

FIN ▾

2024–2025

Lycée Pasteur

MPSI 1

Mathématiques DS 08 (4H00)

Samedi 05 avril – 8h-12h

[Avec corrigé](#)

Table des matières

Exercice 1. Limites	3
Exercice 2. Décompositions dans quatre bases	3
Exercice 3. Valuations échelonnées	4
1 Polynômes de Bernstein	6
I Définition et premières propriétés.	6
II Engendrement et liberté.	8
2 Propriétés de la trace	10
I Trace et matrices de rang 1	10
II Une caractérisation de la trace	14
III Matrices semblables	15

Exercice 1 (Limites).

1. Déterminer $\lim_{x \rightarrow 0} x^x$. On note ℓ cette limite.

On écrit que, si $x > 0$, $x^x = e^{x \ln(x)}$. Or, par croissances comparées, $x \ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$, donc par continuité de \exp en 0 et par composition des limites, $\boxed{x^x \xrightarrow{x \rightarrow 0} e^0 = 1}$.

2. Déterminer un équivalent simple, quand x tend vers 0, de $x^x - 1$.

Comme $x \ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$ et $\frac{e^y - 1}{y} \xrightarrow{y \rightarrow 0} 1$; donc par composition des limites, on en déduit que $x^x - 1 \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x \ln(x)$.

3. En déduire $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^{(x^x)} \ln(x)}{x^x - 1}$.

Soit $x \in]0; 10^{-2025}[$. On a

$$\frac{x^{(x^x)} \ln(x)}{x^x - 1} \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \frac{x^{(x^x)} \ln(x)}{x \ln(x)} = x^{x^x - 1} = e^{(x^x - 1) \ln(x)}.$$

Or, $(x^x - 1) \ln(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x \ln(x)^2$ et $x \ln(x)^2 \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$ par croissances comparées, donc

$$\boxed{x^{x^x - 1} \xrightarrow{x \rightarrow 0} 1}.$$

Exercice 2 (Décompositions dans quatre bases).

Soit $P = (2X+1)(3X-2)(4X+3) \in \mathbb{C}[X]$. On nomme respectivement (A_0, A_1, A_2, A_3) , (B_0, B_1, B_2, B_3) , (C_0, C_1, C_2, C_3) , et (D_0, D_1, D_2, D_3) les quatre familles

- ▷ $(1, X, X^2, X^3)$.
- ▷ $(1, X - 5, (X - 5)^2, (X - 5)^3)$.
- ▷ $(1, X - 1, (X - 1)(X - 2), (X - 1)(X - 2)(X - 3))$.
- ▷ $((X - 1)(X - 2)(X - 3), X(X - 2)(X - 3), X(X - 1)(X - 3), X(X - 1)(X - 2))$.

1. Justifier que les quatre familles précédentes sont des bases (de décomposition linéaires à coefficients scalaires des éléments) du \mathbb{C} -espace vectoriel $\mathbb{C}_3[X]$.

2. Déterminer la liste des coordonnées de P

a) Dans la base (A_0, A_1, A_2, A_3) .

A l'aide de la double distributivité, en développant, je trouve

$$(-6; -11; 14; 24).$$

b) Dans la base (B_0, B_1, B_2, B_3) .

A l'aide de la formule de Taylor, notamment en calculant les évaluations de P, P', P'' et P''' en 5, je trouve

$$(3289; 1929; 374; 24).$$

c) Dans la base (C_0, C_1, C_2, C_3) .

A l'aide d'un système linéaire triangulaire je trouve

$$(21; 199; 158; 24).$$

d) Dans la base (D_0, D_1, D_2, D_3) .

A l'aide de la formule d'interpolation de Lagrange, notamment en calculant les évaluations de P en 0, 1, 2, et 3, je trouve

$$(1; 10; 5; -110; 122, 5).$$

Exercice 3 (Valuations échelonnées).

Pour tout polynôme P de $\mathbb{C}[X]$, on appelle **valuation** de P , qu'on note $\text{val}(P)$, l'élément de $\mathbb{N} \cup \{+\infty\}$ égal à la multiplicité de $0_{\mathbb{C}}$ dans P ; c.-à-d. le plus bas des degrés des coefficients non nuls de la décomposition canonique de P si $P \neq 0_{\mathbb{C}[X]}$, et $+\infty$ si $P = 0_{\mathbb{C}[X]}$.

On dit qu'une famille de polynômes (P_1, P_2, \dots, P_n) est à **valuations échelonnées** si, et seulement si,

$$\text{val}(P_1) < \text{val}(P_2) < \dots < \text{val}(P_n).$$

1. Soit $P, Q \in \mathbb{C}[X]$. Donner, **en justifiant**, des formules (avec des égalités ou des inégalités) pour $\text{val}(P + Q)$ et $\text{val}(PQ)$.

