

Chapitre 35 : Notions sur les fonctions de deux variables réelles

Introduction

En mathématiques, une fonction de plusieurs variables f est la donnée d'un ensemble de départ E (espace de dimension n), d'un ensemble d'arrivée F et d'une relation associant à chaque n -uplet $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ d'éléments de l'ensemble de départ un et un seul élément de l'ensemble d'arrivée, que l'on appelle image de x par f et que l'on note $f(x)$ ou $f(x_1, \dots, x_n)$:

$$f : E \longrightarrow F, (x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n).$$

Dans tout ce chapitre \mathbb{R}^2 est muni de la norme¹ euclidienne usuelle (c'est-à-dire associée au produit scalaire euclidien canonique usuel), notée $\|\cdot\|$ ou N_2 . On a $\forall x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$, $N_2(x) = \|x\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$.

1 Espace \mathbb{R}^2

Définition 1 (Ensembles particuliers de \mathbb{R}^2).

1. On appelle **boule fermée de rayon r et de centre $a \in E$** l'ensemble noté $B_f(a, r) = \{u \in E ; N_2(u - a) \leq r\}$; lorsque $r = 1$, et $a = 0$, on parle de **boule unité fermée**.
2. On appelle **boule ouverte de rayon r et de centre $a \in E$** l'ensemble noté $B_o(a, r) = \{u \in E ; N_2(u - a) < r\}$; lorsque $r = 1$, et $a = 0$, on parle de **boule unité ouverte**.
3. On appelle **sphère de rayon r et de centre $a \in E$** l'ensemble noté $S(a, r) = \{u \in E ; N_2(u - a) = r\}$; lorsque $r = 1$, et $a = 0$, on parle de **sphère unité**.

Remarque 1. $B_f(a, r) = B_o(a, r) \cup S(a, r)$.

Définition 2 (Partie bornée d'un espace vectoriel normé).

Soit $A \subset \mathbb{R}^2$; on dit que A est une partie bornée de \mathbb{R}^2 lorsque

$$(\exists r \in \mathbb{R}_+) \quad (\forall u \in A) \quad N_2(u) \leq r.$$

► Exemple : Dans (\mathbb{R}^2, N_2) le pavé $[a, b] \times [c, d]$ est borné.

Propriété 1.

Soit A et B deux parties de \mathbb{R}^2 .

1. Si $A \subset B$ et B bornée, alors A est aussi bornée.
2. Si A ou B est bornée alors $A \cap B$ est bornée.
3. Si A et B sont bornées alors $A \cup B$ est bornée.

1. Il existe d'autres normes sur \mathbb{R}^2 : $\forall x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$, $N_1(x) = |x_1| + |x_2|$ et $N_\infty(x) = \sup(|x_1|, |x_2|)$. Revoir la définition d'une norme sur un espace vectoriel E , chapitre 31 - définition 3. Lorsqu'un espace vectoriel E est muni d'une norme N , on dit que le couple (E, N) est un espace vectoriel normé.

Définition 3 (Ouvert de \mathbb{R}^2).

$\Omega \subset \mathbb{R}^2$ est un **ouvert de \mathbb{R}^2** lorsque

$$\forall u \in \Omega, \quad \exists \rho > 0, \quad B_o(u, \rho) \subset \Omega$$

Remarque 2. 1. $B_f(a, r)$ n'est pas un ouvert.

2. Les pavés ouverts $]a, b[\times]c, d[$ sont des ouverts de \mathbb{R}^2 .

Propriété 2.

Toute boule ouverte de \mathbb{R}^2 est un ouvert de \mathbb{R}^2 .

2 Fonctions numériques de deux variables réelles

On s'intéresse ici aux fonctions $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto f(x, y) \in \mathbb{R}$.

On appelle **domaine ou champ de définition** l'ensemble $E = \{u \in \mathbb{R}^2 \mid f(u) \text{ existe}\}$.

