

Atténuation active du bruit urbain

GODEY Louis - Numéro de candidat : 20218

Membre du groupe : TRIBOUT Rémy - Numéro de candidat : 20004

TIPE 2023

Thème : La ville

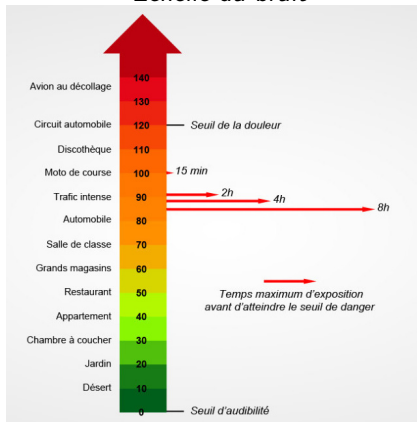
Table des matières

Comment identifier les paramètres optimaux d'un système, numérique ou analogique, de réduction active du bruit ?

- 1 Introduction
- 2 Étude de faisabilité
- 3 Réalisation d'un système d'annulation active
- 4 Conclusion

Problématique du bruit urbain

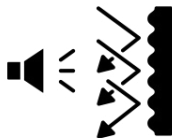
Échelle du bruit



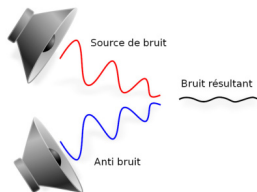
source : Haut Conseil de la Santé publique

Nécessité d'atténuer le bruit urbain :

- Par méthode passive

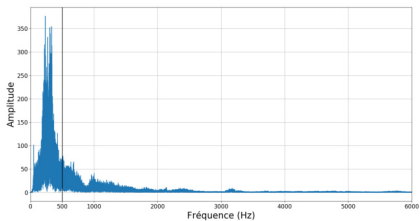


- Par méthode active

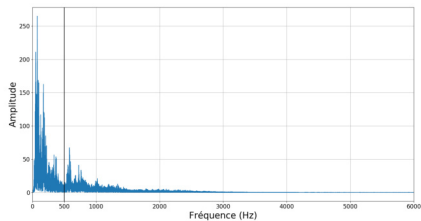


Fréquences caractéristiques du bruit urbain

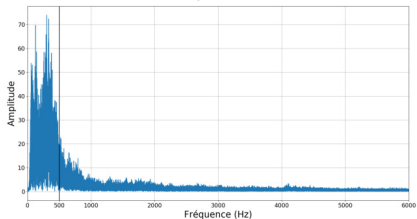
Passage d'un tramway



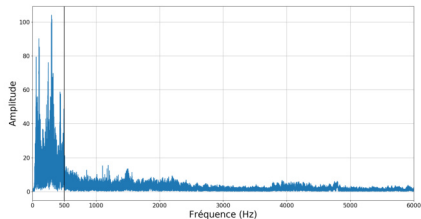
Passage d'un bus



Rue passante

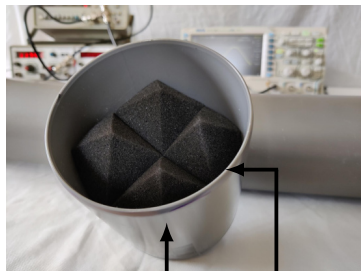


Marché



Fréquences inférieures à 500 Hz

Étude d'un dispositif passif



Porte-épreuve

Échantillon
Épaisseur : 10 cm

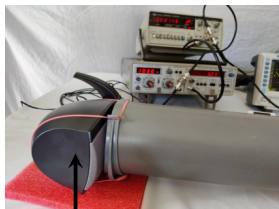
Caractéristiques de la mousse :

Matériau : Polyuréthane flexible à cellules ouvertes

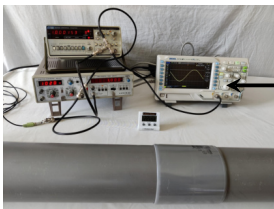
Épaisseur : 5,0 cm

Densité : $25 \text{ kg}\cdot\text{m}^{-3}$

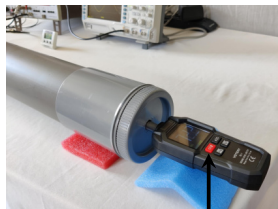
Norme NF EN ISO 10534-2
Pr Jean-François Fontaine
Université de Bourgogne



