

## Les Matrices comme en terminale

<b>1</b>	<b>Les matrices carrées.</b>	<b>1</b>	3.1 Déterminant . . . . .	5	
1.1	Matrices, matrices nulles et matrices identités . . . . .	1	3.2 Définition et propriétés . . . . .	5	
1.2	Opérations . . . . .	2	3.3 Inversible et déterminant . . . . .	6	
<b>2</b>	<b>Nouveautés 1</b>	<b>3</b>	3.4 Comment calculer $A^{-1}$ . . . . .	6	
2.1	Transposition. . . . .	3	<b>4</b>	<b>Nouveautés 2</b>	7
2.2	Trace . . . . .	4	4.1 Les matrices nilpotentes . . . . .	7	
<b>3</b>	<b>Matrices inversibles</b>	<b>5</b>	4.2 Les matrices semblables . . . . .	7	
			<b>5</b>	<b>Matrices élémentaires .</b>	7
			<b>6</b>	<b>Exercices.</b>	9

## 1 Les matrices carrées.

### 1.1 Matrices, matrices nulles et matrices identités

**Définition 1. Matrices classiques.**

#### Les matrices carrées

Une matrice carrée de taille  $n$  est une matrice de taille  $n \times n$ .

L'ensemble des matrices carrées de taille  $n$  à coefficients dans  $\mathbb{R}$  est noté  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

#### Matrices nulles

La matrice nulle de taille  $n \times p$  est uniquement constituée de coefficient nulle.

On la note  $\mathcal{O}_{n,p}$  ou  $\mathcal{O}_n = \mathcal{O}_{n,n}$

#### Matrices identités

La matrice identité de taille  $n$  est la matrice carrée de taille  $n$  avec des 1 sur la diagonale et 0 partout ailleurs.

On la note  $I_n$

Exemples

$$\mathcal{O}_{2,3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathcal{O}_{3,2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathcal{O}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

**Théorème 2. Correspondance "naturelle"**

*Nulle*  $\longleftrightarrow$  *Zéro* est absorbant et *identité*  $\longleftrightarrow$  *1* est neutre, CàD

$$A.\mathcal{O} = \mathcal{O}$$

$$A.I_n = A$$

$$I_n^2 = I_n \cdot I_n = I_n$$

$$\mathcal{O}.A = \mathcal{O}$$

$$I_n \cdot A = A$$

## 1.2 Opérations.

### Théorème 3. Opérations, formulaires, Pièges.

Avec des matrices carrées  $A, B, \dots$

#### Opérations.

> des additions/CL/produit, CàD

$(2A - 3B)$  et  $AB$  se calculent et sont des matrices carrées.

> des puissances, CàD  $A^2 = A \cdot A$ ,  $A^3 = A \cdot A \cdot A$  se calculent et sont des matrices carrées.

> "Convention" :  $A^0 = I_n$

> des polynômes. On considère le polynôme  $P(X) = 3X^4 - 2X + 5 = 3X^4 - 2X + 5X^0$  et  $A$  une matrice carrée

On a alors  $P(A) = 3A^4 - 2A + 5I_n$  a du sens et c'est matrice carrée

On notera que  $A^0 = I_n \neq 1$

#### Formulaire sur les polynômes de matrice

> On peut : factoriser/développer/regrouper.

$$\begin{aligned} \text{CàD } (A - 2I_n)(A - 3I_n) &= A^2 - 3 \underbrace{I_n \cdot A}_{=A} - 2 \underbrace{A \cdot I_n}_{=A} + 6 \underbrace{I_n^2}_{=I_n} \\ &= A^2 - 5A + 6I_n \end{aligned}$$

> Binôme. On a

$$(I_n + A)^p = \sum_{k=0}^p \underbrace{\binom{p}{k} A^k}_{n^{\circ k}} = \underbrace{I_n}_{k=0} + \underbrace{pA}_{k=1} + \underbrace{\binom{p}{2} A^2}_{k=2} + \dots + \underbrace{\binom{p}{p} A^p}_{k=p}$$