Démontrons que $\text{val}(P + Q) \geq \min(\text{val}(P), \text{val}(Q))$. Soit $P = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k X^k$ et

$Q = \sum_{k=0}^{\infty} b_k X^k$. Notons $s = \text{val}(P)$ et $t = \text{val}(Q)$. Alors $\forall k < s, a_k = 0$ et $\forall k < t, b_k = 0$. Donc, $\forall k < \min(s, t), a_k + b_k = 0$, donc $\text{val}(P + Q) \geq \min(s, t)$.

Ensuite, démontrons que $\text{val}(PQ) = \text{val}(P) + \text{val}(Q)$. Soit $P = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k X^k$ et $Q = \sum_{k=0}^{\infty} b_k X^k$. Notons $s = \text{val}(P)$ et $t = \text{val}(Q)$. Notons $PQ = \sum_{k=0}^{+\infty} c_k X^k$. Soit $k \in \mathbb{N}$.
Si $k < s + t$, alors, comme

$$c_k = \sum_{\ell=0}^k a_{\ell} b_{k-\ell},$$

on remarque que pour tout ℓ dans $\llbracket 0, k \rrbracket$, ou $\ell < s$, et donc $a_{\ell} = 0$, ou $\ell \geq s$, donc $k - \ell < s + t - s = t$, donc $b_{k-\ell} = 0$. Donc c_0, \dots, c_{s+t-1} sont nuls.

Ensuite, $c_{s+t} = a_s b_t$, qui est non nul, donc la valuation de PQ est égale à $s + t$.

2. Démontrer qu'une famille de polynômes tous non nuls à valuations échelonnées est libre.

Soit P_1, \dots, P_n une famille de polynômes tous non nuls à valuations échelonnées.

Soit $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$ tel que $\lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_n P_n = 0_{\mathbb{C}[X]}$.

Par l'absurde, supposons que $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \neq (0, \dots, 0)$. Alors l'ensemble $A = \{k \in \llbracket 0, n \rrbracket, \lambda_k \neq 0\}$ est une partie de \mathbb{N} non vide. Il possède donc un plus petite élément m . Mais alors $\sum_{k=m}^n \lambda_k P_k = 0_{\mathbb{C}[X]}$. Nommons alors $v \in \mathbb{N} \cup \{+\infty\}$ la valuation de P_m . Comme $P_m \neq 0_{\mathbb{C}[X]}$, on a $v \in \mathbb{N}$. Nommons alors $a \in \mathbb{C}^*$ le coefficient canonique du monôme X^v dans P , alors, comme les valuations des polynômes sont échelonnées, le coefficient canonique du monôme X^v dans $\sum_{k=m}^n \lambda_k P_k$ est $\lambda_m a$. Donc, comme

$\sum_{k=m}^n \lambda_k P_k = 0_{\mathbb{C}[X]}$, $\lambda_m a = 0$, donc $\lambda_m = 0$ car $a \neq 0$. Ce qui est absurde car $m \in A$.

Donc $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = (0, \dots, 0)$.

1 Polynômes de Bernstein

Soit n un entier naturel. On note $\mathbb{C}[X]$ l'espace vectoriel des polynômes complexes en une indéterminée X , et $\mathbb{C}_n[X]$ le sous-espace vectoriel de $\mathbb{C}[X]$ constitué des polynômes de degrés inférieurs à n . On définit la famille des polynômes de Bernstein d'ordre n notée $(B_{n,k})_{0 \leq k \leq n}$, par

$$\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, B_{n,k} = \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k}.$$

I Définition et premières propriétés.

1. Déterminer la décomposition linéaire canonique des polynômes $(B_{3,k})_{0 \leq k \leq 3}$.

Calculons :

$$\triangleright B_{3,0} = \binom{3}{0} X^0 (1-X)^3 = (1-X)^3 = 1 - 3X + 3X^2 - X^3.$$

$$\triangleright B_{3,1} = \binom{3}{1} X(1-X)^2 = 3X(1-2X+X^2) = 3X - 6X^2 + 3X^3.$$

$$\triangleright B_{3,2} = \binom{3}{2} X^2(1-X) = 3X^2 - 3X^3.$$

$$\triangleright B_{3,3} = \binom{3}{3} X^3(1-X)^0 = X^3.$$

2. Soit $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Donner (sans justification) les racines de $B_{n,k}$ et leurs multiplicités.

Étant donné que $B_{n,k} = \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k}$, on en déduit que

0 est racine de $B_{n,k}$ de multiplicité k et 1 est racine de $B_{n,k}$ de multiplicité $n-k$.