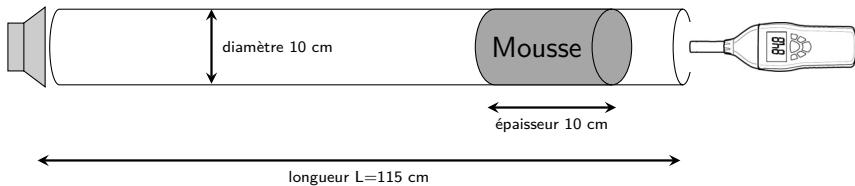
Source sonore
Signal sinusoïdal



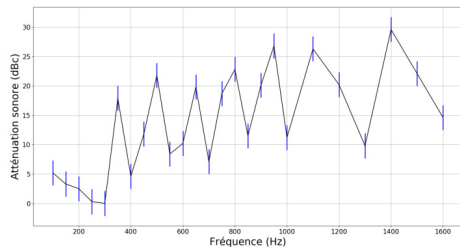
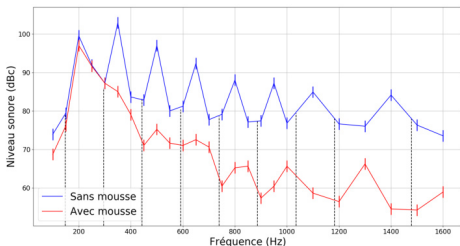
Oscilloscope



Sonomètre
Plage de mesure : 35 à 130 dBc
Précision : $\pm 1,5$ dBc à 1 kHz



Courbes d'atténuation expérimentales



Pour cette cavité résonnante, les fréquences pouvant exister sont :

$$f_n = \frac{nc}{2L}, n \in \mathbb{N}^*$$

Pour $c = 340 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$:

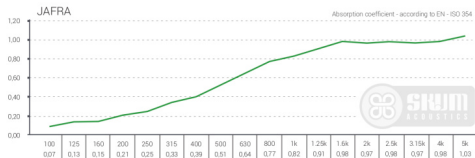
$$f_1 = 148 \text{ Hz}$$

$$f_2 = 296 \text{ Hz}$$

...

$$f_{10} = 1,48 \text{ kHz}$$

Courbe d'atténuation fournie par le constructeur

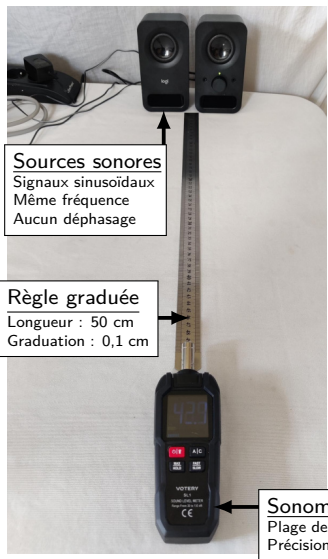


Conclusion de l'expérience

Mousse acoustique efficace à hautes fréquences ($\geq 1,5$ kHz).

Non adapté au bruit urbain (≤ 500 Hz).

Mise en évidence du phénomène d'interférences



Sources sonores

Signaux sinusoïdaux
Même fréquence
Aucun déphasage

Règle graduée

Longueur : 50 cm
Graduation : 0,1 cm

Sonomètre

Plage de mesure : 35 à 130 dBc
Précision : $\pm 1,5$ dBc à 1 kHz

Approximation unidimensionnelle : minimum de niveau sonore pour $L = \lambda/2$.

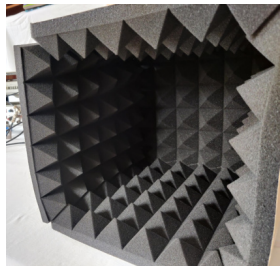
$$\lambda = \frac{c}{f}$$

Pour $f = 440$ Hz : $\frac{\lambda}{2} = 38,5$ cm

Pour $f = 1,00$ kHz : $\frac{\lambda}{2} = 17,0$ cm

Étude d'un dispositif actif

Chambre anéchoïque

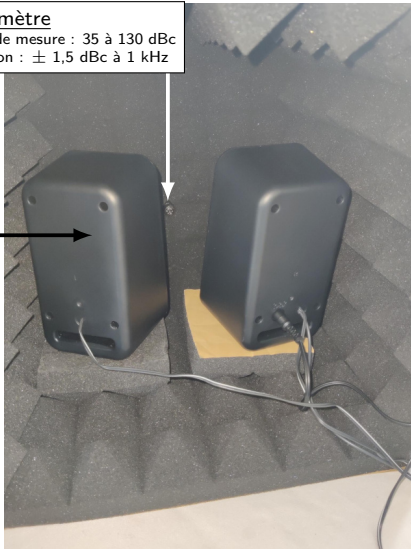


Sonomètre

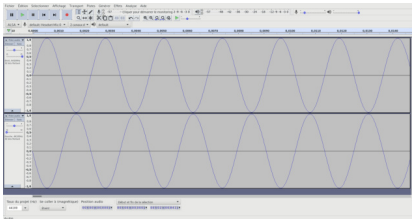
Plage de mesure : 35 à 130 dBc
Précision : $\pm 1,5$ dBc à 1 kHz

