

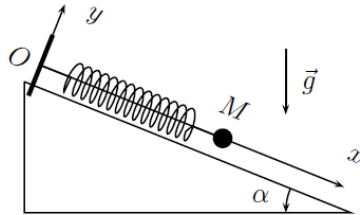
# TD Approche énergétique du mouvement

## Exercice 1 : Masse + ressort (117, 120)

On accroche un point matériel  $M$  de masse  $m$  au bout d'un ressort situé sur un plan incliné faisant un angle  $\alpha$  avec l'horizontale.

On prendra le point  $x = 0$  comme origine de l'énergie potentielle de pesanteur et on supposera l'absence de tout frottement.

On donne  $m = 200 \text{ g}$ ,  $l_0 = 30 \text{ cm}$ ,  $k = 10 \text{ N.m}^{-1}$ ,  $g = 10 \text{ m.s}^{-2}$  et  $\alpha = 30^\circ$ .



1. Donner l'expression de l'énergie potentielle  $E_p$  de  $M$  en fonction des données et de  $x$ . Tracer la courbe  $E_p(x)$ .
2. On lâche  $M$  en  $x = 20 \text{ cm}$  avec une vitesse vers le bas de  $1 \text{ m.s}^{-1}$ . En utilisant le graphe précédent, que peut-on dire du mouvement de  $M$  ?
3. À quelle abscisse s'immobilisera  $M$  si les frottements ne sont pas tout à fait nuls ?

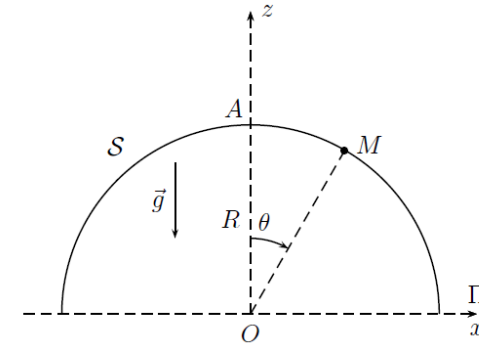
## Exercice 2 : Igloo (115, 116, 122)

Un esquimau, assimilable à un point matériel  $M$  de masse  $m$  décide de faire du toboggan. Il s'abandonne sans vitesse initiale du sommet  $A$  de son igloo assimilable à une demi sphère  $S$  de rayon  $R$  et de centre  $O$  posée sur un plan  $\Pi$ .

On considère que le glissement s'effectue sans frottement.

À la suite d'un déséquilibre infinitésimal,  $M$  se met en mouvement en restant dans le plan vertical  $Oxy$ . On admet que, dans la phase (1) de son mouvement,  $M$  reste en contact avec  $S$ , sa position est repérée par l'angle  $\theta = (\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OM})$ .

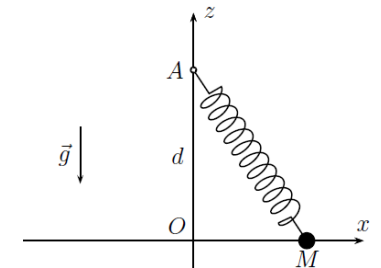
1. Déterminer la vitesse de  $M$  en fonction de  $\theta$ ,  $g$  et  $R$ .



2. Justifier que le poids est une force motrice.
3. Exprimer  $N$  la norme de  $\vec{N}$  la réaction de  $S$  sur  $M$  en fonction de  $m$ ,  $g$  et  $\theta$ .
4. En déduire la valeur  $\theta_0$  de  $\theta$  pour laquelle  $M$  n'est plus en contact avec  $S$  (phase (2) du mouvement de  $M$ ) et  $v_0$  la valeur correspondante de  $v$ , la vitesse de  $M$ .
5. Quelle est la forme de la trajectoire ultérieure de  $M$ .

## Exercice 3 : Bifurcation (121, 123, 125, 126)

Un point matériel de masse  $m$  situé en  $M$  se déplace sans frottement le long d'un axe horizontal  $Ox$ . Il est lié par l'intermédiaire d'un ressort de longueur à vide  $l_0$  et de constante de raideur  $k$ , à un point  $A$  situé à la verticale de  $O$  tel que  $OA = d$ . On note  $l$  la longueur  $AM$  du ressort.