3. Soit $m \in \mathbb{N}$. Pour tous $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ et $\ell \in \llbracket 0, m \rrbracket$, déterminer $B_{n,k} \wedge B_{m,\ell}$.

On sait que $B_{n,k}$ et $B_{m,\ell}$ sont scindés, avec deux racines uniquement : 0 , de multiplicité k pour $B_{n,k}$ et ℓ pour $B_{m,\ell}$ et 1 , de multiplicité $n-k$ pour $B_{n,k}$ et $m-\ell$ pour $B_{m,\ell}$, donc, d'après les formules sur la multiplicité des racines d'un pgcd,

$$B_{n,k} \wedge B_{m,\ell} = X^{\min(k,\ell)} (1-X)^{\min(n-k,m-\ell)} \cdot (-1)^{\min(n-k,m-\ell)},$$

la dernière puissance servant à rendre le polynôme unitaire.

4. Soit k dans $\llbracket 0, n \rrbracket$. Donner le degré de $B_{n,k}$ ainsi que l'expression de ses coefficients. Donner en particulier le coefficient dominant de $B_{n,k}$.

Développons proprement, d'après le binôme de Newton :

$$\begin{aligned} B_{n,k} &= \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k} \\ &= \binom{n}{k} X^k \sum_{\ell=0}^{n-k} \binom{n-k}{\ell} (-1)^\ell X^\ell \\ &= \sum_{\ell=0}^{n-k} \binom{n}{k} \binom{n-k}{\ell} (-1)^\ell X^{\ell+k} =_{j=k} \sum_{j=k}^n \binom{n}{k} \binom{n-k}{j-k} (-1)^{j-k} X^j, \end{aligned}$$

donc $B_{n,k}$ est de degré n et son coefficient α_j est égal à 0 si $j < k$ ou $j > n$,

et égal à $\binom{n}{k} \binom{n-k}{j-k} (-1)^{j-k}$ sinon. En particulier son coefficient dominant est

$$\binom{n}{k} (-1)^{n-k}.$$

5. Que vaut $\sum_{k=0}^n B_{n,k}$?

On écrit

$$\sum_{k=0}^n B_{n,k} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k} = (X+1-X)^n = 1,$$

car X et $(1-X)$ commutent pour \times .

6. Démontrer que $\sum_{k=0}^n k B_{n,k} = nX$.

On écrit

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n k B_{n,k} &= \sum_{k=0}^n k \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k} = \sum_{k=1}^n k \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k} \\ &= X \sum_{k=1}^n k \binom{n}{k} X^{k-1} (1-X)^{n-k} \\ &= X \sum_{k=1}^n n \binom{n-1}{k-1} X^{k-1} (1-X)^{n-k} \\ &= nX \sum_{\ell=0}^{n-1} \binom{n-1}{\ell} X^\ell (1-X)^{n-1-\ell} \quad (\ell = k-1) \\ &= nX, \quad (\text{car } X \text{ et } 1-X \text{ commutent}). \end{aligned}$$

D'où le résultat !

II Engendrement et liberté.

Dans la suite, n est supposé non nul. Pour tout $\ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on pose

$$V_\ell = \text{Vect}(B_{n,n}, B_{n,n-1} \dots, B_{n,n-\ell}).$$

7. Soit $\ell \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Montrer que

$$\text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, B_{n,n-\ell}) = \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, X^{n-\ell})$$

Les transvections et les dilatations sur les listes de vecteurs préservent l'espace engendré, il est vrai que

$$\text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, B_{n,n-\ell}) = \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, X^{n-\ell})$$

car $B_{n,n-\ell} = aX^{n-\ell} + \vec{r}$ où $a \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ et $\vec{r} \in \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)})$ d'après la formule définissant ce polynôme.

8. En déduire, à l'aide d'un raisonnement par récurrence, que

$$(1) \quad \forall \ell \in \llbracket 0, n \rrbracket, V_\ell = \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-\ell})$$

Raisonnons par récurrence.

(1°) Pour commencer, $V_0 = \text{Vect}(X^{n-0})$ car $B_{n,n-0} = X^{n-0}$.

(2°) Ensuite, soit $\ell \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que

$$V_{\ell-1} = \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}).$$

Alors

$$\begin{aligned} V_\ell &= \text{Vect}(B_{n,n}, B_{n,n-1} \dots, B_{n,n-(\ell-1)}, B_{n,n-\ell}) \\ &= \text{Vect}(B_{n,n}, B_{n,n-1} \dots, B_{n,n-(\ell-1)}) + \text{Vect}(B_{n,n-\ell}) \\ &= \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}) + \text{Vect}(B_{n,n-\ell}) \\ &= \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, B_{n,n-\ell}) \\ &= \text{Vect}(X^{n-0}, \dots, X^{n-(\ell-1)}, X^{n-\ell}) \end{aligned}$$

(3°) D'où le résultat, en vertu de la propriété du plus petit élément dans (\mathbb{N}, \leq) .

