

## TD25 ESPACES PRÉHILBERTIENS RÉELS

### 1 Exercices corrigés en classe

**Exercice 1.** Soit  $p$  un projecteur d'un espace vectoriel euclidien  $E$ . Démontrer que  $p$  est un projecteur orthogonal si et seulement si  $\forall x \in E, \|p(x)\| \leq \|x\|$ .

**Exercice 2.** ●●○ Soit  $(E, (\cdot|\cdot))$  un espace vectoriel euclidien et  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ . Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$ . On définit l'application  $u^*$  de  $E$  dans  $E$  par

$$\forall x \in E, u^*(x) = \sum_{i=1}^n (x|u(e_i))e_i.$$

1. Montrer que  $u^*$  est un endomorphisme de  $E$ . On l'appelle *adjoint* de  $u$ .
2. (i) Soit  $x$  dans  $E$ . Montrer que pour tous  $x$  et  $y$  de  $E$ ,  $(u^*(x)|y) = (x|u(y))$ .  
(ii) Montrer que la propriété précédente caractérise l'adjoint, i.e. que si  $v \in \mathcal{L}(E)$  vérifie  $\forall (x, y) \in E^2, (v(x)|y) = (x|u(y))$ , alors  $v = u^*$ .  
(iii) Si  $u \in \mathcal{L}(E)$ , déterminer  $(u^*)^*$ .
3. Montrer que la définition de  $u^*$  ne dépend pas de la base orthonormale choisie.
4. Si  $M$  est la matrice de  $u$  dans  $\mathcal{B}$ , exprimer la matrice de  $u^*$  dans  $\mathcal{B}$  en fonction de  $M$ .
5. Montrer que  $\ker(u^*) = \text{Im}(u)^\perp$  et que  $\text{Im}(u^*) = \ker(u)^\perp$ .

**Exercice 3.** ●○○ Soit  $E = \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

1. Montrer que l'expression  $(A|B) = \text{tr}({}^tAB)$  munit  $E$  d'un produit scalaire.
2. Soient  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  les sous-espaces vectoriels respectivement constitués des matrices symétriques et antisymétriques de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Montrer que  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  sont des supplémentaires orthogonaux.
3. Soit  $A = (a_{ij})$  un élément de  $E$ . Exprimer, à l'aide des coefficients  $(a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ ,

$$\min_{M=(m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (a_{ij} - m_{ij})^2.$$

**Exercice 4.** *Famille de polynômes orthogonaux*

1. Montrer que  $(P, Q) \mapsto \int_{-1}^1 P(t) \cdot Q(t) \cdot dt$  est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}[X]$ .
2. Démontrer qu'il existe une famille  $(Q_n)$  de polynômes deux à deux orthogonaux vérifiant  $\deg(Q_n) = n$ .
3. Montrer que  $Q_n$  a la même parité que  $n$  ( $Q_n(-x) = (-1)^n \cdot Q_n(x)$ ).
4. Montrer que  $Q_n$  admet  $n$  racines distinctes, toutes entre  $-1$  et  $1$ .

**Exercice 5.** ●●● Soit  $E$  un espace euclidien de dimension  $n$ ,  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$ .

1. Soit  $\mathcal{B}'$  une autre base orthonormée de  $E$ . Démontrer que  $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}')$  satisfait  $A \times A^T = I_n$ . En déduire la valeur de  $\det(A)$ .
2. Soit  $(u_1, \dots, u_n)$  une famille orthogonale de  $E$ . Montrer que  $|\det_{\mathcal{B}}(u_1, \dots, u_n)| = \|u_1\| \dots \|u_n\|$ .
3. Soit  $(x_1, \dots, x_n)$  une famille quelconque de  $E$ . Montrer que  $|\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)| \leq \|x_1\| \dots \|x_n\|$ .

**Exercice 6** (Matrice et déterminant de Gram). ●●● Soient  $(x_1, \dots, x_p)$  un système de  $p$  vecteurs d'un espace vectoriel euclidien  $E$  de dimension  $n$ . Soit  $\mathcal{E}$  une base orthonormée de  $E$ . On appelle matrice de Gram associée à

$(x_1, \dots, x_p)$  la matrice

$$\mathcal{G}(x_1, \dots, x_p) = \begin{pmatrix} \langle x_1, x_1 \rangle & \langle x_1, x_2 \rangle & \cdots & \langle x_1, x_p \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \langle x_p, x_1 \rangle & \langle x_p, x_2 \rangle & \cdots & \langle x_p, x_p \rangle \end{pmatrix}$$

1. Montrer que  $\mathcal{G}(x_1, \dots, x_p)$  est une matrice symétrique.

On appelle déterminant de Gram de  $(x_1, \dots, x_p)$  la quantité  $G(x_1, \dots, x_p) = \det(\mathcal{G}(x_1, \dots, x_p))$ .

2. (i) Montrer que  $G(x_1, \dots, x_p) = 0$  si et seulement si  $(x_1, \dots, x_p)$  est lié.

