

TP 27- Proposition de solutions

Solution 1 Fonction donnant l'approximation de $\exp(x)$ par la méthode d'Euler avec un pas de h :

```
def approx_exp(x,h):
    if x<0: h=-h
    y=1
    t=0
    while (x-t)/h>1:
        y=y+h*y
        t=t+h
    return(y)
```

Cela donne :

```
--> approx_exp(2,1e-5)
7.388908320148598
# la valeur machine est : 7.3890560989306504
```

Solution 2 Approximation de $\exp(1)$:

x	0	0,1	0,2	0,3	0,4
$y(x)$	1	1,1	1,21	1,331	1,464
$y'(x)$	1	1,1	1,21	1,331	1,464
0,5	0,6	0,7	0,8	0,9	1
1,611	1,772	1,949	2,144	2,358	2,594
1,611	1,772	1,949	2,144	2,358	2,594

L'approximation trouvé est $\exp(1) \approx 2.594$.

Solution 3 Pour calculer $\ln(x)$ il convient de poursuivre le calcul de $\exp(t)$ jusqu'à atteindre x et de retourner t .

```
def approx_ln(x,h):
    if x<1: h=-h
    y=1
    t=0
    while (x-y)*h>0:
        y=y+h*y
        t=t+h
    return(t)
```

- Le pas est positif si $x \geq 1$ (on avance vers la droite de la courbe par rapport à la condition initiale $(0,1)$) et négatif sinon.
- Le test de continuité est lorsque y n'a pas encore dépassé x . Il y a donc deux cas à considérer :

$$(h > 0 \text{ et } y < x) \text{ ou } (h < 0 \text{ et } x < y)$$

qui se regroupe en $(x - y)h > 0$.

Cela donne :

```
--> approx_ln(2,1e-5)
0.6931599999994802
# la valeur machine est : 0.69314718055994529
```

Solution 4 Équation différentielle d'ordre 2

1. \cos vérifie l'équation : $y'' + y = 0$ avec $y(0) = 1$ et $y'(0) = 0$
2. Dérivons le vecteur de fonctions $Z = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$:

$$Z' = \begin{pmatrix} y' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y' \\ -y \end{pmatrix}$$

On note que Z' dépend uniquement de Z (et de t). On peut écrire $Z' = f(Z, t)$ avec

$$f : \left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, t \right) \mapsto \begin{pmatrix} b \\ -u \end{pmatrix}$$

3. On s'intéresse au double de l'abscisse du premier point où y s'annule dans le cas où $y = \cos$.

Le schéma récurrent d'Euler devient en notant dy_k l'approximation de $y'(t_k)$:

$$\begin{cases} t_{k+1} = t_k + h \\ y_{k+1} = y_k + h dy_k \\ dy_{k+1} = dy_k - h y_k \end{cases}$$

Ce qui donne :

```
def approx_pi(h):
    t,y,dy=0,1,0
    while y>0:
        t,y,dy=t+h,y+h*dy,dy-h*y
    return(2*t)
```

Cela donne :

```
--> approx_pi(1e-5)
3.1416000000036464
# la valeur machine est : 3.141592653589793
```

Solution 5 Méthode d'Euler

1. Le script de la fonction :

Méthode Euler

```
def euler(f, y0, a, b, h):  
    if b < a: h = -h  
    t = np.arange(a, b, h)  
    n = len(t)  
    T = np.zeros((n, len(y0)))  
    T[0, :] = y0  
    for i in range(1, n):  
        T[i, :] = T[i-1, :] + h * f(T[i-1, :], t[i-1])  
    return (t, T)
```

Pour tracer la courbe de la solution il faut de considérer les points d'abscisses t et d'ordonnées $T[:, 0]$: la première colonne de T .

Remarque : Si le paramètre d'entrée de la méthode d'Euler, n'est pas le pas mais plutôt le nombre d'itération n , alors il suffit d'adapter le script avec :

```
t = np.linspace(a, b, n)  
h = (b - a) / (n - 1)
```

2. Cas du ressort avec frottement :

a) Il faut écrire vectoriellement l'équation différentielle afin de se ramener à de l'ordre 1 :

$$y(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad y'(t) = \begin{pmatrix} x'(t) \\ -\frac{1}{m}(cx'(t) + kx(t)) \end{pmatrix} = f(y(t), t)$$

La fonction f est : La fonction f est :

$$f : \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, t \mapsto \begin{pmatrix} v \\ -\frac{k}{m}u - \frac{c}{m}v \end{pmatrix}$$

b) Instructions PYTHON:

```
k, m, c = 10, 2, 1  
  
def f(Y, t):  
    return np.array([Y[1], -k/m*Y[0] - c/m*Y[1]])  
  
a, b, h = 0, 10, 1e-4  
y0 = np.array([2, 0])  
t, T = euler(f, y0, a, b, h)
```

c) Le comportement du ressort : $t \mapsto (t, x(t))$

```
plt.xlim(-0.5, 10)  
plt.ylim(-2.2, 2.2)  
plt.plot(t, T[:, 0], color='blue')
```

• Le diagramme de phase : $t \mapsto (x(t), x'(t))$

```
plt.xlim(-2.2, 2.2)  
plt.ylim(-5, 5)  
plt.plot(T[:, 0], T[:, 1], color='blue')
```