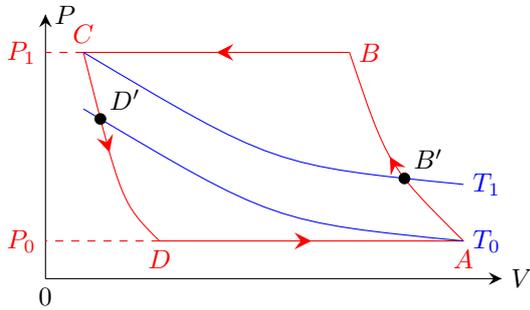


CB2 du 03/06 : Physique-chimie (Durée : 4h)

Solution de l'exercice 1 : Étude d'une pompe à chaleur

Q.1 Représentation du cycle dans le diagramme de Watt (P, V) :



AB : compression adiabatique réversible GP

BC : refroidissement isobare à P_1 du GP

CD : détente adiabatique réversible GP

DA : échauffement isobare à P_0 du GP

Cycle parcouru dans le sens **trigo** \implies **récepteur** ($W > 0$)

En bleu, les isothermes T_0 et T_1 passant par A et C

Q.2 Données : $T_0, T_1, a = \frac{P_1}{P_0}$

On utilise la loi de Laplace $PV^\gamma = C^{te}$ ou ici $P^{1-\gamma}T^\gamma = C^{te}$ sur les évolutions **isentropiques** du **gaz parfait** à coeff de Laplace γ constant :

• **Évolution AB** : $P_A^{1-\gamma}T_A^\gamma = P_B^{1-\gamma}T_B^\gamma \iff T_B = T_A \left(\frac{P_A}{P_B}\right)^{\frac{1-\gamma}{\gamma}} = T_A \left(\frac{P_A}{P_B}\right)^{-\beta} = T_A \left(\frac{P_0}{P_1}\right)^{-\beta}$

puisque $\beta = 1 - \frac{1}{\gamma} = \frac{\gamma - 1}{\gamma}$, d'où $T_B = T_0 a^\beta$ AN : $T_B = 448 \text{ K}$

• de même sur l'évolution CD : $T_D = T_C \left(\frac{P_C}{P_D}\right)^{\frac{1-\gamma}{\gamma}} = T_1 \left(\frac{P_C}{P_D}\right)^{-\beta} = T_1 \left(\frac{P_1}{P_0}\right)^{-\beta}$

d'où $T_D = T_1 a^{-\beta}$ AN : $T_D = 188 \text{ K}$

Q.3 Une pompe à chaleur reçoit un travail Total W ($W > 0$) pour transférer un transfert thermique de la source froide à la source chaude tel que : $Q_F > 0$ et $Q_C < 0$

Le but de la PAC étant de réchauffer la source chaude, on en déduit son efficacité : $e = \frac{-Q_C}{W}$

Pour n moles de gaz parfait effectuant un cycle, on écrit les deux principes de la thermodynamique :

$$\Delta U_{\text{cycle}} = W + Q_C + Q_F = 0 \quad (U \text{ est une fonction d'état}) \iff Q_C + Q_F = -W \quad (1)$$

$$\Delta S_{\text{cycle}} = 0 \quad \text{mène à l'inégalité de Clausius : } \frac{Q_F}{T_F} + \frac{Q_C}{T_C} \leq 0 \quad (2)$$

On réécrit alors l'efficacité de la PAC compte tenu de (1) :

$$e = \frac{Q_C}{Q_C + Q_F} = \frac{1}{1 + \frac{Q_F}{Q_C}} \quad \text{avec ici : } \begin{cases} Q_F = Q_{DA} \text{ au contact de la source froide} \\ Q_C = Q_{BC} \text{ au contact de la source chaude} \end{cases}$$

