

EXERCICES 22 — ESPACES VECTORIELS DE DIMENSION FINIE**FAMILLES LIBRES, BASES****EXERCICE 1. — (Familles libres).**

Dans chacun des cas suivants, déterminer si chacune des familles suivantes est libre ou liée.

$$1/ E = \mathbb{R}^2; \quad \mathcal{F} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$2/ E = \mathbb{R}^2; \quad \mathcal{F} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$3/ E = \mathbb{R}^2; \quad \mathcal{F} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}$$

$$4/ E = \mathbb{R}_2[X]; \quad \mathcal{F} = \{1, 3X - 4, 2X^2 - X + 1\}$$

$$5/ E = \mathbb{R}_2[X]; \quad \mathcal{F} = \{X, X + 1, X^2\}$$

$$6/ E = M_2(\mathbb{R}); \quad \mathcal{F} = \{I_2, E_{11}, E_{22} - E_{11}\}$$

$$7/ E = \mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}); \quad \mathcal{F} = \{\sin, \cos\}$$

$$8/ E = \mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}); \quad \mathcal{F} = \{\exp, \text{ch}, \text{sh}\}$$

EXERCICE 2. — (Bases et dimension).

Dans chacun des cas suivants, on demande de déterminer une base du sev F , et d'en déduire la dimension de F .

$$1/ F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, x + 2y - 3z = 0 \right\}$$

$$2/ F = \{P \in \mathbb{R}_2[X], P(0) = 0\}$$

$$3/ F = \{P \in \mathbb{K}_3[X], P(2) = 0\}$$

$$4/ \text{Le sev } F \text{ des matrices triangulaires supérieures de } M_2(\mathbb{K})$$

$$5/ \text{Le sev } F \text{ des matrices antisymétriques de } M_3(\mathbb{K})$$

$$6/ \text{Le sev } F \text{ des fonctions } f \text{ de } \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \text{ solutions de l'équation différentielle : } y'' - 6y' + 8y = 0$$

$$7/ F = \text{im } \rho \text{ avec } \rho : P \in \mathbb{R}_3[X] \mapsto (P(-1), P(0), P(1)) \in \mathbb{R}^3$$

EXERCICE 3. — (Familles libres et liées dans $\mathbb{K}[X]$). Déterminer si chacune des familles est libre ou liée.

$$1/ \mathcal{F}_1 = (1, X - 1, X^2 - X)$$

$$2/ \mathcal{F}_2 = (2X + 1, X^2 + X, 2X^2 - 1)$$

$$3/ \mathcal{F}_3 = (X^2, X^2 - X, X^2 - 2X)$$

$$4/ \mathcal{F}_4 = (L_1, L_2, L_3, L_4) \text{ où les } L_i \text{ sont les polynômes (de degré 3) d'interpolation de Lagrange associés aux valeurs } 1, 2, 3 \text{ et } 4.$$

EXERCICE 4. — (Bases de sous-espaces vectoriels de $M_n(\mathbb{K})$). Déterminer une base de chacun des sous-espaces vectoriels suivants :

$$1/ F_1 = \{A \in M_2(\mathbb{R}), {}^t A = A\}.$$

$$2/ F_2 = \{A \in M_2(\mathbb{R}), {}^t A = -A\}.$$

$$3/ F_3 = \{A \in M_3(\mathbb{R}), {}^t A = A\}.$$

$$4/ F_4 = \{A \in M_3(\mathbb{R}), {}^t A = -A\}.$$

$$5/ F_5 = \{A \in M_n(\mathbb{R}), A \text{ diagonale}\}.$$

EXERCICE 5. — (**ker et im**). On considère l'application $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie en posant :

$$\forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4, \quad f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + y + z \\ x + y + t \\ x + z - t \end{pmatrix}$$

On admet que f est linéaire.

- 1) Déterminer le noyau de f . En préciser une base et la dimension.
- 2) Déterminer l'image de f . En préciser une base et la dimension.

EXERCICE 6. — (**Bases**). On considère la famille $\mathcal{B} = (M_1, M_2, M_3, M_4)$ de $M_2(\mathbb{K})$, où l'on a posé :

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad M_2 = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}; \quad M_3 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}; \quad M_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Montrer que \mathcal{B} est une base de $M_2(\mathbb{K})$.

