

TD Forces centrales - Correction

Exercice 1 : Masse de la Terre (179, 180, 181)

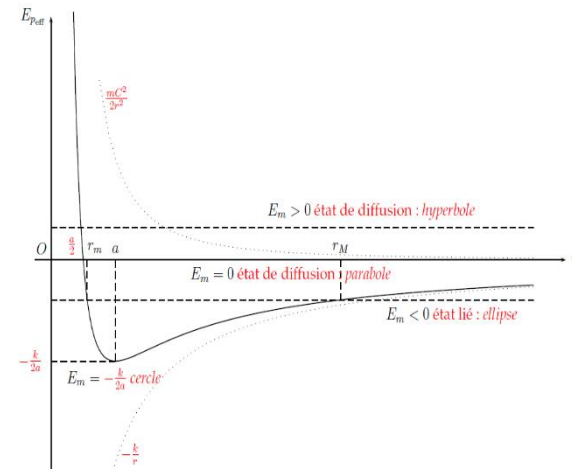
- La vitesse de propagation de la lumière dans le vide est $c = 3 \cdot 10^8 \text{ m/s}$.
D'où $OM = \frac{c\tau}{2} = 377400 \text{ km}$.
La relation entre les côtés du triangle TOL donne $TL^2 = OL^2 + R_T^2 - 2OL \cdot R_T \cos\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right)$.
Alors $TL = \sqrt{(OM + R_L)^2 + R_T^2 + 2(OM + R_L)R_T \sin\theta}$
Finalement $TL = 383600 \text{ km}$
- Le champ de gravitation de la Terre en L a pour expression $\vec{G}_T(L) = -\frac{GM_T}{TL^2} \vec{e}_r$, avec $\vec{e}_r = \vec{e}_{T \rightarrow L} = \frac{\vec{TL}}{TL}$
- La lune étant soumise à la seule force gravitationnelle de la Terre, son accélération dans le référentiel géocentrique est purement radiale. Si sa trajectoire est circulaire, elle est uniforme. Sa vitesse est donc $\vec{v}_{L/R_O} = TL\omega_L \vec{e}_\theta$ avec $\omega_L = \frac{2\pi}{T_L} = 0,266 \cdot 10^{-5} \text{ rad/s}$ et son accélération vaut donc $\vec{a}_{L/R_O} = -\frac{v^2}{TL} \vec{e}_r = -TL\omega_L^2 \vec{e}_r$. Le PFD appliqué à la Lune dans le référentiel géocentrique donne $M_L \vec{a}_{L/R_O} = \vec{F}_{grav}(L) \Leftrightarrow \vec{a}_{L/R_O} = G_T(L) \Leftrightarrow TL\omega_L^2 = \frac{GM_T}{TL^2}$.
- Soit $M_T = \frac{TL^3 \omega_L^2}{G} = 6,0 \cdot 10^{24} \text{ kg}$.
Remarque : On arrive au résultat en appliquant la 3^{ème} loi de Kepler : $\frac{TL^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM_T}$ avec $a = TL$

Exercice 2 : Paramètre d'impact (175, 176, 177)

- $\frac{d}{dt} \vec{L}_{O/R}(M) = \vec{M}_O = \vec{0}$ alors $\vec{L}_O(M) = m r \vec{e}_r \times (\dot{r} \vec{e}_r + r \dot{\theta} \vec{e}_\theta) = m r^2 \dot{\theta} \vec{e}_z$ donc $r^2 \dot{\theta} = cst$. C'est la constante des aires.

$$\frac{\vec{L}_O(P)}{m} = \vec{SP} \times \vec{v}_0 = b \vec{e}_y \times -v_0 \vec{e}_x = b v_0 \vec{e}_z$$

- On a $E_m = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 + E_{peff}(r) = E_0$ avec $E_{peff}(r) = \frac{1}{2} m \frac{c^2}{r^2} - \frac{k}{r}$
-



- L'énergie mécanique se conserve. A l'entrée du système solaire on a $E_m = \frac{1}{2} m v_0^2$. La trajectoire est une hyperbole.
- La vitesse est tangente à la trajectoire.
- $r_{min} v_{r=r_{min}} = b v_0$
- On utilise la conservation de l'énergie mécanique. $E_m = \frac{1}{2} m v_{r=r_{min}}^2 - \frac{GMm}{r_{min}} = \frac{1}{2} m v_0^2$
- On a $\frac{1}{2} m \left(\frac{b v_0}{r_{min}}\right)^2 - \frac{GMm}{r_{min}} = \frac{1}{2} m v_0^2$ soit $v_0^2 r_{min}^2 + 2GM r_{min} - b^2 v_0^2 = 0$. On trouve $r_{min} = \frac{-GM + \sqrt{G^2 M^2 + b^2 v_0^4}}{v_0^2} \geq R$. On en déduit b .