Sur les isobares BC et DA du GP, on peut évaluer les transferts thermique à l'aide du premier principe :

$$\begin{cases} Q_C = Q_{BC} = \Delta H_{BC} \\ Q_F = Q_{DA} = \Delta H_{DA} \end{cases} \quad \text{et selon la 2e loi de Joule on a alors : } \begin{cases} Q_{BC} = C_P(T_C - T_B) \\ Q_{DA} = C_P(T_A - T_D) \end{cases} \quad \text{où } C_P = \frac{nR\gamma}{\gamma - 1}$$

D'où : $e = \frac{1}{1 + \frac{T_A - T_D}{T_C - T_B}} \text{ avec } \frac{T_A - T_D}{T_C - T_B} = \frac{T_0 - T_0 a^{-\beta}}{T_1 - T_0 a^\beta} = -a^{-\beta} \frac{T_1 - T_0 a^\beta}{T_1 - T_0 a^\beta} = -a^{-\beta}$

$$e = \frac{1}{1 - a^{-\beta}} \quad \text{AN : } e \simeq 2,71$$

Q.4 Le cycle de Carnot est un cycle ditherme **réversible** constitué de 2 isentropiques et de 2 isothermes réversibles. Sur le cycle précédent, il suffit de remplacer le pt B par B' et D par D' et on aura le cycle réversible $AB'CD'$ qui est un cycle de CARNOT.

Q.5 On applique le second principe sur le cycle $AB'CD'$:
$$\begin{cases} \Delta S_{\text{cycle}} = 0 \\ \Delta S_{\text{cycle}} = S_{\text{éch}} + S_{\text{cr}} \end{cases} \text{ avec ici : } \boxed{S_{\text{éch}} = \frac{Q_{B'C}}{T_1} + \frac{Q_{D'A}}{T_0}}$$

$$S_{\text{cr}} = -S_{\text{éch}} = -\left(\frac{Q_{B'C}}{T_1} + \frac{Q_{D'A}}{T_0}\right)$$

On applique le premier principe sur les 2 isothermes du GP vérifiant la première loi de Joule :

$$\Delta U_{B'C} = W_{B'C} + Q_{B'C} = 0 \implies Q_{B'C} = -W_{B'C} = + \int_{V_{B'}}^{V_C} P_{\text{ext}} dV \stackrel{QS}{=} \int_{V_{B'}}^{V_C} P dV = nRT_1 \ln\left(\frac{V_C}{V_{B'}}\right)$$

$$\Delta U_{D'A} = W_{D'A} + Q_{D'A} = 0 \implies Q_{D'A} = -W_{D'A} = + \int_{V_{D'}}^{V_A} P_{\text{ext}} dV \stackrel{QS}{=} \int_{V_{D'}}^{V_A} P dV = nRT_0 \ln\left(\frac{V_A}{V_{D'}}\right)$$

D'où la quantité d'entropie créée sur le cycle de Carnot : $S_{\text{cr}} = nR \ln\left(\frac{V_{B'}}{V_C}\right) + nR \ln\left(\frac{V_{D'}}{V_A}\right) = nR \ln\left(\frac{V_{B'}V_{D'}}{V_CV_A}\right)$

En appliquant la loi de Laplace : $TV^{\gamma-1} = C^{te}$ sur les isentropiques AB' et CD' :

$$T_A V_A^{\gamma-1} = T_{B'} V_{B'}^{\gamma-1} \iff T_0 V_A^{\gamma-1} = T_1 V_{B'}^{\gamma-1} \quad \text{soit} \quad \boxed{\frac{V_{B'}}{V_A} = \left(\frac{T_0}{T_1}\right)^{\frac{1}{\gamma-1}}} \quad \text{de même} \quad \boxed{\frac{V_{D'}}{V_C} = \left(\frac{T_1}{T_0}\right)^{\frac{1}{\gamma-1}}}$$

$$\frac{V_{B'}V_{D'}}{V_CV_A} = 1 \implies \boxed{S_{\text{cr}} = 0} \quad \text{le cycle de Carnot est bien réversible}$$

