérifier la cohérence entre résultats théorique (qt°18) et expérimental.

♦ Filtrage d'un signal créneau – Prédiction du spectre du signal de sortie :

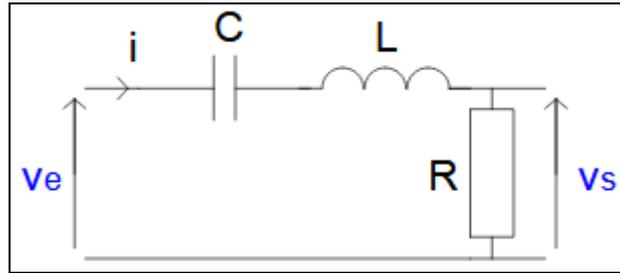
✎ On applique un signal d'entrée $e(t)$ créneau de fréquence $f = 160 \text{ Hz}$ qui oscille entre 0 et 4 V à l'entrée du filtre. Sous Latis Pro, acquérir les signaux d'entrée et de sortie et effectuer l'analyse de Fourier.

✎ Sous Excel, Latis Pro ou Regressi, construire et remplir le tableau suivant :

	f_n (en Hz)	E_n (en V) théoriques du signal d'entrée cf DOC 3	E_n (en V) expérimentales du signal d'entrée Cf spectre	$G(f)$ Cf qt°15	S_n (en V) théoriques du signal de sortie	S_n (en V) expérimentales du signal de sortie Cf spectre
$n = 0$	0	$E_{0t} = \dots$	$E_{0e} = \dots$	$G(0) =$	$S_{0t} = \dots$	$S_{0e} = \dots$
$n = 1$	$f_1 = 160$	$E_{1t} = \dots$	$E_{1e} = \dots$	$G(f_1) =$	$S_{1t} = \dots$	$S_{1e} = \dots$
$n = 3$	$f_3 = \dots$					
$n = 5$						
$n = 7$						

- ➡ 22. Analyser les résultats du tableau.

3) Filtre passe-bande du 2nd ordre



a) Etude théorique

✎ ➡ 23. Vérifier la nature du filtre par une étude qualitative.

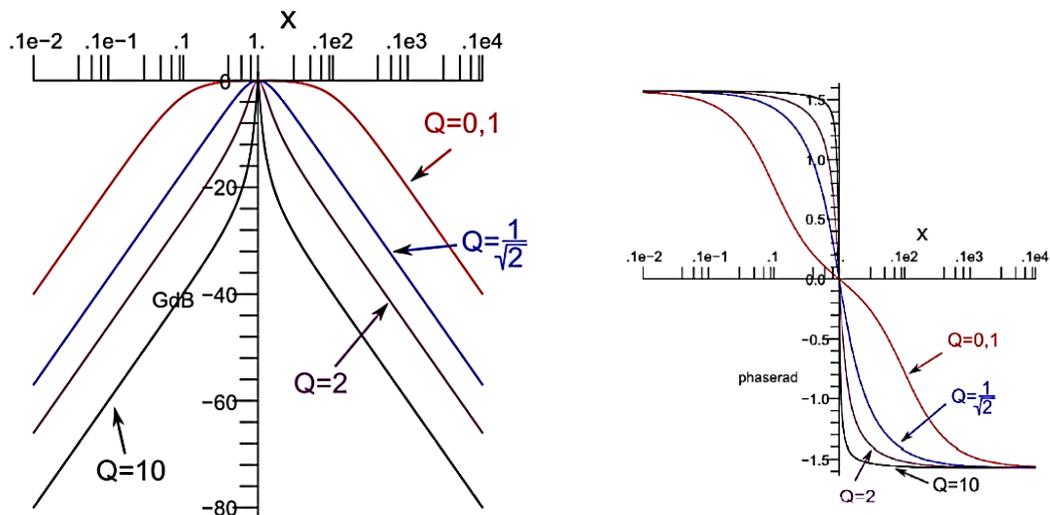
✎ ➡ 24. Etablir l'expression de la fonction de transfert du filtre. Montrer qu'on peut la mettre sous les formes suivantes :

$$\underline{T} = \frac{T_0 \cdot 2jm \frac{\omega}{\omega_0}}{1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2} + 2jm \frac{\omega}{\omega_0}} \quad \text{ou} \quad \underline{T} = \frac{T_0}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)} = \frac{T_0}{1 + jQ \left(\frac{f}{f_0} - \frac{f_0}{f} \right)}$$

✎ ➡ 25. Interpréter les zones rectilignes du diagramme de Bode fourni ci-dessous.

