

Problème N°3 : Exploration hémostase (ccp mp 15)

Q1 (pour les 5/2) : $E_c(S/R_g) = \frac{1}{2} J_{eq} (\omega_m)^2$

L'énergie cinétique de l'ensemble est donnée par :

$$E_c(S/R_g) = E_c(\text{moteur} / R_g) + E_c(\text{reduc} / R_g) + E_c(\text{éléments en trans.} / R_g)$$

$$E_c(S/R_g) = \frac{1}{2} J_m \omega_m^2 + \frac{1}{2} J_r \omega_m^2 + \frac{1}{2} m_p (r_p k_r \omega_m)^2 = \frac{1}{2} (J_m + J_r + m_p (r_p k_r)^2) \omega_m^2 = \frac{1}{2} J_{eq} \omega_m^2$$

On en déduit : $J_{eq} = J_m + J_r + m_p (r_p k_r)^2$

Q2'pour les 5/2) : On isole l'ensemble des pièces en mouvement.

La somme des puissances extérieures est donnée par : $P_{\text{ext} \rightarrow S/R_g} = C_m \omega_m - mg R_p k_r \omega_m - F_R R_p k_r \omega_m$

La somme des puissances intérieures est donnée par $P_i = C_{res} \omega_m$ avec $C_{res} < 0$

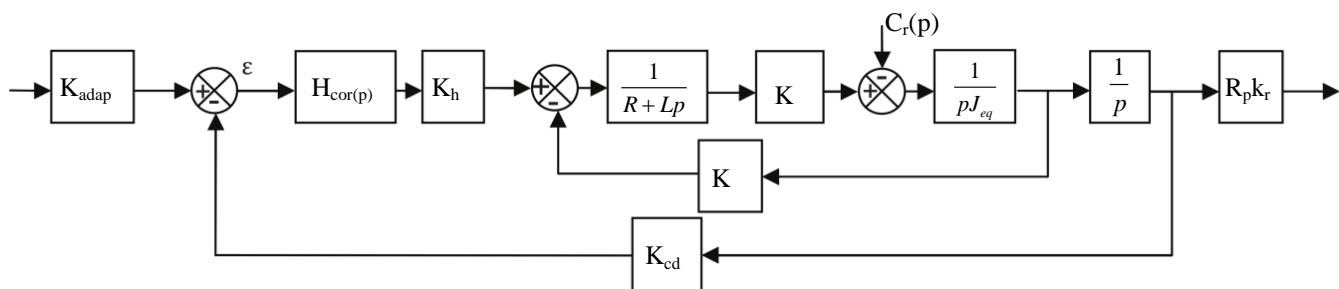
Le théorème de l'énergie-puissance donne :

$$(J_m + J_r + m_p (r_p k_r)^2) \dot{\omega}_m \omega_m = C_m \omega_m - mg R_p k_r \omega_m - F_R R_p k_r \omega_m + C_{res} \omega_m$$

$$C_m = (J_m + J_r + m_p (r_p k_r)^2) \dot{\omega}_m + mg R_p k_r + F_R R_p k_r - C_{res} = (J_m + J_r + m_p (r_p k_r)^2) \dot{\omega}_m + (mg + F_R) R_p k_r - C_{res}$$

On a bien : $C_m(t) = c_r(t) + J_{eq} \dot{\omega}_m$ avec $c_r(t) = mg R_p k_r + F_R R_p k_r - C_{res}$

Q3 :



Q4 : On doit avoir $K_{adap} = \frac{K_{cd}}{R_p k_r}$

Q5 :

$$\left(\frac{\Omega_m(p)}{U(p)} \right)_{c_{r_0}=0} = \frac{\frac{K}{(R+Lp)J_{eq}p}}{1 + \frac{K^2}{(R+Lp)J_{eq}p}} = \frac{K}{(R+Lp)J_{eq}p + K^2} = \frac{\frac{1}{K}}{1 + \frac{RJ_{eq}}{K^2}p + \frac{LJ_{eq}}{K^2}p^2}$$

$$\left(\frac{I(p)}{U(p)} \right)_{c_{r_0}=0} = \left(\frac{I(p)}{\Omega_m(p)} \right) \cdot \left(\frac{\Omega_m(p)}{U(p)} \right) = \frac{pJ_{eq}}{K} \cdot \frac{\frac{1}{K}}{1 + \frac{RJ_{eq}}{K^2}p + \frac{LJ_{eq}}{K^2}p^2} = \frac{\frac{pJ_{eq}}{K^2}}{1 + \frac{RJ_{eq}}{K^2}p + \frac{LJ_{eq}}{K^2}p^2}$$

Q6 :

