

## TP 27- Proposition de solutions

**Solution 1** Fonction donnant l'approximation de  $\exp(x)$  par la méthode d'Euler avec un pas de  $h$  :

```
def approx_exp(x,h):
    if x<0: h=-h
    y=1
    t=0
    while (x-t)/h>1:
        y=y+h*y
        t=t+h
    return(y)
```

Cela donne :

```
--> approx_exp(2,1e-5)
7.388908320148598
# la valeur machine est : 7.3890560989306504
```

**Solution 2** Approximation de  $\exp(1)$  :

|         |       |       |       |       |       |
|---------|-------|-------|-------|-------|-------|
| $x$     | 0     | 0,1   | 0,2   | 0,3   | 0,4   |
| $y(x)$  | 1     | 1,1   | 1,21  | 1,331 | 1,464 |
| $y'(x)$ | 1     | 1,1   | 1,21  | 1,331 | 1,464 |
| 0,5     | 0,6   | 0,7   | 0,8   | 0,9   | 1     |
| 1,611   | 1,772 | 1,949 | 2,144 | 2,358 | 2,594 |
| 1,611   | 1,772 | 1,949 | 2,144 | 2,358 | 2,594 |

L'approximation trouvé est  $\exp(1) \approx 2.594$ .

**Solution 3** Pour calculer  $\ln(x)$  il convient de poursuivre le calcul de  $\exp(t)$  jusqu'à atteindre  $x$  et de retourner  $t$ .

```
def approx_ln(x,h):
    if x<1: h=-h
    y=1
    t=0
    while (x-y)*h>0:
        y=y+h*y
        t=t+h
    return(t)
```

• Le pas est positif si  $x \geq 1$  (on avance vers la droite de la courbe par rapport à la condition initiale  $(0,1)$ ) et négatif sinon.

• Le test de continuité est lorsque  $y$  n'a pas encore dépassé  $x$ . Il y a donc deux cas à considérer :

$$(h > 0 \text{ et } y < x) \text{ ou } (h < 0 \text{ et } x < y)$$

qui se regroupe en  $(x - y)h > 0$ .

Cela donne :

```
--> approx_ln(2,1e-5)
0.6931599999994802
# la valeur machine est : 0.69314718055994529
```

**Solution 4** Équation différentielle d'ordre 2

1.  $\cos$  vérifie l'équation :  $y'' + y = 0$  avec  $y(0) = 1$  et  $y'(0) = 0$

2. Dérivons le vecteur de fonctions  $Z = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$  :

$$Z' = \begin{pmatrix} y' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y' \\ -y \end{pmatrix}$$

On note que  $Z'$  dépend uniquement de  $Z$  (et de  $t$ ). On peut écrire  $Z' = f(Z, t)$  avec

$$f : \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, t \mapsto \begin{pmatrix} v \\ -u \end{pmatrix}$$

3. On s'intéresse au double de l'abscisse du premier point où  $y$  s'annule dans le cas où  $y = \cos$ .

Le schéma récurrent d'Euler devient en notant  $dy_k$  l'approximation de  $y'(t_k)$  :

$$\begin{cases} t_{k+1} = t_k + h \\ y_{k+1} = y_k + h dy_k \\ dy_{k+1} = dy_k - h y_k \end{cases}$$

Ce qui donne :

```
def approx_pi(h):
    t,y,dy=0,1,0
    while y>0:
        t,y,dy=t+h,y+h*dy,dy-h*y
    return(2*t)
```

Cela donne :

```
--> approx_pi(1e-5)
3.1416000000036464
# la valeur machine est : 3.141592653589793
```

### Solution 5 Méthode d'Euler

1. Le script de la fonction :

#### Méthode Euler

```
def euler(f, y0, a, b, h):  
    if b < a: h = -h  
    t = np.arange(a, b, h)  
    n = len(t)  
    T = np.zeros((n, len(y0)))  
    T[0, :] = y0  
    for i in range(1, n):  
        T[i, :] = T[i-1, :] + h * f(T[i-1, :], t[i-1])  
    return (t, T)
```

Pour tracer la courbe de la solution il faut de considérer les points d'abscisses  $t$  et d'ordonnées  $T[:, 0]$  : la première colonne de  $T$ .

**Remarque :** Si le paramètre d'entrée de la méthode d'Euler, n'est pas le pas mais plutôt le nombre d'itération  $n$ , alors il suffit d'adapter le script avec :

```
t = np.linspace(a, b, n)  
h = (b - a) / (n - 1)
```

2. Cas du ressort avec frottement :

a) Il faut écrire vectoriellement l'équation différentielle afin de se ramener à de l'ordre 1 :

$$y(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad y'(t) = \begin{pmatrix} x'(t) \\ -\frac{1}{m}(cx'(t) + kx(t)) \end{pmatrix} = f(y(t), t)$$

La fonction  $f$  est : La fonction  $f$  est :

$$f : \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, t \mapsto \begin{pmatrix} v \\ -\frac{k}{m}u - \frac{c}{m}v \end{pmatrix}$$

b) Instructions PYTHON:

```
k, m, c = 10, 2, 1  
  
def f(Y, t):  
    return np.array([Y[1], -k/m*Y[0] - c/m*Y[1]])  
  
a, b, h = 0, 10, 1e-4  
y0 = np.array([2, 0])  
t, T = euler(f, y0, a, b, h)
```

c) Le comportement du ressort :  $t \mapsto (t, x(t))$

```
plt.xlim(-0.5, 10)  
plt.ylim(-2.2, 2.2)  
plt.plot(t, T[:, 0], color='blue')
```

• Le diagramme de phase :  $t \mapsto (x(t), x'(t))$

```
plt.xlim(-2.2, 2.2)  
plt.ylim(-5, 5)  
plt.plot(T[:, 0], T[:, 1], color='blue')
```