Q.6 Le cycle de Carnot réversible vérifie l'égalité de Clausius : $\frac{Q_C}{T_C} + \frac{Q_F}{T_F} = 0$ soit $\frac{Q_{B'C}}{T_1} + \frac{Q_{D'A}}{T_0} \iff \frac{Q_{D'A}}{Q_{B'C}} = -\frac{T_0}{T_1}$

que l'on remplace dans l'expression de l'efficacité : $e_C = \frac{1}{1 - \frac{T_0}{T_1}}$ AN : $e_C \simeq 19,9$

Q.7 En notant Δt la durée d'un cycle, on introduit les **puissances thermiques** moyennes échangées avec les deux thermostats :

$$\begin{cases} P_C = \frac{Q_C}{\Delta t} \\ P_F = \frac{Q_F}{\Delta t} \end{cases} \text{ ce qui permet de réécrire l'efficacité } e = \frac{-Q_C}{W} \implies \boxed{e = \frac{-P_C}{P_m}} \quad \text{avec } P_m \text{ la puissance mécanique}$$

Reste à évaluer P_C qui correspond **exactement** à P_{fuite} , l'apport d'énergie thermique compense exactement les fuites thermiques pour que la **température reste constante** (régime stationnaire) :

$$\boxed{P_C = -P_{\text{fuite}}} \implies \boxed{P_m = \frac{P_{\text{fuite}}}{e}} \quad \text{AN : } \underline{P_m \simeq 7,37 \text{ kW}}$$

Q.8 Par définition du rendement du moteur **électrique** : $\eta = \frac{P_m}{P_e}$ soit $\boxed{P_e = \frac{P_m}{\eta}}$ AN : $P_e \simeq 12,3 \text{ kW}$

Avec un chauffage électrique, toute la puissance électrique est convertie par effet Joule en chauffage. En régime stationnaire pour la même température, la consommation serait égale à P_{fuite} . D'où l'écart relatif :

$$\boxed{\frac{P_{\text{fuite}} - P_e}{P_{\text{fuite}}} \simeq 39\%}$$

Solution de l'exercice 2 : Coût énergétique de la mise en orbite d'un satellite.

Q.1 L'énergie potentielle associé est de la forme $E_p(r) = \frac{K}{r}$ avec ici $K = -\mathcal{G}mM_T$ d'où $\boxed{E_p(r) = -\frac{\mathcal{G}mM_T}{r}}$

Q.2 Théorème du momen cinétique évalué au centre de force O :

$$\left. \frac{d\vec{L}_O(M)}{dt} \right|_{\mathcal{R}} = \vec{\mathcal{M}}_O(\vec{F}) = \vec{OM} \wedge \vec{F} = \vec{0} \implies \boxed{\vec{L}_O(M)_{/\mathcal{R}} = \vec{C}^{te}}$$

Le mouvement du satellite est contenu dans le plan $(\mathcal{P}) \perp \vec{L}_O(M)$ et passant par le centre de force O .

Q.3 En repérage polaire : $\vec{L}_O(M)_{/\mathcal{R}} = m\vec{OM} \wedge \vec{v}(M)_{/\mathcal{R}} = mr\vec{u}_r \wedge (\dot{r}\vec{u}_r + r\dot{\theta}\vec{u}_\theta) = mr^2\dot{\theta}\vec{u}_z = \vec{C}^{te}$

D'où : $\boxed{L_O = mr^2(t)\dot{\theta}(t) = C^{te}}$

Q.4 Par application du **Théorème de l'énergie mécanique** au système satellite soumis à la seule force centrale conservative :

$$\boxed{\Delta E_m(M) = W(\vec{F}) = 0} \implies \boxed{E_m(M) = C^{te}}$$

Ici : $E_m(M) = E_c(M) + E_p(M) = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{1}{2}mr^2\dot{\theta}^2 + \frac{K}{r} \xrightarrow{L_O^2 = m^2r^4\dot{\theta}^2} E_m(M) = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{1}{2}\frac{L_O^2}{mr^2} + \frac{K}{r}$

$$\boxed{E_{\text{peff}}(r) = \frac{L_O^2}{2mr^2} - \frac{\mathcal{G}M_T}{r}}$$

Q.5 Système : $\{M(m)\}$ satellite supposé ponctuel, **référentiel** géocentrique supposé galiléen.

