

Les Matrices comme en terminale

1 Les matrices carrées.	1	3.1 Déterminant	5
1.1 Matrices, matrices nulles et matrices identités . .	1	3.2 Définition et propriétés	5
1.2 Opérations.	2	3.3 Inversible et déterminant	6
2 Nouveautés 1	3	3.4 Comment calculer A^{-1}	6
2.1 Transposition.	3	4 Nouveautés 2	7
2.2 Trace	4	4.1 Les matrices nilpotentes	7
3 Matrices inversibles	5	4.2 Les matrices semblables	7
		5 Matrices élémentaires .	7
		6 Exercices.	9

1 Les matrices carrées.

1.1 Matrices, matrices nulles et matrices identités

Définition 1. Matrices classiques.

Les matrices carrées

Une matrice carrée de taille n est une matrice de taille $n \times n$.
L'ensemble des matrices carrées de taille n à coefficients dans \mathbb{R} est noté $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

Matrices nulles

La matrice nulle de taille $n \times p$ est uniquement constituée de coefficient nulle.
On la note $\mathcal{O}_{n,p}$ ou $\mathcal{O}_n = \mathcal{O}_{n,n}$

Matrices identités

La matrice identité de taille n est la matrice carrée de taille n avec des 1 sur la diagonale et 0 partout ailleurs.
On la note I_n

Exemples

$$\mathcal{O}_{2,3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathcal{O}_{3,2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathcal{O}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Théorème 2. Correspondance "naturelle"

Nulle \longleftrightarrow *Zéro* est absorbant et *identité* \longleftrightarrow 1 est neutre, CàD

$$\begin{array}{lll} A.\mathcal{O} = \mathcal{O} & A.I_n = A & I_n^2 = I_n.I_n = I_n \\ \mathcal{O}.A = \mathcal{O} & I_n.A = A & \end{array}$$

1.2 Opérations.

Théorème 3. Opérations, formulaires, Pièges.

Avec des matrices carrées A, B, \dots

Opérations.

> des additions/CL/produit, CàD

$(2A - 3B)$ et AB se calculent et sont des matrices carrées.

> des puissances, CàD $A^2 = A.A$, $A^3 = A.A.A$ se calculent et sont des matrices carrées.

> "Convention" : $A^0 = I_n$

> des polynômes. On considère le polynôme $P(X) = 3X^4 - 2X + 5 = 3X^4 - 2X + 5X^0$ et A une matrice carrée

On a alors $P(A) = 3A^4 - 2A + 5I_n$ a du sens et c'est matrice carrée

On notera que $A^0 = I_n \neq 1$

Formulaire sur les polynômes de matrice

> On peut : factoriser/développer/regrouper.

$$\begin{aligned} \text{CàD } (A - 2I_n)(A - 3I_n) &= A^2 - 3 \underbrace{I_n \cdot A}_{=A} - 2 \underbrace{A \cdot I_n}_{=A} + 6 \underbrace{I_n^2}_{=I_n} \\ &= A^2 - 5A + 6I_n \end{aligned}$$

> Binôme. On a

$$(I_n + A)^p = \sum_{k=0}^p \underbrace{\binom{p}{k}}_{n^{\circ}k} A^k = \underbrace{I_n}_{k=0} + \underbrace{pA}_{k=1} + \underbrace{\binom{p}{2}A^2}_{k=2} + \dots + \underbrace{\binom{p}{p}A^p}_{k=p}$$

Les pièges classiques.

Non commutatif

CàD En général $AB \neq BA \iff AB - BA \neq 0$

$$> (A+B)(A-B) = A^2 - \underbrace{AB+BA}_{\neq 0} - B^2 \neq A^2 - B^2$$

$$\begin{aligned} > (A+B)^2 &= (A+B).(A+B) \\ &= A^2 + \underbrace{AB+BA}_{\neq 2AB} + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2 \end{aligned}$$

Non intègre

CàD en général $AB = 0 \not\iff A = 0 \text{ ou } B = 0$

Non simplifiable.

CàD $A \neq 0$ et $A\vec{U} = 0 \not\iff \vec{U} = 0$.

CàD $A \neq 0$ et $A\vec{U} = A\vec{V} \not\iff \vec{U} = \vec{V}$.

CàD $A \neq 0$ et $AB = AC \not\iff B = C$.

