

EXERCICE 63 algèbre

Énoncé exercice 63

Soit E un espace euclidien muni d'un produit scalaire noté $(|)$.

On pose $\forall x \in E, \|x\| = \sqrt{(x|x)}$.

Pour tout endomorphisme u de E , on note u^* l'adjoint de u .

1. Un endomorphisme u de E vérifiant $\forall x \in E, (u(x)|x) = 0$ est-il nécessairement l'endomorphisme nul ?
2. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.
Prouver que les trois assertions suivantes sont équivalentes :
 - i. $u \circ u^* = u^* \circ u$.
 - ii. $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.
 - iii. $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|u^*(x)\|$.

Corrigé exercice 63

1. On se place sur $E = \mathbb{R}^2$ muni du produit scalaire canonique.

On considère u la rotation d'angle $\frac{\pi}{2}$ dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^2 est $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.

On a bien $\forall x \in E, (u(x)|x) = 0$ mais u n'est pas l'endomorphisme nul.

2. Prouvons que i. \iff ii.

Procédons par double implication.

Supposons que $u \circ u^* = u^* \circ u$.

Prouvons que $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Soit $(x, y) \in E^2$.

Par définition de l'adjoint, $(u(x)|u(y)) = (x|u^* \circ u(y))$.

Or, par hypothèse, $u \circ u^* = u^* \circ u$.

Donc $(u(x)|u(y)) = (x|u \circ u^*(y))$.

Or, par définition de l'adjoint, $(x|u \circ u^*(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Donc $(u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Supposons que $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Prouvons que $u \circ u^* = u^* \circ u$.

Soit $x \in E$.

Prouvons que $u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x) \in E^\perp$.

Soit $y \in E$.

Par bilinéarité du produit scalaire, $(u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x)|y) = (u \circ u^*(x)|y) - (u^* \circ u(x)|y)$.

Or, par définition de l'adjoint, $(u \circ u^*(x)|y) = (u^*(x)|u^*(y))$ et $(u^* \circ u(x)|y) = (u(x)|u(y))$.

Donc $(u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x)|y) = (u^*(x)|u^*(y)) - (u(x)|u(y))$.

Or, par hypothèse, $(u^*(x)|u^*(y)) = (u(x)|u(y))$.

Donc $(u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x)|y) = (u(x)|u(y)) - (u(x)|u(y)) = 0$.

Donc $u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x) \in E^\perp$.

Or $E^\perp = \{0\}$.

Donc $u \circ u^*(x) - u^* \circ u(x) = 0$.

Prouvons que ii. \iff iii.

Procédons par double implication.

On suppose que $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Donc, en prenant $y = x$, on obtient : $\forall x \in E, \|u(x)\|^2 = \|u^*(x)\|^2$.

Or, $\forall x \in E, \|u(x)\| \geq 0$ et $\|u^*(x)\| \geq 0$.

Donc $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|u^*(x)\|$.

On suppose que $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|u^*(x)\|$.

Prouvons que $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

Soit $(x, y) \in E^2$.

D'après une identité de polarisation, $(u(x)|u(y)) = \frac{1}{2} (\|u(x) + u(y)\|^2 - \|u(x)\|^2 - \|u(y)\|^2)$.

Or, u est linéaire donc $\|u(x) + u(y)\|^2 = \|u(x + y)\|^2$.

De plus par hypothèse, $\|u(x + y)\| = \|u^*(x + y)\|$, $\|u(x)\| = \|u^*(x)\|$ et $\|u(y)\| = \|u^*(y)\|$.

Donc $(u(x)|u(y)) = \frac{1}{2} (\|u^*(x + y)\|^2 - \|u^*(x)\|^2 - \|u^*(y)\|^2)$.

Or u^* est linéaire donc $\|u^*(x + y)\| = \|u^*(x) + u^*(y)\|$.

Donc $(u(x)|u(y)) = \frac{1}{2} (\|u^*(x) + u^*(y)\|^2 - \|u^*(x)\|^2 - \|u^*(y)\|^2)$.

Or, d'après une identité de polarisation, $(u^*(x)|u^*(y)) = \frac{1}{2} (\|u^*(x) + u^*(y)\|^2 - \|u^*(x)\|^2 - \|u^*(y)\|^2)$.

Donc $(u(x)|u(y)) = (u^*(x)|u^*(y))$.