En particulier, $V_n = \mathbb{C}_n[X]$. Donc la liste est génératrice.

9. En déduire que les polynômes de Bernstein d'ordre n sont linéairement indépendants sur \mathbb{C} . Conclure que $(B_{n,k})_{0 \leq k \leq n}$ est une base de $\mathbb{C}_n[X]$.

En deux temps.

* D'après ce qui précède, on a :

$$\{0_{\mathbb{C}_n[X]}\} = \text{Vect}(\emptyset) \subsetneq V_0 \subsetneq V_1 \subsetneq \cdots \subsetneq V_{n-1} \subsetneq V_n = \mathbb{C}_n[X].$$

Or, d'après la propriété d'ajout d'un vecteur à une famille libre, ou bien la nouvelle famille est liée et engendre le même espace, ou bien la nouvelle famille est libre et engendre un sous-espace strictement plus grand. Donc la famille en question est libre.

* Comme $V_n = \mathbb{C}_n[X]$, cette famille engendre $\mathbb{C}_n[X]$. Donc, étant libre, il s'agit d'une base de $\mathbb{C}_n[X]$.

10. Soit k dans $\llbracket 0, n \rrbracket$. En écrivant que $X^k = X^k(X + (1 - X))^{n-k}$, écrire X^k comme combinaison linéaire des $(B_{n,\ell})_{0 \leq \ell \leq n}$. Retrouver (1).

* On écrit

$$\begin{aligned} X^k &= X^k(X + (1 - X))^{n-k} \\ &= X^k \sum_{\ell=0}^{n-k} \binom{n-k}{\ell} X^\ell (1 - X)^{n-k-\ell} \\ &= \sum_{\ell=0}^{n-k} \binom{n-k}{\ell} X^{k+\ell} (1 - X)^{n-(k+\ell)} \\ &= \sum_{j=k}^n \binom{n-k}{j-k} X^j (1 - X)^{n-j} \\ &= \sum_{j=k}^n \binom{n-k}{j-k} \frac{1}{\binom{n}{j}} \binom{n}{j} X^j (1 - X)^{n-j} = \boxed{\sum_{j=k}^n \binom{n-k}{j-k} \frac{1}{\binom{n}{j}} B_{n,j}}, \end{aligned}$$

* Soit $\ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Alors, d'après les calculs ci-avant,

$$\forall k \in \llbracket n - \ell, n \rrbracket, X^k = \text{Vect}(B_{n,j})_{n-\ell \leq j \leq n}.$$

Donc

$$\text{Vect}(X^j)_{n-\ell \leq j \leq n} \subset \text{Vect}(B_{n,j})_{n-\ell \leq j \leq n}.$$

L'inclusion réciproque se déduit de manière semblable. D'où le résultat.

2 Propriétés de la trace

Soit $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , n et p deux entiers naturels non nuls. On note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices à n lignes et p colonnes à coefficients dans \mathbb{K} . On note $0_{n,p}$ la matrice de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ dont tous les coefficients sont nuls. On note $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ l'ensemble $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{K})$ et 0_n la matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ dont tous les coefficients sont nuls.

I Trace et matrices de rang 1

Soit $U, V \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$, $U = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$ et $V = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$. On identifie $\mathcal{M}_{1,1}(\mathbb{K})$ et \mathbb{K} .

Dans les questions 1, 2 et 3, $n = 3$, $U = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $V = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$.

1. Calculer le produit matriciel $U^T \times V$, puis le produit $U \times V^T$.

On vérifiera que $U^T \times V$ donne bien un scalaire, que l'on notera τ , et que $U \times V^T$ donne bien une matrice, que l'on notera M .

On calcule $U^T \times V$:

$$U^T V = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = 1 - 3 + 4 = 2.$$

Puis on calcule

$$UV^T = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ -1 & -3 & -2 \\ 2 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

.

2. Résoudre les deux systèmes linéaires $MX = 0$ et $MX = \tau X$, d'inconnue $X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$.

On notera S_0 l'ensemble des solutions de $MX = 0_{3,1}$ et S_τ l'ensemble des solutions de $MX = \tau X$. On présentera les solutions à l'aide de la notation Vect.