2 Nouveautés 1

2.1 Transposition.

Définition 4. Transposition

On considère une matrice A rectangulaire ou carrée.

La transposée de A , notée ${}^T A$ ou A^T est la matrice suivante

$$A = \left(\begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \quad \dots \quad \begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \right) \text{ alors } {}^T A = A^T = \left(\begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|c|} \hline \\ \hline \end{array} \right)$$

Exemples

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} = A$$

Théorème 5. Formulaire sur la transposition.

Soit A une matrice de taille $n \times p$.

On a

$$> (A^T)^T = A$$

$$> (\lambda A + \mu B)^T = \lambda A^T + \mu B^T$$

$$> (AB)^T = \text{Contravariant} = B^T A^T$$

$$> (P^{-1})^T = (P^T)^{-1}$$

Vocabulaire - Lorsque $A^T = A$, on dit que la matrice A est symétrique.

- Lorsque $A^T = -A$, on dit que la matrice A est anti-symétrique.

2.2 Trace

Définition 6. Trace

On considère une matrice A carrée $n \times n$. On la note

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

La trace de A , notée $tr(A)$, est la somme des éléments sur la diagonale de A .

On a donc $tr(A) = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn} = \sum_{k=1}^n a_{kk}$.

Exemples

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \text{ alors } tr(A) = 1 + 2 + 3 = 6$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \text{ alors } tr(A) =$$

Théorème 7. Formulaire sur la trace.

Soit A une matrice carrée $n \times n$.

On a :

$tr(A) = C$ est un nombre et

$$tr(\lambda A + \mu B) = \lambda tr(A) + \mu tr(B)$$

$$tr(A^T) = tr(A)$$

$$tr(AB) = tr(BA)$$

$$tr(P^{-1}AP) = tr(A)$$

3 Matrices inversibles

3.1 Déterminant.

Définition 8. Déterminant 2×2 - 3×3

Déterminant 2×2

Soit $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ une matrice

le déterminant de A , noté $\det(A)$, est le nombre défini par

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

Déterminant 3×3

En classe, j'expliquerai comment calculer un déterminant 3×3 .

C'est plutôt technique.

Exemples : $\det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = 1.4 - 2.3 = -2$ et $\det \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & -8 \end{pmatrix} = 1.(-8) - 2.4 = 0$

Théorème 9.

Les déterminants classiques.

> $\det(\mathcal{O}_n) = 0$ et $\det(I_n) = 1$

> $\det(\text{Diagonale}) =$ le produit des éléments diagonaux.

> $\det(\text{Triangulaire}) =$ le produit des éléments diagonaux.

Propriétés importantes du déterminant Soit A, B, P des matrices carrées de taille n .

> $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$.

> Lorsque $\det(P) \neq 0$ alors la matrice P est inversible et $\det(P^{-1}) = \frac{1}{\det(P)}$

3.2 Définition et propriétés

Définition 10. Matrice inversible.

Soit A une matrice carrée de taille n .

On dit que la matrice A est inversible Ssi il existe une matrice carrée B telle que

$$AB = I_n \quad \text{et} \quad BA = I_n$$

La matrice B est unique, on l'appelle l'inverse de A et la note A^{-1}

Attention : Une matrice rectangulaire n'est jamais inversible.

Théorème 11.Un critère plus simple. Soit A, B deux matrices A est une matrice carrée

$$AB = I_n$$

}

 \Rightarrow la matrice A est inversible

et $A^{-1} = B$

On a donc forcément $BA = I_n$

Inutile de le vérifier

Avec les matrices inversibles, c'est plus simple.

$$A\vec{U} = \vec{0}$$

La matrice A est inversible

}

$$\Rightarrow \vec{U} = A^{-1}\vec{0} = \vec{0}$$

$$AB = AC$$

La matrice A est inversible

}

$$\Rightarrow B = A^{-1}.AC = C$$

3.3 Inversible et déterminant**Théorème 12. Inversibilité des matrices 2×2** Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$.> $\det(A) = ad - bc = 0$ Ssi la matrice A est NON-inversible.> $\det(A) = ad - bc \neq 0$ Ssi la matrice A est inversible

et BONUS on a $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$

ExempleComme $\det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = 1.4 - 2.3 = -2 \neq 0$ la matrice est inversible et on a

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{-2} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Théorème 13. Inversibilité et déterminantSoit la matrice A carrée de taille $n \geq 3$ > On a $\det(A) = 0$ Ssi la matrice A est NON-inversible.> On a $\det(A) \neq 0$ Ssi la matrice A est inversibleet donc la matrice A^{-1} existe mais il n'y pas d'expression simple A^{-1} .**3.4 Comment calculer A^{-1}**

Il y a 3 méthodes principales.