EXERCICE 66 algèbre

Énoncé exercice 66

1. Soit $A \in S_n(\mathbb{R})$.
Prouver que $A \in S_n^+(\mathbb{R}) \iff \text{sp}(A) \subset [0, +\infty[$.
2. Prouver que $\forall A \in S_n(\mathbb{R}), A^2 \in S_n^+(\mathbb{R})$.
3. Prouver que $\forall A \in S_n(\mathbb{R}), \forall B \in S_n^+(\mathbb{R}), AB = BA \implies A^2B \in S_n^+(\mathbb{R})$.
4. Soit $A \in S_n^+(\mathbb{R})$.
Prouver qu'il existe $B \in S_n^+(\mathbb{R})$ telle que $A = B^2$.

Corrigé exercice 66

On introduit, sur $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, la norme euclidienne, notée $\| \cdot \|$, associée au produit scalaire canonique, définie par : $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \|X\| = \sqrt{X^T X}$.

1. Soit $A \in S_n(\mathbb{R})$. Prouvons que $A \in S_n^+(\mathbb{R}) \iff \text{sp}(A) \subset [0, +\infty[$.
Raisonnons par double implication.

Supposons que $A \in S_n^+(\mathbb{R})$.

Prouvons que $\text{sp}(A) \subset [0, +\infty[$.

Soit $\lambda \in \text{sp}(A)$.

$\exists X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\} / AX = \lambda X$.

Alors $X^T AX = X^T \lambda X = \lambda \|X\|^2$.

Or, $A \in S_n^+(\mathbb{R})$ donc $X^T AX \geq 0$.

Donc $\lambda \|X\|^2 \geq 0$.

Or, $X \neq 0$ donc $\|X\|^2 > 0$.

Donc $\lambda \geq 0$.

Supposons que $\text{sp}(A) \subset [0, +\infty[$.

Prouvons que $A \in S_n^+(\mathbb{R})$.

$A \in S_n(\mathbb{R})$ donc, d'après le théorème spectral, $\exists P \in O(n) / A = PDP^T$ où $D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$X^T AX = X^T PDP^T X = (P^T X)^T D (P^T X)$.

Notons y_1, y_2, \dots, y_n les composantes de la matrice colonne $Y = P^T X$.

Ainsi $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ et donc $X^T AX = Y^T DY = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$. (1)

Or, $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ sont les valeurs propres de A donc, par hypothèse, $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i \geq 0$.

Donc $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i y_i^2 \geq 0$.

Donc, d'après (1), $X^T AX \geq 0$.

2. Soit $A \in S_n(\mathbb{R})$.
Prouvons que $A^2 \in S_n^+(\mathbb{R})$.

$(A^2)^T = A^T A^T$.

Or, $A \in S_n(\mathbb{R})$ donc $A^T = A$. Donc $(A^2)^T = A^2$. Donc $A^2 \in S_n(\mathbb{R})$.

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$X^T A^2 X = X^T A^T A X = (AX)^T (AX) = \|AX\|^2 \geq 0$.

Donc $A^2 \in S_n^+(\mathbb{R})$.

3. soit $A \in S_n(\mathbb{R})$ et soit $B \in S_n^+(\mathbb{R})$.

On suppose que $AB = BA$.

Prouvons que $A^2B \in S_n^+(\mathbb{R})$.

Remarque : par hypothèse, A et B commutent donc A^2 et B commutent.

En effet : $A^2B = A(AB) = A(BA) = (AB)A = (BA)A = BA^2$.

$$(A^2 B)^T = B^T (A^2)^T = B^T (A^T)^2.$$

Or, $A \in S_n(\mathbb{R})$ et $B \in S_n^+(\mathbb{R})$ donc $A^T = A$ et $B^T = B$.

$$\text{Donc } (A^2 B)^T = B A^2.$$

Or, d'après la remarque, A^2 et B commutent.

$$\text{Donc } (A^2 B)^T = A^2 B.$$

$$\text{Donc } A^2 B \in S_n(\mathbb{R}).$$

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$$A \text{ et } B \text{ commutent donc } X^T (A^2 B) X = X^T A B A X.$$

$$\text{Or, } A \text{ est symétrique donc } X^T A B A X = (A X)^T B (A X).$$

On pose $Y = A X$.