Bilan : $\vec{F} = \frac{K}{r^2}\vec{u}_r = -\frac{\mathcal{G}mM_T}{r^2}\vec{u}_r$

PFD : $m\vec{a}(M)_{/\mathcal{R}} = \vec{F} \iff -m(r\ddot{\theta}^2\vec{u}_r + r\ddot{\theta}\vec{u}_\theta) = -\frac{\mathcal{G}mM_T}{r^2}\vec{u}_r$ orbite circulaire de rayon $r = C^{te}$

$$/\vec{u}_r : -mr\dot{\theta}^2 = \frac{-\mathcal{G}mM_T}{r^2} \implies r^2\dot{\theta}^2 = v^2 = \frac{\mathcal{G}M_T}{r} \implies \boxed{v = \sqrt{\frac{\mathcal{G}M_T}{r}} = C^{te}}$$

Q.6 On en déduit alors que : $E_c = \frac{1}{2}mv^2(M) \implies \boxed{E_c = \frac{1}{2}m\frac{\mathcal{G}M_T}{r}}$, comme $E_p = -\frac{\mathcal{G}mM_T}{r}$ on a :

$$\boxed{E_m(M) = -\frac{1}{2}\frac{\mathcal{G}mM_T}{r} = C^{te} < 0} \quad \text{correspond à un état lié.}$$

Q.7 AN : $E_{mb} = -1,0 \times 10^{11}$ J et $E_{mh} = -2,0 \times 10^{10}$ J.

Q.8 Il faut traduire le fait que r_b et r_h sont solutions de l'équation : $\boxed{E_m(r) = E_{\text{peff}}(r_{b,h}) = C^{te}}$

Soit $E_m = \frac{L_O^2}{2mr_{b,h}^2} - \frac{\mathcal{G}M_T m}{r_{b,h}} \iff \boxed{E_m r_{b,h}^2 + \mathcal{G}M_T m r_{b,h} - \frac{L_O^2}{2m} = 0}$ où $\begin{cases} r_b + r_h = -\frac{\mathcal{G}M_T m}{E_m} \\ r_b + r_h = 2a \end{cases}$

$$\boxed{E_m = -\frac{\mathcal{G}M_T m}{2a} < 0} \quad \text{énergie mécanique du satellite sur son orbite de transfert elliptique.}$$

Q.9 On rappelle qu'à l'apogée r_h et au périhé r_b , l'énergie potentielle effective s'identifie à l'énergie mécanique E_{mt} du satellite sur son orbite de transfert elliptique.

$$E_{mt} = E_{\text{peff}}(r = r_h) = E_{\text{peff}}(r = r_b)$$

On relève alors la valeur de l'énergie potentielle effective de l'orbite de transfert pour $r_b = 8,0 \times 10^3$ km (plus de précision) qui correspond également à l'énergie mécanique de l'ellipse de transfert :

$$\underline{E_{mt} \simeq -30 \text{ GJ}}$$

Q.10 Énergie mécanique du satellite sur l'orbite circulaire basse de rayon r_b : $E_{mb} \simeq -100 \text{ GJ}$ compatible avec Q.7
 Énergie mécanique du satellite sur l'orbite circulaire haute de rayon r_h : $E_{mh} \simeq -20 \text{ GJ}$ compatible avec Q.7.
 car les trajectoires circulaires correspondent aux minimum d'énergie potentielle effective.

