

Mouvements dans un champ de force centrale conservatif

Plan du cours

1. Caractéristiques générales.....	1
1.1. Définition et exemples d'une force centrale conservative	1
1.2. Étude avec le moment cinétique.....	2
1.3. Etude énergétique	2
1.4. Nature de la trajectoire : bornée ou ouverte ?.....	4
2. Application aux planètes et satellites.....	4
2.1. Rappel sur la force d'attraction gravitationnelle	4
2.2. Choix du référentiel.....	5
2.3. Lois de Kepler.....	5
2.4. Etude des trajectoires circulaires	6
2.5. Satellites terrestres	7

Pour aller plus loin : <https://femto-physique.fr/mecanique/forces-centrales.php>

1. Caractéristiques générales

1.1. Définition et exemples d'une force centrale conservative

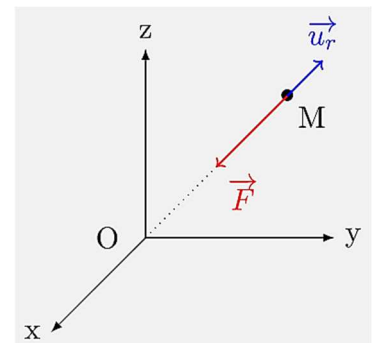
Définition : Champ de force centrale conservatif

- Un point matériel M est soumis à un champ de **force centrale** de centre O si, tout au long de son mouvement, la droite d'action de la force qui lui est appliquée passe constamment par O. On a alors :

$$\vec{F} = F \cdot \vec{u}_r$$

- Une force est dite **conservative** si son travail ne dépend pas du chemin suivi. Dans ce cas, la force **ne dépend que de la position** du système. Le problème étant à symétrie sphérique de centre O, la force ne dépend que de la coordonnée radiale r.
- Un **champ de force centrale conservatif** est de la forme :

$$\vec{F}(\vec{r}) = F(r) \cdot \vec{u}_r$$



Méthode : 3 exemples de forces centrales conservatives à connaître

- Force de rappel d'un ressort attaché en O : $\vec{F}_r = -k \cdot (r - \ell_0) \cdot \vec{u}_r$
- Interaction gravitationnelle : $\vec{F}_G = -G \cdot \frac{m_O \cdot m_M}{r^2} \cdot \vec{u}_r$
- Interaction coulombienne : $\vec{F}_C = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_O \cdot q_M}{r^2} \cdot \vec{u}_r$

Définition : Force centrale newtonienne

On appelle **force centrale newtonienne** les forces de la forme :

$$\vec{F} = \frac{K}{r^2} \cdot \vec{u}_r$$

- Si la constante K est positive ($K > 0$), alors la force est **répulsive** ;
- Si la constante K est négative ($K < 0$), alors la force est **attractive**.

1.2. Étude avec le moment cinétique

Propriété : Conservation du moment cinétique dans un champ de force centrale

Soit M un point matériel en mouvement dans un champ de force centrale conservative.

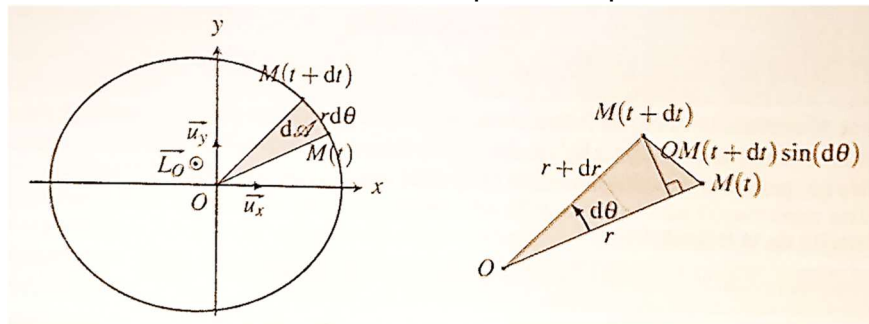
- Par application du théorème du moment cinétique on montre que **son moment cinétique se conserve**. Le moment cinétique est donc toujours égal à sa valeur initiale $\vec{L}_0$.