$$Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \text{ et } B \in S_n^+(\mathbb{R}) \text{ donc } (A X)^T B (A X) = Y^T B Y \geq 0.$$

$$\text{Donc } X^T A^2 B X \geq 0.$$

$$\text{Donc } A^2 B \in S_n^+(\mathbb{R}).$$

4. Soit $A \in S_n^+(\mathbb{R})$.

$A \in S_n(\mathbb{R})$ donc, d'après le théorème spectral et 1. :

$$\exists P \in O(n) / A = P D P^T \text{ où } D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) \text{ avec } \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i \geq 0.$$

$$\text{On pose } \Delta = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \sqrt{\lambda_2}, \dots, \sqrt{\lambda_n}).$$

$$\text{Alors } A = P \Delta^2 P^T = P \Delta P^T P \Delta P^T \text{ car } P^T = P^{-1}.$$

$$\text{C'est-à-dire, } A = (P \Delta P^T)^2.$$

$$\text{On pose alors } B = P \Delta P^T.$$

$$\text{On a } A = B^2.$$

$$\text{De plus, } B^T = (P^T)^T \Delta^T P^T = P \Delta P^T = B \text{ donc } B \in S_n(\mathbb{R}).$$

$$\text{De plus, } B \text{ est semblable à } \Delta \text{ donc } \text{sp}(B) = \{\sqrt{\lambda_1}, \sqrt{\lambda_2}, \dots, \sqrt{\lambda_n}\} \text{ et donc } \text{sp}(B) \subset [0, +\infty[.$$

$$\text{Donc } B \in S_n^+(\mathbb{R}).$$

EXERCICE 78 algèbre

Énoncé exercice 78

Soit E un espace euclidien de dimension n et u un endomorphisme de E .

On note $(x|y)$ le produit scalaire de x et de y et $\|.\|$ la norme euclidienne associée.

1. Soit u un endomorphisme de E , tel que : $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|x\|$.
 - (a) Démontrer que : $\forall (x, y) \in E^2, (u(x)|u(y)) = (x|y)$.
 - (b) Démontrer que u est bijectif.
2. On note $\mathcal{O}(E)$ l'ensemble des isométries vectorielles de E .
C'est -à-dire $\mathcal{O}(E) = \{u \in \mathcal{L}(E) / \forall x \in E, \|u(x)\| = \|x\|\}$.
Démontrer que $\mathcal{O}(E)$, muni de la loi \circ , est un groupe.
3. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Soit $e = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base orthonormée de E .
Prouver que : $u \in \mathcal{O}(E) \iff (u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_n))$ est une base orthonormée de E .

Corrigé exercice 78

1. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\forall (x, y) \in E^2, \|u(x)\| = \|x\|$.
 - (a) Soit $(x, y) \in E^2$.
On a, d'une part, $\|u(x+y)\|^2 = \|x+y\|^2 = \|x\|^2 + 2(x|y) + \|y\|^2$. (*)
D'autre part,
 $\|u(x+y)\|^2 = \|u(x) + u(y)\|^2 = \|u(x)\|^2 + 2(u(x)|u(y)) + \|u(y)\|^2 = \|x\|^2 + 2(u(x)|u(y)) + \|y\|^2$. (**)
On en déduit, d'après (*) et (**), que $(u(x)|u(y)) = (x|y)$.
 - (b) Soit $x \in \text{Ker } u$.
Par hypothèse, $0 = \|u(x)\|^2 = \|x\|^2$.
Donc $x = 0$.
Donc $\text{Ker } u = \{0_E\}$.
Donc u est injectif.
Puisque E est de dimension finie, on peut conclure que l'endomorphisme u est bijectif.
2. Montrons que l'ensemble $\mathcal{O}(E)$ des isométries vectorielles est un sous-groupe du groupe linéaire $(\text{GL}(E), \circ)$.
On a $\mathcal{O}(E) \subset \text{GL}(E)$ en vertu de ce qui précède.
On a aussi, évidemment, $\text{Id}_E \in \mathcal{O}(E)$. Donc $\mathcal{O}(E) \neq \emptyset$.
Soit $(u, v) \in (\mathcal{O}(E))^2$.
 $\forall x \in E, \|u \circ v^{-1}(x)\| = \|u(v^{-1}(x))\| = \|v^{-1}(x)\|$ car $u \in \mathcal{O}(E)$.
Et $\|v^{-1}(x)\| = \|v(v^{-1}(x))\| = \|x\|$ car $v \in \mathcal{O}(E)$.
Donc $\forall x \in E, \|u \circ v^{-1}(x)\| = \|x\|$.
On en déduit que $u \circ v^{-1} \in \mathcal{O}(E)$.
3. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Soit $e = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base orthonormée de E .
Supposons que $u \in \mathcal{O}(E)$.
Soit $(i, j) \in ([1, n])^2$.
 $u \in \mathcal{O}(E)$ donc, d'après 1.(a), $(u(e_i)|u(e_j)) = (e_i|e_j)$.
Or e est une base orthonormée de E donc $(e_i|e_j) = \delta_i^j$ où δ_i^j désigne le symbole de Kronecker.
On en déduit que $\forall (i, j) \in ([1, n])^2, (u(e_i)|u(e_j)) = \delta_i^j$.
C'est-à-dire $(u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_n))$ est une famille orthonormée de E .
Donc, c'est une famille libre à n éléments de E avec $\dim E = n$.
Donc $(u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_n))$ est une base orthonormée de E .
Réciproquement, supposons que $(u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_n))$ est une base orthonormée de E .
Soit $x \in E$.
Comme e est une base orthonormée de E , $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$.