(ii) Soit  $M$  la matrice de  $(x_1, \dots, x_p)$  dans la base  $\mathcal{E}$ . Montrer que  $\mathcal{G}(x_1, \dots, x_p) = M^T M$ .

(iii) Montrer que lorsque  $(x_1, x_2, \dots, x_p)$  est libre, on a  $G(x_1, \dots, x_p) > 0$ .

3. En orthonormalisant le système  $(x_1, \dots, x_p)$ , montrer que

$$G(x_1, \dots, x_p) \leq \|x_1\|^2 \|x_2\|^2 \cdots \|x_p\|^2.$$

4. On suppose le système  $(x_1, \dots, x_p)$  libre. Soit  $z$  le projeté orthogonal d'un vecteur  $y$  sur le sous-espace vectoriel  $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$ . Montrer que

$$\|y - z\|^2 = \frac{G(y, x_1, \dots, x_p)}{G(x_1, x_2, \dots, x_p)}.$$

**Stratégie.**

- commencer par deux petits exercices : 7, 12.
- utiliser ensuite Cauchy-Schwarz : 9.
- faire un exercice sur les endomorphismes : ou bien 14 dans sa version plus simple, ou bien 20 pour une version plus corsée.

## 2 Notion de produit scalaire, d'orthogonalité

**Exercice 7.** ●○○ Vérifier que les applications suivantes sont des produits scalaires sur les espaces mentionnés

(i)  $E = \mathbb{R}_n[X], \langle P|Q \rangle = \sum_{k=0}^n P^{(k)}(0)Q^{(k)}(0).$

(ii)  $E = \mathcal{C}^1([a, b], \mathbb{R}), (f|g) = f(a)g(a) + \int_a^b f'(t)g'(t)dt.$

**Exercice 8** (Un produit scalaire original). ●●● Soit  $E = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$ . On considère une suite  $(a_n)_n$  à valeurs dans  $[0, 1]$ . On pose alors  $(f | g) = \sum_{k \geq 0} \frac{1}{2^k} f(a_k)g(a_k)$

1. Justifier que cette quantité est bien définie.

2. Montrer que c'est un produit scalaire si et seulement si  $(a_n)_n$  est dense dans  $[0, 1]$ .

**Exercice 9.** ●●○ Montrer que  $\sum_{k=0}^n \sqrt{\binom{n}{k}} \leq \sqrt{(n+1)2^n}.$

**Exercice 10.** ●●○

Déterminer le minimum, pour  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  vérifiant  $\sum_{k=1}^n x_k = 1$ , de la

quantité  $\sum_{k=1}^n x_k^2.$

**Exercice 11.** ●●○

Soient  $E$  un eve et  $x, y$  dans  $E$ . Développer l'expression

$$\left\| \|y\|^2 x - \langle x, y \rangle y \right\|^2$$

et retrouver une inégalité célèbre.

**Exercice 12.** ●○○ Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien,  $F$  et  $G$  deux parties de  $E$ . Démontrer que  $(F \cup G)^\perp = F^\perp \cap G^\perp$ .

**Exercice 13** (Calculs explicites). ●○○ On considère  $\mathbb{R}^3$  muni de sa structure euclidienne canonique.

1. Déterminer la matrice de la projection orthogonale sur la droite dirigée par

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

2. Déterminer la matrice de la projection orthogonale sur le plan d'équation  $x + y + z = 0$ .

3. Déterminer la distance de  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  au plan d'équation  $x - y + z = 0$ .

**Exercice 14.** ●○○ Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien,  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Démontrer l'équivalence suivante

$$(\forall x \in E, \langle u(x), x \rangle = 0) \Leftrightarrow (\forall (x, y) \in E^2, \langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle).$$

**Exercice 15** (Quelques contre-exemples en dimension infinie). ●●○ Soit  $E = \mathcal{C}([-1, 1], \mathbb{R})$ , muni du produit scalaire  $\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 f(t)g(t)dt$ .

1. Soit  $H = \{f \in E, f(0) = 0\}$ . Montrer que  $H^\perp = \{0\}$ , et conclure que  $(H^\perp)^\perp \neq H$ .

2. Soit

$$A = \{f \in E, \forall t \in [-1, 0], f(t) = 0\}$$

$$B = \{f \in E, \forall t \in [0, 1], f(t) = 0\}.$$

Démontrer que  $A^\perp = B$ , que  $B^\perp = A$ , mais que  $(A \cap B)^\perp \neq A^\perp + B^\perp$ .

**Exercice 16.** ●●○ Sur  $E = \mathbb{E}_n[X]$ , on définit  $(P|Q) = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 P(x)Q(x)dx$ .

1. Vérifier qu'il s'agit bien d'un produit scalaire.

2. (i) On considère pour  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$  le polynôme  $U_k$  défini par  $\forall x \in \mathbb{R}, U_k(x) = \frac{d^k}{dx^k} ((x^2 - 1)^k)$ . Montrer que  $(U_0, \dots, U_n)$  est une base orthogonale de  $E$ .