Conséquences :

- Le mouvement est inclus dans le plan normal au moment cinétique passant par le centre de force O ;
- L'aire balayée $\mathcal{A}$ par le rayon vecteur $\vec{OM}$ est proportionnelle au temps, et se fait à la **vitesse aréolaire** $d\mathcal{A}/dt$ (en $\text{m}^2.\text{s}^{-1}$) **constante** :

$$\frac{d\mathcal{A}}{dt} = \frac{r^2 \dot{\theta}}{2} = \frac{L_0}{2m} = \frac{C}{2}$$

avec $C = L_0/m$ la **constante des aires**, ne dépendant que des conditions initiales.



L'aire $\Delta\mathcal{A}$ balayée pendant une durée Δt est la même pour toute la trajectoire et vaut :

$$\Delta\mathcal{A} = \frac{C}{2} \cdot \Delta t$$

1.3. Etude énergétique

1.3.1. Rappel sur les forces conservatives

Rappel : Force conservative et énergie potentielle

- Une force est dite **conservative** si **son travail ne dépend pas du chemin suivi**.
- Il existe une fonction $E_p(\vec{r})$ de la position (repérée par le vecteur $\vec{r}$) telle que son **travail élémentaire** vérifie

$$\delta W(\vec{F}_{cons}) = -dE_p$$

Cette fonction, définie à une constante additive près, est appelée **énergie potentielle**.

- Son **travail** sur un chemin $A \rightarrow B$ s'écrit comme l'opposé de la différence d'énergie potentielle en B et A :

$$W_{AB}(\vec{F}_{cons}) = -(\mathcal{E}_p(B) - \mathcal{E}_p(A)) = -\Delta_{AB}\mathcal{E}_p$$

- Réciproquement, **une force conservative dérive d'une énergie potentielle**

$$\vec{F}_{cons}(\vec{r}) = -\vec{\text{grad}}(\mathcal{E}_p)$$

où $\vec{\text{grad}}(\mathcal{E}_p)$ est le vecteur gradient de l'énergie potentielle.

Définition : Lien entre force centrale conservative et énergie potentielle

Puisque la **force centrale conservative** est de la forme $\vec{F}(\vec{r}) = F(r) \cdot \vec{u}_r$, le gradient se simplifie et on peut écrire :

$$F(r) = -\frac{d\mathcal{E}_p(r)}{dr}$$

où $\mathcal{E}_p(r)$ désigne l'énergie potentielle associée à ce champ de force.

Méthode : Energie potentielle associée à un champ de force centrale newtonienne

$$\vec{F}_{\text{Newton}} = \frac{K}{r^2} \cdot \vec{u}_r \Rightarrow \boxed{\mathcal{E}_p^{\text{Newton}}(r) = \frac{K}{r}}$$

1.3.2. Conservation de l'énergie mécanique et énergie potentielle effective**Propriété : Conservation de l'énergie mécanique**

La force s'appliquant au système est **centrale** et **conservative**. En l'absence de forces non-conservatives, l'**énergie mécanique** $\mathcal{E}_m$ du système **se conserve** :

$$\mathcal{E}_m = \mathcal{E}_c + \mathcal{E}_p = \frac{1}{2}m \cdot v^2 + \mathcal{E}_p(r) = \text{cste}$$

Méthode : Faire le lien avec le mouvement conservatif à 1 degré de liberté (chapitre M4)

En utilisant l'expression de la vitesse en coordonnées polaire, $\vec{v} = \dot{r} \cdot \vec{u}_r + r \cdot \dot{\theta} \cdot \vec{u}_\theta$, on a $v = \sqrt{\dot{r}^2 + (r \cdot \dot{\theta})^2}$ et l'expression de l'énergie mécanique devient :

$$\mathcal{E}_m = \frac{1}{2}m \cdot (\dot{r}^2 + (r \cdot \dot{\theta})^2) + \mathcal{E}_p(r) = \text{cste}$$

Cette expression dépend de r et de θ . On peut éliminer $\dot{\theta}$ en utilisant l'expression du moment cinétique $\mathcal{L}_0 = m \cdot r^2 \cdot \dot{\theta}$:

$$\mathcal{E}_m = \frac{1}{2}m \cdot \left(\dot{r}^2 + \left(\frac{\mathcal{L}_0}{m \cdot r} \right)^2 \right) + \mathcal{E}_p(r) = \text{cste}$$

On peut alors séparer les termes dépendant de $\dot{r}$ et ceux dépendant de r :

$$\mathcal{E}_m = \underbrace{\frac{1}{2}m \cdot \dot{r}^2}_{\mathcal{E}_{c,\text{eff}}} + \underbrace{\frac{1}{2}m \cdot \frac{\mathcal{C}^2}{r^2} + \mathcal{E}_p(r)}_{\mathcal{E}_{p,\text{eff}}} = \text{cste}$$

Définition : Lien entre force centrale conservative et énergie potentielle

- L'**énergie potentielle effective** $\mathcal{E}_{p,\text{eff}}$ est définie par :

$$\mathcal{E}_{p,\text{eff}}(r) = \mathcal{E}_p(r) + \frac{1}{2}m \cdot \frac{\mathcal{C}^2}{r^2}$$

avec $\mathcal{C} = \mathcal{L}_0/m$ la constante des aires, ne dépendant que des conditions initiales.