On résout $MX = 0$. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Alors

$$M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x + 3y + 2z = 0 \\ -x - 3y - 2z = 0 \\ 2x + 6y + 4z = 0 \end{cases}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + 3y + 2z = 0 \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -3\alpha - 2\beta \\ y = \beta, \beta \in \mathbb{R} \\ z = \alpha, \alpha \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

(en faisant $L_2 \leftarrow L_2 + L_1$ et $L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1$). Donc l'ensemble des solutions est

$$\left\{ \begin{pmatrix} -3\alpha - 2\beta \\ \beta \\ \alpha \end{pmatrix} : (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2 \right\} = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

On résout $MX = 2X$. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Alors

$$\begin{aligned}
 M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 &\Leftrightarrow \begin{cases} x + 3y + 2z = 2x \\ -x - 3y - 2z = 2y \\ 2x + 6y + 4z = 2z \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 3y + 2z = 0 \\ -x - 5y - 2z = 0 \\ 2x + 6y + 2z = 0 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 3y + 2z = 0 \\ -8y - 4z = 0 & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ 12y + 6z = 0 & L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 3y + 2z = 0 \\ 2y + z = 0 & L_2 \leftarrow L_2 / (-4) \\ 2y + z = 0 & L_3 \leftarrow L_3 / 6 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 3y + 2z = 0 \\ 2y + z = 0 \\ 0 = 0 & L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y + 2z = \alpha/2 \\ y = -\alpha/2 \\ z = \alpha, \alpha \in \mathbb{R} \end{cases}
 \end{aligned}$$

Donc l'ensemble des solutions est

$$\left\{ \begin{pmatrix} \alpha/2 \\ -\alpha/2 \\ \alpha \end{pmatrix} \mid \alpha \in \mathbb{R} \right\} = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

3. Déterminer $\mathcal{S}_0 \cap \mathcal{S}_\tau$.

On veut chercher un X qui soit solution des équations vérifiées par \mathcal{S}_0 et \mathcal{S}_τ .

Ainsi, si $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, alors $X \in \mathcal{S}_\tau$ donc $X = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha \\ -\alpha \\ 2\alpha \end{pmatrix}$ avec $\alpha \in \mathbb{R}$. Mais

$X \in \mathcal{S}_0$, donc $\alpha + 3(-\alpha) + 2(2\alpha) = 0$, i.e. $2\alpha = 0$ donc $\alpha = 0$ donc $X = 0_{3,1}$.

Réciproquement, $0_{3,1}$ est dans l'intersection, donc $\mathcal{S}_0 \cap \mathcal{S}_\tau = \{0_{3,1}\}$.

Désormais, n, U et V sont à nouveau quelconques !

4. Exprimer, à l'aide de (u_1, \dots, u_n) et (v_1, \dots, v_n) les produits $U^T \times V, V^T \times U$ et $U \times V^T$. On note $M = U \times V^T$.

On remarque que

$$U^T \times V = V^T U = \begin{pmatrix} u_1 & \dots & u_n \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \sum_{k=1}^n u_k v_k,$$

et que $U \times V^T$ est la matrice $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ définie par, pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$,

$$m_{ij} = u_i v_j.$$

5. Comparer $U^T \times V$ et $\text{Tr}(M)$.

Calculons $\text{Tr}(M)$.
$$\text{Tr}(M) = \sum_{k=1}^n m_{kk} = \sum_{k=1}^n u_k v_k = U^T \times V.$$

On note $\tau = \text{Tr}(M)$.

6. Démontrer que pour tout p dans \mathbb{N}^* , $M^p = \tau^{p-1} M$.

Procédons par récurrence. L'initialisation est évidente. Ensuite, si $M^p = \tau^{p-1} M$ pour un certain p , $M^{p+1} = M^p M = \tau^{p-1} M^2$. Or,

$$M^2 = UV^T UV^T = U(V^T U)V^T = \tau UV^T = \tau M.$$

Donc $M^{p+1} = \tau^{p-1} \tau M = \tau^p M$, d'où l'hérédité et le résultat.

On suppose désormais que $\tau \neq 0$. On nomme $\mathcal{S}_0 = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}) \mid MX = 0_{n,1}\}$

et $\mathcal{S}_\tau = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}) \mid MX = \tau X\}$.

7. Démontrer que

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \exists!(X_0, X_\tau) \in \mathcal{S}_0 \times \mathcal{S}_\tau, X = X_0 + X_\tau.$$

Effectuons une analyse-synthèse. Soit X dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

Analyse. Supposons qu'il existe $(X_0, X_\tau) \in \mathcal{S}_0 \times \mathcal{S}_\tau$ tel que $X = X_0 + X_\tau$. Alors

$MX = MX_0 + MX_\tau$, donc $MX = \tau X_\tau$, donc

$$X_\tau = \frac{1}{\tau} MX, \text{ puis } X_0 = X - X_\tau = \left(I_n - \frac{1}{\tau} M \right) X.$$

Synthèse. Posons $X_\tau = \frac{1}{\tau} MX$ et $X_0 = X - X_\tau$. Alors

▷ clairement, $X = X_0 + X_\tau$.

