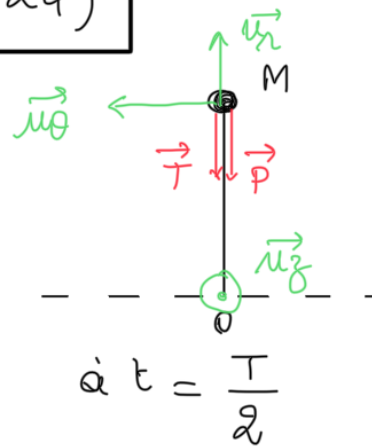
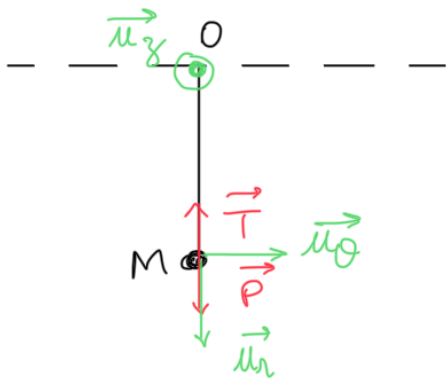


Révolutions (CMT 2024)

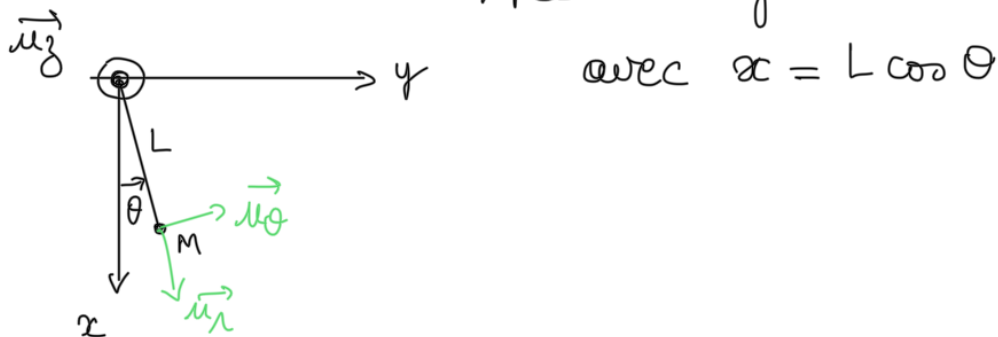
à $t = 0$



syst $\{ M(m) \}$ ds $R_{\text{terrestre}}$ galiléen

Belf : $\vec{T} \perp \vec{v}$ si fil tendu pendant tout le tour

$\vec{P}$ conservative $E_{\text{pes}} = -mgx$



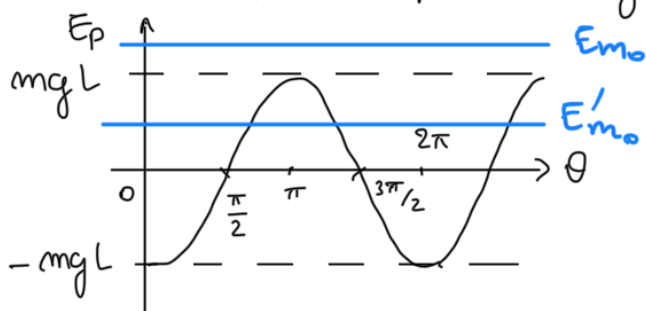
• TPM : $\frac{dE_m}{dt} = \mathcal{P}^{\text{nc}} = \vec{T} \cdot \vec{v} = 0$.

ainsi E_m est constante

$$E_m = E_c + E_p$$

à $t = 0$ $E_{m_0} = \frac{1}{2} m v_0^2 - mgL$

à t qca $E_p = -mgL \cos \theta$



On a un système conservatif à 1 seul ddl

pour que la position $\theta = \pi$ soit atteinte il faut que

$$E_{m_0} > E_{p\text{max}} = mgL$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} m v_0^2 - mgL > mgL$$

$$\Leftrightarrow v_0^2 > 4gL$$

$$\Leftrightarrow \boxed{v_0 > 2\sqrt{gL}} \quad (*)$$

• Par ailleurs,

à t qq , on a $\vec{a} = -L\ddot{\theta}\vec{u}_r + L\dot{\theta}^2\vec{u}_\theta$

le PFD donne $m\vec{a} = \vec{P} + \vec{T}$

lorsque $\theta = \pi$, on a $-mL\dot{\theta}^2 = -T - mg$ (selon $\vec{u}_r$)

ainsi $T = mL\dot{\theta}^2 - mg$

le fil est tendu ssi $T > 0$

le système étant conservatif, on a $E_m(\theta=0) = E_m(\theta=\pi)$

$$\frac{1}{2}mv_0^2 - mgL = \frac{1}{2}mv_\pi^2 + mgL$$

$$\Leftrightarrow v_\pi^2 = v_0^2 - 4gL$$

NB: avec la cdt (*) , on a $v_\pi^2 > 0$

Enfin, on a $v = L\dot{\theta} \Leftrightarrow L\dot{\theta}^2 = \frac{v^2}{L}$

Pour que le fil soit tendu en $\theta = \pi$, il faut donc

$$m \frac{v_\pi^2}{L} - mg > 0$$

$$\Leftrightarrow v_\pi^2 > gL$$

$$\Leftrightarrow v_0^2 - 4gL > gL$$

$$\Leftrightarrow v_0^2 > 5gL$$

$$\Leftrightarrow \boxed{v_0 > \sqrt{5gL}} \quad \text{cdt } \oplus \text{ exigeante que } (*)$$

$$\underline{AN}: v_0 = \sqrt{5 \times 10 \times 1} \simeq \underline{7 \text{ m.s}^{-1}}$$