EXERCICE 7. — (**Bases et dimension**). On considère l'application $\varphi : \mathbb{K}_3[X] \rightarrow \mathbb{K}_3[X]$ définie en posant :

$$\forall P \in \mathbb{K}_3[X], \quad \varphi(P) = P(X+1) - P(X)$$

- 1/ Montrer que φ est linéaire.
- 2/ Déterminer $\ker \varphi$ et $\operatorname{im} \varphi$.
- 3/ Préciser une base pour chacun des sev $\ker \varphi$ et $\operatorname{im} \varphi$, en déduire leur dimension.

EXERCICE 8. — (**Bases et dimension**). Dans chacun des cas suivants, on demande de déterminer une base du sev F , et d'en déduire la dimension de F .

- 1/ $F = \{A \in M_3(\mathbb{R}), \operatorname{tr}(A) = 0\}$
- 2/ Le sev F des fonctions f de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ solutions de l'équation différentielle : $y' - 6y = 0$
- 3/ $F = \{P \in \mathbb{K}_4[X] \mid P(1) = 0 \wedge P'(1) = 0\}$
- 4/ $F = \ker \varphi$ avec $\varphi : P \in \mathbb{K}_2[X] \mapsto (P(0), P'(0)) \in \mathbb{R}^2$

EXERCICE 9. — Dans cet exercice, on note $E = \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Par ailleurs, on définit sur \mathbb{R} trois fonctions g_1, g_2 et g_3 en posant :

$$g_1 : x \in \mathbb{R} \mapsto e^{2x}; \quad g_2 : x \in \mathbb{R} \mapsto e^{-x} \cos(x\sqrt{3}) \quad \text{et} \quad g_3 : x \in \mathbb{R} \mapsto e^{-x} \sin(x\sqrt{3})$$

Enfin on note F le sev de E engendré par les fonctions g_i définies ci-dessus, c'ad :

$$F = \operatorname{Vect}(g_1, g_2, g_3)$$

Montrer que la famille $\mathcal{F} = \{g_1, g_2, g_3\}$ est une base de F .

EXERCICE 10. — (**Une famille libre arbitrairement grande dans $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$**). Soient $n \geq 1$ un entier naturel, et $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ n réels distincts; on suppose $\alpha_1 < \alpha_2 < \dots < \alpha_n$.

On considère la famille $F_n = (f_k : x \mapsto e^{\alpha_k x}, k \in \llbracket 1, n \rrbracket)$. Montrer que F_n est une famille libre de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

EXERCICE 11. — Dans $\mathbb{R}[X]$, on considère la famille de polynômes

$$\mathcal{F} = \left\{ \underbrace{(X-1)(X-2)(X-3)}_{=P_0}, \underbrace{X(X-2)(X-3)}_{=P_1}, \underbrace{X(X-1)(X-3)}_{=P_2}, \underbrace{X(X-1)(X-2)}_{=P_3} \right\}$$

Montrer que \mathcal{F} est libre.

EXERCICE 12. — (**Transport de bases**). Soient E et F deux \mathbb{K} -ev, $\varphi : E \rightarrow F$ un isomorphisme de E dans F , et $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}$ une base de E .

On note $\varphi(\mathcal{B}) = \{\varphi(\vec{v}_1), \dots, \varphi(\vec{v}_n)\}$ l'image de \mathcal{B} par φ .

Montrer que $\varphi(\mathcal{B})$ est une base de F .

On prouve ainsi l'énoncé :

“L'image d'une base par un isomorphisme est une base”

EXERCICE 13. — (**Familles échelonnée de polynômes**). Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

Dans $\mathbb{K}[X]$, on considère n polynômes P_1, \dots, P_n tous non nuls.

On suppose que :

$$\deg(P_1) < \deg(P_2) < \dots < \deg(P_n)$$

Montrer que la famille $\mathcal{F} = (P_1, \dots, P_n)$ est libre.

On prouve ainsi l'énoncé :

“Toute famille échelonnée de polynômes est libre”

EXERCICE 14. — (**Challenge**). Soit n un entier naturel non nul. Montrer que l'application

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}_n[X] &\longrightarrow \mathbb{R}_n[X] \\ P &\longmapsto P + XP'' \end{aligned}$$

est bijective (on pourra admettre que f est linéaire).