- Sur le document réponse, la courbe donnant l'évolution de la vitesse de rotation en fonction du temps lorsque le système est soumis à un échelon de tension présente une pente de tangente non nulle à l'origine. Ce qui est une caractéristique de la réponse d'un système du 1^{er} ordre. On peut donc négliger l'inductance du moteur devant les autres grandeurs physiques et écrire la fonction de transfert sous la

forme : $\left(\frac{\Omega_m(p)}{U(p)} \right)_{c_{r_0}=0} = \frac{\frac{1}{K}}{1 + \frac{RJ_{eq}}{K^2}p}$

$$\text{Idem pour la courbe donnant l'intensité } \left(\frac{I(p)}{U(p)} \right)_{c_{r0}=0} = \frac{pJ_{eq}}{1 + \frac{RJ_{eq}}{K^2} p}$$

•

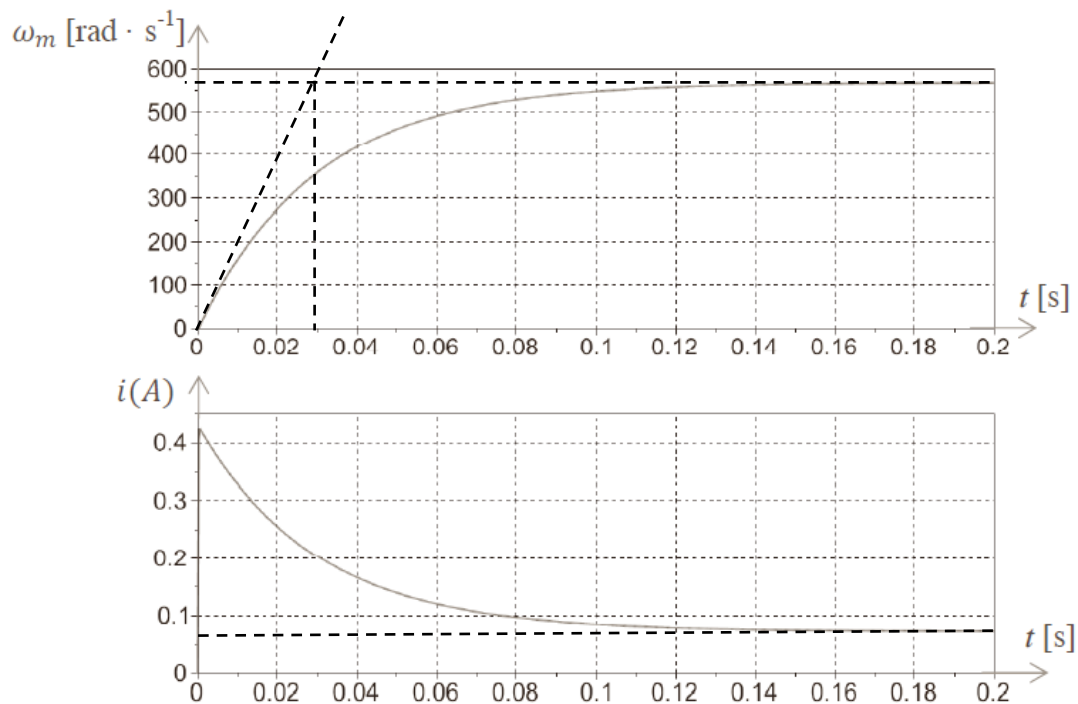
$$\text{D'après (2) : } u_0 = Ri_0 + e_0 \text{ avec } e_0 = K\omega_0 = 0 \text{ d'où } i_0 = \frac{u_0}{R}$$

$$\text{D'après (1) et (4) : } c_{m\infty} = c_{r0} + J_{eq} \dot{\omega}_\infty = c_{r0} = Ki_\infty \quad i_\infty = \frac{c_{r0}}{K}$$

$$\text{D'après (2) et (3) : } i_\infty = \frac{u_0 - e_\infty}{R} = \frac{u_0 - K\omega_\infty}{R} \quad \omega_\infty = \frac{-Ri_\infty + u_0}{K} = \frac{-R \frac{c_{r0}}{K} + u_0}{K} = \frac{u_0}{K} - \frac{Rc_{r0}}{K^2}$$

• Graphiquement sur le document réponse on relève :

$$\omega_\infty = 575 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}, \quad i_0 = 0.42 \text{ A} \quad i_\infty = 0.075 \text{ A}$$



Réponses en vitesse et en intensité à un échelon de tension de 24 V

On en déduit :

$$R = \frac{u_0}{i_0} = \frac{24}{0.42} = 57 \Omega$$

$$i_\infty = \frac{u_0 - K\omega_\infty}{R} \quad K = \frac{-Ri_\infty + u_0}{\omega_\infty} = \frac{-57 \cdot 0,075 + 24}{575} = 0.034 \text{ V}\cdot\text{s}\cdot\text{rad}^{-1} \text{ ou } \text{Nm}\cdot\text{A}^{-1}$$