✎ ➡ 26. Déterminer les pulsations de coupure du filtre et montrer que la largeur de sa bande passante à -3dB vérifie : $\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$. Vérifier la cohérence avec les diagrammes de Bode ci-dessous.

Diagramme de Bode théorique avec $x = \frac{\omega}{\omega_0}$:



b) Etude expérimentale

On choisit $L = 1 \text{ H}$, $C = 0,1 \mu\text{F}$ et on règle la résistance variable à 250Ω .

♦ Diagramme de Bode :

➡ 27. Déterminer expérimentalement la fréquence centrale, les fréquences de coupure et la largeur de la bande passante. **Analyser ce résultat.**

✎ Câbler le circuit correspondant au filtre en plaçant un **montage suiveur**, cf DOC 4, entre le GBF et le circuit (*me demander*). Dans cette situation, l'intérêt du montage suiveur est de s'affranchir de la résistance interne du GBF.

♦ **Filtrage d'un signal créneau :**

✎ On applique un signal d'entrée $e(t)$ créneau alternatif de fréquence $f = 167 \text{ Hz}$ d'amplitude 5 V à l'entrée du filtre. Sous Latis Pro, acquérir les signaux d'entrée et de sortie et effectuer l'analyse de Fourier.

➡ 28. Analyser les spectres pour interpréter l'influence du filtrage et la forme du signal de sortie.

♦ **Caractère intégrateur d'un filtre passe-bande du 2nd ordre :**

✎ ➡ 29. Proposer un signal d'entrée judicieusement choisi pour vérifier expérimentalement que ce filtre peut se comporter en intégrateur.

✎ Une fois validé, mettre en œuvre le protocole.

➡ 30. Commenter le résultat obtenu.

4) Filtre passe-bas du 2nd ordre

a) Etude théorique

- ✎ ➡ 31. Vérifier la nature du filtre par une étude qualitative.
 ✎ ➡ 32. Etablir l'expression de la fonction de transfert du filtre. Montrer qu'on peut la mettre sous la forme :

$$\underline{H} = \frac{H_0}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}} \text{ avec } x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

- ✎ ➡ 33. Interpréter les zones rectilignes du diagramme de Bode fourni ci-dessous.
 ✎ ➡ 34. Discuter de l'existence d'une résonance du gain en fonction de la valeur de Q . Comparer au diagramme de Bode ci-dessous.

