## Programme de colle - semaine 21 du 17/03/2025 au 16/03/2025

## 1 Algèbre linéaire, épisode 2

Il y a beaucoup de choses, alors on se concentrera sur les notions de base (trouver une base de noyau, d'image). On s'assurera que les notions vues à l'épisode 1 (SEV, famille de vecteurs) sont bien comprises.

- Application linéaire : définition, caractérisation par  $f(u + \lambda v) = f(u) + \lambda f(v)$ , propriétés élémentaires.
- Image, noyau. Ce sont des SEV. Plus généralement, l'image directe / réciproque d'un SEV est un SEV. Caractérisation de l'injectivité (déjà vue dans le cadre des morphismes de groupes, pas redémontrée ici).
- Application linéaire canoniquement associée à une matrice. Image, noyau d'une matrice. (Pas encore d'exercice fait sur ces notions).
- Somme de deux SEV. Définition. C'est un SEV. Somme directe, caractérisation avec l'intersection.
- SEV supplémentaires.

Caractérisation avec des quantificateurs ou avec  $F \cap G = \{\vec{0}\}\$  et E = F + G.

Projection p sur F parallèlement à G (lorsque  $E = F \oplus G$ ).

Un dessin est bienvenu pour illustrer les notions de SEV supplémentaires et de projection. p est linéaire, Im p = F, Ker p = G,  $p \circ p = p$ .

Caractérisation des projections par  $p \circ p = p$ : si  $p \in \mathcal{L}(E)$  et  $p \circ p = p$ , alors  $E = \operatorname{Im} f \oplus \operatorname{Ker} f$  et p est la projection sur  $\operatorname{Im} f$  parallèlement à  $\operatorname{ker} f$ .

- Symétrie par rapport à F parallèlement à G. La caractérisation par  $s \circ s = \mathrm{Id}_E$  a été vue (aucun exercice fait sur les symétries).
- Détermination d'une application linéaire (ne pas insister sur ces propriétés, seule la première est utile pour l'instant) :
  - Si  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $(u_1, \dots, u_n)$  est génératrice de E, alors  $(f(u_1), \dots, f(u_n))$  est génératrice de  $\operatorname{Im} f$ .
  - Soit  $(u_1, \ldots, u_n)$  une base de E et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ . f est injective (resp. surjective, bijective) ssi  $(f(u_1), \ldots, f(u_n))$  et libre (resp. génératrice de E, une base de E).
  - Détermination sur une base : Soit  $(u_1, \ldots, u_n)$  une base de E. Pour toute famille  $(v_1, \ldots, v_n)$  d'éléments de F, il existe une unique  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  telle que  $\forall i \in [1, n], f(u_i) = v_i$ .
  - Détermination sur une somme directe (n'a pas été démontré) : Soit  $E_1, E_2$  deux SEV de E tels que  $E = E_1 \oplus E_2$ .

Pour toutes  $f_1 \in \mathcal{L}(E_1, F)$  et  $f_2 \in \mathcal{L}(E_2, F)$ , il existe une unique  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  telle que  $f_{|E_1} = f_1$  et  $f_{|E_2} = f_2$ .

• PAS VU: dimension, rang, matrice d'application linéaire.

### 2 Fractions rationnelles

- Donner un exercice (simple) comportant une décomposition en éléments simples à tout le monde.
- L'important est avant tout la pratique donc on évitera les calculs inutilement compliqués ou les exercices abstraits. La construction de  $\mathbb{K}(X)$  n'est pas exigible.
- Forme irréductible, degré, fonction rationnelle associée, racine (ou zéro), pôle, multiplicité. Partie entière.
- Existence et unicité d'une décomposition en éléments simples dans  $\mathbb{C}$  et  $\mathbb{R}$  (savoir énoncer la forme générale de la décomposition. La démonstration est hors-programme). Seul le calcul du coefficient d'un pôle simple est officiellement au programme.

Astuce principale: multiplier puis évaluer.

Nous avons vu quelques autres astuces : utilisation des limites, évaluation en un point, utilisation de la DES complexe pour trouver la DES réelle, parité).

- Savoir écrire la forme générale de la DES pour tout type de fraction (en laissant les coefficients indéterminés).
- Applications aux calculs de certaines primitives et sommes.
- Décomposition en éléments simples de  $\frac{P'}{P}$  (aucun exercice fait).

# 3 Démonstrations possibles

Soit E, F deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels.

- a) L'image / le noyau sont des SEV.
- b) Caractérisation de l'injectivité.
- c) Pour F et G SEV de E, équivalence entre "la somme F+G est directe" et  $F\cap G=\{\vec{0}\}$ .
- d) Soit  $p \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $p \circ p = p$ . Montrer que  $E = \operatorname{Im} p \oplus \operatorname{Ker} p$  en faisant un raisonnement par analyse - synthèse.
- e) Si  $(u_1, \ldots, u_n)$  est génératrice de E et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ , alors  $(f(u_1), \ldots, f(u_n))$  est génératrice de Im f
- f) Soit  $(u_1, \ldots, u_n)$  une famille libre de E et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  injective. Montrer que  $(f(u_1), \ldots, f(u_n))$  est libre.

### 4 Exercices

### 1. CCINP exo 60

Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  et f l'endomorphisme de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  défini par : f(M) = AM.

- a) Déterminer une base de Ker f.
- b) f est-il surjectif?
- c) Déterminer une base de  $\operatorname{Im} f$ .
- d) (selon le temps) A-t-on  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = \operatorname{Ker} f \oplus \operatorname{Im} f$ ?

#### 2. Autres possibilités

- a) Décrire le noyau / l'image d'une application linéaire donnée.
- b) Montrer que deux SEV sont supplémentaires, avec éventuellement la projection à expliciter.
- c) Une DES simple avec éventuellement une question annexe (calcul de primitive / somme).