Sources sonores

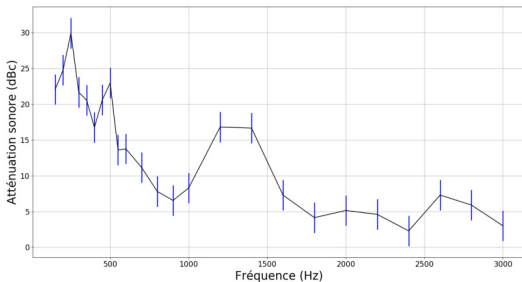
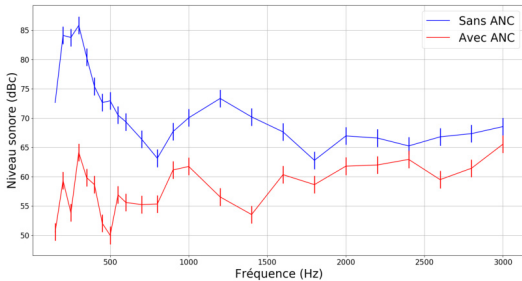
Signaux sinusoïdaux
Même fréquence
Opposition de phase



Contrôle du signal par Audacity



Courbes d'atténuation expérimentales

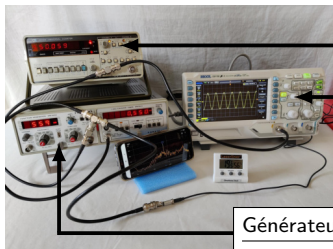


Conclusion de l'expérience

Meilleure efficacité à basses fréquences (≤ 700 Hz).

Système plus adapté en milieu urbain (≤ 500 Hz).

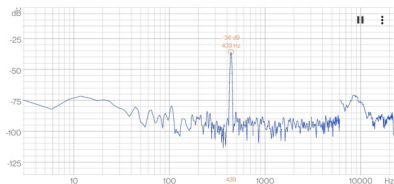
Étude d'un casque du commerce



Fréquencemètre

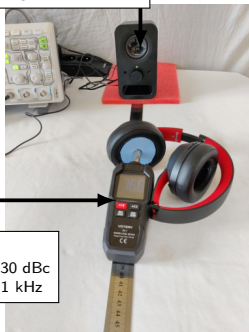
Oscilloscope

Générateur de Basses Fréquences (G.B.F.)

Source sonore
Signal sinusoïdal

Oreille de substitution

Matériau : polyéthylène (Plastazote)
Permet de fermer la cavité du casque

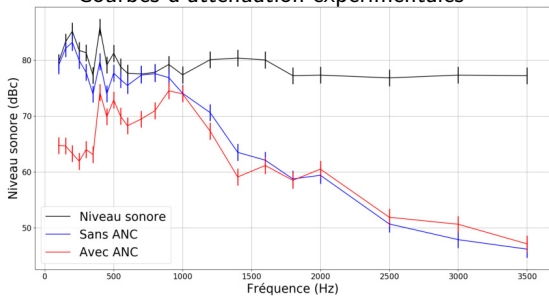


Sonomètre

Plage de mesure : 35 à 130 dBc
Précision : $\pm 1,5$ dBc à 1 kHz



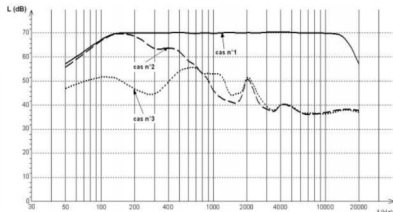
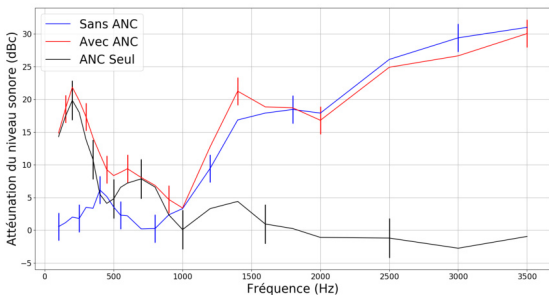
Courbes d'atténuation expérimentales



cas 1 : niveau sonore ambiant

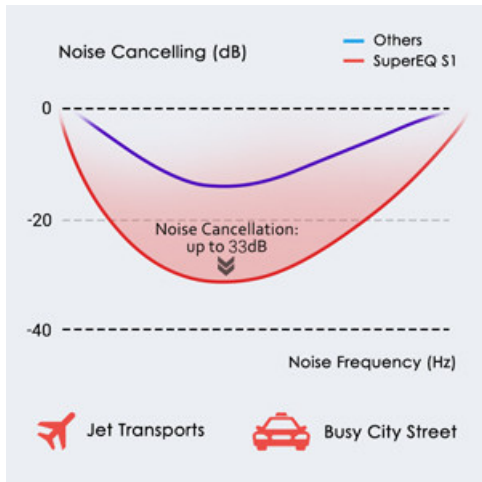
cas 2 : Sans ANC

cas 3 : Avec ANC



source : BAC S métropole septembre 2014

Courbe commerciale de performance



Atténuation moyenne (0 - 3,5 kHz)