#### Les pièges classiques.

##### Non commutatif

CàD En général  $AB \neq BA \iff AB - BA \neq 0$

$$> (A + B)(A - B) = A^2 - \underbrace{AB + BA}_{\neq 0} - B^2 \neq A^2 - B^2$$

$$\begin{aligned} > (A + B)^2 &= (A + B) \cdot (A + B) \\ &= A^2 + \underbrace{AB + BA}_{\neq 2AB} + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2 \end{aligned}$$

##### Non intègre

CàD en général  $AB = 0 \quad \cancel{\Rightarrow} \quad A = 0 \text{ ou } B = 0$

##### Non simplifiable.

CàD  $A \neq 0$  et  $A\vec{U} = 0 \quad \cancel{\Rightarrow} \quad \vec{U} = 0$ .

CàD  $A \neq 0$  et  $A\vec{U} = A\vec{V} \quad \cancel{\Rightarrow} \quad \vec{U} = \vec{V}$ .

CàD  $A \neq 0$  et  $AB = AC \quad \cancel{\Rightarrow} \quad B = C$ .

## 2 Nouveautés 1

### 2.1 Transposition.

#### Définition 4. Transposition

On considère une matrice  $A$  rectangulaire ou carrée.

La transposée de  $A$ , notée  ${}^T A$  ou  $A^T$  est la matrice suivante

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{\phantom{0}} & \boxed{\phantom{0}} & \dots & \boxed{\phantom{0}} \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} \boxed{\phantom{0}} \\ \boxed{\phantom{0}} \\ \vdots \\ \boxed{\phantom{0}} \end{pmatrix}$$

Exemples

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \text{ alors } {}^T A = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} = A$$

#### Théorème 5. Formulaire sur la transposition.

Soit  $A$  une matrice de taille  $n \times p$ .

On a

$$> (A^T)^T = A$$

$$> (\lambda A + \mu B)^T = \lambda A^T + \mu B^T$$

$$> (AB)^T = \text{Contravariant} = B^T A^T$$

$$> (P^{-1})^T = (P^T)^{-1}$$

*Vocabulaire* - Lorsque  $A^T = A$ , on dit que la matrice  $A$  est symétrique.

- Lorsque  $A^T = -A$ , on dit que la matrice  $A$  est anti-symétrique.

## 2.2 Trace

### Définition 6. Trace

On considère une matrice  $A$  carrée  $n \times n$ . On la note

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

La trace de  $A$ , notée  $tr(A)$ , est la somme des éléments sur la diagonale de  $A$ .

$$\text{On a donc } tr(A) = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn} = \sum_{k=1}^n a_{kk}.$$

### Exemples

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \text{ alors } tr(A) = 1 + 2 + 3 = 6$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \text{ alors } tr(A) =$$

### Théorème 7. Formulaire sur la trace.

Soit  $A$  une matrice carrée  $n \times n$ .

On a :

$tr(A) = C'est un nombre et$

$$tr(\lambda A + \mu B) = \lambda tr(A) + \mu tr(B)$$

$$tr(A^T) = tr(A)$$

$$tr(AB) = \text{Rien}$$

$$tr(P^{-1}) = \text{Rien}$$

### 3 Matrices inversibles

#### 3.1 Déterminant.

##### Définition 8. Déterminant $2 \times 2$ - $3 \times 3$

###### Déterminant $2 \times 2$

Soit  $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$  une matrice

le déterminant de  $A$ , noté  $\det(A)$ , est le nombre défini par

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

###### Déterminant $3 \times 3$

En classe, j'expliquerai comment calculer un déterminant  $3 \times 3$ .

C'est plutôt technique.

**Exemples :**  $\det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = 1 \cdot 4 - 2 \cdot 3 = -2$  et  $\det \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & -8 \end{pmatrix} = 1 \cdot (-8) - 2 \cdot 4 = 0$

##### Théorème 9.

###### Les déterminants classiques.

>  $\det(\mathcal{O}_n) = 0$  et  $\det(I_n) = 1$

>  $\det(\text{Diagonale}) =$  le produit des éléments diagonaux.

>  $\det(\text{Triangulaire}) =$  le produit des éléments diagonaux.