Q.11 La variation d'énergie mécanique à communiquer au satellite pour passer en P de l'orbite circulaire basse (r_b, E_{mb}) à l'orbite elliptique de transfert ($2a, E_{mt}$) vaut :

$$\boxed{\Delta E_m = E_{mt} - E_{mb}} \quad \text{AN : } \underline{\Delta E_m \simeq 70 \text{ GJ} > 0} \quad (\text{apport énergie au satellite})$$

Q.12 Pour réaliser une telle opération, il faut une masse m_c de carburant :

$$\boxed{m_c = \frac{\Delta E_m}{q}} \quad \text{AN : } \underline{m_c \simeq 1,4 \times 10^3 \text{ kg}} \quad (\text{proche de la masse du satellite !})$$

Solution de l'exercice 3 : Analyse expérimentale des vibrations du verre

- Q.1** Les modes propres correspondent aux fréquences d'oscillations libres du verre (comme pour la corde de Melde). Le mode propre de plus basse fréquence est appelé **fondamental**, les autres sont les **harmoniques** de rang n . Le signal enregistré étant périodique mais non sinusoïdal, son spectre comporte nécessairement des harmoniques.
- Q.2** On cherche ici la fréquence du **fondamental** relevée à $f_1 \simeq 0,54 \text{ kHz}$
- Q.3** Grâce au retard $\tau \simeq 0,75 \text{ s}$ relevé sur la **figure 5** et le diamètre $d = 12 \text{ cm}$ du verre à pied (frappé au niveau du bord supérieur à $t = 0$), on estime la vitesse de propagation de la déformation : $v = \frac{d}{\tau}$ soit **AN : $v \simeq 0,16 \text{ cm}$**
- Q.4** On relève alors : $f_2 \simeq 1,09 \text{ kHz}$, $f_3 \simeq 1,64 \text{ kHz}$, $f_4 \simeq 2,18 \text{ kHz}$ liés par la relation : $\boxed{f_n = n f_1}$
- Q.5** Il faut que le microphone ait une **réponse plate** sur l'intervalle de fréquence étudié soit un **gain constant** (cf **figure 4?**) entre $0,1 \text{ kHz}$ et 10 kHz .
- Q.6** L'amplitude des harmoniques diminue lorsque le rang n augmente (et tend vers 0 lorsque $n \rightarrow +\infty$). On retrouve les même modes propres mais avec une atténuation qui diminue avec le rang de l'harmonique.
- Q.7** **Système** : $\{M(m)\}$ verre assimilé à un point matériel. Étude menée dans le **référentiel Terrestre supposé galiléen** $\mathcal{R}_T(0, \vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z)$

Bilan :

- $\vec{P} = -mg \vec{u}_y$
- $\vec{R}_N = \|\vec{R}_N\| \vec{u}_y$ la réaction normale du support.
- $\vec{f} = -\alpha \vec{v}(M)_{/\mathcal{R}_T}$ avec $\alpha > 0$ la force de frottement fluide.
- $\vec{F} = -k(l(t) - L_0) \vec{u}_{O \rightarrow M} = -kx(t) \vec{u}_x$ la force de rappel du ressort.

FPD : $\boxed{m \vec{a}(M)_{/\mathcal{R}} = \vec{P} + \vec{f} + \vec{R}_N + \vec{F}}$

$$/\vec{u}_x : m\ddot{x} = -\alpha\dot{x} - kx \iff \ddot{x} + \frac{\alpha}{m}\dot{x} + \frac{k}{m}x = 0 \quad \text{avec} \quad \left| \begin{array}{l} \omega_0^2 = \frac{k}{m} \iff \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \\ \frac{\omega_0}{Q} = \frac{\alpha}{m} \iff Q = \frac{m\omega_0}{\alpha} \end{array} \right.$$

Q.8 ω_0 est la pulsation propre de l'oscillateur amorti en $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$ et Q est le facteur de qualité sans unité.

Q.9 Il s'agit ici de résoudre l'EDL₂ : $\ddot{x} + \frac{\omega_0}{Q}\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ compte tenu de $x(0) = 0$ et $\frac{dx}{dt}(0) = V_0$ dans le cas d'un frottement faible soit en **régime transitoire pseudopériodique** ($Q > 1/2$).

