

# CHAPITRE D2

## CALCUL MATRICIEL

### Objectifs

- Opérations matricielles, cas du produit.
- Spécificités de l'anneau des matrices carrées.
- Matrices et sous-ensembles remarquables.
- Calculs de puissances de matrices.
- Question de l'inversibilité.

Dans tout le chapitre, en l'absence de précisions,  $\mathbb{K}$  désigne un corps et  $n, p, q$  des entiers naturels non nuls.

## 1 Matrices à coefficients dans $\mathbb{K}$

### 1.1 Notations et premières opérations

#### Définition D2.1

Soit  $n, p \in \mathbb{N}^*$ . On appelle **matrice** à  $n$  lignes et  $p$  colonnes une application

$$\begin{aligned} A : \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket &\rightarrow \mathbb{K} \\ (i, j) &\mapsto a_{i,j} \end{aligned}$$

**Notations.** On rappelle la notation sous forme de tableau.

$$\begin{array}{c} \text{colonne } j \\ \left( \begin{array}{ccc} a_{1,1} & \cdots & a_{1,p} \\ \vdots & \downarrow & \vdots \\ \text{ligne } i & \xrightarrow{\quad a_{i,j} \quad} & \vdots \\ a_{n,1} & \cdots & a_{n,p} \end{array} \right) \end{array}$$

## 2 D2. Calcul matriciel

On dit qu'elle est de taille  $n \times p$  ou  $(n, p)$ .

Le coefficient en place  $(i, j)$  se note  $[A]_{i,j}$ .

On note  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  l'ensemble des matrices à coefficients dans  $\mathbb{K}$ .

### Définition D2.2

- (i) Les matrices de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  sont appelées **matrices colonnes** de taille  $n$ .
- (ii) Les matrices de  $\mathcal{M}_{1,p}(\mathbb{K})$  sont appelées **matrices lignes** de taille  $p$ .
- (iii) Les matrices de  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{K})$  sont appelées **matrices carrées** de taille  $n$ . On note alors  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{K})$ .

**Remarque.** On identifie souvent  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  et  $\mathbb{K}^n$  (mais on évite de le faire avec les matrices lignes).

### Définition D2.3

On définit sur  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  les opérations suivantes :

- l'addition de  $A = (a_{ij})$  et  $B = (b_{ij})$  :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket, [A + B]_{i,j} = a_{ij} + b_{ij},$$

- la multiplication de  $A = (a_{ij})$  par  $\lambda \in \mathbb{K}$  :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket, [\lambda \cdot A]_{i,j} = \lambda a_{ij}$$

### Définition D2.4

On appelle **matrice nulle** de taille  $n \times p$  la matrice  $M$  dont tous les coefficients sont nuls, i.e. telle que  $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket, [M]_{i,j} = 0$ . On la note  $0_{n,p}$ , ou  $0_n$  dans le cas d'une matrice carrée (où  $n = p$ ). En l'absence d'ambiguïté, on la note simplement 0.

### Définition D2.5 (Symbole de Kronecker)

Étant donnés  $i, j \in \mathbb{N}$ , on appelle **symbole de Kronecker** le nombre

$$\delta_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

**Définition D2.6**

Pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket$ , on définit la **matrice élémentaire**  $E_{ij}$  par

$$\forall (k, l) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket, [E_{ij}]_{k,l} = \begin{cases} 1 & \text{si } k = i \text{ et } l = j, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Autrement dit,

$$E_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

colonne  $j$

ligne  $i$

**1.2 Produit matriciel****Définition D2.7 (Produit matriciel)**

Étant données  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,q}(\mathbb{K})$  et  $B = (b_{ij}) \in \mathcal{M}_{q,p}(\mathbb{K})$  deux matrices, on définit le produit  $C = AB \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  par

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket, [C]_{ij} = \sum_{k=1}^q a_{ik} b_{kj}.$$

**Proposition D2.8**

Le produit de deux matrices élémentaires de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  donne :

$$\forall i, j, k, l \in \llbracket 1, n \rrbracket, E_{ij} E_{kl} = \delta_{jk} E_{il}.$$

**Définition D2.9**

(i) On appelle **matrice diagonale** toute matrice carrée  $M$  telle que

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (i \neq j \Rightarrow [M]_{i,j} = 0).$$

(ii) On appelle **matrice identité** de taille  $n$  la matrice  $I_n = (\delta_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ .



**Notation.** La matrice diagonale  $\begin{pmatrix} d_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & d_n \end{pmatrix}$  est notée  $\text{diag}(d_1, \dots, d_n)$ .

### Proposition D2.10

Lorsqu'il est possible, le produit matriciel

- est distributif à gauche et à droite par rapport à la somme,
- est associatif,
- admet la matrice identité pour élément neutre.

En particulier,  $(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +, \times)$  est un anneau non commutatif dont les neutres sont  $0_n$  pour l'addition et  $I_n$  pour la multiplication.

**Remarque.** Attention le produit matriciel n'est pas commutatif et admet des diviseurs de zéro.

**Notation.** On note  $A^k$  le produit de  $k$  matrices toutes égales à  $A$ .

**Remarque.** Par convention,  $A^0 = I_n$ .

### Proposition D2.11

Soit  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telles que  $AB = BA$ . Alors pour tout  $p \in \mathbb{N}^*$ ,

- (i)  $(AB)^p = A^p B^p$ ,
- (ii)  $(A + B)^p = \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} A^k B^{p-k}$ .

## 1.3 Transposée

### Définition D2.12

Soit  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ . On définit la **transposée** de  $A$ , notée  $A^\top \in \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{K})$  par

$$\forall (i, j) \in [\![1, p]\!] \times [\![1, n]\!], [A^\top]_{i,j} = [A]_{j,i}.$$

### Proposition D2.13

La transposition est linéaire, involutive et contravariante.