###### Propriétés importantes du déterminant

Soit  $A, B, P$  des matrices carrées de taille  $n$ .

>  $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$ .

> Lorsque  $\det(P) \neq 0$  alors la matrice  $P$  est inversible et  $\det(P^{-1}) = \frac{1}{\det(P)}$

#### 3.2 Définition et propriétés

##### Définition 10. Matrice inversible.

Soit  $A$  une matrice carrée de taille  $n$ .

On dit que la matrice  $A$  est inversible Ssi il existe une matrice carrée  $B$  telle que

$$AB = I_n \quad \text{et} \quad BA = I_n$$

La matrice  $B$  est unique, on l'appelle l'inverse de  $A$  et la note  $A^{-1}$

Attention : Une matrice rectangulaire n'est jamais inversible.

**Théorème 11.****Un critère plus simple.** Soit  $A, B$  deux matrices

$$\left. \begin{array}{l} A \text{ est une matrice carrée} \\ AB = I_n \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{la matrice } A \text{ est inversible} \\ \text{et } A^{-1} = B \end{array}$$

On a donc forcément  $BA = I_n$   
Inutile de le vérifier

**Avec les matrices inversibles, c'est plus simple.**

$$\left. \begin{array}{l} A\vec{U} = \vec{0} \\ \text{La matrice } A \text{ est inversible} \end{array} \right\} \Rightarrow \vec{U} = A^{-1}\vec{0} = \vec{0}$$

$$\left. \begin{array}{l} AB = AC \\ \text{La matrice } A \text{ est inversible} \end{array} \right\} \Rightarrow B = A^{-1} \cdot AC = C$$

**3.3 Inversible et déterminant****Théorème 12. Inversibilité des matrices  $2 \times 2$** Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ .>  $\det(A) = ad - bc = 0$  Ssi la matrice  $A$  est NON-inversible.>  $\det(A) = ad - bc \neq 0$  Ssi la matrice  $A$  est inversible

$$\text{et BONUS on a } A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$$

**Exemple**Comme  $\det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = 1 \cdot 4 - 2 \cdot 3 = -2 \neq 0$  la matrice est inversible et on a

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{-2} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

**Théorème 13. Inversibilité et déterminant**Soit la matrice  $A$  carrée de taille  $n \geq 3$ > On a  $\det(A) = 0$  Ssi la matrice  $A$  est NON-inversible.> On a  $\det(A) \neq 0$  Ssi la matrice  $A$  est inversible  
et donc la matrice  $A^{-1}$  existe mais il n'y pas d'expression simple  $A^{-1}$ .**3.4 Comment calculer  $A^{-1}$** 

Il y a 3 méthodes principales.

- > Méthode avec les polynômes de matrice.
- > Méthode avec les matrices nilpotentes.
- > Méthode avec les systèmes.

## 4 Nouveautés 2

### 4.1 Les matrices nilpotentes

#### Définition 14. Définition de nilpotente

Soit  $N$  une matrice carrée  $n \times n$ .

On dit que la matrice  $N$  est nilpotente d'ordre 3 Ssi  $N^3 = \mathcal{O}_n$

Attention : pour les matrices  $N^3 = \mathcal{O} \not\Rightarrow N = \mathcal{O}$

#### Théorème 15. Calcul avec les matrices nilpotentes.

Soit  $N$  une matrice nilpotente d'ordre 3 donc  $N^3 = \mathcal{O}$ .

On considère  $A = I + N$

Alors on a

> On sait calculer  $A^p$ .

> La matrice  $A$  est inversible et on sait calculer  $A^{-1}$

### 4.2 Les matrices semblables

#### Définition 16. Définition de semblables

Soit  $A$  et  $A'$  deux matrices carrées.

On dit que la matrice  $A$  est semblable à la matrice  $A'$

Ssi il existe une matrice inversible  $P$  tel que  $A = PA'P^{-1}$ .

#### Théorème 17. Calcul avec les matrices semblables

On considère  $A, A'$  des matrices carrées.

On suppose que  $A$  est semblable à  $A'$

donc il existe une matrice inversible  $P$  tel que  $A = PA'P^{-1}$ .