$$\|x\|^2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i e_i \middle| \sum_{j=1}^n x_j e_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i x_j (e_i | e_j).$$

Or e est une base orthonormée de E donc $\|x\|^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2$. (*)

De même, par linéarité de u , $\|u(x)\|^2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i u(e_i) \middle| \sum_{j=1}^n x_j u(e_j) \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i x_j (u(e_i) | u(e_j)).$

Or $(u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_n))$ est une base orthonormée de E , donc $\|u(x)\|^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2$. (**)

D'après (*) et (**), $\forall x \in E$, $\|u(x)\| = \|x\|$.

Donc $u \in \mathcal{O}(E)$.

1. (a) La matrice A est symétrique réelle donc diagonalisable dans une base orthonormée de vecteurs propres.
- (b) On obtient $\det(\lambda I_3 - A) = \lambda^2(\lambda - 3)$.
 $E_3(A) = \text{Vect}(1, -1, 1)$ et $E_0(A) : x - y + z = 0$.
Donc A est diagonalisable car $\dim E_3(A) + \dim E_0(A) = 3$.
- (c) $\text{rg} A = 1$ donc $\dim E_0(A) = 2$.
On en déduit que 0 est valeur propre au moins double de la matrice A .
Puisque $\text{tr} A = 3$ et que $\text{tr} A$ est la somme des valeurs propres complexes de A comptées avec leur multiplicité, la matrice A admet une troisième valeur propre qui vaut 3 et qui est nécessairement simple.
Comme dans la question précédente, on peut conclure que A est diagonalisable car $\dim E_3(A) + \dim E_0(A) = 3$.
- (d) On obtient $A^2 = 3A$ donc A est diagonalisable car cette matrice annule le polynôme $X^2 - 3X$ qui est scindé à racines simples.
2. On note $e = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ la base canonique de \mathbb{R}^3 .
On note $(\cdot | \cdot)$ le produit scalaire canonique sur \mathbb{R}^3 .
Soit f l'endomorphisme canoniquement associé à A .
 A est symétrique réelle et e est une base orthonormée, donc f est un endomorphisme symétrique et, d'après le théorème spectral, f est diagonalisable dans une base orthonormée de vecteurs propres.
On sait également que les sous-espaces propres sont orthogonaux donc il suffit de trouver une base orthonormée de chaque sous-espace propre pour construire une base orthonormée de vecteurs propres.
 $E_3(f) = \text{Vect}(1, -1, 1)$ et $E_0(f) : x - y + z = 0$.
Donc $\vec{u} = \frac{1}{\sqrt{3}}(\vec{i} - \vec{j} + \vec{k})$ est une base orthonormée de $E_3(f)$.
 $\vec{i} + \vec{j}$ et $\vec{i} - \vec{j} - 2\vec{k}$ sont deux vecteurs orthogonaux de $E_0(f)$.
On les normalise et on pose $\vec{v} = \frac{1}{\sqrt{2}}(\vec{i} + \vec{j})$ et $\vec{w} = \frac{1}{\sqrt{6}}(\vec{i} - \vec{j} - 2\vec{k})$.
Alors (\vec{v}, \vec{w}) une base orthonormée de $E_0(f)$.
On en déduit que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est une base orthonormée de vecteurs propres de f .

1. (a) Les vecteurs colonnes de la matrice A sont deux à deux orthogonaux et de norme 1, donc $A \in O(3)$.
Or (i, j, k) est une base orthonormée de E , donc $f \in O(E)$.