▷ ensuite, $MX_\tau = \frac{1}{\tau}M^2X = \frac{1}{\tau}\tau MX = \tau X_\tau$, donc $X_\tau \in \mathcal{S}_\tau$.

▷ enfin, $MX_0 = MX - MX_\tau = MX - M\frac{1}{\tau}MX = MX - \frac{1}{\tau}M^2X = MX - \frac{1}{\tau}\tau MX = 0_{3,1}$, donc $X_0 \in \mathcal{S}_0$.

D'où l'existence et le résultat!

8. Démontrer que : $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}), \exists \alpha \in \mathbb{K}, MX = \alpha U$. Déterminer MU en fonction de U , de V , de τ . Déterminer l'ensemble \mathcal{S}_τ .

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$. Alors $MX = (UV^T)X = U(V^T X) = (V^T X)U$, avec $V^T X \in \mathcal{M}_{1,1}(\mathbb{K})$, qui est donc un élément de \mathbb{K} .

Ensuite, $MU = UV^T U = U(V^T U) = U\tau = \tau U$.

Enfin,

$$\begin{aligned} X \in \mathcal{S}_\tau &\Leftrightarrow MX = \tau X \\ &\Leftrightarrow (V^T U)X = \tau X. \end{aligned}$$

Donc $X \in \mathcal{S}_\tau \Rightarrow X \in \text{Vect}(U)$. Réciproquement, si $X = \alpha U$, alors $MX = \alpha MU = \alpha \tau U = \tau X$.

Donc $\mathcal{S}_\tau = \text{Vect}(U)$.

II Une caractérisation de la trace

9. Démontrer que : $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$.

C'est une question de cours!

Soit maintenant une application φ définie sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, à valeurs dans \mathbb{K} , et vérifiant les propriétés suivantes :

(i) $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2, \forall (\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2, \varphi(\lambda A + \mu B) = \lambda \varphi(A) + \mu \varphi(B)$.

(ii) $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2, \varphi(AB) = \varphi(BA)$.

Si $(a, b) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on note $E_{a,b}$ la matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ dont tous les coefficients sont nuls, sauf le coefficient de la ligne a et de la colonne b qui vaut 1 :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, n \rrbracket, (E_{a,b})_{ij} \stackrel{\text{def.}}{=} 1_{\{(a,b)\}}(i, j) = \delta_{i,a} \delta_{b,j}.$$

3. Que vaut $\varphi(0_n)$?

$$\varphi(0_n) = \varphi(0_n + 0_n) = \varphi(0_n) + \varphi(0_n), \text{ donc } \varphi(0_n) = 0.$$

4. Soit $(a, b) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ tels que $a \neq b$. En exprimant $\varphi(E_{a,b}E_{b,b})$ de deux manières différentes, montrer que $\varphi(E_{a,b}) = 0$.

On sait que $E_{a,b}E_{b,b} = E_{a,b}$, alors que $E_{b,b}E_{a,b} = 0_n$, car $b \neq a$. Donc

$$\boxed{\varphi(E_{a,b}) = \varphi(E_{a,b}E_{b,b}) = \varphi(E_{b,b}E_{a,b}) = \varphi(0_n) = 0}.$$

5. Soit $(a, b) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ tels que $a \neq b$. Démontrer que $\varphi(E_{a,a}) = \varphi(E_{b,b})$.

On pourra introduire les matrices $E_{a,b}$ et $E_{b,a}$

On remarque que $E_{a,b}E_{b,a} = E_{a,a}$ et $E_{b,a}E_{a,b} = E_{b,b}$. Donc

$$\boxed{\varphi(E_{a,a}) = \varphi(E_{a,b}E_{b,a}) = \varphi(E_{b,a}E_{a,b}) = \varphi(E_{b,b})}.$$

6. En déduire qu'il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que

$$\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \varphi(A) = \lambda \operatorname{Tr}(A).$$

Posons $\lambda = \varphi(E_{1,1})$. Alors par la question précédente, $\varphi(E_{i,i}) = \lambda$ pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

Soit alors $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$. On sait que $A = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij} E_{ij}$. Donc

$$\varphi(A) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij} \varphi(E_{ij}).$$

Or, $\varphi(E_{ij}) = 0$ si $i \neq j$ et λ si $i = j$, donc

$$\boxed{\varphi(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii} \lambda = \lambda \operatorname{Tr}(A)}.$$

D'où le résultat !

