

TD 16 Ssev.

Mercredi 21 Janvier 2026.

———— Vect(...) mon ami ————

Exercice 1. [Correction] On considère l'ensemble H des matrices de la forme $\begin{pmatrix} a+b & b+c \\ b+c & a+b \end{pmatrix}$

1. Montrer que H est un ssev et déterminer une famille génératrice de H .
2. Soit les matrices $I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.
Montrer que $H = \text{vect}(I_2, A)$.
3. Justifier que $\dim(H) = 2$.

Exercice 2. [Correction] On se place dans $\mathbb{R}_4[X]$ le \mathbb{R} -espace vectoriel des polynômes de degré ≤ 4

On considère l'ensemble

$$H = \left\{ P \in \mathbb{R}_4[X] \text{ tel que } X^4 P \left(\frac{1}{X} \right) = P(X) \right\}$$

1. Vérifier que : Si $P \in \mathbb{R}_4[X]$ alors $X^4 P \left(\frac{1}{X} \right) \in \mathbb{R}_4[X]$.
2. Montrer que H est un ssev de $\mathbb{R}_4[X]$.
3. Déterminer une famille génératrice de H .

Exercice 3. [Correction] On considère les complexes $r = 2 + 3i$ et $r' = \bar{r} = 2 - 3i$

1. On considère les fonctions

$$f_1 : t \mapsto e^{rt}, f_2 : t \mapsto e^{r't}, g_1 : t \mapsto \cos(3t)e^{2t} \text{ et } g_2 : t \mapsto \sin(3t)e^{2t}$$

et les ssevs $F = \text{vect}(f_1, f_2)$ et $G = \text{vect}(g_1, g_2)$

En utilisant \subset et \supset et l'optimalité du vect, montrer que $F = G$.

2. On considère H l'ensemble des solutions de l' EDL_2 : $y'' - 4y' + 13y = \mathcal{O}$

Écrire et résoudre l'équation caractéristique.

En déduire que : $H = \text{vect}(f_1, f_2)$

Donner les solutions de l' EDL_2

———— Libre-Liée ————

Exercice 4. [Correction] Soit $H = \text{Vect}(X^0, id, \cos)$.

Montrer que la famille (X^0, id, \cos) est libre. Déterminer $\dim H$.

Exercice 5. [Correction] Discuter selon les paramètres $u, v \in \mathbb{R}$, si la famille

$$\vec{a} = (u, 2, 0), \vec{b} = (v, 0, -1), \vec{c} = (0, 2u, v)$$

est libre ou liée et quand elle est liée, expliciter une CL nulle et, dans les différentes situations, déterminer $\dim [\text{vect}(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})]$.

Exercice 6. On considère les polynômes

$$P_i = X^i(X-1)^{n-i} \quad \text{avec } i \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$$

1. En utilisant un argument d'ordre de grandeur quand $x \rightarrow 0$, montrer que la famille $\mathcal{B} = (P_0, P_1, P_2, \dots, P_n)$ est libre.
2. Montrer que la famille $\mathcal{B} = (P_0, P_1, P_2, \dots, P_n)$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$.

Exercice 7. [Correction] On admet le résultat suivant

$$\left. \begin{array}{l} P \text{ est un polynôme} \\ \forall \square, P(\square) = 0 \end{array} \right\} \implies \begin{array}{l} \text{Alors par rigidité, } P = P(X) = \mathcal{O} \\ \text{CàD tous les coef de } P \text{ sont nuls.} \end{array}$$

En utilisant cet argument, montrer que les familles suivantes sont libres

$$> \forall x \in \mathbb{R}, f_k(x) = \cos^k(x) \quad \text{avec } k \in \{0, 1, 2, \dots, n\}.$$

$$> \forall x \in \mathbb{R}, f_k(x) = e^{kx} \quad \text{avec } k \in \{0, 1, 2, \dots, n\}.$$

Solution de l'exercice 1 (Énoncé)