On a alors

$$A^p = A \cdot A \cdot \dots \cdot A = (PA'P^{-1}) \cdot (PA'P^{-1}) \cdot \dots \cdot (PA'P^{-1}) = P(A')^p P^{-1}$$

$$\begin{aligned} \det(A) &= \det(PA'P^{-1}) \\ &= \det(P) \det(A') \det(P^{-1}) \\ &= \det(P) \det(A') \frac{1}{\det(P)} = \det(A') \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{tr}(A) &= \text{tr}(PA'P^{-1}) \\ &= \text{tr}(A'P^{-1}P) \\ &= \text{tr}(A' I_n) = \text{tr}(A) \end{aligned}$$

## 5 Matrices élémentaires .



## 6 Exercices.

### Produit

**Exercice 1.** Soit les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 0 & -4 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -3 \\ -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 4 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

Calculer  $A \cdot B$  et  $A \cdot C$  et  $D \cdot B$

**Exercice 2.**

1. Considérons les matrices  $C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$  et  $L = (4 \ 5 \ 6) \in \mathcal{M}_{1,3}(\mathbb{R})$   
Calculer  $LC$ ,  $CL$ .

2. On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } B = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Calculer  $A \cdot B$  et  $B \cdot A$

**Exercice 3. [Correction]** Pour tout réel  $t$ , on définit la matrice  $A_t = A(t) \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  par :

$$A_t = A(t) = \begin{pmatrix} 1-t & -t & 0 \\ -t & 1-t & 0 \\ -t & t & 1-2t \end{pmatrix}$$

On note  $\mathcal{M} = \{A(t), t \in \mathbb{R}\}$

1. Montrer que :  $A_t \in \mathcal{M}$   
 $\iff M = \text{Combinaison linéaire sur des matrices fixes.}$
2. En utilisant la combinaison linéaire précédente, montrer que  $\mathcal{M}$  est stable par produit.

**Exercice 4. [Correction]** On considère  $\mathcal{E}$  l'ensemble des matrices de la forme :

$$\begin{pmatrix} a+2b & a & a \\ a & b & b \\ a & b & b \end{pmatrix} \quad \text{avec } a, b \text{ des paramètres quelconques dans } \mathbb{R}$$

1. Montrer que :  $M \in \mathcal{E}$   
 $\iff M = \text{Combinaison linéaire sur des matrices fixes.}$
2. En utilisant la combinaison linéaire précédente, montrer que  $\mathcal{M}$  est stable par produit.

### Calcul de $A^n$

**Exercice 5.** On considère la suite  $(F_n)$  définie par :

$$F_0 = 0, F_1 = 1 \text{ et } \forall n \in \mathbb{N}, F_{n+2} = F_{n+1} + F_n$$

On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall n \in \mathbb{N}^*, A^n = \begin{pmatrix} F_{n+1} & F_n \\ F_n & F_{n-1} \end{pmatrix}.$$

En déduire que :  $(F_{n+1})^2 - F_n F_{n+2} = (-1)^n$

**Exercice 7.** Soit  $(a, b, c) \in \mathbb{C}^3$  avec  $a \neq b$ .

On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} a & c \\ 0 & b \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall p \in \mathbb{N}, A^p = \begin{pmatrix} a^p & c \frac{a^p - b^p}{a - b} \\ 0 & b^p \end{pmatrix}$$

**Exercice 8.** Soit  $(a, c) \in \mathbb{C}^3$ .

On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} a & c \\ 0 & a \end{pmatrix}$

$$\text{Montrer que : } \forall p \in \mathbb{N}, A^p = \begin{pmatrix} a^p & p c a^{p-1} \\ 0 & a^p \end{pmatrix}$$

**Exercice 6.** Soit  $\theta \in \mathbb{R}$ . On considère la matrice

$$M_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

Calculer (et simplifier)  $M_\theta^2$ ,  $(M_\theta)^{-1}$  et même  $(M_\theta)^n$ .

