

Exercice :

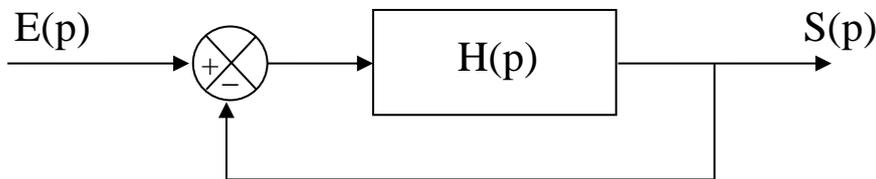
Soit un système dont la fonction de transfert est : $H(p) = \frac{6}{p.(3+3.p+p^2)}$

Q1 - Déterminer les caractéristiques de cette fonction de transfert : ordre, classe et gain statique.

Q2 - Tracer le diagramme asymptotique de cette fonction de transfert dans le plan de Bode en précisant les équations des asymptotes.

Q3 - Déterminer le gain (en dB) et la phase (en degré) réels pour les pulsations suivantes :
 $\omega = 0,5 \text{ rad.s}^{-1}$ $\omega = 1 \text{ rad.s}^{-1}$ $\omega = 1,5 \text{ rad.s}^{-1}$ $\omega = 2 \text{ rad.s}^{-1}$

La fonction de transfert H(p) est la FTBO d'un système asservi à retour unitaire dont le schéma bloc est :



Q4 - Caractériser la précision de ce système asservi en quantifiant l'écart statique en position \mathcal{E}_s (entrée en échelon) et l'écart statique en vitesse \mathcal{E}_v (entrée en rampe). Conclure.

Pour qu'un système en boucle fermée soit stable il faut que le gain de sa FTBO soit négatif lorsque la phase vaut -180° et sa phase soit supérieure à -180° lorsque son gain est nul.

Q5 - vérifier que le système est stable en boucle fermée.

CORRIGE

Q1 - $H(p) = \frac{6}{p.(3+3.p+p^2)} = \frac{2}{p.(1+p+\frac{p^2}{3})}$ donc : le gain vaut 2, l'ordre vaut 3 et la classe vaut 1.

Q2 - $H(p) = \frac{2}{p.(1+p+\frac{p^2}{3})} = \frac{1}{p} \cdot \frac{2}{1+p+\frac{p^2}{3}} = H_{1(p)} \cdot H_{2(p)}$

