

exercice 4 : le haut-parleur

1/ système: membrane de masse m

référentiel: tenestre supposé galiléen

bilan des forces extérieures: poids $\vec{P} = -mg \vec{u}_y$

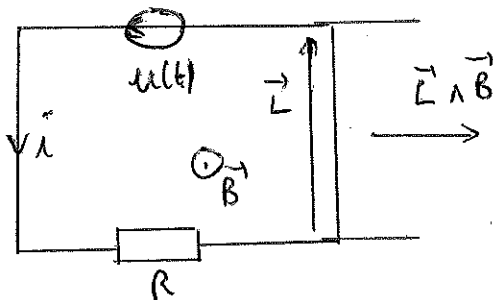
réaction $\vec{R} = +\|\vec{R}\| \vec{u}_y$

force de rappel du ressort: $\vec{F}_r = -kx \vec{u}_x$

force de Laplace: $\vec{F}_L = i \vec{L} \wedge \vec{B} = i a B \vec{u}_x$

force de frottement fluide: $\vec{F} = -\alpha \vec{v} = -\alpha v_x \vec{u}_x$

Vue de dessus

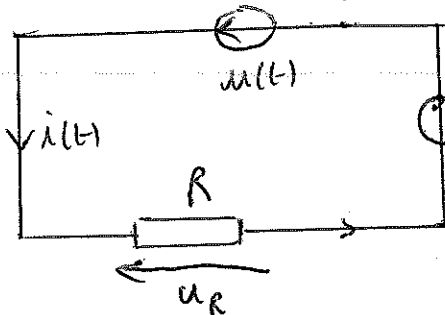


D'après la 2^e loi de Newton: $\vec{P} + \vec{R} + \vec{F}_r + \vec{F}_L + \vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$

par projection sur \vec{u}_x : $0 + 0 - kx + i a B - \alpha v_x = m \frac{dv_x}{dt}$

$$\Leftrightarrow \boxed{\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\alpha}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x = \frac{aB}{m} i(t)} \quad (11)$$

2/ circuit électrique équivalent:



$$e(t) = - \frac{d\Phi}{dt} = - \frac{d(\Phi_p + \Phi_{ent})}{dt} = - \frac{d\Phi_p}{dt} - \frac{d\Phi_{ent}}{dt}$$

$$\text{avec } - \frac{d\Phi_p}{dt} = - \frac{d(L i(t))}{dt} = - L \frac{di}{dt}$$

et $-\frac{d\Phi_{ent}}{dt} = -aB v(t)$ comme dans les exercices 1 et 3.

La loi des mailles s'écrit: $u(t) + \ell(t) - u_R = 0$

donc $u(t) - \frac{L di(t)}{dt} - Ba v(t) - R i(t) = 0$

$\Leftrightarrow \boxed{R i(t) + \frac{L di(t)}{dt} + Ba v(t) = u(t)} \quad (E)$

3. $\left\{ \begin{array}{l} (E) \times i : R i^2 + L i \frac{di}{dt} + Ba v \cdot i = u \times i \\ (M) \times v : m v \times \frac{dv}{dt} + \alpha v^2 + k x v = a B i \times v \end{array} \right.$

on en déduit: $u \times i = R i^2 + L i \frac{di}{dt} + \left(m v \cdot \frac{dv}{dt} + \alpha v^2 + k x v \right)$
 $= R i^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L i^2 \right) + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) + \alpha v^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} k x^2 \right)$

$\left\{ \begin{array}{l} u \times i = P_0 : \text{puissance électrique apportée par le générateur} \\ R i^2 = P_T : \text{puissance dissipée par effet Joule} \\ -\alpha v^2 = (-\alpha \vec{v}) \cdot \vec{v} = \vec{F} \cdot \vec{v} = \text{puissance associée à la force de frottement} \\ \text{et } +\alpha v^2 = |\vec{F} \cdot \vec{v}| = \text{puissance dissipée par les frottements} \\ \text{donc cédée à l'air} \end{array} \right.$

d'où $\boxed{P_{\text{électrique apportée}} = P_{\text{dissipée (Joule)}} + P_{\text{cédée à l'air}} + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x^2 + \frac{1}{2} L i^2 \right)}$
 $\downarrow \quad \quad \quad \downarrow \quad \quad \quad \downarrow$
 $E_c \quad \quad \quad E_p \quad \quad \quad E_{\text{magnétique}}$