► Exemple : Trouver le domaine de définition de $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto \sqrt{(x+y)(x-y+1)}$.

Propriété 3 (Structure de l'ensemble des fonctions définies sur un ouvert de \mathbb{R}^2).

Soit A un ouvert de \mathbb{R}^2 . L'ensemble des fonctions de deux variables définies de A dans \mathbb{R} est un \mathbb{R} -espace vectoriel et un anneau commutatif non intègre.

Définition 4 (Limite et continuité d'une fonction de deux variables).

Soit $a = (a_1, a_2) \in A$ et f définie sur $A' = A \setminus \{a\}$ ou A .

1. On dit que f admet pour limite $l \in \mathbb{R}$ en a , lorsque

$$\forall \varepsilon > 0, \quad \exists \rho > 0, \quad \forall (x, y) \in B_o(a, \rho) \cap A' \quad |f(x, y) - l| \leq \varepsilon$$

ou de façon équivalente

$$\forall \varepsilon > 0, \quad \exists \rho > 0, \quad \forall (x, y) \in A' \quad \|(x, y) - (a_1, a_2)\| < \rho \Rightarrow |f(x, y) - l| \leq \varepsilon$$

2. $\forall b \in A$, f est **continue en b** ssi $\lim_{(x,y) \rightarrow b} f(x, y) = f(b)$ ssi

$$\forall \varepsilon > 0, \quad \exists \rho > 0, \quad \forall (x, y) \in A' \quad \|(x, y) - (b_1, b_2)\| < \rho \Rightarrow |f(x, y) - f(b_1, b_2)| \leq \varepsilon$$

Remarque 3. — Si f admet une limite l en a , alors celle-ci est unique, et on peut donc noter $\lim_{(x,y) \rightarrow a} f(x, y) = l$.

— On peut remplacer l par $\pm\infty$: $\lim_{(x,y) \rightarrow a} f(x, y) = +\infty$ ssi

$$\forall A > 0, \quad \exists \rho > 0, \quad \forall (x, y) \in A' \quad \|(x, y) - (a_1, a_2)\| < \rho \Rightarrow |f(x, y)| > A$$

► Exemple : Soit f définie par $f(x, y) = \frac{xy}{x^2 + y^2}$ si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $f(0, 0) = 0$. Montrer que f n'est pas continue en $(0, 0)$.

Propriété 4.

Toutes les propriétés relatives à la somme, au produit, au quotient et à la composée sur les limites et sur la continuité des fonctions d'une variable réelles restent vraies pour les fonctions de deux variables réelles. L'ensemble des fonctions définies sur un ouvert A de \mathbb{R}^2 et continues en $(a, b) \in A$ est un sous-espace vectoriel et un sous-anneau de l'ensemble des fonctions définies de A dans \mathbb{R} , stable par quotient lorsque le dénominateur ne s'annule pas en (a, b) .

Remarque 4. 1. En particulier les fonctions polynômes et les fractions rationnelles de deux variables sont continues là où elles sont définies.

2. Les projections canoniques sont des applications continues en tout point de \mathbb{R}^2 . $p_1 : \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x_1, x_2) \mapsto x_1 \end{cases}$ et

$$p_2 : \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x_1, x_2) \mapsto x_2 \end{cases}.$$

3. Pour montrer que f admet une limite l en (a, b) , il faut chercher à majorer $|f(x, y) - l|$ en faisant apparaître $\|x - a, y - b\|$.

► Exemple : Soit f définie par $f(x, y) = \frac{x^2 y^3}{x^2 + y^2}$ si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $f(0, 0) = 0$. f est-elle continue en $(0, 0)$?

3 Calcul différentiel

Définition 5 (Dérivées partielles d'ordre 1).

Soient A ouvert de \mathbb{R}^2 et $f : A \rightarrow \mathbb{R}$.

Soit (e_1, e_2) la base canonique de \mathbb{R}^2 .

Soient $\alpha = (a, b) \in A$.