- (b) Pour déterminer les vecteurs invariants, on résout le système $AX = X$ où $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$.

$$AX = X \iff (A - I_3)X = 0 \iff \begin{cases} -x + y + \sqrt{6}z = 0 \\ x - y - \sqrt{6}z = 0 \\ -\sqrt{6}x + \sqrt{6}y - 2z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x - y - \sqrt{6}z = 0 \\ -\sqrt{6}x + \sqrt{6}y - 2z = 0 \end{cases}$$

$$\text{Donc } AX = X \iff_{L_2 \leftarrow L_2 + \sqrt{6}L_1} \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$$

Donc l'ensemble des vecteurs invariants par f est la droite $\Delta = \text{Vect}(i + j)$.

2. Comme $\dim \Delta = 1$, d'après les résultats sur la réduction d'une isométrie vectorielle en dimension 3, f est nécessairement une rotation.

On oriente l'axe Δ de cette rotation par le vecteur $i + j$.

Déterminons l'angle θ de la rotation f .
Comme la trace est invariante par changement de base, $1 + 2 \cos \theta = \text{tr} A$.
On en déduit que $\cos \theta = \frac{1}{2}$. (1)

Il reste donc à déterminer le signe de $\sin \theta$.

On pose $w = \frac{i + j}{\|i + j\|} = \frac{1}{\sqrt{2}}(i + j)$.

On a donc $\Delta = \text{Vect} w$ avec w unitaire.
Si u est un vecteur unitaire orthogonal à Δ , alors $\sin \theta = \text{Det}(u, f(u), w)$. Prenons par exemple $u = k$.

On a $f(u) = (\frac{\sqrt{6}}{4}, -\frac{\sqrt{6}}{4}, \frac{1}{2})$.

On calcule alors le déterminant :

$$\text{Det}(u, f(u), w) = \begin{vmatrix} 0 & \frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & -\frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 \end{vmatrix} = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

c'est-à-dire $\sin \theta = \frac{\sqrt{3}}{2}$. On en déduit que $\theta = \frac{\pi}{3} \bmod (2\pi)$.

Soit $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ dont tous les coefficients sont positifs ou nuls.
Montrons que chaque colonne de A ne comporte qu'au plus un coefficient non nul.
Par l'absurde, supposons que la j -ème colonne de A possède au moins deux coefficients non nuls situés en k -ième et en ℓ -ième ligne. Puisque les colonnes de A sont orthogonales, on a pour tout $j' \neq j$

$$\sum_{i=1}^n a_{i,j} a_{i,j'} = 0$$

Sachant que tous les coefficients sont positifs, cette équation équivaut à

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, a_{i,j} a_{i,j'} = 0$$

et on en tire

$$a_{k,j'} = a_{\ell,j'} = 0$$

Ainsi les $n - 1$ colonnes correspondant aux indices autres que j appartiennent à l'espace formé des colonnes dont les k -ième et ℓ -ième coefficients sont nuls. Or ces $n - 1$ colonnes sont indépendantes et cet espace est de dimension $n - 2$. C'est absurde.

Puisque les colonnes de A sont de norme 1 et que ses coefficients sont positifs, sur chaque colonne figure un 1 et $n - 1$ coefficients nuls.
Le même raisonnement peut être adapté aux lignes de A pour affirmer que chacune d'elles contient un coefficient 1 et $n - 1$ coefficients nuls.
Inversement, on vérifie aisément qu'une telle matrice est une matrice orthogonale à coefficients positifs.
En fait, les matrices considérés sont les matrices de permutation, il y en a $n!$

(\Rightarrow) Si V est stable pour f alors $f(V) \subset V$ et puisque f est un automorphisme $f(V) = V$. Soient $x \in V^\perp$ et $y \in V$

$$(f(x) | y) = (x | f^{-1}(y)) = 0$$

car $f^{-1}(y) \in V$ donc $f(x) \in V^\perp$ puis V^\perp stable par f .

(\Leftarrow) Si V^\perp stable par f alors $V = V^{\perp\perp}$ aussi

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ valeur propre de f . Pour x vecteur propre, on a $f(x) = \lambda x$ avec $\|f(x)\| = \|x\|$ d'où $\lambda = \pm 1$. Une diagonalisation de f est alors réalisée avec des 1 et des -1 sur la diagonale, c'est une symétrie.

Soit λ