15,1 dBc ± 2,1 dBc

Atténuation maximale

30,1 dBc ± 2,1 dBc

Z-score : $Z = 1,4$

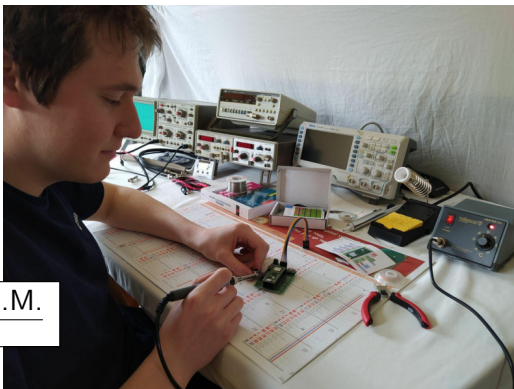
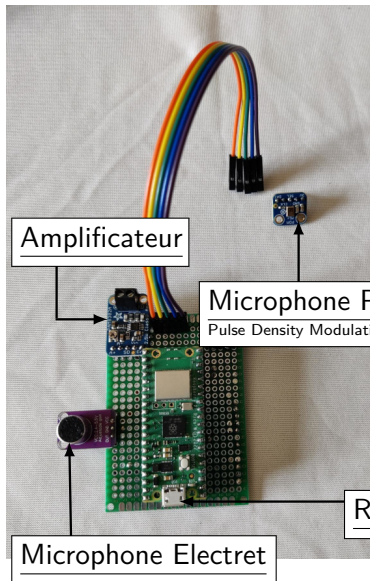
Conclusion de l'expérience

Complémentarité des solutions passives et actives.

Atténuation moyenne (0 - 500 Hz)

$15,3 \text{ dBc} \pm 2,1 \text{ dBc}$

Montage réalisé



Identification de la fréquence dominante

Implémentation sur carte programmable
Raspberry Pi Pico



Fréquence d'échantillonnage
 $f_e = 32 \text{ kHz}$

↓ signal acoustique

Microphone

↓ signal électrique

Raspberry Pi Pico

↓ signal échantillonné

Transformée de Fourier

Respect du critère de
Nyquist-Shannon

Implémentation numérique d'un filtre passe-bas

Équation différentielle d'un filtre passe-bas d'ordre 1 :

$$\frac{ds}{dt} + \frac{s}{\tau} = \frac{e}{\tau} \text{ avec } \tau = \frac{1}{2\pi f_c}$$

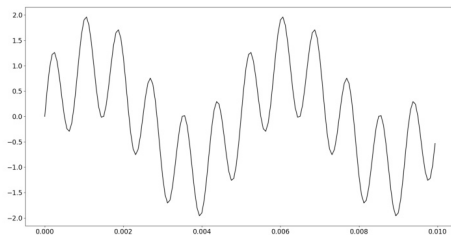
On discrétise avec $T_e = \frac{1}{32000}$ la période d'échantillonnage

$$\frac{s_{k+1} - s_k}{T_e} + \frac{s_k}{\tau} = \frac{e_k}{\tau}$$

D'où

$$\forall k \in \mathbb{N}^* , s_{k+1} = s_k + \frac{T_e}{\tau} (e_k - s_k)$$

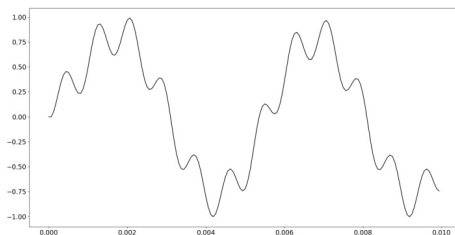
Sans filtrage



$$t \mapsto \sin(2\pi 200t) + \sin(2\pi 1200t)$$

Fréquence de coupure :
 $f_c = 250$ Hz

Avec filtrage



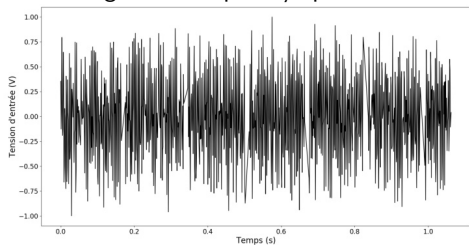
Respect du critère de Nyquist-Shannon :