— On appelle première fonction partielle de f en α la fonction $t \mapsto f(\alpha + te_1)$. Si cette fonction est dérivable en 0, c'est-à-dire si $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+t, b) - f(a, b)}{t}$ est finie, on dit que f admet **une dérivée partielle**

d'ordre 1 par rapport à la première variable en α et on note ce nombre dérivé $\frac{\partial f}{\partial x}(a, b)$ ou $\frac{\partial f}{\partial x_1}(a, b)$ ou $\partial_1 f(a, b)$.

— On appelle deuxième fonction partielle de f en α la fonction $t \mapsto f(\alpha + te_2)$. Si cette fonction est dérivable en 0, c'est-à-dire si $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a, b+t) - f(a, b)}{t}$ est finie, on dit que f admet **une dérivée partielle**

d'ordre 1 par rapport à la deuxième variable en α et on note ce nombre dérivé $\frac{\partial f}{\partial y}(a, b)$ ou $\frac{\partial f}{\partial x_2}(a, b)$ ou $\partial_2 f(a, b)$.

— Si pour tout $\alpha \in A$, les limites précédentes existent, alors on peut définir les fonctions $\partial_1 f$ et $\partial_2 f$ sur A tout entier.

► Exemple : $f : (x, y) \mapsto \sin x \cos y$ et $(a, b) = \left(\frac{\pi}{2}, 0\right)$

► Exemple : Soit f définie par $f(x, y) = \frac{xy}{x^2 + y^2}$ si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $f(0, 0) = 0$. f admet en $(x, y) \neq (0, 0)$ des

dérivées partielles : $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{y^3 - yx^2}{(x^2 + y^2)^2}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{x^3 - xy^2}{(x^2 + y^2)^2}$.

Définition 6 (Fonction de deux variables de classe \mathcal{C}^1).

1. f est de classe \mathcal{C}^1 sur A si ses dérivées partielles existent et sont continues sur A .

2. On dit que f admet en $(a, b) \in A$ un développement limité d'ordre 1 lorsqu'il existe $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ et une fonction ε_1 de A vers \mathbb{R} tels que

$$f(x, y) = f(a, b) + (x - a)\alpha + (y - b)\beta + \|(x, y) - (a, b)\| \varepsilon_1(x, y)$$

avec $\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b)} \varepsilon_1(x, y) = 0$.

► Exemple : Les applications polynomiales, les fonctions rationnelles et les expressions trigonométriques sont de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 .

► Exemple : $r : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto \sqrt{x^2 + y^2}$ est \mathcal{C}^1 sur $U = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ car ses dérivées partielles sont continues sur U . $\theta : \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto \arctan \frac{y}{x}$ est \mathcal{C}^1 sur $\mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_+^*$.

Théorème 1 (Théorème fondamental admis).

Si f est de classe C^1 sur A alors

$$\forall (x, y), (a, b) \in A, \quad f(x, y) = f(a, b) + (x - a) \partial_1 f(a, b) + (y - b) \partial_2 f(a, b) + \|(x, y) - (a, b)\| \varepsilon(x, y)$$

avec $\lim_{(a,b)} \varepsilon = 0$; donc f admet en tout (a, b) un développement limité d'ordre 1.

Approximation linéaire de $f(x_0 + h, y_0 + k) - f(x_0, y_0)$.

► Exemple : Surface Σ d'équation $z = g(x, y)$. Soit U un ouvert de \mathbb{R}^2 et $g : U \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 . Pour tout $(x_0, y_0) \in U$, le plan tangent à Σ en $x_0, y_0, g(x_0, y_0)$ a pour équation :

$$z = g(x_0, y_0) + (x - x_0) \frac{\partial g}{\partial x}(x_0, y_0) + (y - y_0) \frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0).$$

Propriété 5 (Ensemble des fonctions de classe C^1 sur $A \subset \mathbb{R}^2$).