- > Méthode avec les polynômes de matrice.
- > Méthode avec les matrices nilpotentes.
- > Méthode avec les systèmes.

4 Nouveautés 2

4.1 Les matrices nilpotentes

Définition 14. Définition de nilpotente

Soit N une matrice carrée $n \times n$.

On dit que la matrice N est nilpotente d'ordre 3 Ssi $N^3 = \mathcal{O}_n$

Attention : pour les matrices $N^3 = \mathcal{O} \nRightarrow N = \mathcal{O}$

Théorème 15. Calcul avec les matrices nilpotentes.

Soit N une matrice nilpotente d'ordre 3 donc $N^3 = \mathcal{O}$.

On considère $A = I + N$

Alors on a

> On sait calculer A^p .

> La matrice A est inversible et on sait calculer A^{-1}

4.2 Les matrices semblables

Définition 16. Définition de semblables

Soit A et A' deux matrices carrées.

On dit que la matrice A est semblable à la matrice A'

Ssi il existe une matrice inversible P tel que $A = PA'P^{-1}$.

Théorème 17. Calcul avec les matrices semblables

On considère A, A' des matrices carrées.

On suppose que A est semblable à A'

donc il existe une matrice inversible P tel que $A = PA'P^{-1}$.

On a alors

$$A^p = A.A..A = (PA'P^{-1}).(PA'P^{-1})...(PA'P^{-1}) = P(A')^p P^{-1}$$

$$\begin{aligned} \det(A) &= \det(PA'P^{-1}) \\ &= \det(P) \det(A') \det(P^{-1}) \\ &= \det(P) \det(A') \frac{1}{\det(P)} = \det(A') \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{tr}(A) &= \text{tr}(PA'P^{-1}) \\ &= \text{tr}(A'P^{-1}P) \\ &= \text{tr}(A'I_n) = \text{tr}(A) \end{aligned}$$

5 Matrices élémentaires .

6 Exercices.

Produit

Exercice 1. Soit les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 0 & -4 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -3 \\ -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 4 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

Calculer $A.B$ et $A.C$ et $D.B$

Exercice 3. [Correction] Pour tout réel t , on définit la matrice $A_t = A(t) \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ par :

$$A_t = A(t) = \begin{pmatrix} 1-t & -t & 0 \\ -t & 1-t & 0 \\ -t & t & 1-2t \end{pmatrix}$$

On note $\mathcal{M} = \{A(t), t \in \mathbb{R}\}$

1. Montrer que : $A_t \in \mathcal{M}$
 $\Leftrightarrow M =$ Combinaison linéaire sur des matrices fixes.
2. En utilisant la combinaison linéaire précédente, montrer que \mathcal{M} est stable par produit.

Exercice 2.

1. Considérons les matrices $C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ et $L = (4 \ 5 \ 6) \in \mathcal{M}_{1,3}(\mathbb{R})$
Calculer LC, CL .
2. On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Calculer $A.B$ et $B.A$

Exercice 4. [Correction] On considère \mathcal{E} l'ensemble des matrices de la forme :

$$\begin{pmatrix} a+2b & a & a \\ a & b & b \\ a & b & b \end{pmatrix} \quad \text{avec } a, b \text{ des paramètre qcq dans } \mathbb{R}$$

1. Montrer que : $M \in \mathcal{E}$
 $\Leftrightarrow M =$ Combinaison linéaire sur des matrices fixes.
2. En utilisant la combinaison linéaire précédente, montrer que \mathcal{M} est stable par produit.

