# Corrigé du Problème du DS1

 $\begin{array}{c} \text{le } 28/09/2024 \\ \text{\'e} \text{preuve X info PSI-PT } 2015 \end{array}$ 

# Partie I

## Question 1 -

```
def creerListeVide(n):
 liste=creerTableau(n+1)
 liste[0]=0
 return liste
```

# Question 2 -

```
def estDansListe(liste,x):
nb=liste[0]
for i in range(1,nb+1):
    if x==liste[i]:
     return True
return False
```

On parcourt dans le pire des cas une fois la liste, avec un test à chaque fois ; la complexité est donc linéaire en n.

# Question 3 -

```
def ajouteDansListe(liste,x):
if not estDansListe(liste,x):
     liste[liste[0]+1]=x
     liste[0]+=1
```

Si la liste était pleine initialement, la commande liste[liste[0]+1]=x ne pourra pas aboutir car liste[0]+1 ne fait pas partie des indices de liste ("out of range").

On fait appel à la fonction estDansListe(liste,x), qui est de complexité linéaire, puis on effectue deux affectations. La complexité de cette nouvelle fonction est donc linéaire.

# Partie II

# Question 4 -

## Question 5 -

```
def creerPlanSansRoute(n):
 plan=creerTableau(n+1)
 plan[0]=[n,0]
 for i in range(1,n+1):
     plan[i]=creerListeVide(n-1)
 return plan
```

## Question 6 -

```
def estVoisine(plan,x,y):
 if estDansListe(plan[x],y):
     return True
 else :
     return False
```

# Question 7 -

```
def ajouteRoute(plan,x,y):
 if not estVoisine(plan,x,y):
     ajouteDansListe(plan[x],y)
     ajouteDansListe(plan[y],x)
     plan[0][1]+=1
```

Il n'y a pas de risque de dépassement de la capacité des listes, car si une liste est pleine, il ne peut y avoir de ville à rajouter. La structure de liste choisie au début du problème est donc pertinente.

#### Question 8 -

A priori la boucle externe est de longueur n et la boucle interne de longueur n dans le pire des cas, donc la complexité est en  $\mathcal{O}(n^2)$ .

Mais on peut en fait affiner cela. Le nombre de routes étant égal à m, le nombre total de ville y parcouru ne dépasse pas 2m. Il faut également compter le parcours des n villes (qui nécessite n lectures de plan[x][0]). La complexité est donc en  $\mathcal{O}(n+m)$ .

# Partie III

## Question 9 -

```
def coloriageAleatoire(plan,couleur,k,s,t):
 n=plan[0][0]
 for i in range(1,n+1):
     couleur[i]=entierAleatoire(k)
 couleur[s]=0
 couleur[t]=k+1
```

## Question 10 -

```
def voisinesDeCouleur(plan,couleur,i,c):
 n=plan[0][0]
 tab=creerListeVide(n)
 for j in range(1,plan[i][0]+1):
     y=plan[i][j]
     if couleur[y]==c:
          ajouteDansListe(tab,y)
 return tab
```

#### Question 11 -

Tout comme à la question 8, le parcourt des boucles imbriquées est en  $\mathcal{O}(n+m)$ . Comme la fonction ajouteDansListe(tab,y) est linéaire en n, cela donne une complexité totale en  $\mathcal{O}(n(n+m))$ .

## Question 12 -

```
def existeCheminArcEnCiel(plan,couleur,k,s,t):
 n=plan[0][0]
 liste=creerListeVide(n-1)
 ajouteDansListe(liste,s)
 for j in range(1,k+2):
     liste=voisinesDeLaListeDeCouleur(plan,couleur,liste,j)
 return estDansListe(liste,t)
```

La boucle externe est de longueur k+1 et on appelle à chaque passage la fonction voisinesDeLaListeDeCouleur(plan, couleur On en déduit que la complexité est en  $\mathcal{O}(k \ n(n+m))$ .

# Partie IV

#### Question 13 -

```
def existeCheminSimple(plan,k,s,t):
 couleur=creerListeVide(plan[0][0])
 for i in range(k**k):
     coloriageAleatoire(plan,couleur,k,s,t)
     if existeCheminArcEnCiel(plan,couleur,k,s,t):
         return True
 return False
```

La fonction existeCheminArcEnCiel(plan, couleur, k, s, t) est en  $\mathcal{O}(k \ n(n+m))$  et coloriageAleatoire(plan, couleur, k, en  $\mathcal{O}(k \ n(n+m))$ ). La complexité de cette fonction est donc au total en  $\mathcal{O}(k^k.k \ n(n+m))$ , c'est à dire  $\mathcal{O}(k^{k+1} \ n(n+m))$ .

# Question 14 -

Il faut faire en sorte que la fonction existeCheminArcEnCiel(plan,couleur,k,s,t), en plus de renvoyer True si le chemin voulu existe, renvoie ce chemin.