$$f_e > 2f_{max}$$

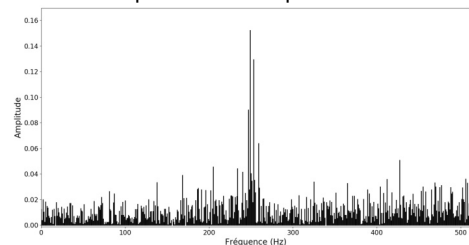
avec $f_c = 5$ kHz

Exemple d'échantillonnage

Signal électrique reçu par la carte



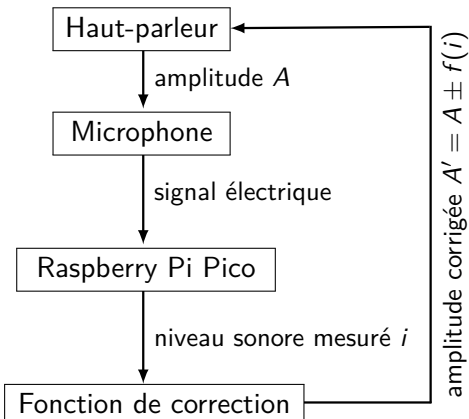
Spectre obtenu par F.F.T.



Fréquence perçue : 250 Hz

Rétroaction sur l'amplitude

Rétroaction sur l'amplitude



Fonction de correction

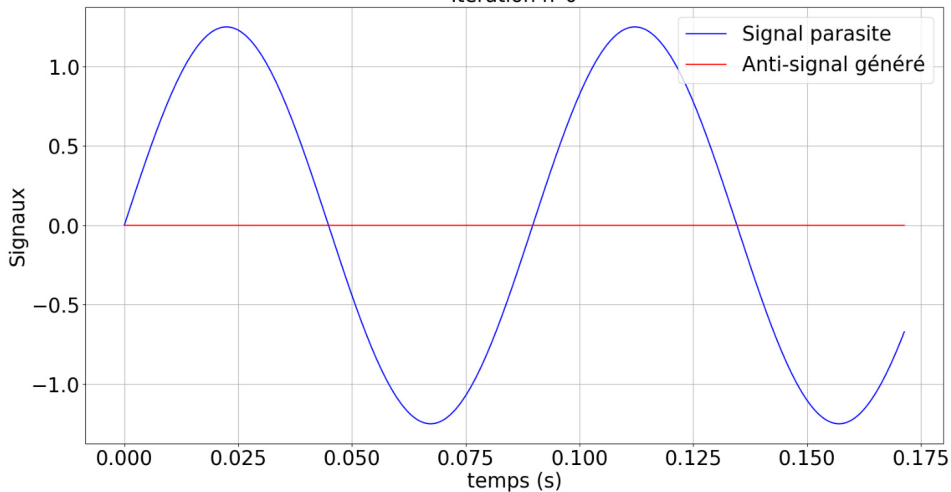
i_0 : niveau sonore du bruit parasite

$c = i_0 - 30$: consigne

$$f : i \mapsto \begin{cases} e^{\frac{i-c}{100}} & \text{si } i \leq c \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