EXERCICE 15. — (**Une base classique de $\mathbb{K}_n[X]$**). Soient n un entier naturel non nul, et $\alpha \in \mathbb{K}$ un scalaire quelconque.

On considère la famille

$$\mathcal{B} = \{1, X - \alpha, (X - \alpha)^2, \dots, (X - \alpha)^n\}$$

On se propose de prouver de deux manières différentes que \mathcal{B} est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

1/ Justifier que \mathcal{B} est une famille libre de $\mathbb{K}_n[X]$. En déduire que c'est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

2/ Justifier que \mathcal{B} est une famille génératrice de $\mathbb{K}_n[X]$. En déduire que c'est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

EXERCICE 16. — (Une autre base classique de $\mathbb{K}_n[X]$ — Polynômes interpolateurs de Lagrange). Soit n un entier naturel non nul.

On considère $(n + 1)$ scalaires $\alpha_0, \dots, \alpha_n$ deux à deux distincts.

On note L_0, \dots, L_n les $(n + 1)$ polynômes interpolateurs de Lagrange associés aux scalaires $\alpha_0, \dots, \alpha_n$.

1/ Question de cours : rappeler l'expression du polynôme L_k pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$.

2/ Etablir que la famille $\mathcal{B} = \{L_0, \dots, L_n\}$ est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

EXERCICE 17. — (Supplémentaires). Dans cette partie, E désigne le \mathbb{R} -espace vectoriel $M_2(\mathbb{R})$ des matrices carrées de taille 2 à coefficients réels.

On pose $F = \text{Vect}(\mathbf{I}_2)$, et on note G le sev des matrices de E de trace nulle.

1/ Déterminer la dimension de F et la dimension de G .

2/ Montrer que F et G sont supplémentaires dans E .

EXERCICE 18. — (Supplémentaires bis). Dans $E = \mathbb{K}_2[X]$ on considère les sev

$$F = \text{Vect}(X^2 + X + 1, 5X + 2) \quad \text{et} \quad G = \text{Vect}(X^2 - X).$$

On pourra noter $P_1 = X^2 + X + 1$; $P_2 = 5X + 2$; $P_3 = X^2 - X$.

1/ Etablir que : $F \cap G = \{0_{\mathbb{K}_2[X]}\}$.

2/ En déduire que : $E = F \oplus G$.

3/ Justifier que $\mathcal{B}' = \{P_1, P_2, P_3\}$ est une base de $\mathbb{K}_2[X]$.

EXERCICE 19. — On considère les sev de \mathbb{R}^4 suivants :

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4, \quad x + y = 0 \text{ et } z + t = 0\} \quad \text{et} \quad G = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4, \quad x = y \text{ et } z = t\}.$$

1/ Déterminer une base de F , puis une base de G .

2/ Montrer que F et G sont des sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^4 .

EXERCICE 20. — Dans $E = \mathbb{R}_3[X]$, on considère la partie F constituée des polynômes P tels que $P(1) = P(-1)$.

1/ Montrer que F est un sev de E , en déterminer une base, et en déduire la dimension de F .

2/ Soit $G = \text{Vect}(X)$. Montrer que : $E = F \oplus G$.

EXERCICE 21. — (Très très classique). Soit n un entier naturel non nul. Montrer que l'endomorphisme

$$\begin{aligned} f : \mathbb{K}_n[X] &\longrightarrow \mathbb{K}_n[X] \\ P &\longmapsto P - P' \end{aligned}$$

est un automorphisme de $\mathbb{K}_n[X]$.

EXERCICE 22. — (Conséquence du “transport de bases”). Soient E et F deux \mathbb{K} -ev.

On suppose que $\dim(E) = n$, et que E et F sont isomorphes (càd qu’il existe un isomorphisme $\varphi : E \rightarrow F$ de E dans F).

Etablir que $\dim(F) = n$

On prouve ainsi l’énoncé :

“Deux ev de dimension finie isomorphes ont la même dimension.”

COORDONNÉES DANS UNE BASE, MATRICE DE PASSAGE

EXERCICE 23. — (Coordonnées dans $\mathbb{R}_3[X]$).