Exercice 3 : Freinage (172, 173, 174, 182, 185)

- $T_0 = 24 \text{ h}$.
- La résultante des forces étant colinéaire avec le vecteur position, son moment par rapport à la Terre est nul et on en déduit par le théorème du moment cinétique que ce dernier est constant au cours du temps.
- Si la valeur du moment cinétique est nulle, le mouvement est rectiligne. Sinon le mouvement a lieu dans le plan passant par O , centre de la Terre, et perpendiculaire au moment cinétique. Il s'agit forcément du plan équatorial.
- Dans ce plan, on utilise les coordonnées polaires et on explicite l'expression du moment cinétique soit $\vec{L}_O(M) = \overrightarrow{OM} \times m\vec{v} = mr^2\dot{\theta}\vec{u}_z$. On peut définir la constante des aires par $C = r^2\dot{\theta}$.
- Le mouvement est circulaire si r est une constante. Comme la constante C est une constante, on en déduit que si r est constant, $\dot{\theta}$ est également constant. Par conséquent, le mouvement est uniforme.
- La vitesse s'exprime en coordonnées polaires par $\vec{v} = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_\theta$ dans le cas d'un mouvement circulaire. La projection du principe fondamental de la dynamique sur \vec{e}_r donne $-mr\dot{\theta}^2 = -\frac{GmM_T}{r^2}$. On en déduit $v^2 = r^2\dot{\theta}^2 = \frac{GM_T}{r}$.
- $r\Omega^2 = \frac{GM_T}{r^2}$ alors $r = \sqrt[3]{\frac{GM_T}{\Omega^2}} = \sqrt[3]{\frac{GM_T T_0^2}{4\pi^2}}$.
De plus $r = R_T + h$. Donc $h = \sqrt[3]{\frac{GM_T T_0^2}{4\pi^2}} - R_T = 36000 \text{ km}$
- L'énergie cinétique peut s'exprimer par $E_c = \frac{1}{2}mr^2\dot{\theta}^2 = \frac{GmM_T}{2r}$
- Quant à l'énergie potentielle, elle vaut $E_p = -\frac{GmM_T}{r} = -2E_c$
- On en déduit l'énergie mécanique $E_m = E_c + E_p = -E_c = \frac{E_p}{2} = -\frac{GmM_T}{2r}$

- On effectue un développement limité de l'énergie potentielle $E_p(r + \Delta r) = -\frac{GmM_T}{r} \left(1 + \frac{\Delta r}{r}\right)^{-1} \approx -\frac{GmM_T}{r} \left(1 - \frac{\Delta r}{r}\right)$. On en déduit $\Delta E_p = \frac{GmM_T}{r^2} \Delta r$. On peut aussi calculer $E_p(r - \Delta r) - E_p(r) = \Delta E_p$
- Comme $E_m = \frac{E_p}{2}$ reste valable sur la trajectoire qui est supposée quasi-circulaire, on en déduit $\Delta E_m = \frac{GmM_T}{2r^2} \Delta r$
- Le travail de la force de frottement s'écrit $W_f = -amv\vec{v} \cdot \vec{v}T_0 = -amv^3T_0$ car v est constante.
- L'application du théorème de l'énergie mécanique donne $\frac{dE_m}{dt} = W_f$ soit en utilisant les résultats précédents et l'expression de la période de révolution on obtient $\Delta r = -4\pi ar^2$
- Le satellite se rapproche de la Terre sous le freinage de la force de frottement.
- L'expression de la vitesse conduit à $v = \sqrt{\frac{GM_T}{r}} = \frac{2\pi r}{T_0}$. On en déduit la troisième loi de Kepler.
- Avec les hypothèses proposées dans l'énoncé, on a $T_0 dr = -4\pi ar^2 dt$. En utilisant la troisième loi de Kepler, on a $dr = -2a\sqrt{GM_T r} dt$. En intégrant entre r_0 et r pour une origine des temps en r_0 , on en déduit $\sqrt{r} = \sqrt{r_0} - a\sqrt{GM_T}t$ soit $K = -a\sqrt{GM_T}$.

Exercice 4 : Voyage vers Mars (179, 183, 184)

- La loi fondamentale de la dynamique appliquée à la Terre donne $\frac{M_T v_T^2}{r_T} = \frac{GM_T M_S}{r_T^2}$ alors $GM_S = r_T v_T^2$
De plus $E = \frac{1}{2}mv_p^2 - \frac{GmM_S}{r_T} = \frac{GmM_S}{r_T + r_M}$
Donc $v_p = \sqrt{2GM_S \left(\frac{1}{r_T} - \frac{1}{r_T + r_M}\right)} = v_T \sqrt{\frac{2r_M}{r_T + r_M}} = 32,97 \text{ km.s}^{-1}$

2. On a $E_m = \frac{1}{2}m_{sat}v^2 - \frac{Gm_{sat}m_T}{R_T} \geq 0$ donc $v \geq v_L = \sqrt{\frac{2GM_T}{R_T}} = 11,2 \text{ km/s}$ appelée vitesse de libération.

3. La conservation de l'énergie s'écrit $E = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{GmM_T}{R_T} = \frac{1}{2}mv_\infty^2$
 La vitesse de libération correspond à une énergie nulle $\frac{1}{2}mv_L^2 = \frac{GmM_T}{R_T}$. D'où en retranchant membre à membre, $v_0^2 - v_L^2 = v_\infty^2$. Donc
 $v_\infty = \sqrt{v_0^2 - v_L^2}$

4. Pour profiter de l'élan de la Terre, il faut tirer dans la direction et le sens du mouvement de la Terre.

5. On a $v_\infty = v_P - v_T$ alors $v_0 = \sqrt{(v_P - v_T)^2 + v_L^2} = 11,59 \text{ km.s}^{-1}$. Tirer vers Mars est à peine plus coûteux qu'échapper à l'attraction terrestre.

6. D'après la troisième loi de Kepler

$$\left(\frac{2\tau}{T_T}\right)^2 = \left(\frac{r_T + r_M}{2r_T}\right)^3$$

$$\text{Alors } \tau = \frac{T_T}{2} \left(\frac{r_T + r_M}{2r_T}\right)^{3/2} = 0,709 \text{ an.}$$