1. L'ensemble des fonctions de classe C^1 sur $A \subset \mathbb{R}^2$ à valeurs dans \mathbb{R} est stable par combinaison linéaire ainsi que par produit.

Pour $f, g : A \rightarrow \mathbb{R}$ deux fonctions de classe C^1 sur A et $\lambda \in \mathbb{R}$,

$$\text{pour tout } i \in \{1, 2\}, \quad \frac{\partial(f + g)}{\partial x_i} =$$

$$\text{pour tout } i \in \{1, 2\}, \quad \frac{\partial(\lambda f)}{\partial x_i} =$$

$$\text{pour tout } i \in \{1, 2\}, \quad \frac{\partial(fg)}{\partial x_i} =$$

2. Un quotient de fonctions de classe C^1 sur A dont le dénominateur ne s'annule pas sur A est encore de classe C^1 sur A .

Pour $f, g : A \rightarrow \mathbb{R}$ deux fonctions de classe C^1 sur A telles que g ne s'annule pas sur A ,

$$\text{pour tout } i \in \{1, 2\}, \quad \frac{\partial \frac{f}{g}}{\partial x_i} =$$

3. Si φ est de classe C^1 de $A \subset \mathbb{R}^2$ à valeurs dans $I \subset \mathbb{R}$ et f de classe C^1 de I dans \mathbb{R} , alors $f \circ \varphi$ est de classe C^1 sur A à valeurs dans \mathbb{R} et de plus

$$\begin{aligned} \frac{\partial(f \circ \varphi)}{\partial x} &= (f' \circ \varphi) \times \frac{\partial \varphi}{\partial x} \\ \frac{\partial(f \circ \varphi)}{\partial y} &= (f' \circ \varphi) \times \frac{\partial \varphi}{\partial y} \end{aligned}$$

Propriété 6 (Le caractère C^1 implique la continuité).

Une fonction de classe C^1 sur un ouvert A de \mathbb{R}^2 est continue sur A .

Définition 7 (Dérivée selon un vecteur).

Soient A ouvert de \mathbb{R}^2 , (a, b) un élément de A et f une fonction de classe C^1 sur A . On appelle dérivée de f selon le vecteur $h \in \mathbb{R}^2$ en (a, b) le nombre $D_h f(a, b)$ tel que :

$$\forall h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}, \quad D_h f(a, b) = h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(a, b)$$

On peut remarquer que $h \mapsto D_h f(a, b)$ est une forme linéaire.

Exemple : Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = x^2 + xy + y^3$. Déterminer la dérivée de f selon le vecteur $(1, 1)$ en (x, y) .

4 Règle de la chaîne

Théorème 2 (Règle de la chaîne).

Soit f de classe \mathcal{C}^1 de A sur \mathbb{R} où A est une partie de \mathbb{R}^2 , et soit φ_1 et φ_2 deux applications \mathcal{C}^1 d'un intervalle I de \mathbb{R} sur \mathbb{R} telles que pour tout $t \in I$, $(\varphi_1(t), \varphi_2(t)) \in A$.

$h : t \mapsto f(\varphi_1(t), \varphi_2(t))$ est \mathcal{C}^1 sur I et de plus, on a :

$\forall t \in I, h'(t)$

$$= \frac{\partial f}{\partial x}(\varphi_1(t), \varphi_2(t))\varphi_1'(t) + \frac{\partial f}{\partial y}(\varphi_1(t), \varphi_2(t))\varphi_2'(t)$$

► Exemple : Soit $f : (x, y) \mapsto x^2 - y^2$ et $g : t \mapsto (r(t) \cos t, r(t) \sin t)$, où r est une fonction numérique dérivable sur \mathbb{R} . Alors

$$(f \circ g)'(t) = 2r(t) \cos t (r'(t) \cos t - r(t) \sin t) - 2r(t) \sin t (r'(t) \sin t + r(t) \cos t)$$

Propriété 7 (Dérivées partielles de $(a, b) \mapsto f(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b))$).