- Le terme $\mathcal{E}_{c,\text{eff}} = \frac{1}{2}m \cdot \dot{r}^2$ est appelé **énergie cinétique effective**. Elle ne dépend que de la vitesse radiale $\dot{r}$.
- L'**énergie mécanique** se conserve dans un mouvement à force centrale conservative, et vaut

$$\mathcal{E}_m = \mathcal{E}_{c,\text{eff}} + \mathcal{E}_{p,\text{eff}} = \text{cste}$$

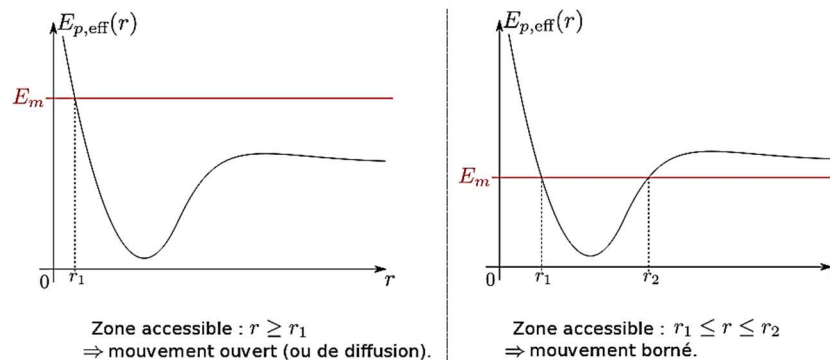
1.4. Nature de la trajectoire : bornée ou ouverte ?

Méthode : Distinction entre mouvement borné et mouvement ouvert

On utilise les outils graphiques mis en place dans le chapitre M4 pour l'étude du mouvement d'un système conservatif à 1 degré de liberté.

Pour une allure quelconque de la fonction $\mathcal{E}_{p,\text{eff}}(r)$, on distingue :

- Le cas d'un mouvement **ouvert (état de diffusion)** si l'énergie mécanique initiale est suffisante pour permettre au système de s'éloigner indéfiniment du centre O ($r \rightarrow \infty$).
- Le cas d'un mouvement **borné (état lié)** si l'énergie mécanique initiale est insuffisante et contraint le système à rester dans un puit de potentiel. Le rayon de la trajectoire reste alors borné entre deux valeurs extrêmes r_1 et r_2 .



2. Application aux planètes et satellites

2.1. Rappel sur la force d'attraction gravitationnelle

Définition : Caractéristiques de la force d'attraction gravitationnelle (rappel)

Soient deux masses : m_{astre} fixe en O et m mobile portée par M .

- La masse m subit une force exercée par la masse m_O qui a pour expression :

$$\vec{F} = -G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{r^2} \cdot \vec{u}_r$$

avec $r = OM$ et $G = 6,67 \cdot 10^{-11}$ u.S.I. la **constante gravitationnelle**.

- En choisissant $\mathcal{E}_p(r = +\infty) = 0$, l'**énergie potentielle gravitationnelle** associée vaut :

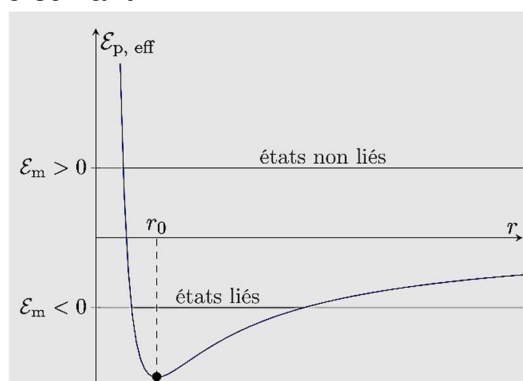
$$\mathcal{E}_p(r) =$$

Définition : Energie potentielle effective associée à la force d'attraction gravitationnelle