Déterminer et tracer  $E_p(x)$  l'énergie potentielle du point dans le cas  $d \geq l_0$  puis et  $d < l_0$ . En déduire les positions d'équilibre  $x_{eq}$  et leur stabilité. Déterminer l'énergie minimale permettant de passer d'une position d'équilibre à une autre

## Exercice 4 : Particule chargée (118, 119, 124, 127)

L'axe vertical ( $Oz$ ) est matérialisé par un fil fin sur lequel peut coulisser sans frottement une très petite sphère, de masse  $m$ , portant la charge électrique  $q$  positive.

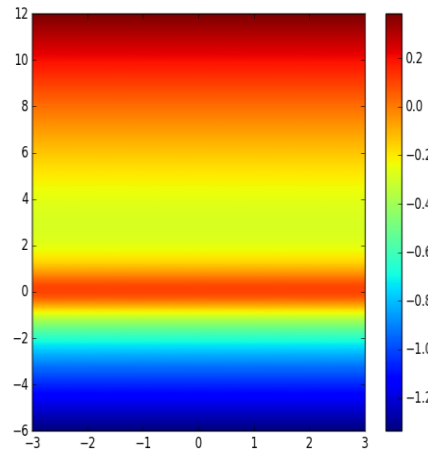
Un cerceau de rayon  $R$  et d'axe ( $Oz$ ), portant une charge électrique positive répartie uniformément sur sa circonférence, crée un champ électrique dont on admettra l'expression sur l'axe ( $Oz$ ) :  $\vec{E}_{axe}(z) = \alpha \frac{z}{(R^2 + z^2)^{3/2}} \vec{e}_z$  où  $\alpha$  est une constante positive.

### a. Force subie

- Exprimer la valeur algébrique  $\vec{F}(z)$  de la force d'origine électrique subie par la petite sphère. On rappelle que  $\vec{F} = q\vec{E}$ . Tracer l'allure des variations de  $F(z)$ .
- Pour quelles valeurs de la masse  $m$  est-il possible d'obtenir des positions d'équilibre pour la petite sphère ?  
On se placera dans ce cas par la suite.

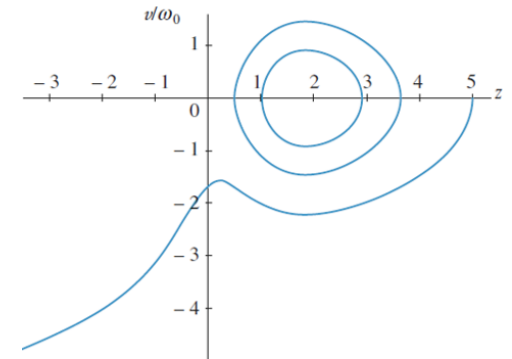
### b. Stabilité de l'équilibre

- Exprimer l'énergie potentielle  $E_p(z)$  associée à ce mouvement (on choisit  $E_p(0) = 0$ ). Tracer l'allure des variations de  $E_p(z)$ , et discuter la stabilité des positions d'équilibre obtenues.
- Sur le graphe des équipotentielles représenter qualitativement le sens et l'intensité de la force associée.
- Quelle est la pulsation  $\omega_0$  des petites oscillations de la sphère au voisinage de l'équilibre stable ? (On l'exprimera en notant  $z_e$  la position d'équilibre stable.)



### c. Portrait de phase

On a tracé ci-dessous quelques trajectoires de phase dans le plan  $(z, \frac{v}{\omega_0})$  pour diverses conditions initiales.



- Peut-on préciser le type de conditions initiales qui a été choisi, et le sens d'évolution de la particule sur ces trajectoires ?
- Proposer quelques commentaires pour les évolutions observées.

## Résolution de problème

À quelle distance pensez-vous pouvoir tirer avec le lance-pierre présenté sur l'image suivante ? Quelles seraient les caractéristiques optimales d'un lance pierre destiné à tirer le plus loin possible ?



## Oral de concours : X MP 2017

Une masse  $M$  et une petite balle de masse  $m \ll M$  glissent sans frottement sur un plan. A l'instant initial, la balle est immobile et à la distance  $L$  d'un mur, la masse est animée de la vitesse  $V_0$  et vient percuter la balle, la projetant en direction du mur. Les chocs sont élastiques : conservation de l'énergie cinétique et de la quantité de mouvement. Que se passe-t-il ?

Exprimer la distance minimale entre la masse et le mur au cours du mouvement.