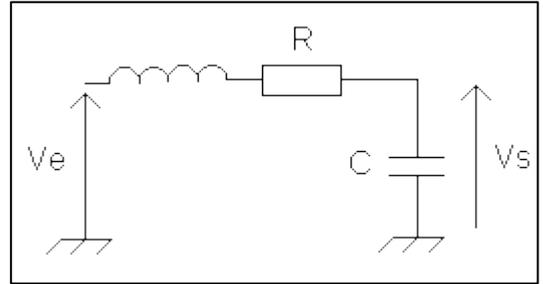
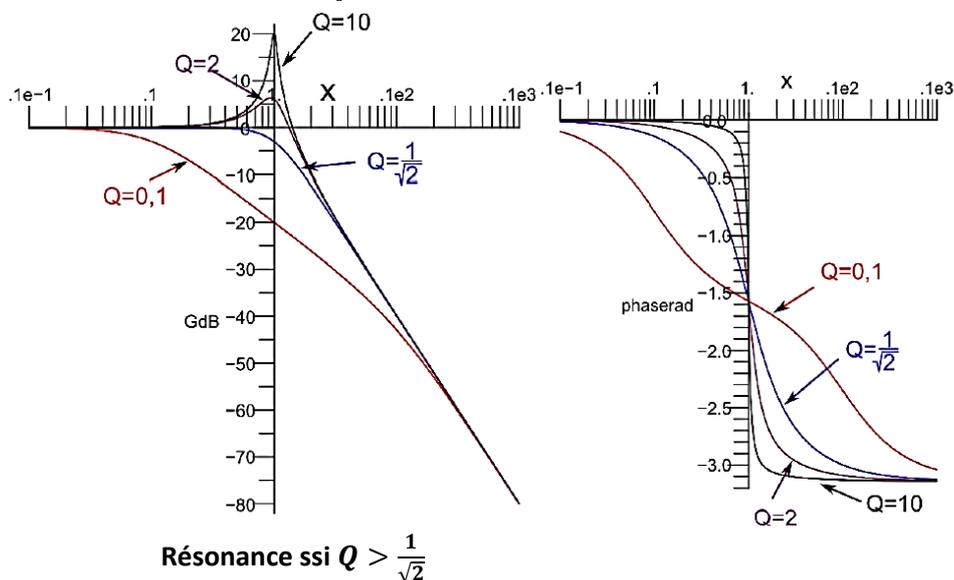


Diagramme de Bode théorique avec $x = \frac{\omega}{\omega_0}$:



b) Etude expérimentale

On choisit $L = 1 \text{ H}$, $C = 0,1 \mu\text{F}$ et on règle la résistance variable à 250Ω .

♦ Tracé du diagramme de Bode :

- ✎ Réaliser les mesures permettant d'obtenir la courbe de gain.
 ➡ 35. Déterminer les asymptotes du diagramme de Bode expérimental. Commenter.

♦ Filtrage d'un signal créneau :

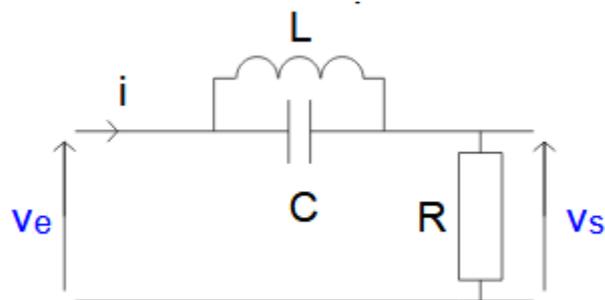
- ✎ On applique un signal d'entrée $e(t)$ créneau de fréquence f qui oscille entre 0 et 4 V à l'entrée du filtre. Sous Latis Pro, acquérir les signaux d'entrée et de sortie pour $f = 10 \cdot f_0$ et effectuer l'analyse de Fourier.
 ➡ 36. En vous appuyant sur le diagramme de Bode du filtre et sur les spectres, interpréter la forme du signal de sortie. Comparer au cas du filtre passe-bas du 1^{er} ordre, cf qt° 13.

5) Bilan sur les filtres passe-bas et passe-haut du 1^{er} ordre et passe-bande du 2nd ordre

	Passe-bas du 1 ^{er} ordre	Passe-haut du 1 ^{er} ordre	Passe-bande du 2 ^e ordre
Caractère intégrateur / dérivateur	Intégrateur pour un signal de fréquence $f > 10 \cdot f_c$	Dérivateur pour un signal de fréquence $f_{max} < \frac{f_c}{10}$	Intégrateur pour un signal de fréquence $f > 10 \cdot f_0$ Dérivateur pour un signal de fréquence $f_{max} < \frac{f_0}{10}$
Effet sur la valeur moyenne	Conserve la valeur moyenne du signal d'entrée Moyenneur pour un signal de fréquence $f > 100 \cdot f_c$	Supprime la valeur moyenne du signal d'entrée ⇒ signal de sortie alternatif	Supprime la valeur moyenne du signal d'entrée ⇒ signal de sortie alternatif
Effet sur les harmoniques de rangs élevés	Supprime les composantes harmoniques de rangs élevés du signal d'entrée ⇒ supprime les discontinuités du signal	Conserve les discontinuités du signal d'entrée	Supprime les composantes harmoniques de rangs élevés du signal d'entrée ⇒ supprime les discontinuités du signal