Pour la force d'attraction gravitationnelle, l'énergie potentielle effective dépend de la distance r de la manière suivante :

$$\mathcal{E}_{p,\text{eff}}(r) = -G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{r} + \frac{1}{2} m \cdot \frac{c^2}{r^2}$$

Le profil correspondant est le suivant :

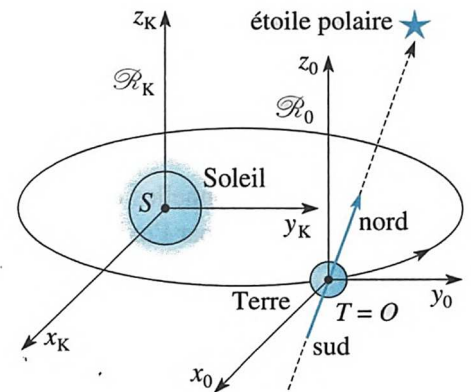


Selon la valeur de l'énergie mécanique du système la trajectoire peut être bornée ($\mathcal{E}_m < 0$) ou ouverte ($\mathcal{E}_m \geq 0$).

2.2. Choix du référentiel

Définition : Quelques référentiels à connaître

- Le **référentiel de Copernic**, noté $\mathcal{R}_C$, est un **référentiel lié au centre de masse du système solaire**, et dont les axes sont dirigés vers 3 étoiles suffisamment éloignées pour être considérées comme fixe.
- Le **référentiel héliocentrique** ou référentiel de Kepler, noté $\mathcal{R}_K$, est un **référentiel lié au centre du Soleil**, et dont les axes sont dirigés vers 3 étoiles suffisamment éloignées pour être considérées comme fixe. Il est en translation par rapport au référentiel de Copernic. En pratique, ces deux référentiels sont presque confondus.
- Le **référentiel géocentrique** est le **référentiel lié au centre de la Terre**, en translation par rapport au référentiel héliocentrique.
- Le **référentiel terrestre** est le **référentiel lié à la Terre**. Il est rotation autour de centre de la Terre par rapport au référentiel géocentrique.



Méthode : Choix du référentiel

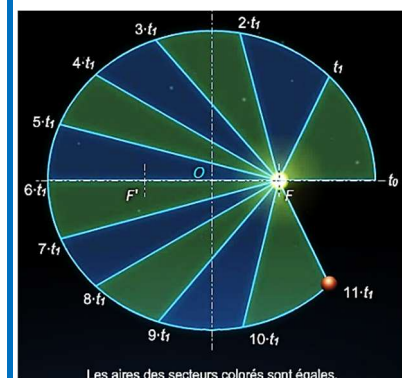
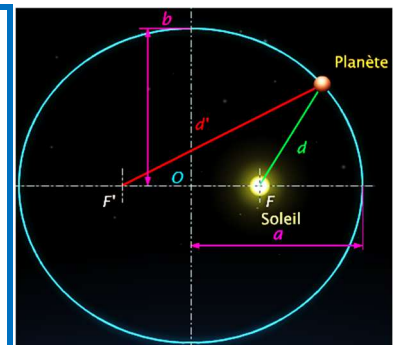
- Pour étudier le mouvement des planètes, des astéroïdes, des comètes, des sondes... bref de tout objet en révolution autour du Soleil, on utilisera le **référentiel héliocentrique**.
- Pour étudier le mouvement de la Lune et des satellites artificiels, on utilisera le **référentiel géocentrique**.
- Pour étudier le mouvement d'un objet sur la surface de la Terre, on utilisera le **référentiel terrestre**.
- Pour tout objet en révolution autour d'un astre, on utilisera, par analogie aux référentiel héliocentrique et géocentrique, un **référentiel lié au centre de l'astre**, dont les axes sont dirigés vers 3 étoiles suffisamment éloignées pour être considérées comme fixe.

2.3. Lois de Kepler

Loi : Lois de Kepler

- Première loi de Kepler** (1609) ou **loi des orbites** :
Dans le référentiel héliocentrique, chaque planète décrit, dans le sens direct, une trajectoire elliptique, dont le Soleil occupe l'un des foyers.
- Deuxième loi de Kepler** (1609) ou **loi des aires** :
Dans le référentiel héliocentrique, l'aire balayée par le rayon vecteur Soleil-planète est proportionnel au temps mis pour la décrire.
- Troisième loi de Kepler** (1618) ou **loi des périodes** :
Dans le référentiel héliocentrique, le carré de la période de révolution sidérale T d'une planète est proportionnel au cube du demi-grand axe a de l'ellipse qu'elle décrit :

$$\frac{T^2}{a^3} = cste$$
- Ces lois sont **transposables** pour **n'importe quel objet en révolution autour d'un astre**. Elles sont également transposables pour une charge électrique ponctuelle en révolution autour d'une charge ponctuelle opposée. On choisira le référentiel approprié.