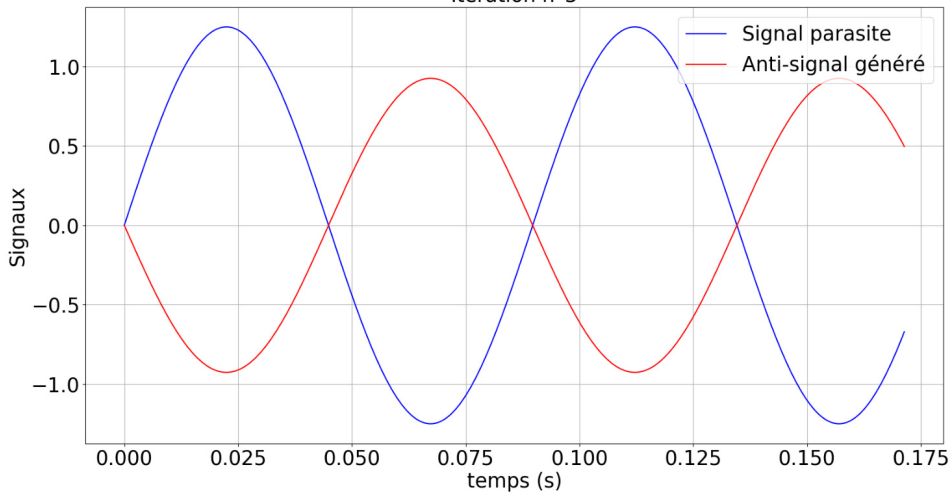


Itération n°0



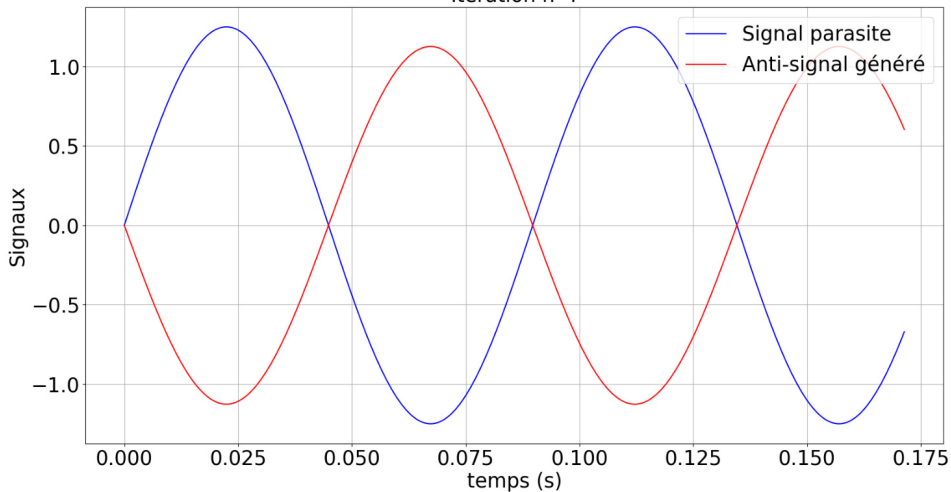


Itération n°3



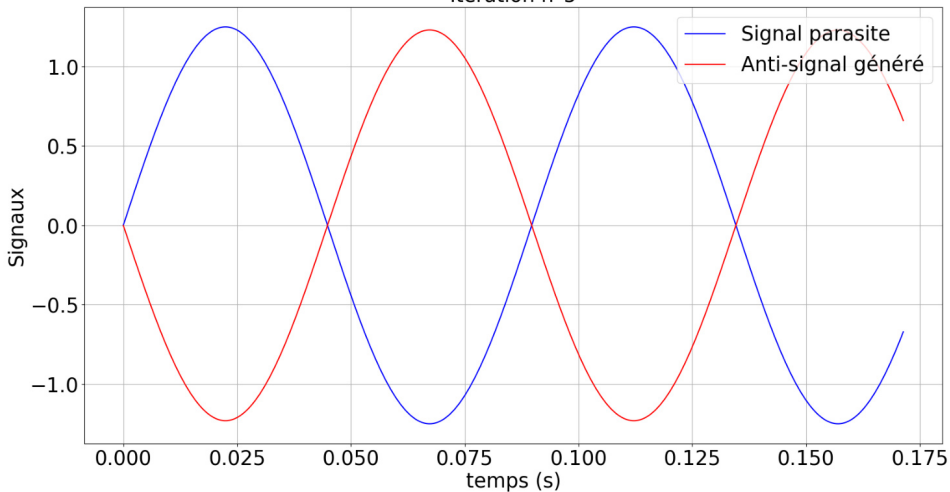


Itération n°4



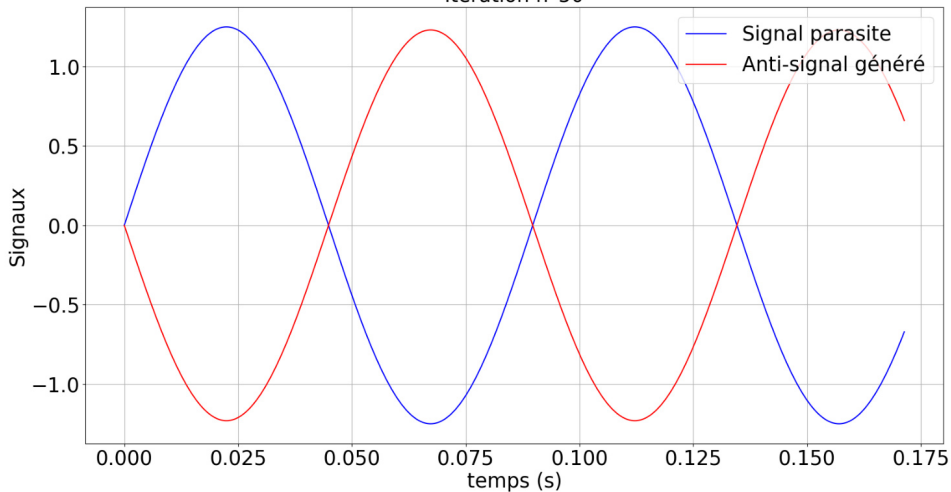


Itération n°5



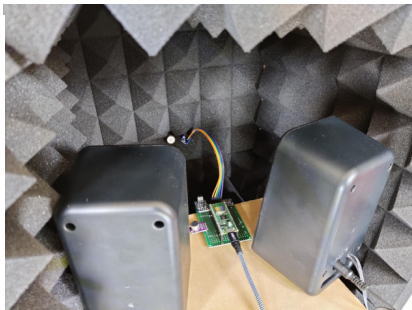
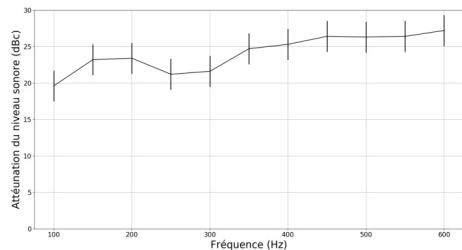
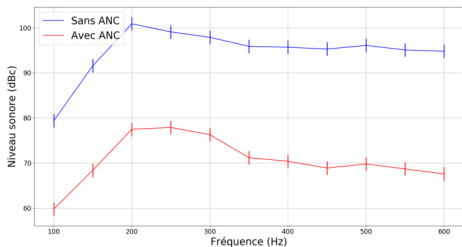


Itération n°50



Performances

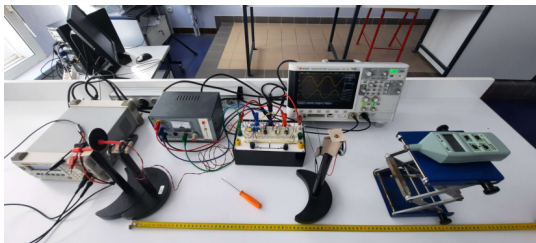
Courbes d'atténuation expérimentales



Atténuation moyenne

$24,1 \text{ dBc} \pm 2,1 \text{ dBc}$

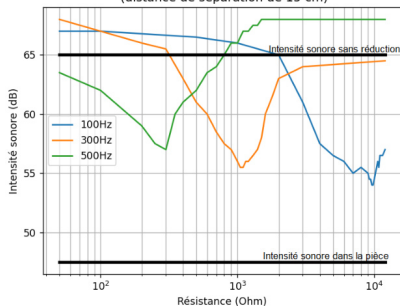
Implémentation analogique (binôme)



Atténuation moyenne

$9,8 \text{ dBc} \pm 2,1 \text{ dBc}$

Influence de la résistance R_2 sur l'atténuation sonore
(distance de séparation de 15 cm)



Comparaison sur la bande 0 - 500 Hz

Commerce

15,3 dBc \pm 2,1 dBc

Numérique

24,1 dBc \pm 2,1 dBc

Analogique

9,8 dBc \pm 2,1 dBc

Limites des systèmes

Analogique :

- Gestion amplitude

Numérique :

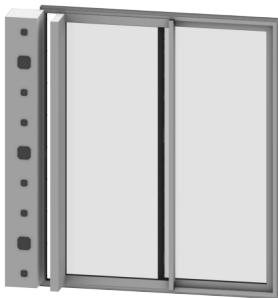
- Gestion déphasage
- Puissance de calcul

Applications

- Casques à réduction de bruit
- Processeur LAKE (Éric Dragon - ingénieur du son)



- Appuis-tête de véhicules
- Fenêtre à réduction de bruit (Patrick Lahbib - Technal)



Annexe 1.1 : Identification fréquence

```
1 import cmath
2 import time
3 import board # module de communication avec les broches du microcontrôleur
4 import analogio
5
6 def dftrapide(t, f):
7     '''Algorithme récursif de transformation de Fourier '''
8     Ni = len(t)
9     N = len(f)
10    x = cmath.exp(-2*cmath.pi*complex(0,1)/(1.*N))
11    if N == 2:
12        c = [(f[0] + (-1)**val*f[1])/2. for val in range(Ni)]
13    else:
14        fpaire = [f[i] for i in range(0, N, 2)]
15        fimpaire = [f[i] for i in range(1, N, 2)]
16        Pp = [val/2. for val in dftrapide(t, fpaire)]
17        Pi = [val/2. for val in dftrapide(t, fimpaire)]
18        c = []
19        for k in range(Ni):
20            c.append(Pp[k] + Pi[k] * x**k)
21    return c
```