6) S'il vous reste du temps : étude d'un autre filtre

⇒ 37. Déterminer expérimentalement les propriétés du filtre ci-dessous :



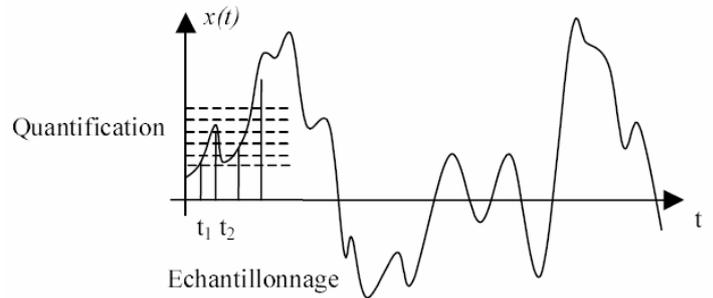
Avec $C = 0,1 \mu\text{F}$; $L = 0,2 \text{ H}$; $R = 290 \Omega$.

DOC 1 : Choix de la fréquence d'échantillonnage – Théorème de Shannon

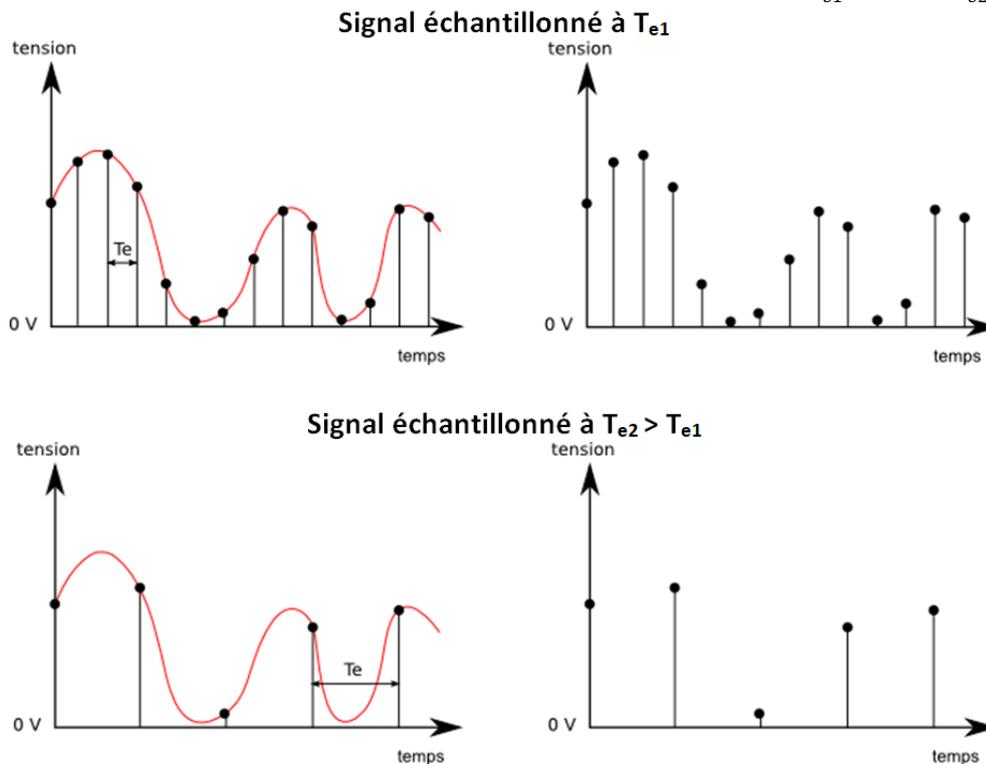
Source : culturesciencesphysique.ens-lyon.fr/ressource/principe-numerisation.xml

Afin d'être traité de façon informatique ou d'être stocké sous forme numérique, un signal doit d'abord être **numérisé**, i.e. **quantifié et échantillonné**.