•

$$\text{On a } c_{r0} = Ki_\infty \quad c_{r0} = 0,034 \cdot 0,075 = 2,57 \cdot 10^{-3} \text{ Nm}$$

$$\text{D'après (4) et (7) : } J_{eq} = \frac{c_{m0} - c_{r0}}{\dot{\omega}_0} \quad J_{eq} = \frac{Ki_0 - c_{r0}}{\dot{\omega}_0}$$

$$\text{Graphiquement à partir de la figure du document réponse, on a } \dot{\omega}_0 = \frac{600}{0.03} \text{ rad/s}^2$$

$$\text{On en déduit } J_{eq} = \frac{0,034 \cdot 0,42 - 2,57 \cdot 10^{-3}}{\frac{600}{0,03}} = 5,8 \cdot 10^{-7} \text{ kg}\cdot\text{m}^2$$

Q7 : La fonction de transfert en boucle ouverte est donnée par $H_{bo}(p) = \frac{Z(p)}{\varepsilon(p)} = H_{cor}(p) \frac{K_1}{p(1+T_m p)} = \frac{K_p K_1}{p(1+T_m p)}$

$$Z(p) = \frac{K_1}{p(1+T_m p)} [K_p \varepsilon(p) - K_2 C_r(p)] = \frac{K_1}{p(1+T_m p)} [K_p (-Z(p)) - K_2 C_r(p)]$$

$$Z(p) \left(1 + \frac{K_p K_1}{p(1+T_m p)}\right) = -\frac{K_1 K_2}{p(1+T_m p)} C_r(p)$$

$$H_{cr}(p) = \left(\frac{Z(p)}{C_r(p)}\right)_{z_c=0} = \frac{-\frac{K_1 K_2}{p(1+T_m p)}}{\left(1 + \frac{K_p K_1}{p(1+T_m p)}\right)} = -\frac{K_1 K_2}{p(1+T_m p) + K_p K_1} = -\frac{\frac{K_2}{K_p}}{1 + \frac{p(1+T_m p)}{K_p K_1}}$$

Q8 : L'erreur statique par rapport à une entrée échelon, la perturbation étant nulle, est égale à 0, car il y a une intégration dans la chaîne directe

Dans le cas d'une perturbation constante égale à C_{ro} , d'après la question précédente on peut écrire :

$$Z(p) = -\frac{\frac{K_2}{K_p}}{1 + \frac{p(1+T_m p)}{K_p K_1}} C_r(p) = -\frac{\frac{K_2}{K_p}}{1 + \frac{p(1+T_m p)}{K_p K_1}} \frac{C_{ro}}{p}$$

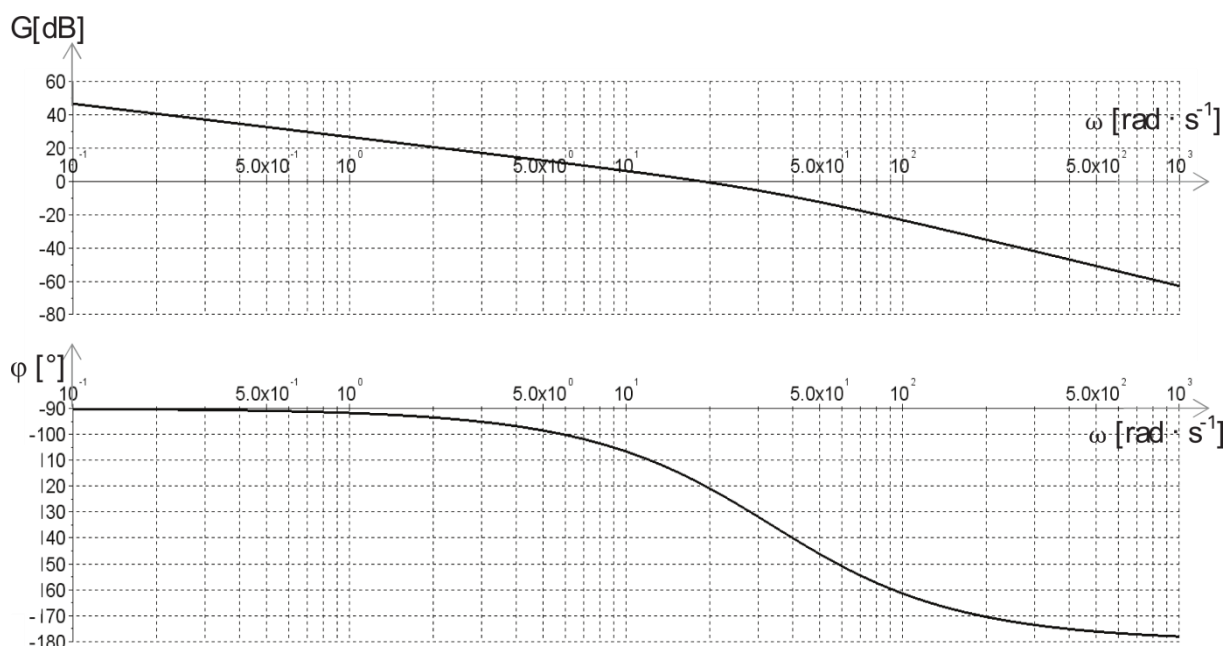
En utilisant la propriété du gain statique, on en déduit $z_\infty = -\frac{K_2 C_{ro}}{K_p}$, l'erreur vaut donc $\varepsilon = -\frac{K_2 C_{ro}}{K_p}$.