Soit $f : A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 et soit φ_1 et φ_2 deux applications \mathcal{C}^1 d'un ouvert V de \mathbb{R}^2 sur \mathbb{R} telles que pour tout $(a, b) \in V$, $(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b)) \in A$.

Alors $F : (a, b) \mapsto f(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b))$ est une application de classe \mathcal{C}^1 sur V et on a pour tout $(a, b) \in V$:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial a}(a, b) = \frac{\partial f}{\partial x}(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b)) \frac{\partial \varphi_1}{\partial a}(a, b) + \frac{\partial f}{\partial y}(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b)) \frac{\partial \varphi_2}{\partial a}(a, b) \\ \frac{\partial F}{\partial b}(a, b) = \frac{\partial f}{\partial x}(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b)) \frac{\partial \varphi_1}{\partial b}(a, b) + \frac{\partial f}{\partial y}(\varphi_1(a, b), \varphi_2(a, b)) \frac{\partial \varphi_2}{\partial b}(a, b) \end{cases}$$

► Exemple : Soit f de classe \mathcal{C}^1 sur $U \subset \mathbb{R}^2$ et $\varphi : (u, v) \mapsto (2u + v, u - 2v)$ et $F = f \circ \varphi$, déterminer les dérivées partielles de F .

$$\forall (u, v) \in \mathbb{R}^2, \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial u}(u, v) = 2 \frac{\partial f}{\partial x}(2u + v, u - 2v) + \frac{\partial f}{\partial y}(2u + v, u - 2v) \\ \frac{\partial F}{\partial v}(u, v) = \frac{\partial f}{\partial x}(2u + v, u - 2v) - 2 \frac{\partial f}{\partial y}(2u + v, u - 2v) \end{cases}$$

Remarque : lorsqu'on a une fonction $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $(x, y) \mapsto f(x, y)$ et que l'on pose $x = \varphi_1(a, b)$ et $y = \varphi_2(a, b)$, on dit qu'on fait un changement de variables. En posant $F(a, b) = f(x(a, b), y(a, b))$ on peut appliquer les formules précédentes.

Propriété 8 (Cas particulier des coordonnées polaires : $\varphi_1(r, \theta) = x$ et $\varphi_2(r, \theta) = y$).

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 F définie sur \mathbb{R}^2 par $F(r, \theta) = f(r \cos \theta, r \sin \theta)$ (donc $F(r, \theta) = f(x, y)$), alors F est \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 comme composée de fonctions de classe \mathcal{C}^1 et de plus pour tout $(r, \theta) \in \mathbb{R}^2$:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial r}(r, \theta) = \frac{\partial f}{\partial x}(r \cos \theta, r \sin \theta) \cos \theta + \frac{\partial f}{\partial y}(r \cos \theta, r \sin \theta) \sin \theta \\ \frac{\partial F}{\partial \theta}(r, \theta) = -\frac{\partial f}{\partial x}(r \cos \theta, r \sin \theta) r \sin \theta + \frac{\partial f}{\partial y}(r \cos \theta, r \sin \theta) r \cos \theta \end{cases}$$

5 Gradient

Définition 8 (Vecteur gradient).

Lorsque f est \mathcal{C}^1 sur A , ouvert de \mathbb{R}^2 on appelle gradient de f en $(a, b) \in A$ le vecteur de \mathbb{R}^2 de coordonnées

$\left(\frac{\partial f}{\partial x}(a, b), \frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \right)$ noté $\nabla f(a, b)$ dans la base canonique.

► Exemple : Soit $r : (x, y) \mapsto \sqrt{x^2 + y^2}$, en tout point $(a, b) \neq (0, 0)$,

$$\nabla r(a, b) = \begin{pmatrix} \frac{a}{r(a, b)} \\ \frac{b}{r(a, b)} \end{pmatrix} = \frac{1}{r(a, b)} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}.$$

Exemple : en électrostatique, la relation $E = -\text{grad}V$ fait intervenir le gradient (champ électrostatique).
Expression du développement limité à l'aide du gradient

Propriété 9.