1. Montrer que H est un ssev et déterminer une famille génératrice de H . "Classique"

$$\begin{aligned} \text{on a : } M \in H &\iff M = \begin{pmatrix} a+b & b+c \\ b+c & a+b \end{pmatrix} \\ &\iff M = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &\iff P \in \text{vect}(I_2, A, B) \end{aligned}$$

Conclusion : $H = \text{vect}(I_2, A, B)$ est un ssev et (I_2, A, B) dirige H et $\dim(H) \leq 3$

2. Montrer que $H = \text{vect}(I_2, A)$.

On fait \subset et \supset

$\subset ?$

Comme $H = \text{vect}(I_2, A, B)$, on va utiliser l'optimalité

On a

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = (-1)I + (1)A \in \text{vect}(I, A) \quad \left. \begin{array}{l} \text{vect}(I_2, A) \text{ est un ssev} \\ I_2, A \in \text{vect}(I, A) \end{array} \right\} \implies H = \text{vect}(I_2, A, B) \subset \text{vect}(I_2, A)$$

\supset

Comme $\text{vect}(I_2, A)$ est vect, on va utiliser l'optimalité

On a

$$\left. \begin{array}{l} H \text{ est un ssev} \\ I_2, A \in \text{vect}(I, A, B) \end{array} \right\} \implies \text{vect}(I_2, A) \subset H = \text{vect}(I_2, A, B)$$

Conclusion : $H = \text{vect}(I_2, A, B) = \text{vect}(I_2, A)$

La famille (I_2, A) est génératrice de H et libre car $\neq \vec{0}$ et non //

Conclusion : La famille (I_2, B) est une base de H et $\dim(H) = 2$

Solution de l'exercice 2 (Énoncé)

1. Vérifier que : Si $P \in \mathbb{R}_4[X]$ alors $X^4 \cdot P\left(\frac{1}{X}\right) \in \mathbb{R}_4[X]$.

On suppose que $P \in \mathbb{R}_4[X]$, on peut écrire $P = aX^4 + bX^3 + cX^2 + dX^1 + eX^0$

$$\begin{aligned} \text{On a } X^4 \cdot P\left(\frac{1}{X}\right) &= X^4 \left[a \frac{1}{X^4} + b \frac{1}{X^3} + c \frac{1}{X^2} + d \frac{1}{X} + e X^0 \right] \\ &= aX^0 + bX^1 + cX^2 + dX^3 + eX^4 \end{aligned}$$

Conclusion : $X^4 \cdot P\left(\frac{1}{X}\right) \in \mathbb{R}_4[X]$

2. Montrer que H est un ssev de $\mathbb{R}_4[X]$.

On fait $\vec{0}$ et CL

$\vec{0}$?

Ici $\vec{0}$, c'est \mathcal{O} le polynôme nul

On a bien $\mathcal{O} \in \mathbb{R}_4[X]$ et $X^4 \cdot \mathcal{O}\left(\frac{1}{X}\right) = X^4 \cdot \mathcal{O} = \mathcal{O}$
donc $\mathcal{O} \in H$

CL ?

Pour tout $P, Q \in H$, et tout λ, μ , on a

$(\lambda P + \mu Q)$ est bien un polynôme de degré ≤ 4 car P, Q le sont

$$\text{Et } X^4 \cdot (\lambda P + \mu Q)\left(\frac{1}{X}\right) = \lambda X^4 P\left(\frac{1}{X}\right) + \mu X^4 Q\left(\frac{1}{X}\right)$$

$$\begin{aligned} \text{Or } P, Q \in H \text{ donc } X^4 P\left(\frac{1}{X}\right) &= P(X) \text{ et } X^4 Q\left(\frac{1}{X}\right) = Q(X) \\ &= \lambda P(X) + \mu Q(X) \end{aligned}$$

Donc $(\lambda P + \mu Q) \in H$

Conclusion : H est bien un ssev.