Quelles sont les coordonnées de $P = X^3 + 2X^2 - X + 1$ dans :

1/ la base canonique $\mathcal{B}_1 = (1, X, X^2, X^3)$ de $\mathbb{R}_3[X]$?

2/ la base $\mathcal{B}_2 = (1, X - 1, (X - 1)^2, (X - 1)^3)$ de $\mathbb{R}_3[X]$?

3/ la base $\mathcal{B}_3 = (L_0, L_1, L_2, L_3)$ de $\mathbb{R}_3[X]$, où les L_i désignent les polynômes interpolateurs de Lagrange associés aux réels 0, 1, 2 et 3 ?

EXERCICE 24. — (Matrice de passage).

DÉFINITION. Soit E un \mathbb{K} -ev de dimension n ($n \neq 0$), soient $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ et $\mathcal{B}' = (w_1, \dots, w_n)$ deux bases de E .

La **matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}'** notée $P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ (ou $P_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}$) est la matrice de $M_n(\mathbb{K})$

$$P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} = (\alpha_{ij})_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq n}$$

les scalaires α_{ij} étant caractérisés par :

$$\forall j \in [1, n], \quad w_j = \sum_{i=1}^n \alpha_{ij} v_i$$

Traduction : $P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ est la matrice obtenue en écrivant en colonnes les coordonnées des vecteurs de \mathcal{B}' dans la base \mathcal{B} (attention à l’ordre!).

ILLUSTRATION : on reprend les notations de la définition.

- ▶ E est un ev de dimension n ;
- ▶ $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ est une base de E ;
- ▶ $\mathcal{B}' = (w_1, \dots, w_n)$ est une autre base de E ;

$$P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} = \begin{matrix} & w_1 & w_2 & \cdots & w_n \\ \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{matrix} & \left(\begin{array}{cccc} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{array} \right) \end{matrix}$$

Exemple. Dans $E = \mathbb{R}_2[X]$, on considère la base canonique $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$ et la base

$$\mathcal{B}' = (1, 2X - 1, 7X^2 + 3X - 5).$$

La matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' notée $P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ est : $\begin{pmatrix} 1 & -1 & -5 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$

Questions.

On considère la famille $B' = (P_1, P_2, P_3)$ avec :

$$P_1 = X^2 - 1; \quad P_2 = (X - 1)^2; \quad P_3 = (X + 1)^2$$

- 1/ Etablir que la famille B' est une base de $\mathbb{R}_2[X]$.
- 2/ Ecrire la matrice de passage P de la base B à la base B' .
- 3/ Après avoir brièvement justifié que P est inversible, calculer P^{-1} . *

EXERCICE 25. — (Changement de base) Dans cet exercice, on considère l'espace vectoriel $E = M_2(\mathbb{K})$ des matrices carrées d'ordre 2 à coefficients dans $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

On rappelle que la **base canonique** de E est la base $\mathcal{B} = (E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$ avec :

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1/ On considère la famille $\mathcal{B}' = (M_1, M_2, M_3, M_4)$ de $M_2(\mathbb{K})$, où l'on a posé :

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; \quad M_2 = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}; \quad M_3 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}; \quad M_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Montrer que \mathcal{B}' est une base de $M_2(\mathbb{K})$.

- 2/ Ecrire la matrice de passage $P = P_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}$ de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}' .
- 3/ Justifier brièvement que P est inversible, et calculer P^{-1} .

EXERCICE 26. — (Coordonnées dans \mathbb{R}^3).

On note $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 .

Juste pour ôter tout doute : $\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

On pose :

$$\vec{u}_1 = \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \quad \vec{u}_2 = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + 3\vec{e}_3, \quad \vec{u}_3 = \vec{e}_1 - \vec{e}_2 + \vec{e}_3$$

et on désigne par \mathcal{B}' la famille $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$.

- 1/ Montrer que \mathcal{B}' est une base de \mathbb{R}^3 .
- 2/ Ecrire la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}' .
- 3/ On pose $\vec{V} = 2\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3$. Quelles sont les coordonnées de \vec{V} dans la base \mathcal{B}' ?

*. On pourra vérifier que $P^{-1} = \frac{1}{4}R$, où $R \in M_3(\mathbb{R})$ est une matrice dont les coefficients appartiennent à $\{-2, -1, 0, 1, 2\}$.