Avec les notations précédentes,
 $\forall v \in \mathbb{R}^2, \quad D_v f(a, b) = \nabla f(a, b) \cdot v$

Propriété 10 (Lignes de niveau $f(x, y) = \lambda$).

Soit U un ouvert de \mathbb{R}^2 et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 .
On considère un réel λ et la ligne de niveau $\Gamma = \{(x, y) \in U, f(x, y) = \lambda\}$.
En un point $M_0(x_0, y_0)$ de la courbe Γ où le vecteur gradient $\nabla f(x_0, y_0)$ est défini, il est orthogonal à Γ et orienté dans le sens des valeurs croissantes de f .

Démonstration : Soit $(a, b) \in A$, considérons la ligne de niveau $\{(x, y) ; f(x, y) = f(a, b)\}$, on suppose que cette ligne de niveau peut être paramétrée par (I, f) avec $g : t \mapsto (x(t), y(t))$ application de classe \mathcal{C}^1 sur I ; alors, en tout point $M(t)$ où $(x'(t), y'(t)) \neq (0, 0)$, la ligne de niveau possède une tangente qui est orthogonale à $\nabla f(x(t), y(t))$. Montrons le.

Puisque $t \mapsto f(x(t), y(t))$ est constante sur I ,

$$\forall t \in I, \quad \frac{d}{dt}(f(x(t), y(t))) = 0$$

mais aussi, $t \mapsto f(x(t), y(t))$ est une composée d'applications dérivables, et les formules de dérivation des fonctions composées donnent :

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(f(x(t), y(t))) &= \frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t))x'(t) + \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t))y'(t) \\ &= \left(\text{grad}_{(x(t), y(t))}f\right) \cdot (x'(t), y'(t)) \end{aligned}$$

Donc les vecteurs $\text{grad}_{(x(t), y(t))}f$ et g' sont orthogonaux.

Exemples : Le champ électrostatique est E est normal aux équipotentielles.

Si on considère un milieu continu homogène soumis à un champ de température et si l'on se place dans le cadre de la première loi de Fourier, alors $j_Q = -\lambda \nabla T$, où j_Q est le vecteur densité de flux thermique et λ est la conductance thermique et $T : A \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe \mathcal{C}^1 qui représente la température (A est un ouvert de \mathbb{R}^3). Le vecteur densité de flux thermique est orthogonal aux surfaces isothermes et orienté dans le sens des températures décroissantes.

6 Extremums d'une fonction de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}

Définition 9 (Extremum d'une fonction de deux variables).

1. On dit que f présente un maximum, (respectivement minimum) local en (a, b) lorsque

$$\exists r > 0, \quad \forall (x, y) \in B((a, b), r) \cap A \quad f(x, y) \leq f(a, b) \quad (\text{resp } f(x, y) \geq f(a, b))$$

2. On dit que f présente un maximum, (respectivement minimum) global en (a, b) lorsque

$$\forall (x, y) \in A \quad f(x, y) \leq f(a, b) \quad (\text{resp } f(x, y) \geq f(a, b))$$

3. Lorsque f présente un minimum ou un maximum local (respectivement global) en (a, b) on dit que f présente un extremum local (respectivement global) en (a, b) .

► Exemple : $\varphi : (x, y) \mapsto x^2 + y^2$ présente un minimum global en $(0, 0)$.

Propriété 11 (Condition nécessaire mais non suffisante d'existence d'un extremum).

Soit f de classe \mathcal{C}^1 sur un ouvert A de \mathbb{R}^2 . Si f présente en $(a, b) \in A$ un extremum local, alors $\frac{\partial f}{\partial x}(a, b) = \frac{\partial f}{\partial y}(a, b) = 0$ (et donc aussi $\forall v \in \mathbb{R}^2, D_v f(a, b) = 0$).