### Définition D2.14

- (i) On appelle **matrice symétrique** toute matrice carrée  $A$  qui vérifie  $A^\top = A$ .
- (ii) On appelle **matrice antisymétrique** toute matrice carrée  $A$  qui vérifie  $A^\top = -A$ .

**Notations.** On note  $\mathcal{S}_n(\mathbb{K})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{K})$  respectivement l'ensemble des matrices symétriques et antisymétriques de taille  $n$ .

### Définition D2.15

(i) On appelle **matrice triangulaire supérieure** toute matrice carrée  $M$  telle que

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (i > j \Rightarrow [M]_{i,j} = 0).$$

(ii) On appelle **matrice triangulaire inférieure** toute matrice carrée  $M$  telle que

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (i < j \Rightarrow [M]_{i,j} = 0).$$

### Proposition D2.16

Les parties suivantes de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  sont stables par produit : l'ensemble des matrices diagonales, des matrices triangulaires supérieures, des matrices triangulaires inférieures.

## 1.4 Trace d'une matrice

### Définition D2.17

Soit  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . On appelle **trace** de  $A$  et on note  $\text{Tr}(A)$  le scalaire

$$\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}.$$

### Proposition D2.18

- (i) La trace est une forme linéaire.
- (ii)  $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$ .



## 2 Matrices inversibles

### 2.1 Groupe linéaire

#### Définition D2.19

On dit qu'une matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est **inversible** s'il existe  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que

$$AB = BA = I_n.$$

La matrice  $B$  est alors unique, notée  $A^{-1}$  et appelée **inverse** de  $A$ .

**Notations.** On appelle groupe linéaire, noté  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{K})$  l'espace des matrices inversibles de taille  $n$ .

#### Proposition D2.20

$(\mathrm{GL}_n(\mathbb{K}), \times)$  est un groupe non abélien.

#### Proposition D2.21

Soit  $A, B \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{K})$ . Alors

- $A^{-1}$  est inversible et  $(A^{-1})^{-1} = A$ ,
- $AB$  est inversible et  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ ,
- $A^\top$  est inversible et  $(A^\top)^{-1} = (A^{-1})^\top$ .

#### Proposition D2.22

Soit  $T \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  une matrice triangulaire supérieure (resp. inférieure). Alors

- (i)  $T$  est inversible si et seulement si  $\forall 0 \leq i \leq n$ ,  $[T]_{i,i} \neq 0$ .
- (ii) Dans ce cas  $T^{-1}$  est une matrice triangulaire supérieure (resp. inférieure) et ses coefficients diagonaux sont  $\forall 1 \leq i \leq n$ ,  $[T^{-1}]_{i,i} = ([T]_{i,i})^{-1}$ .

#### Proposition D2.23

Soit  $D \operatorname{diag}(d_1, \dots, d_n) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  une matrice diagonale. Alors

- (i)  $D$  est inversible si et seulement si  $\forall 1 \leq i \leq n$ ,  $d_i \neq 0$ .
- (ii) Dans ce cas  $D^{-1} = \operatorname{diag}(d_1^{-1}, \dots, d_n^{-1})$ .

## 2.2 Rang et systèmes linéaires

### Définition D2.24

Soit  $A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ . On dit que  $A$  est **équivalente à  $B$**  lorsqu'il existe  $P \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{K})$  et  $Q \in \mathrm{GL}_p(\mathbb{K})$  telles que  $A = PBQ$ .

### Proposition D2.25

L'équivalence de matrices est une relation d'équivalence sur  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ .

### Proposition et définition D2.26

La matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est de rang  $r \in \llbracket 0, n \rrbracket$  si et seulement si elle est équivalente à la matrice  $J_r$  définie par

$$\forall i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket, [J_r]_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \leq r \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}, \quad \text{i.e.} \quad J_r = \left( \begin{array}{c|c} I_r & 0_{r, n-r} \\ \hline 0_{n-r, r} & 0_{n-r} \end{array} \right).$$

### Définition et proposition D2.27

On appelle **opération élémentaire** sur les lignes de  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  une des opérations suivantes :

- multiplication d'une ligne par un scalaire (dilatation),
- addition d'une ligne à une autre ligne (avec un éventuel coefficient multiplicateur : transvection),
- échange de deux lignes.

Ces opérations correspondent à la multiplication à gauche par une matrice inversible du type :

1.  $I_n + (\lambda - 1)E_{ii}$  (matrice de **dilatation**),
2.  $I_n + \lambda E_{ij}$  (matrice de **transvection**),
3.  $I_n - E_{ii} - E_{jj} + E_{ij} + E_{ji}$ .

Les matrices des trois types ci-dessus sont inversibles.


**Théorème D2.28**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Les propositions suivantes sont équivalentes.

- (i)  $A$  est inversible.
- (ii)  $\text{rg } A = n$ .
- (iii)  $A$  est équivalente par lignes à  $I_n$ .
- (iv) Le système  $AX = 0$  n'admet que la solution nulle.
- (v) Pour tout  $B \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ , le système  $AX = B$  admet une unique solution.

**Méthodes**

- Calcul des puissances d'une matrice
  - par récurrence,
  - à l'aide du binôme de Newton,
  - à l'aide d'un polynôme annulateur.
- Test d'inversibilité et calcul d'inverse
  - par calcul du rang,
  - en résolvant un système,
  - par l'algorithme de Gauß-Jordan,
  - à l'aide d'un polynôme annulateur.
- Calcul et caractérisation du rang.