III Matrices semblables

Si A et B sont deux matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on dit que A et B sont semblables s'il existe P dans $GL_n(\mathbb{K})$ telle que $A = PBP^{-1}$.

7. Démontrer que deux matrices semblables ont même trace.

Soient A et B deux matrices semblables. Alors on trouve P inversible telle que $A = PBP^{-1}$. Alors $\boxed{\text{Tr}(A) = \text{Tr}(PBP^{-1}) = \text{Tr}(P^{-1}PB) = \text{Tr}(B)}$.

8. Soient A et B deux matrices semblables. Démontrer que si B est scalaire (i.e. $\exists \lambda \in \mathbb{K}, B = \lambda I_n$), alors $A = B$. Démontrer que si B est inversible, alors A est inversible (et préciser son inverse).

A et B sont semblables donc on trouve P dans $GL_n(\mathbb{K})$ telle que $A = PBP^{-1}$.

▷ si B est scalaire, on trouve $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $B = \lambda I_n$. Alors

$$\boxed{A = P\lambda I_n P^{-1} = \lambda P I_n P^{-1} = \lambda P P^{-1} = \lambda I_n}.$$

▷ si B est inversible, comme P^{-1} , P et B sont inversibles, $A = PBP^{-1}$ est inversible et $\boxed{A^{-1} = (P^{-1})^{-1} B^{-1} P^{-1} = P B^{-1} P^{-1}}$.

9. Soient A et B dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On dit que A est nilpotente si, et seulement si, il existe k dans \mathbb{N} tel que $A^k = 0_n$. Démontrer que si A est nilpotente et est semblable à B , alors B est nilpotente (s'il y a un raisonnement par récurrence, on le rédigera avec soin).

A est nilpotente donc on trouve k dans \mathbb{N} tel que $A^k = 0_n$. De plus, A est semblable à B donc $A = PBP^{-1}$. Alors $B = P^{-1}AP$. Montrons par récurrence sur s que pour tout s dans \mathbb{N} , $B^s = P^{-1}A^sP$.

Initialisation. Si $s = 0$, $B^0 = I_n$ et $P^{-1}A^0P = P^{-1}I_nP = I_n$.

Hérédité. Si, pour un certain s , $B^s = P^{-1}A^sP$, alors

$$B^{s+1} = B^s \times B = P^{-1}A^s P P^{-1}AP = P^{-1}A^s I_n AP = \boxed{P^{-1}A^{s+1}P},$$

d'où l'hérédité, et le résultat par le principe de récurrence.

$$\boxed{\text{On en déduit que } B^k = P^{-1}A^kP = P^{-1}0_nP = 0_n. \text{ Donc } B \text{ est nilpotente!}}$$

10. Donner deux matrices de $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ qui soient de traces égales mais qui ne soient pas semblables.

Prenons $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, et $B = 0_2$. Alors A est de trace nulle, B aussi, mais A est inversible et pas B donc A et B ne sont pas semblables.

On va dans cette partie démontrer le résultat suivant : toute matrice carrée de trace nulle est semblable à une matrice de diagonale nulle.

11. Un exemple.

$$\text{Soit } A = \begin{pmatrix} -5 & -4 & -7 \\ 6 & 4 & 9 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } P = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Démontrer que P est inversible, calculer P^{-1} et montrer que A est semblable à une matrice de diagonale nulle.

À l'aide d'un pivot de Gauss, on remarque que P est inversible d'inverse

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

On calcule alors

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix},$$

qui est de diagonale nulle.

Propriété 1.

On admet que : A est semblable à B si, et seulement si, on peut passer de A à B par un enchaînement d'opération élémentaires simultanées sur les lignes **et** les colonnes parmi les trois sortes suivantes :

- ▷ une **double** transvection $L_i \leftarrow L_i + \lambda L_j$ **ET** $C_j \leftarrow C_j - \lambda C_i$.
- ▷ une **double** dilatation $L_i \leftarrow \lambda L_i$ **ET** $C_i \leftarrow \frac{1}{\lambda} C_i$.
- ▷ une **double** permutation $L_i \leftrightarrow L_j$ **ET** $C_j \leftrightarrow C_i$.

En d'autres termes on a $B = PAP^{-1}$ avec P un produit de matrices de transvection, dilatation ou permutation.

Ainsi, $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ est semblable à $\begin{pmatrix} 10 & 3 \\ -21 & -7 \end{pmatrix}$ comme le prouve les deux opérations

$L_2 \leftarrow L_2 - 3L_1$ **ET** $C_1 \leftarrow C_1 + 3C_2$. **qu'on effectue en même temps.**

On considère $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que $\text{Tr}(A) = 0$.

