

# TD Forces centrales - Correction

## Exercice 1 : Masse de la Terre (179, 180, 181)

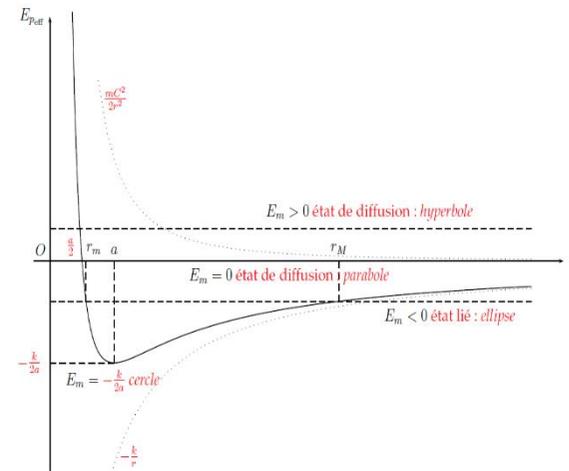
- La vitesse de propagation de la lumière dans le vide est  $c = 3 \cdot 10^8 \text{ m/s}$ .  
D'où  $OM = \frac{c\tau}{2} = 377400 \text{ km}$ .  
La relation entre les côtés du triangle TOL donne  $TL^2 = OL^2 + R_T^2 - 2OL \cdot R_T \cos\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right)$ .  
Alors  $TL = \sqrt{(OM + R_L)^2 + R_T^2 + 2(OM + R_L)R_T \sin\theta}$   
Finalement  $TL = 383600 \text{ km}$
- Le champ de gravitation de la Terre en L a pour expression  $\vec{G}_T(L) = -\frac{GM_T}{TL^2} \vec{e}_r$ , avec  $\vec{e}_r = \vec{e}_{T \rightarrow L} = \frac{\vec{TL}}{TL}$
- La lune étant soumise à la seule force gravitationnelle de la Terre, son accélération dans le référentiel géocentrique est purement radiale. Si sa trajectoire est circulaire, elle est uniforme. Sa vitesse est donc  $\vec{v}_{L/R_O} = TL\omega_L \vec{e}_\theta$  avec  $\omega_L = \frac{2\pi}{T_L} = 0,266 \cdot 10^{-5} \text{ rad/s}$  et son accélération vaut donc  $\vec{a}_{L/R_O} = -\frac{v^2}{TL} \vec{e}_r = -TL\omega_L^2 \vec{e}_r$ . Le PFD appliqué à la Lune dans le référentiel géocentrique donne  $M_L \vec{a}_{L/R_O} = \vec{F}_{grav}(L) \Leftrightarrow \vec{a}_{L/R_O} = G_T(L) \Leftrightarrow TL\omega_L^2 = \frac{GM_T}{TL^2}$ .
- Soit  $M_T = \frac{TL^3 \omega_L^2}{G} = 6,0 \cdot 10^{24} \text{ kg}$ .  
Remarque : On arrive au résultat en appliquant la 3<sup>ème</sup> loi de Kepler :  $\frac{TL^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM_T}$  avec  $a = TL$

## Exercice 2 : Paramètre d'impact (175, 176, 177)

- $\frac{d}{dt} \vec{L}_{O/R}(M) = \vec{M}_O = \vec{0}$  alors  $\vec{L}_O(M) = m r \vec{e}_r \times (\dot{r} \vec{e}_r + r \dot{\theta} \vec{e}_\theta) = m r^2 \dot{\theta} \vec{e}_z$  donc  $r^2 \dot{\theta} = cst$ . C'est la constante des aires.

$$\frac{\vec{L}_O(P)}{m} = \vec{SP} \times \vec{v}_0 = b \vec{e}_y \times -v_0 \vec{e}_x = b v_0 \vec{e}_z$$

- On a  $E_m = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 + E_{peff}(r) = E_0$  avec  $E_{peff}(r) = \frac{1}{2} m \frac{c^2}{r^2} - \frac{k}{r}$
- 



- L'énergie mécanique se conserve. A l'entrée du système solaire on a  $E_m = \frac{1}{2} m v_0^2$ . La trajectoire est une hyperbole.
- La vitesse est tangente à la trajectoire.
- $r_{min} v_{r=r_{min}} = b v_0$
- On utilise la conservation de l'énergie mécanique.  $E_m = \frac{1}{2} m v_{r=r_{min}}^2 - \frac{GMm}{r_{min}} = \frac{1}{2} m v_0^2$
- On a  $\frac{1}{2} m \left(\frac{b v_0}{r_{min}}\right)^2 - \frac{GMm}{r_{min}} = \frac{1}{2} m v_0^2$  soit  $v_0^2 r_{min}^2 + 2GM r_{min} - b^2 v_0^2 = 0$ . On trouve  $r_{min} = \frac{-GM + \sqrt{G^2 M^2 + b^2 v_0^4}}{v_0^2} \geq R$ . On en déduit  $b$ .