**Exercice 9.** On considère les suites  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$  vérifiant les récurrences

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + v_n \\ v_{n+1} = -2u_n + 4v_n \end{cases} \quad \text{et } u_0, v_0 \in \mathbb{R}$$

On considère le vecteur colonne  $\vec{X}_n$  définie par  $\vec{X}_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \end{pmatrix}$

1. Calculer  $u_1, u_2, v_1$  et  $v_2$ .
  2. Trouver une matrice carrée  $A$  telle que  $\vec{X}_{n+1} = A \vec{X}_n$ .  
Calculer  $\vec{X}_n$  en fonction de  $A$ , de  $n$  et de  $\vec{X}_0$
  3. Montrer que
- $$\forall n \in \mathbb{N}, \quad A^n = 2^n \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} + 3^n \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$
4. Calculer  $u_n$  et  $v_n$  en fonction de  $n$ .

**Exercice 10.** Soit la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On va calculer de  $A^n$

1. Calculer  $A^3$  et déterminer  $(\lambda_3, \mu_3)$   
tel que  $A^3 = \lambda_3 A + \mu_3 A^2$ .
2. Montrer qu'il existe  $(\lambda_n, \mu_n)$   
tel que  $A^n = \lambda_n A + \mu_n A^2$ .  
Et calculer  $\lambda_{n+1}$  et  $\mu_{n+1}$  en fonction de  $\lambda_n$  et  $\mu_n$ .
3. Calcul de  $\lambda_n$  et de  $\mu_n$ 
  - (a) Montrer que la suite  $(\lambda_n)$  est une suite classique d'ordre 2,  
CàD calculer  $\lambda_{n+2}$  en fonction de  $\lambda_{n+1}$  et de  $\lambda_n$
  - (b) En déduire  $\lambda_n$  et  $\mu_n$ .
4. Calculer  $A^n$ .

## Binôme/Nilpotente/ $A^n$

**Exercice 11.** Pour les matrice suivante,

Écrire  $A = \lambda I + N$

Vérifier que  $N$  est nilpotente

Et enfin calculer  $A^n$

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Exercice 12. [Correction]** Soit  $j$  la célèbre racine cubique de l'unité.

On considère

$$A = \begin{pmatrix} 2 & j & j^2 \\ j & -j & 1 \\ j^2 & 1 & -j^2 \end{pmatrix}$$

1. Pour le plaisir de manipuler le complexe  $j$ .  
Rappeler les propriétés du complexe  $j$ .  
Calculer  $A^2$ .
2. On considère  $N = A - I_3$ . Calculer  $N, N^2$  et  $N^3$ .
3. En utilisant l'égalité  $A = I_3 + N$ , calculer  $A^p$ .

## Calcul de $A^{-1}$

**Exercice 13. [Correction]** On considère la matrice  $A$  définie par

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

1. Calculer  $A^2$  en fonction de  $A$  et  $I_3$
2. En déduire que  $A$  est inversible et calculer  $A^{-1}$ .

**Exercice 14.** On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

1. Calculer  $A^2$  et  $A^3$ .
2. Trouver  $\alpha, \beta, \gamma$  tel que

$$A^3 = \alpha A^2 + \beta A + \gamma I_3$$

En déduire que : la matrice  $A$  est inversible et donner  $A^{-1}$ .

**Exercice 15.** Justifier que la matrice est inversible et calculer son inverse avec un système

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

## Correction.

### Solution de l'exercice 3 (Énoncé)

1. On a

$$A_t = A(t) = \begin{pmatrix} 1-t & -t & 0 \\ -t & 1-t & 0 \\ -t & t & 1-2t \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{I_3} + t \underbrace{\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}}_J = I_3 + tJ$$

On a donc :  $A \in \mathcal{M} \iff \text{il existe } t \in \mathbb{R}, A = I_3 + tJ$

On va maintenant montrer que  $\mathcal{M}$  est stable par produit

On suppose que  $M, M' \in \mathcal{M}$

On va montrer que  $M \cdot M' \in \mathcal{M}$

On a

$$\begin{aligned} M \cdot M' &= (I_3 + tJ)(I_3 + t'J) \\ &= I_3 + (t + t')J + t t' J^2 \\ &\quad \text{Or } J^2 = -2J \quad \text{Calcul à faire.} \\ &= I_3 + (t + t' - 2t t')J \in \mathcal{M} \end{aligned}$$