Pour répondre à l'exigence de précision, on doit avoir $\varepsilon = -\frac{K_2 C_{ro}}{K_p} < 1 \text{ mm}$. On en déduit

$$\varepsilon = -\frac{K_2 C_{ro}}{K_p} < 10^{-3} \text{ m} \quad K_p > \frac{K_2 C_{ro}}{10^{-3}} \quad K_p > \frac{2,78 \cdot 10^{-2} \cdot 2,3 \cdot 10^{-3}}{10^{-3}} \quad K_p > 0,075$$

Q9 : Avec $K_p=0.075$, on translate vers le bas le courbe de gain de $20 \log 0.075 = -22 \text{ dB}$ la courbe de phase restant inchangée.

On obtient une marge de phase de $80^\circ > 60^\circ$, le critère de stabilité est vérifié

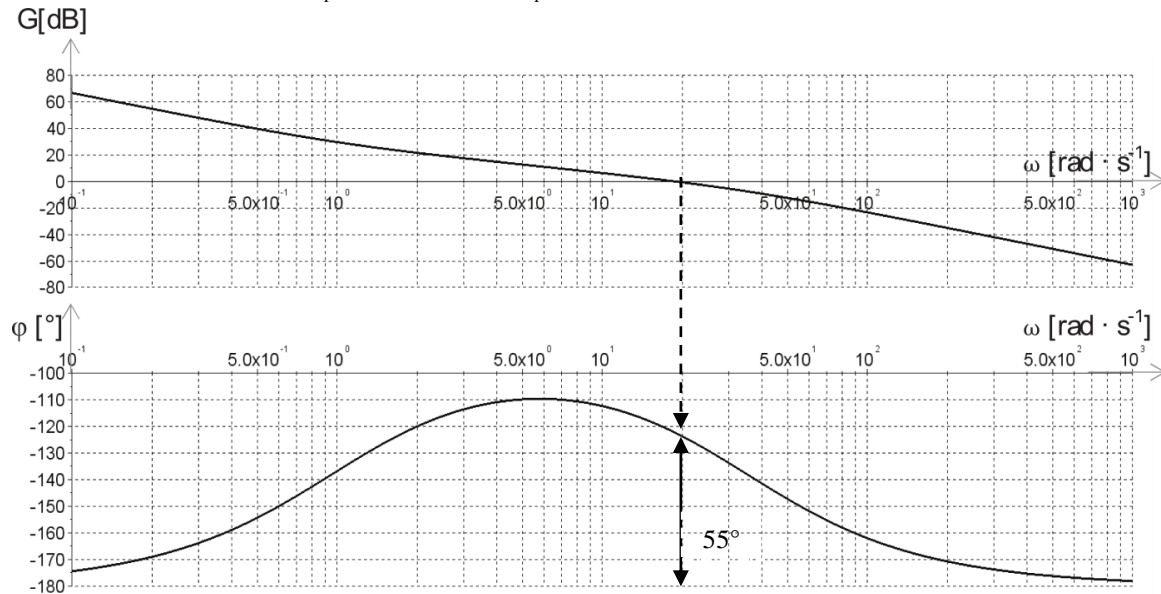


Q10 : Le correcteur PI permet d'apporter un intégrateur avant la perturbation ce qui permet de respecter le critère de précision.

Sans modifier la valeur de K_p , la marge de phase est de $55^\circ < 60^\circ$ le critère de stabilité n'est pas respecté.

Pour obtenir une marge de phase de 70° , on doit avoir $A_{dB}=0$ pour $\omega = 5 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$. On doit donc traduire vers le bas la courbe de gain d'environ 12dB.

On prend donc K_p tel que $20 \log K_p = -12$ $K_p = 10^{\frac{-3}{5}} = 0,25$



Q11 : La valeur en régime permanent vaut 50mm, l'erreur statique est nulle le critère de précision est respecté. Le temps de réponse à 5% vaut environ 0,18s $< 0,2$ s le critère de rapidité est respecté

Le premier dépassement vaut $D_{1\%} = \frac{0.0525 - 0.05}{0.05} = 5\% < 10\%$. Le critère d'amortissement est donc respecté.