Calcul de A^n

Exercice 5. On considère la suite (F_n) définie par :

$$F_0 = 0, F_1 = 1 \text{ et } \forall n \in \mathbb{N}, F_{n+2} = F_{n+1} + F_n$$

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall n \in \mathbb{N}^*, A^n = \begin{pmatrix} F_{n+1} & F_n \\ F_n & F_{n-1} \end{pmatrix}.$$

$$\text{En déduire que : } (F_{n+1})^2 - F_n F_{n+2} = (-1)^n$$

Exercice 6. Soit $\theta \in \mathbb{R}$. On considère la matrice

$$M_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

Calculer (et simplifier) $M_\theta^2, (M_\theta)^{-1}$ et même $(M_\theta)^n$.

Exercice 7. Soit $(a, b, c) \in \mathbb{C}^3$ avec $a \neq b$.

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} a & c \\ 0 & b \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall p \in \mathbb{N}, A^p = \begin{pmatrix} a^p & c \frac{a^p - b^p}{a - b} \\ 0 & b^p \end{pmatrix}$$

Exercice 8. Soit $(a, c) \in \mathbb{C}^3$.

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} a & c \\ 0 & a \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall p \in \mathbb{N}, A^p = \begin{pmatrix} a^p & p c a^{p-1} \\ 0 & a^p \end{pmatrix}$$

Exercice 9. On considère les suites $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ et $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ vérifiant les récurrences

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + v_n \\ v_{n+1} = -2u_n + 4v_n \end{cases} \quad \text{et } u_0, v_0 \in \mathbb{R}$$

On considère le vecteur colonne \vec{X}_n définie par $\vec{X}_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \end{pmatrix}$

- Calculer u_1, u_2, v_1 et v_2 .
- Trouver une matrice carrée A telle que $\vec{X}_{n+1} = A \vec{X}_n$.
Calculer \vec{X}_n en fonction de A , de n et de \vec{X}_0
- Montrer que

$$\forall n \in \mathbb{N}, A^n = 2^n \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} + 3^n \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$

- Calculer u_n et v_n en fonction de n .

Exercice 10. Soit la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On va calculer de A^n

- Calculer A^3 et déterminer (λ_3, μ_3)
tel que $A^3 = \lambda_3 A + \mu_3 A^2$.
- Montrer qu'il existe (λ_n, μ_n)
tel que $A^n = \lambda_n A + \mu_n A^2$.
Et calculer λ_{n+1} et μ_{n+1} en fonction de λ_n et μ_n .
- Calcul de λ_n et de μ_n
 - Montrer que la suite (λ_n) est une suite classique d'ordre 2,
CàD calculer λ_{n+2} en fonction de λ_{n+1} et de λ_n
 - En déduire λ_n et μ_n .
- Calculer A^n .

————— Binôme/Nilpotente/ A^n —————

Exercice 11. Pour les matrice suivante,

Écrire $A = \lambda I + N$

Vérifier que N est nilpotente

Et enfin calculer A^n

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Exercice 12. [Correction] Soit j la célèbre racine cubique de l'unité.

On considère

$$A = \begin{pmatrix} 2 & j & j^2 \\ j & -j & 1 \\ j^2 & 1 & -j^2 \end{pmatrix}$$

- Pour le plaisir de manipuler le complexe j
Rappeler les propriétés du complexe j .
Calculer A^2 .
- On considère $N = A - I_3$. Calculer N, N^2 et N^3 .
- En utilisant l'égalité $A = I_3 + N$, calculer A^p .

————— Calcul de A^{-1} —————

Exercice 13. [Correction] On considère la matrice A définie par

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Calculer A^2 en fonction de A et I_3
- En déduire que A est inversible et calculer A^{-1} .

Exercice 14. On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Calculer A^2 et A^3 .
- Trouver α, β, γ tel que

$$A^3 = \alpha A^2 + \beta A + \gamma I_3$$

En déduire que : la matrice A est inversible et donner A^{-1} .

Exercice 15. Justifier que la matrice est inversible et calculer son inverse avec un système

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Correction.