### Exercice 3 : Freinage (172, 173, 174, 182, 185)

- $T_0 = 24 \text{ h}$ .
- La résultante des forces étant colinéaire avec le vecteur position, son moment par rapport à la Terre est nul et on en déduit par le théorème du moment cinétique que ce dernier est constant au cours du temps.
- Si la valeur du moment cinétique est nulle, le mouvement est rectiligne. Sinon le mouvement a lieu dans le plan passant par  $O$ , centre de la Terre, et perpendiculaire au moment cinétique. Il s'agit forcément du plan équatorial.
- Dans ce plan, on utilise les coordonnées polaires et on explicite l'expression du moment cinétique soit  $\vec{L}_O(M) = \overrightarrow{OM} \times m\vec{v} = mr^2\dot{\theta}\vec{u}_z$ . On peut définir la constante des aires par  $C = r^2\dot{\theta}$ .
- Le mouvement est circulaire si  $r$  est une constante. Comme la constante  $C$  est une constante, on en déduit que si  $r$  est constant,  $\dot{\theta}$  est également constant. Par conséquent, le mouvement est uniforme.
- La vitesse s'exprime en coordonnées polaires par  $\vec{v} = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_\theta$  dans le cas d'un mouvement circulaire. La projection du principe fondamental de la dynamique sur  $\vec{e}_r$  donne  $-mr\dot{\theta}^2 = -\frac{GmM_T}{r^2}$ . On en déduit  $v^2 = r^2\dot{\theta}^2 = \frac{GmM_T}{r}$ .
- $r\Omega^2 = \frac{GmM_T}{r^2}$  alors  $r = \sqrt[3]{\frac{GmM_T}{\Omega^2}} = \sqrt[3]{\frac{GmM_T T_0^2}{4\pi^2}}$ .  
De plus  $r = R_T + h$ . Donc  $h = \sqrt[3]{\frac{GmM_T T_0^2}{4\pi^2}} - R_T = 36000 \text{ km}$
- L'énergie cinétique peut s'exprimer par  $E_c = \frac{1}{2}mr^2\dot{\theta}^2 = \frac{GmM_T}{2r}$
- Quant à l'énergie potentielle, elle vaut  $E_p = -\frac{GmM_T}{r} = -2E_c$
- On en déduit l'énergie mécanique  $E_m = E_c + E_p = -E_c = \frac{E_p}{2} = -\frac{GmM_T}{2r}$

- On effectue un développement limité de l'énergie potentielle  $E_p(r + \Delta r) = -\frac{GmM_T}{r} \left(1 + \frac{\Delta r}{r}\right)^{-1} \approx -\frac{GmM_T}{r} \left(1 - \frac{\Delta r}{r}\right)$ . On en déduit  $\Delta E_p = \frac{GmM_T}{r^2} \Delta r$ . On peut aussi calculer  $E_p(r - \Delta r) - E_p(r) = \Delta E_p$
- Comme  $E_m = \frac{E_p}{2}$  reste valable sur la trajectoire qui est supposée quasi-circulaire, on en déduit  $\Delta E_m = \frac{GmM_T}{2r^2} \Delta r$
- Le travail de la force de frottement s'écrit  $W_f = -amv\vec{v} \cdot \vec{v}T_0 = -amv^3T_0$  car  $v$  est constante.
- L'application du théorème de l'énergie mécanique donne  $\frac{dE_m}{dt} = W_f$  soit en utilisant les résultats précédents et l'expression de la période de révolution on obtient  $\Delta r = -4\pi ar^2$
- Le satellite se rapproche de la Terre sous le freinage de la force de frottement.
- L'expression de la vitesse conduit à  $v = \sqrt{\frac{GmM_T}{r}} = \frac{2\pi r}{T_0}$ . On en déduit la troisième loi de Kepler.
- Avec les hypothèses proposées dans l'énoncé, on a  $T_0 dr = -4\pi ar^2 dt$ . En utilisant la troisième loi de Kepler, on a  $dr = -2a\sqrt{GM_T r} dt$ . En intégrant entre  $r_0$  et  $r$  pour une origine des temps en  $r_0$ , on en déduit  $\sqrt{r} = \sqrt{r_0} - a\sqrt{GM_T}t$  soit  $K = -a\sqrt{GM_T}$ .

### Exercice 4 : Voyage vers Mars (179, 183, 184)

- La loi fondamentale de la dynamique appliquée à la Terre donne  $\frac{M_T v_T^2}{r_T} = \frac{G M_T M_S}{r_T^2}$  alors  $G M_S = r_T v_T^2$   
De plus  $E = \frac{1}{2} m v_p^2 - \frac{G m M_S}{r_T} = \frac{G m M_S}{r_T + r_M}$   
Donc  $v_p = \sqrt{2 G M_S \left( \frac{1}{r_T} - \frac{1}{r_T + r_M} \right)} = v_T \sqrt{\frac{2 r_M}{r_T + r_M}} = 32,97 \text{ km} \cdot \text{s}^{-1}$

2. On a  $E_m = \frac{1}{2}m_{sat}v^2 - \frac{Gm_{sat}m_T}{R_T} \geq 0$  donc  $v \geq v_L = \sqrt{\frac{2GM_T}{R_T}} = 11,2 \text{ km/s}$  appelée vitesse de libération.

3. La conservation de l'énergie s'écrit  $E = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{GmM_T}{R_T} = \frac{1}{2}mv_\infty^2$   
 La vitesse de libération correspond à une énergie nulle  $\frac{1}{2}mv_L^2 = \frac{GmM_T}{R_T}$ . D'où en retranchant membre à membre,  $v_0^2 - v_L^2 = v_\infty^2$ . Donc  
 $v_\infty = \sqrt{v_0^2 - v_L^2}$

4. Pour profiter de l'élan de la Terre, il faut tirer dans la direction et le sens du mouvement de la Terre.

5. On a  $v_\infty = v_P - v_T$  alors  $v_0 = \sqrt{(v_P - v_T)^2 + v_L^2} = 11,59 \text{ km.s}^{-1}$ . Tirer vers Mars est à peine plus coûteux qu'échapper à l'attraction terrestre.

6. D'après la troisième loi de Kepler

$$\left(\frac{2\tau}{T_T}\right)^2 = \left(\frac{r_T + r_M}{2r_T}\right)^3$$

$$\text{Alors } \tau = \frac{T_T}{2} \left(\frac{r_T + r_M}{2r_T}\right)^{3/2} = 0,709 \text{ an.}$$