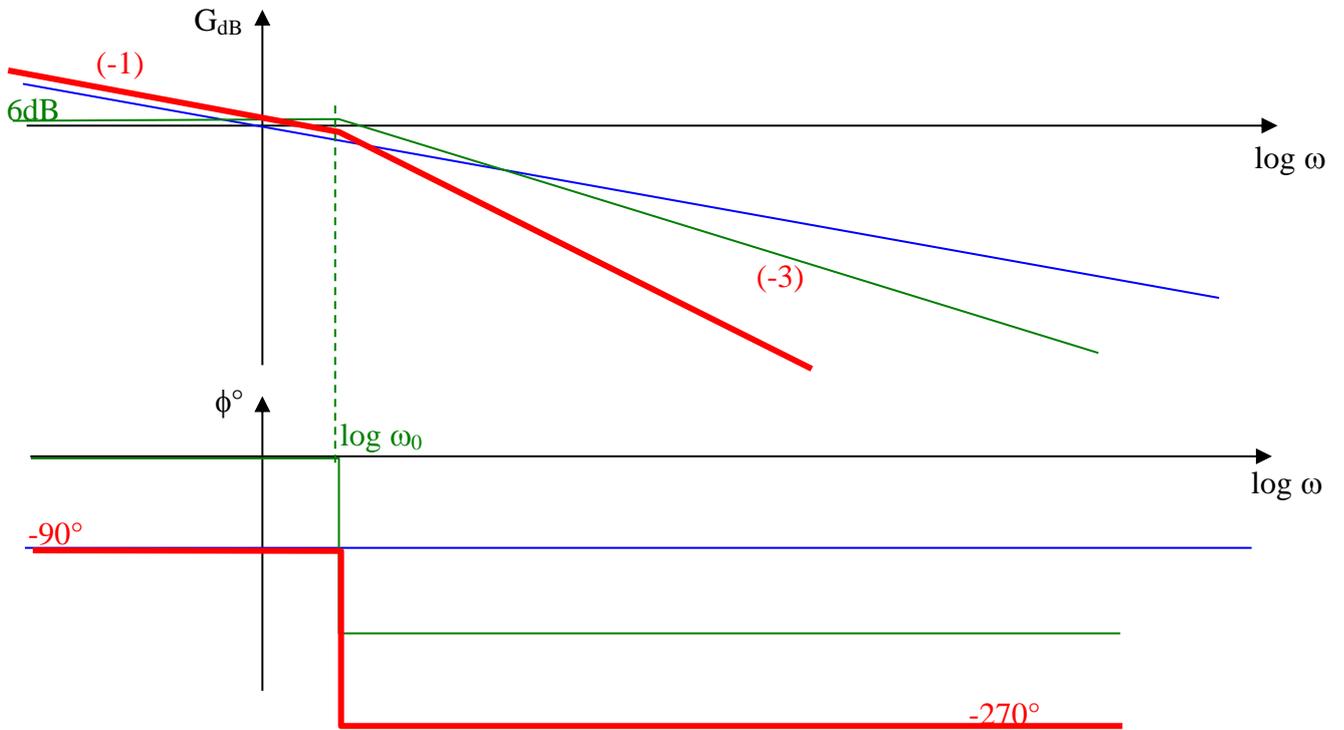
Etude de H_1 : c'est un intégrateur pur donc le gain vaut $-20 \cdot \log \omega$ et la phase vaut -90° .

Etude de H_2 : c'est un second ordre avec $K = 2$ $\omega_0 = \sqrt{3} \text{ rad.s}^{-1}$ $m = \frac{\sqrt{3}}{2}$

$m = 0,87$ donc H_2 ne présente pas de résonance ; les asymptotes sont :

quand $\omega \rightarrow 0$: $G_{dB} = 20 \cdot \log K = 6 \text{ dB}$ et $\varphi = 0^\circ$

quand $\omega \rightarrow \infty$: $G_{dB} = -40 \cdot \log \omega + \text{cste}$ et $\varphi = -180^\circ$



Q3 -

ω en rad.s^{-1}	0.5	1	1.5	2
G en dB	12	4	-1	-6
ϕ en $^\circ$	-119	-146	-171	-189

Q4 -

$$FTBF(p) = \frac{6}{6 + p(3 + 3p + p^2)}$$

$$\varepsilon_s = \lim_{p \rightarrow 0} p \left(\frac{E_0}{p} - \frac{6}{6 + p(3 + 3p + p^2)} \cdot \frac{E_0}{p} \right) = \lim_{p \rightarrow 0} \frac{E_0 \cdot p(3 + 3p + p^2)}{6 + p(3 + 3p + p^2)} = 0$$

$$\varepsilon_v = \lim_{p \rightarrow 0} p \left(\frac{E_0}{p^2} - \frac{6}{6 + p(3 + 3p + p^2)} \cdot \frac{E_0}{p^2} \right) = \lim_{p \rightarrow 0} \frac{E_0 \cdot p(3 + 3p + p^2)}{p(6 + p(3 + 3p + p^2))} = \frac{E_0}{2}$$

Le système est précis en position pour une entrée de type échelon (car ε_s est nul), pour une entrée de type rampe il est précis en vitesse (car ε_v est constant) par contre il n'est pas précis en position (car ε_v est non nul)

Q5- Sur le diagramme de Bode de la FTBO on vérifie bien que le système est stable puisque le gain est négatif lorsque la phase vaut -180° et la phase est supérieure à -180° lorsque le gain est nul.