Annexe 1.2 : Identification fréquence

```
22 def analyse(t, f):
23     c = dftrapide(t, f)
24     s = [val+val.conjugate() for val in c]
25     N = len(t)
26     T = []
27     for k in range( N // 2):
28         T.append(abs(s[k].real))
29     return T.index(max(T)) # on renvoie l'harmonique preponderante
30
31 def filtrage(e, Te, tau):
32     '''Filtre numerique passe-bas du premier ordre'''
33     s = [0]*len(e)
34     for i in range(len(s)-1):
35         s[i+1]=s[i] + (Te/tau)*(e[i]-s[i])
36     return s
37
38 def normalisation(e):
39     '''Normalise les valeurs d'une liste entre -1 et 1'''
40     for (i,x) in enumerate(e): # normalisation des donnees entre -1 et 1
41         e[i] = 2*(x-m)/(M-m) - 1
42     return e
```

Annexe 1.3 : Identification fréquence

```
43 microphone = analogio.AnalogIn(board.GP26)
44 echantillon = [0]*1024 # taille de l'echantillon a analyser
45 temps = [0.0]*1024 # liste des instants
46 T = 31968750 # duree d'echantillonnage (en ns)
47 Te = 1/32000 # periode d'echantillonnage (en s)
48 fc = 5000 # frequence de coupure a 5kHz
49 tau = 1/(2*cmath.pi*fc)
50 while True:
51     echantillon[0] = microphone.value
52     t1 = time.monotonic_ns()
53     for i in range(1, 1024): # remplissage de l'echantillon
54         k = t1 + i*T
55         t2 = time.monotonic_ns() - t1
56         while k < time.monotonic_ns() or t2 == temps[i-1]:
57             t2 = time.monotonic_ns() - t1
58         echantillon[i] = microphone.value # on enregistre la tension
59         temps[i] = t2/10**9 # on enregistre l'instant (en s)
60     echantillon = filtrage(echantillon, Te, tau) # application du filtre passe-bas
61     echantillon = normalisation(echantillon) # normalisation du signal
62     m, M = min(echantillon), max(echantillon)
63     analyse(temps, echantillon) # extraction de la frequence percue
```

Annexe 2.1 : Rétroaction d'amplitude

```
1 import numpy as np
2 import time
3 import math
4 import array
5 import board
6 import audiobusio
7 import audiopwmio
8
9 def stereo(gauche, droite):
10     '''Convertit deux sources mono en une source stereo'''
11     return np.ravel(np.vstack((gauche, droite)), order='F')
12
13 def sinus(haut_parleur, f, A, volume, duree):
14     '''Emet sur une paire de haut-parleurs un signal sinusoidal,
15     dephase avec des amplitudes differentes'''
16     fs = 32000
17     x = (1.25*np.sin((2 * np.pi * np.arange(fs * duree) * f) / fs)).astype(np.float32)
18     # signal simulant le bruit parasite
19     y = (-A*np.sin((2 * np.pi * np.arange(fs * duree) * f) / fs)).astype(np.float32)
20     # signal genere avec amplitude variable
21     signal = stereo(x,y)
22     haut_parleur.play(signal, loop=True)
23     time.sleep(duree)
24     haut_parleur.stop()
```

Annexe 2.2 : Rétroaction d'amplitude

```
25 def correction(n, i):
26     if n >= i - 30:
27         return np.exp((n - i + 30)/100) - 1
28     return 0
29
30 def moyenne(L):
31     '''Renvoie la valeur moyenne d'une liste'''
32     return sum(L) / len(L)
33
34 def valeur_moyenne_normalisee(echantillon):
35     minbuf = int(moyenne(echantillon)) # soustraction de la composante continue
36     samples_sum = sum(
37         float(sample - minbuf) * (sample - minbuf)
38         for sample in echantillon)
39     return math.sqrt(samples_sum / len(echantillon))
40
41 def niveau_sonore(microphone):
42     '''Renvoie le niveau sonore en dB'''
43     echantillon = array.array('H', [0] * 320)
44     microphone.record(echantillon, len(echantillon))
45     amplitude = valeur_moyenne_normalisee(echantillon)
46     return 20 * math.log10(amplitude)
```

Annexe 2.3 : Rétroaction d'amplitude

```
47 haut_parleur = audiopwmio.PWMAudioOut(board.GP15)
48 # definition des broches des hauts parleurs
49 microphone_pdm = audiobusio.PDMIn(board.GP3, board.GP2, sample_rate=32000, bit_depth=16)
50 # definition des broches du microphone
51 f = 440 # frequence du bruit parasite
52 volume = 0.5
53 duration = 1.5
54 sinus(haut_parleur, f, 0, volume, 5)
55 A = 0.5
56 i0 = niveau_sonore(microphone_pdm) # niveau sonore de la source seule
57 while True:
58     sinus(haut_parleur, f, A, volume, duration) # emission du signal dephase
59     i = niveau_sonore(microphone_pdm) # mesure du nouveau niveau sonore
60     if (i > i0): # correction de l'amplitude
61         A -= correction(i, i0)
62     else:
63         A += correction(i, i0)
```