Remarque 5. 1. Attention : vérifier que A est ouvert ! $f : \begin{cases} A = B_f(0, r) \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \mapsto x^2 + y^2 \end{cases}$ f présente un maximum local et même global en chaque point de la sphère de rayon r mais les dérivées partielles ne s'y annulent pas...

2. Les points qui vérifient $\frac{\partial f}{\partial x}(a, b) = \frac{\partial f}{\partial y}(a, b) = 0$ sont appelés **points critiques**.

3. Un point critique qui n'est pas un extremum est appelé **point col** ou **point selle**.

► Exemple : A : Pour $f(x, y) = y(y - x^2)$, on a $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = -2xy$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = (2y - x^2)$ donc $(0, 0) = 0$ est un point critique et pourtant $f(0, 0) = 0$, $f\left(x, \frac{x^2}{2}\right) = -\frac{x^4}{4} < 0$ pour $x \neq 0$ et $f(0, y) = y^2 > 0$ pour $y \neq 0$, donc f ne présente pas d'extremum en $(0, 0)$ (point col).

► Exemple : B : Soit $f(x, y) = x^2 + y^2 - 2x - 4y$. Montrer que f admet un seul point critique sur \mathbb{R}^2 et que f présente un minimum global en ce point.

► Méthode : Pour la recherche des points de A où f présente un extremum local :

1. se placer sur un ouvert où f est \mathcal{C}^1 ,
2. chercher les points critiques,
3. parmi les points critiques obtenus, chercher ceux pour lesquels f présente vraiment un extremum.

► Exemple : C : Soit $f(x, y) = 5x^2 + 2y^2 - 2xy - 2x - 8y$. Recherche d'extrema pour f sur \mathbb{R}^2 .

► Exemple : D : Soit $f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy$. Recherche d'extrema pour f sur \mathbb{R}^2 .

► Exemple : E : Soit $f : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, x^2 + y^2 - xy$. Recherche d'extrema pour f .

7 Exercices

Exercice 1. Réf. 340

Soit $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 \leq 1\}$. Déterminer les extremas de la fonction f définie sur D par :

$$f : (x, y) \mapsto x^2 + xy + y^2.$$

Exercice 2. Réf. 341

On pose $f(x, y) = \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}$ et $f(0, 0) = 0$

1. Démontrer que f est continue sur \mathbb{R}^2 .
2. Démontrer que f admet des dérivées partielles en tout point de \mathbb{R}^2 .
3. f est-elle de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 ? Justifier.

Exercice 3. Réf. 342

On pose $f(x, y) = \frac{y^4}{\sqrt{x^2 + y^2 - xy}}$ et $f(0, 0) = 0$

1. Montrer que $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 - xy \geq \frac{1}{2}(x^2 + y^2)$.

2. Démontrer que f est continue sur \mathbb{R}^2 .
3. Justifier l'existence et calculer $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$ sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$.
4. Justifier l'existence et donner la valeur de $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0)$.
5. f est-elle de classe C^1 sur \mathbb{R}^2 ? Justifier.

Exercice 4. Réf. 345

Déterminer les applications de classe C^1 sur U vérifiant les équations aux dérivées partielles suivantes :

1. Soit $U = \mathbb{R}^2$. $\forall (x, y) \in U$, $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$.
On utilisera le changement de variable affine : $u = x + y$, $v = x - y$ et on posera $g(u, v) = f(x(u, v), y(u, v))$.
2. Soit $U = \mathbb{R}^2$. $\forall (x, y) \in U$, $2\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = x^2y$.
On utilisera le changement de variable affine : $u = x$, $v = x + 2y$ et on posera $g(u, v) = f(x(u, v), y(u, v))$.
3. Soit $U = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x > 0\}$. $\forall (x, y) \in U$, $x\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + y\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$.
On utilisera le changement de variable en coordonnées polaires : $x = r \cos \theta$, $Y = r \sin \theta$ et on posera $g(r, \theta) = f(x(r, \theta), y(r, \theta))$.