

Exercice: Déflexion électrique dans un tube cathodique.

* système: {électron}

* référentiel: terrestre supposé galiléen

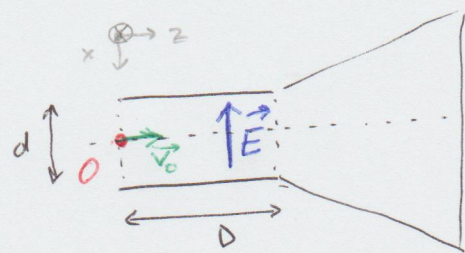
* bilan des forces:

* poids \vec{P} : négligé

* force électrique: $\vec{F}_e = -e \cdot \vec{E}$

avec $\vec{E} = -\frac{U}{d} \vec{u}_x$

donc
$$\vec{F}_e = \frac{e \cdot U}{d} \vec{u}_x \quad (Q1)$$



* 2^{ème} loi de Newton (système fermé)

$$m \cdot \vec{a} = \vec{F}_e$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a_x = \frac{eU}{m \cdot d} \\ a_z = 0 \end{cases}$$

vitesse:

$$\vec{a} = \frac{dv}{dt} \Rightarrow \begin{cases} v_x = \frac{eU}{m \cdot d} \cdot t + 0 \\ v_z = v_0 \end{cases} \leftarrow \begin{array}{l} \text{conditions} \\ \text{initiales} \end{array}$$

position (équation horaire):

$$\frac{d\vec{OM}}{dt} = \vec{v} \Rightarrow \begin{cases} x(t) = \frac{1}{2} \frac{eU}{m \cdot d} t^2 + 0 \\ z(t) = v_0 \cdot t + 0 \end{cases} \leftarrow \begin{array}{l} \text{conditions} \\ \text{initiales} \end{array}$$

* trajectoire:

$$t = \frac{z}{v_0} \Rightarrow \boxed{x(z) = \frac{1}{2} \frac{eU}{m \cdot d} \times \frac{z^2}{v_0^2}} \quad (Q2)$$

En K: $z_k(t_k) = D \Rightarrow \begin{cases} x_k = \frac{1}{2} \frac{eU}{m \cdot d} \times \frac{D^2}{v_0^2} \\ t_k = \frac{D}{v_0} \end{cases}$

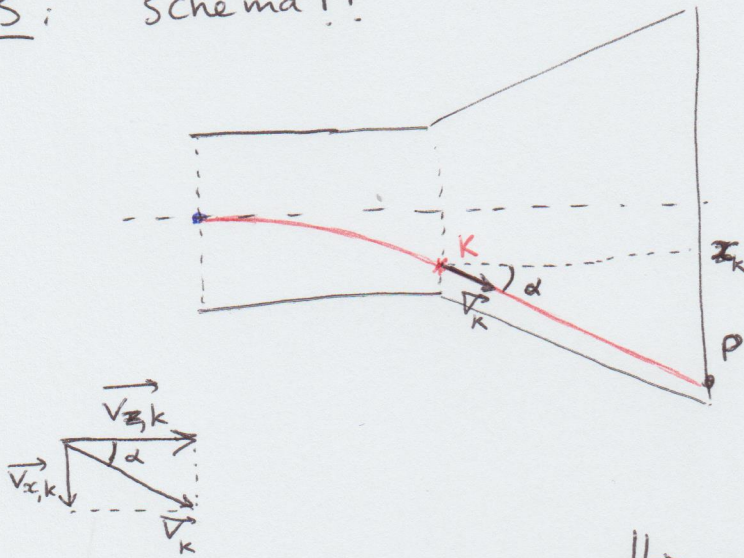
vitesse en K $\Leftrightarrow \begin{cases} v_x(t_k) = \frac{e \cdot U \cdot D}{m \cdot d \cdot v_0} \\ v_z(t_k) = v_0 \end{cases} \quad (Q3)$

En dehors des plaques, les électrons ne subissent aucune force (poids négligé)

↳ principe d'inertie: $\vec{v} = \vec{c}^{ste}$

↳ le mouvement est rectiligne uniforme.
(Q4)

Q5: schéma!!



Angle α :

$$\tan(\alpha) = \frac{v_{x(k)}}{v_{z(k)}} = \frac{eUD}{m \cdot d \cdot v_0^2}$$

$$\tan(\alpha) = \frac{x_p - x_k}{L}$$

$$\Rightarrow x_p = x_k + \frac{eU \cdot D \cdot L}{m \cdot d \cdot v_0^2}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{eU \cdot D^2}{m \cdot d \cdot v_0^2} + \frac{eUDL}{m \cdot d \cdot v_0^2}$$

$$\Rightarrow \boxed{x_p = \frac{eU \cdot D}{m \cdot d \cdot v_0^2} \cdot \left(\frac{D}{2} + L \right)}$$