équation caractéristique associée à l'ESSM : $\boxed{r^2 + \frac{\omega_0}{Q}r + \omega_0^2 = 0}$ de discriminant $\Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} - 4\omega_0^2 = 4\omega_0^2 \left(\frac{1}{4Q^2} - 1 \right)$

avec un amortissement faible : $Q > \frac{1}{2}$ soit $\boxed{\Delta < 0}$, on obtient 2 racines complexes conjuguées :

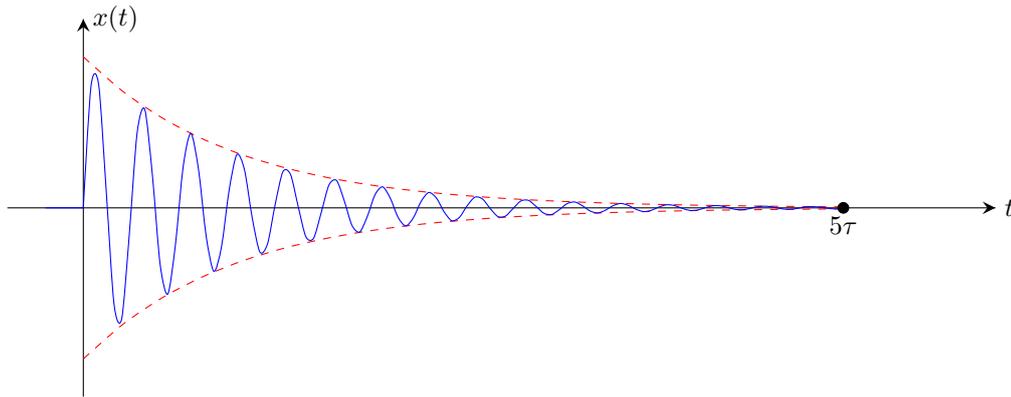
$$\underline{r_{1,2}} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm j\omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}} = -\frac{1}{\tau} \pm j\Omega \quad \text{où} \quad \left| \begin{array}{l} \tau = \frac{2Q}{\omega_0} \text{ le temps caractéristique du régime pseudo-périodique.} \\ \Omega = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}} \text{ la pseudo pulsation} \end{array} \right.$$

On admet alors $x_h(t) = e^{-t/\tau} [A \cos(\Omega t) + B \sin(\Omega t)]$

Par linéarité de l'EDL₂ : $x(t) = x_p + x_h(t)$ avec ici $x_p = 0$ d'où $x(t) = e^{-t/\tau} [A \cos(\Omega t) + B \sin(\Omega t)]$

On applique les conditions initiales : $x(0) = 0 \iff A = 0$ et $\dot{x}(0) = V_0 \iff B\Omega = V_0$

$$x(t) = e^{-t/\tau} \frac{V_0}{\Omega} \sin(\omega t) = \frac{V_0}{\omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}} e^{-\frac{\omega_0 t}{2Q}} \sin\left(\omega_0 t \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}\right)$$



Q.10 En accord avec la **figure 5**, on retrouve une diminution exponentielle de l'amplitude des oscillations. La modélisation par un frottement fluide est pertinente.

Q.11 La **figure 7** nous montre que l'amplitude du fondamental est "divisée par 2" toutes les secondes ; l'amplitude des oscillations de la réponse $x(t)$ y est donc divisée par 2 également telle que sur les 2 premiers spectres :

$$\begin{cases} X_1 = X(t_1 = 1s) = X_m e^{-\frac{\omega_0 t_1}{2Q}} \simeq 4 \\ X_2 = X(t_2 = 2s) = X_m e^{-\frac{\omega_0 t_2}{2Q}} \simeq 2,1 \end{cases} \implies \frac{X_2}{X_1} = e^{-\frac{\omega_0}{2Q}(t_2 - t_1)} \implies \boxed{Q \simeq \frac{\omega_0}{2 \ln(2)}}$$

avec $\omega_0 = 2\pi f_0 = 2\pi f_1$ avec $f_1 \simeq 0,5 \text{ kHz}$ AN : $Q \simeq 2438 \sim 10^3 \gg 1$ en accord avec un faible amortissement.