La quantification correspond à une discrétisation en amplitude (cf TP « Electronique numérique ») alors que l'échantillonnage correspond à une discrétisation dans le temps (cf figure ci-contre).



Voici deux exemples d'échantillonnage du même signal pour deux fréquences $f_{e1} = \frac{1}{T_{e1}} > f_{e2} = \frac{1}{T_{e2}}$.



Dans le 1^{er} exemple, la fréquence d'échantillonnage choisie permet de reproduire les variations du signal. Ce qui n'est pas le cas du 2^e exemple : il est clair que les échantillons recueillis ne sont pas suffisants pour reconstruire le signal d'origine. **f_e doit être maximale pour que le signal échantillonné soit fidèle au signal de départ.** En pratique, les dispositifs d'acquisition sont **limités en fréquence et un nombre d'échantillons trop élevé peut poser problème** : temps de calcul, volume de stockage de données... Il est donc nécessaire de préciser un **critère de fréquence**.

Théorème de Shannon :

Pour reconstruire un signal de sortie de manière fidèle au signal d'entrée, il faut choisir une fréquence d'échantillonnage au moins deux fois supérieure à la fréquence maximale contenue dans le signal d'entrée.

☛ **Ce théorème est à retenir et à appliquer lorsque vous effectuerez une analyse spectrale !**

Si cette règle n'est pas respectée, des fréquences « parasites » qui n'appartiennent pas au signal de départ apparaissent. Ce phénomène s'appelle le repliement spectral, cf TP « Electronique numérique ».

NB : Pour choisir la fréquence d'échantillonnage, le critère de Shannon est nécessaire mais non suffisant. Par exemple, pour un signal sinusoïdal, la fréquence maximale du spectre correspond à la fréquence fondamentale f_1 . Il est clair que si on l'on choisit $f_e = 2f_1$, le signal échantillonné ne sera pas fidèle au signal de départ...

DOC 2 : Procédure d'analyse de Fourier avec Latis Pro

☞ Cliquer sur l'icône « Traitements » puis « Calculs spécifiques » puis « Analyse de Fourier ».

Une boîte de dialogue apparaît dans laquelle il faut renseigner « courbe à analyser ». Pour cela, cliquer sur l'icône



. Glisser-déplacer la courbe EA... dans la boîte de dialogue de l'analyse de Fourier puis cliquer sur « Calcul ».

Pour afficher le spectre en amplitude :

- cliquer sur « Fenêtre » puis « Nouvelle fenêtre » ;
- cliquer sur « Fenêtre » puis « Mosaïque automatique » ;
- dans la fenêtre graphique vide, glisser-déplacer la courbe spectre en amplitude.

DOC 3 : Décomposition de Fourier

Un signal périodique peut se mettre sous la forme :

$$s(t) = C_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (C_n \cos(2\pi nft + \varphi_n))$$

Pour un signal triangulaire alternatif :

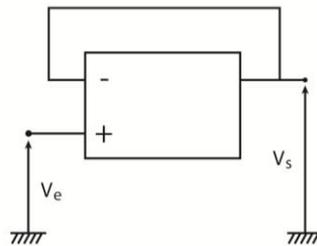
$$C_n = 0 \text{ pour } n \text{ pair et } C_n = \frac{8E}{\pi^2 n^2} \text{ pour } n \text{ impair}$$

Pour un signal créneau alternatif :

$$C_n = 0 \text{ pour } n \text{ pair et } C_n = \frac{4E}{\pi n} \text{ pour } n \text{ impair}$$

avec E l'amplitude du signal

DOC 4 : Montage suiveur



Ce montage met en jeu un amplificateur opérationnel (A.O. ou A.L.I., amplificateur linéaire intégré, cf «TP « ALI »»). Dans le cadre du modèle d'un A.O. idéal en régime linéaire, $V_s = V_e$. L'intérêt de ce montage est d'obtenir une **forte impédance d'entrée** $|Z_e|$.