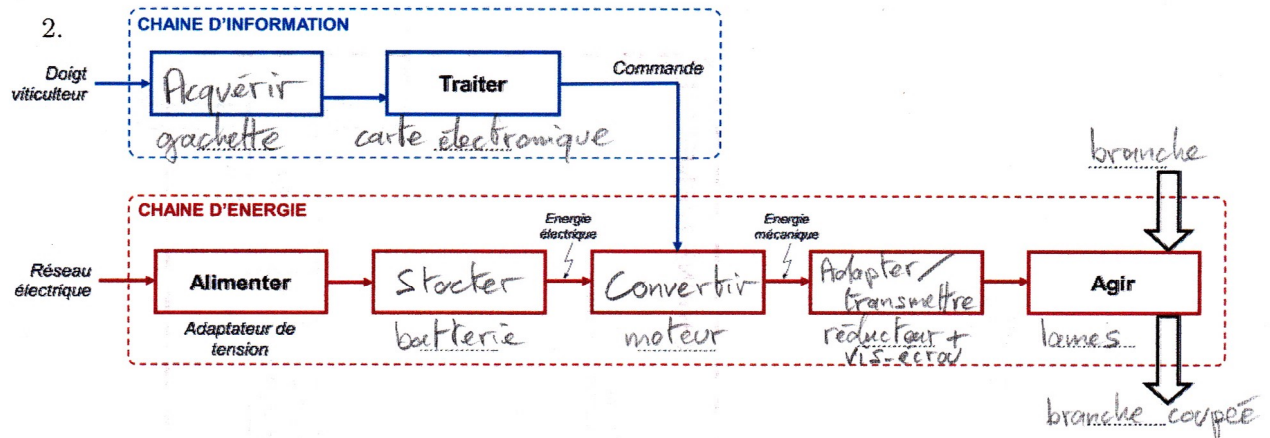


TD1.2 Analyse structurelle des systèmes automatisés

Exercice 1 : Sécateur électrique



Exercice 2 : Prothèse transtibiale