2.4. Etude des trajectoires circulaires

Propriété : Vitesse le long d'une trajectoire circulaire

Dans le cas d'une **trajectoire circulaire**, le système parcourt cette trajectoire à la vitesse constante v_c :

$$v_c = \frac{2\pi \cdot r_0}{T} = \sqrt{\frac{G \cdot m_{\text{astre}}}{r_0}}$$

où r_0 est le rayon de la trajectoire circulaire, T est la période de révolution et m_{astre} est la masse de l'astre autour duquel orbite le système.

Propriété : Constante de la loi périodes

Le carré de la période de révolution sidérale d'une planète est proportionnel au cube du rayon r_0 de la trajectoire circulaire qu'elle décrit :

$$\frac{T^2}{r_0^3} = \frac{4\pi^2}{G \cdot m_{\text{astre}}}$$

où m_{astre} est la masse de l'astre autour duquel orbite le système.

On admettra que ce résultat se généralise à n'importe quelle trajectoire elliptique en remplaçant le rayon de la trajectoire circulaire r_0 par le demi-grand axe a de la trajectoire elliptique :

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{G \cdot m_{\text{astre}}}$$

Propriétés : Energies pour une trajectoire circulaire

▪ **Energie cinétique :**

$$\mathcal{E}_c = \frac{1}{2} m \cdot v_c^2 = G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{2 \cdot r_0}$$

▪ **Energie potentielle :**

$$\mathcal{E}_p = -G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{r_0} = -2 \cdot \mathcal{E}_c$$

▪ **Energie mécanique :**

$$\mathcal{E}_m = \mathcal{E}_c + \mathcal{E}_p = -\mathcal{E}_c = -G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{2 \cdot r_0} < 0 \text{ (état lié } \rightarrow \text{ trajectoire bornée)}$$

On admettra que ce résultat se généralise à n'importe quelle trajectoire elliptique en remplaçant le rayon de la trajectoire circulaire r_0 par le demi-grand axe a de la trajectoire elliptique : $\mathcal{E}_m = -G \cdot \frac{m_{\text{astre}} \cdot m}{2 \cdot a}$.

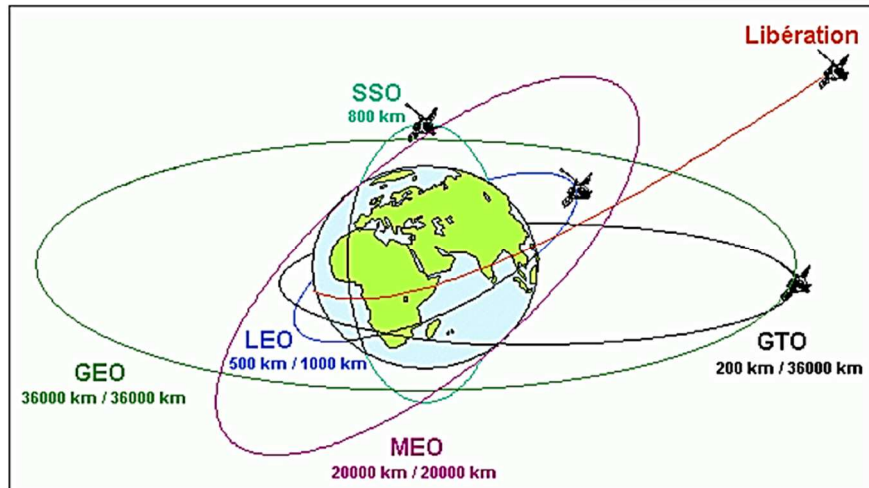
2.5. Satellites terrestres

2.5.1. Leurs différentes missions

Les satellites jouent désormais un rôle important à la fois sur les plans économiques (télécommunications, positionnement, prévision météorologique), militaires (renseignement) et scientifiques (observation astronomique, microgravité, observation de la Terre, océanographie, altimétrie).

Selon l'association UCS (Union of Concerned Scientists), environ 2 000 satellites opérationnels étaient en orbite autour de la Terre au 1er avril 2019.