2. On a  $\det(A_t) = \dots = (1-2t)^2$  donc la matrice  $A_t$  est inversible Ssi  $t \neq \frac{1}{2}$

De plus  $A(t)A(t') = A(t + t' - 2t t') = I_3$  Si  $t + t' - 2t t' = 0 \iff t' = \frac{-t}{1-2t}$

Lorsque  $t \neq \frac{1}{2}$ , la matrice  $A_t$  est inversible et  $(A_t)^{-1} = A\left(\frac{-t}{1-2t}\right)$

### Solution de l'exercice 4 (Énoncé)

1. On a

$$M \in \mathcal{E} \iff \text{il existe } a, b \text{ tel que } M = \begin{pmatrix} a+2b & a & a \\ a & b & b \\ a & b & b \end{pmatrix}$$

$$\iff M = a \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{M_1} + b \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_{M_2} = aM_1 + bM_2$$

2. On suppose que  $M, M' \in \mathcal{E}$

On va montrer que  $M \cdot M' \in \mathcal{E}$

On a

$$\begin{aligned} M \cdot M' &= (aM_1 + bM_2)(a' M_1 + b' M_2) \\ &= aa' (M_1)^2 + ab' M_1 M_2 + a' b M_2 M_1 + bb' (M_2)^2 \end{aligned}$$

On calcule les produits :  $(M_1)^2, M_1 M_2, M_2 M_1, (M_2)^2$

Et finalement on obtient :  $M \cdot M' = aM_1 + bM_2 \in \mathcal{E}$

### Solution de l'exercice 12 (Énoncé)

1. On trouve :  $A^2 = \begin{pmatrix} 3 & 2j & 2j^2 \\ 2j & 1+2j^2 & 2 \\ 2j^2 & 2 & 1+2j \end{pmatrix}$  et  $\det(A) = 1$ .

2. On a  $N = \begin{pmatrix} 1 & j & j^2 \\ j & j^2 & 1 \\ j^2 & 1 & j \end{pmatrix}$ .

Ainsi  $N^2 = \mathcal{O}_3$  donc la matrice est nilpotente d'ordre 2.

3. On a

$$A^p = (I + N)^p = \text{On peut utiliser la formule du binôme car c'est de la forme } (1 + x)^p$$

$$= \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} N^k$$

$$= \underbrace{1 N^0}_{k=0} + \underbrace{p N^1}_{k=1} + \underbrace{\binom{p}{2} N^2}_{k=2} + \dots$$

$$\text{Or } N^0 = I_3, \text{ et } N^2 = N^3 = \dots = \mathcal{O}_3$$

Donc la somme se réduit au 2 premiers plateaux

$$= I_3 + p N = \begin{pmatrix} 1+p & pj & pj^2 \\ pj & 1+pj^2 & p \\ pj^2 & p & 1+pj \end{pmatrix}$$

Comme  $A = I + N$  et  $N^2 = \mathcal{O}$ , on a  $(A - I)^2 = A^2 - 2A + I = \mathcal{O}$ .

Donc on trouve (méthode des polynômes)

$$A^{-1} = 2I - A = \begin{pmatrix} 0 & -j & -j^2 \\ -j & 1-j^2 & - \\ -j^2 & -1 & 1-j \end{pmatrix}$$

**Solution de l'exercice 13 (Énoncé)** On considère la matrice  $A$  définie par

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

1. On considère la matrice  $B$  définie par  $B = A - 2I_3$

(a) On a facilement

$$B = A - 2I_3 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

→ Ainsi on trouve

$$B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$ET \ B^3 = B^2 \cdot B = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_3$$

(b) On a  $A = B + 2I_3$

$$\text{On a donc } A^4 = (B + 2I_3)^4$$

Binôme

$$= B^4 + 4B^3(2I) + 6B^2(2I)^2 + 4B(2I)^3 + (2I)^4$$

$$= 0 + 0 + 24B^2 + 32B + 16I_3$$

(c) On a facilement  $\det(A) = \dots = +8$  donc la matrice  $A$  est inversible.