4/ en régime sinusoïdal forcé, $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_0)$ et les solutions des équations (E) et (M) sont du type $i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$ et $v(t) = V_m \cos(\omega t + \varphi_v)$.

donc $\underline{i}(t) = I_m e^{j\varphi_i} e^{j\omega t} = \underline{I} e^{j\omega t}$ et $\underline{v}(t) = V_m e^{j\varphi_v} e^{j\omega t} = \underline{V} e^{j\omega t}$

sont solutions des équations complexes :

$$\underline{(E)}: R \underline{i}(t) + L \frac{d\underline{i}(t)}{dt} + Ba \underline{v}(t) = \underline{u}(t)$$

$$\Leftrightarrow R \underline{i} + j\omega L \underline{i} + Ba \underline{v} = \underline{u} \quad \underline{(E')}$$

$$\text{et } \underline{(M)}: \frac{d\underline{v}(t)}{dt} + \frac{\alpha}{m} \underline{v}(t) + \frac{k}{m} \int \underline{v}(t) dt = \frac{aB}{m} \underline{i}(t)$$

$$\Leftrightarrow j\omega \underline{v} + \frac{\alpha}{m} \underline{v} + \frac{k}{m} \times \frac{1}{j\omega} \underline{v} = \frac{aB}{m} \underline{i} \quad \underline{(M')}$$

$$\underline{(E')} \Leftrightarrow \underline{v} = \frac{\underline{u}}{\underline{i}} = R + j\omega L + Ba \times \frac{\underline{v}}{\underline{i}}$$

$$\text{et } \underline{(M')} \Leftrightarrow \frac{\underline{v}}{\underline{i}} = \frac{\frac{aB}{m}}{\frac{\alpha}{m} + j\omega + \frac{k}{m} \times \frac{1}{j\omega}}$$

$$\text{d'où } \underline{v} = R + j\omega L + \frac{1}{\frac{m}{a^2 B^2} \times \left(\frac{\alpha}{m} + j\omega + \frac{k}{m} \times \frac{1}{j\omega} \right)}$$

$$\text{du type } \underline{Z} = R + j\omega L + \underline{Y}_{eq} \text{ avec } \underline{Y}_{eq} = \frac{1}{\frac{\alpha}{a^2 B^2} + j \left(\frac{m}{a^2 B^2} \right) \omega + \frac{k/a^2 B^2}{j\omega}}$$

$$\text{du type } \underline{Z} = R + j\omega L + \frac{1}{\frac{1}{R_m} + \frac{1}{j\omega L_m} + \frac{1}{j\omega C_m}} \text{ avec } \left. \begin{array}{l} R_m = a^2 B^2 / \alpha \\ C_m = m / a^2 B^2 \\ L_m = a^2 B^2 / k \end{array} \right\}$$

Z est donc du type :

$$R + jL\omega + \frac{1}{\underline{Y}_{eq}}$$

$$\text{avec } \underline{Y}_{eq} = \frac{1}{\frac{1}{R_m} + \frac{1}{jC_m\omega} + \frac{1}{1/jC_m\omega}} = \frac{1}{\underline{Z}_{eq}}$$

Z_{eq} est l'impédance de R_m, L_m et C_m en parallèle

en conclusion :

le haut parleur se comporte comme une impédance électrique

Z_{elec} = R + jLω (d'une résistance et d'une bobine en série)

en série avec une impédance Z_{eq} dite motiionnelle due au couplage électro-mécanique.