La mission du satellite définit son orbite :



- 64 % des satellites sont envoyés en **orbite basse** (**LEO** : Low Earth Orbit, située entre 500 et 1.000 kilomètres d'altitude et **SSO** : Sun Synchronous orbit à 800 kilomètres). Ces orbites sont utilisées notamment pour les systèmes de télécommunication, d'imagerie terrestre ou de météorologie
- 27 % des satellites naviguent sur une **orbite géostationnaire** (**GEO** : à 36.000 kilomètres d'altitude). Elle sert notamment pour la météo ou les services de communication comme la télévision, le satellite restant à tout moment au-dessus du même point. L'orbite GTO (Orbite de Transfert Géostationnaire) est l'orbite qui permet d'amener les satellites sur l'orbite GEO.
- Le reste est sur une **orbite moyenne** (**MEO**: Medium Earth Orbit, située entre 2.000 et 36.000 kilomètres), servant essentiellement aux satellites de localisation.
- Une minorité s'échappe de l'orbite terrestre (libération) pour aller explorer l'Univers.

Source : <https://metiers-du-spatial.com/missions/>

2.5.2. Les satellites géostationnaires

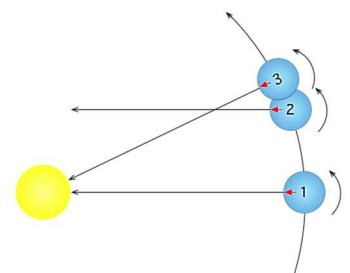
Propriété : Mouvement d'un satellite géostationnaire

Dans le référentiel géocentrique, un satellite géostationnaire suit une **trajectoire circulaire et uniforme dans le plan de l'équateur** à une **altitude** $h = 36\,000\text{ km}$ avec une période de $T_{\text{sidéral}} = 23\text{ h } 56\text{ min } 4\text{ s}$.

Définition : Jour sidéral

Un **jour sidéral** est la durée que met une planète pour faire un tour sur elle-même, indépendamment de sa révolution autour de son étoile.

Le jour sidéral terrestre dure un petit peu plus de 23 h 56 min 4 s. C'est en raison de la révolution de la Terre autour du Soleil en même temps qu'elle tourne sur elle-même que le **jour solaire** dure quelques minutes de plus, soit vingt-quatre heures en moyenne.



AU PROGRAMME

Notions et contenus	Capacités exigibles	Dans les exercices
Point matériel soumis à un champ de force centrale conservatif		
Conservation du moment cinétique.	▪ Établir la conservation du moment cinétique à partir du théorème du moment cinétique. ▪ Établir les conséquences de la conservation du moment cinétique : mouvement plan, loi des aires.	SF1
Conservation de l'énergie mécanique. Énergie potentielle effective. État lié et état de diffusion.	▪ Exprimer l'énergie mécanique d'un système conservatif ponctuel à partir de l'équation du mouvement. ▪ Exprimer la conservation de l'énergie mécanique et construire une énergie potentielle effective. ▪ Décrire qualitativement le mouvement radial à l'aide de l'énergie potentielle effective. ▪ Relier le caractère borné du mouvement radial à la valeur de l'énergie mécanique. ▪ <u>Capacité numérique</u> : à l'aide d'un langage de programmation, obtenir des trajectoires d'un point matériel soumis à un champ de force centrale conservatif.	TP25
Cas particulier du champ newtonien		
Lois de Kepler.	▪ Énoncer les lois de Kepler pour les planètes et les transposer au cas des satellites terrestres.	
Cas particulier du mouvement circulaire : satellite, planète.	▪ Établir que le mouvement est uniforme et déterminer sa période. ▪ Établir la troisième loi de Kepler dans le cas particulier de la trajectoire circulaire. ▪ Exploiter sans démonstration sa généralisation au cas d'une trajectoire elliptique.	SF2
Énergie mécanique dans le cas du mouvement circulaire et dans le cas du mouvement elliptique.	▪ Exprimer l'énergie mécanique pour le mouvement circulaire. ▪ Exprimer l'énergie mécanique pour le mouvement elliptique en fonction du demi-grand axe.	SF3
Satellites terrestres		
Satellites géostationnaires, de localisation et de navigation, météorologique.	▪ Différencier les orbites des satellites terrestres en fonction de leurs missions. ▪ Déterminer l'altitude d'un satellite géostationnaire et justifier sa localisation dans le plan équatorial.	SF4