3. Déterminer une famille génératrice de H .

On a

$$\begin{aligned} P \in H &\iff \begin{cases} P = aX^4 + bX^3 + cX^2 + dX^1 + eX^0 \\ \text{Et } X^4 P\left(\frac{1}{X}\right) = P(X) \end{cases} \\ &\iff aX^4 + bX^3 + cX^2 + dX^1 + eX^0 = aX^0 + bX^1 + cX^2 + dX^3 + eX^4 \\ &\iff \begin{cases} a & -e = 0 \\ b - d & = 0 \\ -b + d & = 0 \\ -a & +e = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} a & -e = 0 \\ b - d & = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + e \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \leftarrow X^4 \\ \leftarrow X^3 \\ \leftarrow X^2 \\ \leftarrow X^1 \\ \leftarrow X^0 \end{array} \\ &\iff P = c \underbrace{X^2}_{A(X)} + d \underbrace{(X^3 + X^1)}_{B(X)} + e \underbrace{(X^4 + X^0)}_{C(X)} \end{aligned}$$

Conclusion : $H = \text{vect}(A, B, C)$

Solution de l'exercice 3 (Énoncé)

1. On considère les fonctions

$$f_1 : t \mapsto e^{rt}, f_2 : t \mapsto e^{r't}, g_1 : t \mapsto \cos(3t)e^{2t} \text{ et } g_2 : t \mapsto \sin(3t)e^{2t}$$

et les ssev $F = \text{vect}(f_1, f_2)$ et $G = \text{vect}(g_1, g_2)$

En utilisant \subset et \supset et l'optimalité du vect,

2. montrer que $F = G$.

On fait \subset et \supset

$\subset ?$

On a

$$\left. \begin{array}{l} G = \text{vect}(\dots) \text{ est un ssev} \\ \forall x, f_1(x) = e^{(2+3i)x} = e^{2x}e^{i3x} = e^{2x}[\cos(3x) + i\sin(3x)] \\ \text{donc } f_1 = g_1 + ig_2 \\ \text{De même } f_2 = g_1 - ig_2 \end{array} \right\} \implies F = \text{vect}(f_1, f_2) \subset G$$

\supset

On a

$$\left. \begin{array}{l} F = \text{vect}(\dots) \text{ est un ssev} \\ \forall x, g_1(x) = \cos(3x)e^{2x} = \text{Re}(e^{rx}) = \frac{e^{rx} + e^{r'x}}{2} \\ \text{donc } g_1 = \frac{1}{2}f_1 + \frac{1}{2}f_2 \\ \text{De même } g_2 = \frac{1}{2i}f_1 - \frac{1}{2i}f_2 \end{array} \right\} \implies G = \text{vect}(g_1, g_2) \subset F$$

Conclusion : $F = G$

3. On considère H l'ensemble des solutions de l'EDL₂ : $y'' - 4y' + 13y = \emptyset$

Écrire et résoudre l'équation caractéristique.

Les solution de l'équation caractéristique sont $r = 2 + 3i$ et $r' = \bar{r} = 2 - 3i$

En déduire que : $H = \text{vect}(f_1, f_2)$

Comme $r \neq r'$, on sait que les solutions de l'EDL2 sont : $\forall x \in \mathbb{R}, y(x) = \lambda e^{rx} + \mu e^{r'x}$

Conclusion : l'ensemble des solutions de l'EDL2 c'est $\text{vect}(f_1, f_2)$, CàD les fonctions de la formes $\lambda e^{rx} + \mu e^{r'x}$

Donner les solutions de l'EDL₂

Comme $\text{vect}(f_1, f_2) = \text{vect}(g_1, g_2)$, on a

L'ensemble des solutions de l'EDL2 c'est $\text{vect}(g_1, g_2)$, CàD les fonctions de la formes $A \cos(3t)e^{2t} + B \sin(3t)e^{2t}$

Solution de l'exercice 4 (Énoncé)

On fait niveau 0.