Q.12 Le RSF commence après le régime transitoire pseudo périodique de durée de l'ordre de 5τ avec $\tau = \frac{2Q}{\omega_0}$.

Le temps nécessaire pour mettre le système en RSF est de l'ordre de $\Delta t \simeq \frac{10Q}{\omega_0}$ soit AN : $\Delta t \simeq 7,2 \text{ s}$ en accord avec le chronogramme de la **figure 5**.

Q.13 $\underline{X} = X e^{j\varphi}$ est l'amplitude complexe associée au signal complexe $\underline{x} = \underline{X} e^{j\omega t}$.

De module : $|X| = X$ l'amplitude réelle, et d'argument : $\arg(X) = \varphi$ le déphasage.

Q.14 On réécrit l'EDL₂ en notations complexes : $\ddot{\underline{x}} + \frac{\omega_0}{Q} \dot{\underline{x}} + \omega_0^2 \underline{x} = A_0 e^{j(\omega t + \Phi)}$

$$\left(-\omega^2 \underline{X} + \frac{\omega_0}{Q} j\omega \underline{X} + \omega_0^2 \underline{X} \right) e^{j\omega t} = A_0 e^{j\Phi} e^{j\omega t} \iff \underline{X} = \frac{A_0 e^{j\Phi}}{\omega_0^2 - \omega^2 + j \frac{\omega \omega_0}{Q}} \implies \boxed{X = \frac{A_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \left(\frac{\omega \omega_0}{Q}\right)^2}}}$$

Q.15 $\left. \begin{array}{l} \text{Étude en BF : } X \xrightarrow{\omega \rightarrow 0} \frac{A_0}{\omega_0^2} \neq 0 \text{ constante positive} \\ \text{Étude en HF : } X \xrightarrow{\omega \rightarrow +\infty} 0 \end{array} \right\} \text{ en accord avec le graphe 2.}$

Q.16 L'amplitude réelle $X(\omega)$ passe par un maximum si et seulement si la fonction $g(\omega) = (\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \left(\frac{\omega \omega_0}{Q}\right)^2$ passe par un minimum. On résout alors : $g'(\omega_r) = 0 \iff 2 \times (-2\omega_r) \times (\omega_0^2 - \omega_r^2) + \frac{2\omega_r \omega_0^2}{Q^2} = 0$

$$\text{soit } 2\omega_r \left[\frac{\omega_0^2}{Q^2} - 2(\omega_0^2 - \omega_r^2) \right] = 0 \iff \begin{cases} \omega_r = 0 \text{ qui ne correspond pas à une oscillation.} \\ \omega_r^2 = \omega_0^2 \left(1 - \frac{1}{2Q^2} \right) > 0 \text{ existe si } Q > Q_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \end{cases}$$

Q.17 Dans le cas d'une résonance d'amplitude, on en déduit la pulsation de résonance notée ω_r : $\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$.

Q.18 Dans le cas où $Q \gg Q_0$ soit $Q^2 \gg \frac{1}{2}$ on obtient $\omega_r \simeq \omega_0$

Q.19 Soit $X_r = X(\omega_r) = X(\omega_0) \implies X_r = \frac{A_0 Q}{\omega_0^2}$

Q.20 Les pulsations de coupure ω_1 et ω_2 sont définies par $X(\omega_{1/2}) = \frac{X_r}{\sqrt{2}}$. On rappelle la relation : $Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \frac{\omega_0}{\omega_2 - \omega_1}$

Q.21 On relève la fréquence de résonance $f_r \simeq 539,6$ Hz ainsi que les 2 fréquences de coupure : $f_1 \simeq 539,5$ Hz et $f_2 \simeq 539,7$ Hz. On en déduit le facteur de qualité : $Q = \frac{f_r}{f_2 - f_1}$ AN : $Q \simeq 2698$ écart expliqué par le manque de précision à la Q11.

... **FIN** ...