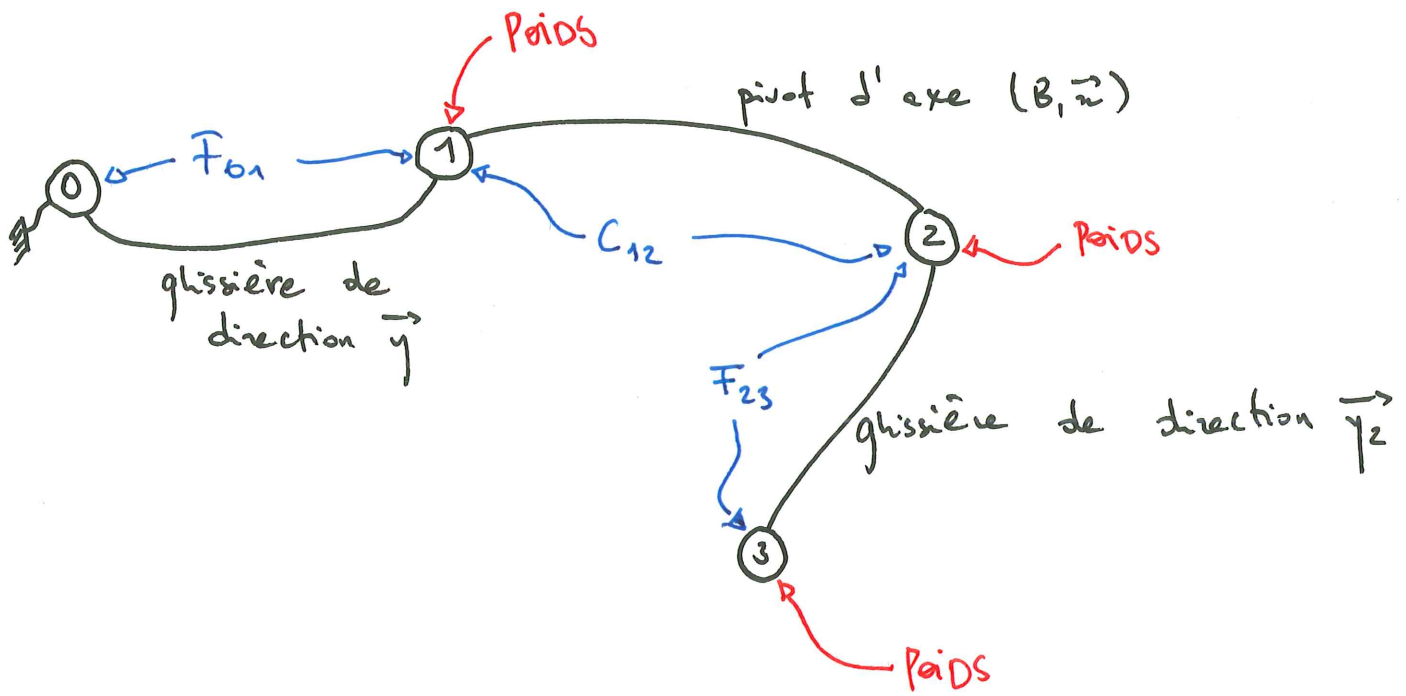


MÉTHODE D'ISOLEMENT



Détermination de F_{01} : j'isole $\{1, 2, 3\}$ soumis aux

actions mécaniques extérieures suivantes :

- $0 \xrightarrow{\text{mot}} 1$ ✓
- $0 \xrightarrow{g} 1$ ✗ et $\vec{R}_{0 \rightarrow 1} \cdot \vec{y} = 0$
- poids $\rightarrow 1$ —
- poids $\rightarrow 2$ —
- poids $\rightarrow 3$ —

J'écris le th. des résultantes en projection sur \vec{y} :

$$\underbrace{\vec{R}_{0 \rightarrow 1}^{\text{mot}} \cdot \vec{y}}_{F_{01}} + \underbrace{\vec{R}_{0 \rightarrow 1}^g \cdot \vec{y}}_0 + \underbrace{\vec{R}_{\text{pds} \rightarrow 1} \cdot \vec{y} + \vec{R}_{\text{pds} \rightarrow 2} \cdot \vec{y} + \vec{R}_{\text{pds} \rightarrow 3} \cdot \vec{y}}_{\text{À CALCULER}} = 0$$

Détermination de C_{12} : j'isole $\{2, 3\}$ soumis aux actions

mécaniques extérieures suivantes :

- 1 $\xrightarrow{\text{mot}}$ 2 ✓
- 1 \xrightarrow{P} 2 ✗ et $\vec{M}_{B,1 P \rightarrow 2} \cdot \vec{x} = 0$
- pds \rightarrow 2 —
- pds \rightarrow 3 —

J'écris le th. des moments en B et la projection sur \vec{x} :

$$\underbrace{\vec{M}_{B,1 \xrightarrow{\text{mot}} 2} \cdot \vec{x}}_{C_{12}} + \underbrace{\vec{M}_{B,1 P \rightarrow 2} \cdot \vec{x}}_0 + \underbrace{\vec{M}_{B,pds \rightarrow 2} \cdot \vec{x} + \vec{M}_{B,pds \rightarrow 3} \cdot \vec{x}}_{\text{À CALCULER}} = 0$$

Détermination de F_{23} : j'isole 3 soumis aux actions

mécaniques extérieures suivantes :

- 2 $\xrightarrow{\text{mot}}$ 3 ✓
- 2 \xrightarrow{q} 3 ✗ et $\vec{R}_{2 q \rightarrow 3} \cdot \vec{y}_2 = 0$
- pds \rightarrow 3 —

J'écris le th. des résultantes en projection sur \vec{y}_2 :

$$\underbrace{\vec{R}_{2 \xrightarrow{\text{mot}} 3} \cdot \vec{y}_2}_{F_{23}} + \underbrace{\vec{R}_{2 q \rightarrow 3} \cdot \vec{y}_2}_0 + \underbrace{\vec{R}_{pds \rightarrow 3} \cdot \vec{y}_2}_{\text{À CALCULER}} = 0$$