Je suppose que : $a[1] + b \text{id} + c \cos = \mathcal{O}$

CàD $\forall x \in \mathbb{R}, a + bx + c \cos(x) = 0$

On va montrer : $a = b = c = 0$

Je dérive deux fois, ainsi $\forall x \in \mathbb{R}, c \cos(x) = 0$

Ainsi avec $x = 0$, on a $c = 0$.

Ainsi on a $\forall x \in \mathbb{N}, a + bx = 0$.

J'applique avec $x = 0$ et $x = 1$, ainsi $a = b = 0$ Fini.

Solution de l'exercice 5 (Énoncé)

1. On a $\det(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = \dots = 2u^2 - 2v^2$

> Lorsque $\det(\dots) = 0 \iff u = v$ ou $u = -v$, la famille est liée.

> Lorsque $\det(\dots) \neq 0 \iff u \neq v$ et $u \neq -v$, la famille est libre.

2. On note $H = \text{vect}(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$.

> Lorsque $\det(\dots) \neq 0 \iff u \neq v$ et $u \neq -v$.

La famille $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$ est libre et génératrice de H donc c'est une base de H

Ainsi $\dim(H) = \text{cardinal}(\text{Base}) = 3$.

> Lorsque $u = v \implies \det(\dots) = 0$, la famille est liée.

Comme $H = \text{vect}(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$, ainsi on a $\dim(H) \leq 3$

On a

$$(-u) \begin{pmatrix} u \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} u \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 2u \\ u \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\implies \vec{c} = u \vec{a} - u \vec{b}$$

Ainsi on a $H = \text{vect}(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = \text{vect}(\vec{a}, \vec{b})$

La famille (\vec{a}, \vec{b}) est génératrice de H et libre (car non//)

Donc c'est une base de H et $\dim(H) = 2$.

> Lorsque $u = -v \implies \det(\dots) = 0$, la famille est liée.

On fait pareil et on trouve $\dim(H) = 2$.

Solution de l'exercice 7 (Énoncé)

- On suppose que : $a_0 f_0 + a_1 f_1 + a_2 f_2 + \cdots + a_n f_n = 0$
ainsi on a que : $\forall x \in \mathbb{R}, a_0 + a_1 \cos(x) + a_2 \cos^2(x) + \cdots + a_n \cos^n(x) = 0$

On va montrer que $a_0 = a_1 = \cdots = a_n = 0$

On remarque que : $a_0 + a_1 e^x + a_2 e^{2x} + \cdots + a_n e^{nx} = P(\square)$
avec $\square = \cos(x)$ et $P(X) = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \cdots + a_n X^n$

On utilise maintenant le théorème fondamental de rigidité des polynômes

$$\forall \square, P(\square) = 0 \implies P(X) = 0$$

Comme le polynôme P est nul, tous ses coefficients sont nuls donc $a_0 = a_1 = \cdots = a_n = 0$ Fini.

- On suppose que : $a_0 f_0 + a_1 f_1 + a_2 f_2 + \cdots + a_n f_n = 0$
ainsi on a que : $\forall x \in \mathbb{R}, a_0 + a_1 e^x + a_2 e^{2x} + \cdots + a_n e^{nx} = 0$

On va montrer que $a_0 = a_1 = \cdots = a_n = 0$

Voici 2 façons de conclure.

> Avec les ordres de grandeur quand $x \rightarrow \infty$.

Quand $x \rightarrow \infty$ le plus "gros" à gauche, c'est : $a_n e^{nx}$,
donc forcément $a_n = 0$.

On poursuit en regardant à nouveau le plus gros. Fini

> Avec les polynômes et la rigidité.

On remarque que : $a_0 + a_1 e^x + a_2 e^{2x} + \cdots + a_n e^{nx} = P(\square)$
avec $\square = e^x$ et $P(X) = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \cdots + a_n X^n$

On utilise maintenant le théorème fondamental de rigidité des polynômes

$$\forall \square, P(\square) = 0 \implies P(X) = 0$$

Comme le polynôme P est nul, tous ses coefficients sont nuls donc $a_0 = a_1 = \cdots = a_n = 0$ Fini.