Solution de l'exercice 3 (Énoncé)

1. On a

$$A_t = A(t) = \begin{pmatrix} 1-t & -t & 0 \\ -t & 1-t & 0 \\ -t & t & 1-2t \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{I_3} + t \underbrace{\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}}_J = I_3 + tJ$$

On a donc : $A \in \mathcal{M} \iff$ il existe $t \in \mathbb{R}$, $A = I_3 + tJ$

On va maintenant montrer que \mathcal{M} est stable par produit

On suppose que $M, M' \in \mathcal{M}$

On va montrer que $M.M' \in \mathcal{M}$

On a

$$\begin{aligned} M.M' &= (I_3 + tJ)(I_3 + t'J) \\ &= I_3 + (t+t')J + t t' J^2 \\ &\quad \text{Or } J^2 = -2J \quad \text{Calcul à faire.} \\ &= I_3 + (t+t'-2t t')J \in \mathcal{M} \end{aligned}$$

2. On a $\det(A_t) = \dots = (1-2t)^2$ donc la matrice A_t est inversible Ssi $t \neq \frac{1}{2}$

De plus $A(t)A(t') = A(t+t'-2t t') = I_3$ Si $t+t'-2t t' = 0 \iff t' = \frac{-t}{1-2t}$

Lorsque $t \neq \frac{1}{2}$, la matrice A_t est inversible et $(A_t)^{-1} = A\left(\frac{-t}{1-2t}\right)$

Solution de l'exercice 4 (Énoncé)

1. On a

$$M \in \mathcal{E} \iff \text{il existe } a, b \text{ tel que } M = \begin{pmatrix} a+2b & a & a \\ a & b & b \\ a & b & b \end{pmatrix}$$

$$\iff M = a \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{M_1} + b \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_{M_2} = aM_1 + bM_2$$

2. On suppose que $M, M' \in \mathcal{E}$

On va montrer que $M.M' \in \mathcal{E}$

On a

$$\begin{aligned} M.M' &= (aM_1 + bM_2)(a'M_1 + b'M_2) \\ &= aa'(M_1)^2 + ab'M_1M_2 + a'bM_2M_1 + bb'(M_2)^2 \end{aligned}$$

On calcule les produits : $(M_1)^2, M_1M_2, M_2M_1, (M_2)^2$

Et finalement on obtient : $M.M' = AM_1 + BM_2 \in \mathcal{E}$

Solution de l'exercice 12 (Énoncé)

1. On trouve : $A^2 = \begin{pmatrix} 3 & 2j & 2j^2 \\ 2j & 1+2j^2 & 2 \\ 2j^2 & 2 & 1+2j \end{pmatrix}$ et $\det(A) = 1$.

2. On a $N = \begin{pmatrix} 1 & j & j^2 \\ j & j^2 & 1 \\ j^2 & 1 & j \end{pmatrix}$.

Ainsi $N^2 = \mathcal{O}_3$ donc la matrice est nilpotente d'ordre 2.

3. On a

$A^p = (I + N)^p =$ On peut utiliser la formule du binôme car c'est de la forme $(1 + x)^p$

$$= \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} N^k$$

$$= \underbrace{1}_{k=0} N^0 + \underbrace{p}_{k=1} N^1 + \underbrace{\binom{p}{2}}_{k=2} N^2 + \dots$$

Or $N^0 = I_3$, et $N^2 = N^3 = \dots = \mathcal{O}_3$

Donc la somme se réduit au 2 premiers plateaux

$$= I_3 + pN = \begin{pmatrix} 1+p & pj & pj^2 \\ pj & 1+pj^2 & p \\ pj^2 & p & 1+pj \end{pmatrix}$$

Comme $A = I + N$ et $N^2 = \mathcal{O}$, on a $(A - I)^2 = A^2 - 2A + I = \mathcal{O}$.

Donc on trouve (méthode des polynômes)

$$A^{-1} = 2I - A = \begin{pmatrix} 0 & -j & -j^2 \\ -j & 1-j^2 & - \\ -j^2 & -1 & 1-j \end{pmatrix}$$

Solution de l'exercice 13 (Énoncé) On considère la matrice A définie par

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

1. On considère la matrice B définie par $B = A - 2I_3$

(a) On a facilement

$$B = A - 2I_3 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

→ Ainsi on trouve

$$B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$ET B^3 = B^2 \cdot B = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \mathcal{O}_3$$

(b) On a $A = B + 2I_3$

On a donc $A^4 = (B + 2I_3)^4$

Binôme

$$= B^4 + 4B^3(2I) + 6B^2(2I)^2 + 4B(2I)^3 + (2I)^4$$

$$= 0 + 0 + 24B^2 + 32B + 16I_3$$

(c) On a facilement $\det(A) = \dots = +8$ donc la matrice A est inversible.