12. Si A est une matrice scalaire que dire de A ?

Si A est une matrice scalaire, on trouve $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $A = \lambda I_n$. Alors $\text{Tr}(A) = n\lambda$. Donc si A est de trace nulle, $\lambda n = 0$ donc $\lambda = 0$. Donc A est nulle.

13. On suppose que $n \geq 2$. Montrer que A est semblable à une matrice de la forme

$$\begin{pmatrix} 0 & L \\ C & A' \end{pmatrix},$$

où $A' \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{C})$ est de trace nulle, où $L \in \mathcal{M}_{1,n-1}(\mathbb{K})$ et $C \in \mathcal{M}_{n-1,1}(\mathbb{K})$.

On pourra commencer par traiter le cas où la première ligne de A comporte un coefficient non nul qui n'est pas en position $(1, 1)$; puis se ramener à ce cas en discutant selon si A est diagonale ou non.

Si A est une matrice scalaire, alors A est nulle d'après ce qui précède, et il n'y a rien à faire. Pour la suite, supposons que A n'est pas scalaire. Procédons en deux temps.

* D'abord, supposons que la première ligne de A comporte un coefficient non nul qui n'est pas en position $(1, 1)$. Nommons a le coefficient $(1, 1)$ et b un coefficient non nul sur la première ligne pas en position $(1, 1)$. Supposons qu'il soit en $(1, j)$ avec $j \neq 1$.

On effectue alors la double transvection $L_j \leftarrow L_j + \frac{a}{b}L_1$ (dont on se moque de l'effet), puis $C_1 \leftarrow C_1 - \frac{a}{b}L_j$. Cette opération a pour effet d'amener un coefficient nul en position $(1, 1)$, et le résultat est donc démontré !

* Ensuite, montrons que A est semblable à une matrice avec un coefficient non nul sur la première ligne et pas à la position $(1, 1)$. Ce qui fera conclure d'après le traitement ci-avant.

▷ Supposons que A est diagonale. Comme A n'est pas scalaire, choisissons i tel que le coefficient (i, i) , notons sa valeur b , soit différent du coefficient $(1, 1)$, dont on note la valeur a . On effectue la double transvection $L_1 \leftarrow L_1 - L_i$ et $C_i \leftarrow C_i + C_1$. On obtient alors en position $(1, i)$ le coefficient $a - b \neq 0$.

▷ Supposons que A n'est pas diagonale. Choisissons alors une position (i, j) , où $i \neq j$, dont le coefficient est non nul. Appelons a la valeur de ce coefficient. Effectuons la double permutation $L_j \leftrightarrow L_1$ et $C_i \leftrightarrow C_1$. On amène donc a en

position $(1, j)$ par la première opération, puis ce coefficient n'est pas affecté par la deuxième comme $i \neq j$!

Donc A est semblable à une matrice avec un coefficient non nul sur la première ligne et pas en position $(1, 1)$.

14. En déduire que toute matrice de trace nulle est semblable à une matrice de diagonale nulle.

On pourra procéder par récurrence sur n .

Démontrons par récurrence sur $n \in \mathbb{N}^*$ la propriété $P_n : \forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \text{Tr}(A) = 0 \Rightarrow A$ est semblable à une matrice de diagonale nulle.

Initialisation. Si $A \in \mathcal{M}_1(\mathbb{K})$, de trace nulle, alors, comme A n'a qu'un coefficient, A est nulle, donc semblable à une matrice de diagonale nulle.

Hérédité. On suppose P_n vraie pour un certain n . Soit alors A dans $\mathcal{M}_{n+1}(\mathbb{K})$, de trace nulle. Alors, par la question précédente, A est semblable à une matrice

$\begin{pmatrix} 0 & L \\ C & A' \end{pmatrix}$ où A' est une matrice de taille $n \times n$ de trace nulle, où L est une matrice de $\mathcal{M}_{1,n}(\mathbb{K})$ et $C \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$, c'est-à-dire que l'on trouve $P \in GL_{n+1}(\mathbb{K})$ telle que $PAP^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & L \\ C & A' \end{pmatrix}$.

Par hypothèse de récurrence, A' est semblable à une matrice de diagonale nulle, donc on trouve $Q \in GL_n(\mathbb{K})$ telle que $B = QA'Q^{-1}$ est de diagonale nulle. Posons

alors $R = \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & Q \end{pmatrix}$. Alors R est inversible d'inverse $R^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & Q^{-1} \end{pmatrix}$.

Mais $R \begin{pmatrix} 0 & L \\ C & A' \end{pmatrix} R^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & LQ^{-1} \\ QC & B \end{pmatrix}$ qui est de diagonale nulle. Donc $RPAP^{-1}R^{-1} = (RP)A(RP)^{-1}$ est de diagonale nulle. D'où l'hérédité et le résultat!