(ii) Calculer à l'aide d'un changement de variables  $x = \cos(t)$  l'intégrale  $\int_{-1}^1 (x^2 - 1)^k dx$ . On utilisera la formule (non au programme, mais vue 2 fois en DM) des intégrales de Wallis, et on contrôlera qu'on sait calculer cette formule.

(iii) En déduire une base orthonormale, formée de vecteurs colinéaires et de même sens que  $U_0, \dots, U_n$ .

### 3 Endomorphismes des espaces euclidiens

**Exercice 17** (Similitudes). ●●○ Soit  $E$  un espace euclidien,  $u \in GL(E)$ . On dit que  $u$  est une similitude de  $E$  s'il existe  $\lambda$  dans  $\mathbb{R}_+^*$  tel que pour tout  $x$  dans  $E$ ,  $\|u(x)\| = \lambda \|x\|$ .

1. Démontrer que si  $u$  est une similitude, alors pour tous  $x$  et  $y$  dans  $E$ ,  $\langle u(x), u(y) \rangle = \lambda^2 \langle x, y \rangle$ . En déduire que  $x \perp y \Rightarrow u(x) \perp u(y)$ .

Réciproquement, on suppose que  $u$  est un endomorphisme préservant l'orthogonalité, i.e. que pour tous  $x$  et  $y$  dans  $E$ ,  $x \perp y \Rightarrow u(x) \perp u(y)$ . Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$ .

2. En considérant  $e_1 + e_2$  et  $e_1 - e_2$ , démontrer que  $\|u(e_1)\| = \|u(e_2)\|$ .

3. En déduire qu'il existe  $\lambda > 0$  tel que pour tout  $x$  dans  $E$ ,  $\|u(x)\| = \lambda \|x\|$ .

**Exercice 18** (Isométries). ●●○ Soit  $E$  un espace euclidien et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . On dit que  $u$  est une isométrie si pour tout  $x$  dans  $E$ ,  $\|u(x)\| = \|x\|$ .

1. Démontrer que l'ensemble des isométries constitue un sous-groupe de  $GL(E)$ .
2. Démontrer que  $u$  est une isométrie si, et seulement si pour tous  $x$  et  $y$  de  $E$ ,  $\langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle$ .
3. Démontrer que  $u$  est une isométrie si et seulement si la matrice  $A$  de  $u$  dans une base orthonormée  $\mathcal{B}$  vérifie  $A \times A^T = I_n$ .
4. Vérifier que les matrices de la forme  $\begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$  sont des isométries de  $\mathbb{R}^2$ . Quelle transformation géométrique représentent-elles ?

**Exercice 19** (Endomorphismes symétriques). ●●○ Soit  $(E, \langle \cdot | \cdot \rangle)$  un espace vectoriel euclidien et  $u$  un endomorphisme de  $E$ . On suppose dans cet exercice que  $u$  est autoadjoint (on dit parfois « symétrique »), c'est-à-dire que  $u^* = u$ .

1. Que peut-on dire de la matrice de  $u$  dans  $\mathcal{B}$  ?
2. Que peut-on dire de  $\ker(u)$  et de  $\text{Im}(u)$  ?
3. *Caractérisation des symétries et projecteurs orthogonaux.*
  - (a) Montrer qu'un projecteur de  $E$  est autoadjoint si et seulement si c'est un projecteur orthogonal.
  - (b) Montrer que symétrie de  $E$  est autoadjointe si et seulement si c'est une symétrie orthogonale.

**Exercice 20** (Endomorphismes anti-adjoints). ●●○ Soit  $(E, \langle \cdot | \cdot \rangle)$  un espace vectoriel euclidien et  $u$  un endomorphisme de  $E$ . On suppose dans cet exercice que  $u$  est antiadjoint ou antisymétrique, i.e.  $u^* = -u$ .

1. Que peut-on dire de la matrice de  $u$  ?
2. Que peut-on dire de l'image et du noyau de  $u$  ?
3. Montrer que  $u$  est antiadjoint si et seulement si  $\forall x \in E, \langle u(x)|x \rangle = 0$ .
4. (a) Montrer que pour tout  $x$  et  $\lambda$  dans  $\mathbb{R}$  tels que  $u(x) = \lambda x$ , on a  $\lambda = 0$  ou  $x = 0$ .

- (b) Soit  $v$  l'endomorphisme de  $\text{Im}(u)$  induit par  $u$  (i.e. la restriction de  $u$  à  $\text{Im}(u)$ , à valeurs dans  $\text{Im}(u)$ ). Montrer que pour tout  $\lambda$  réel,  $\det(v - \lambda \text{Id}) \neq 0$ .
- (c) En déduire que le rang de  $u$  est pair.

## 4 Isométries d'un espace vectoriel

**Exercice 21.** Caractériser les endomorphismes représentés par les matrices suivantes

$$A = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}, B = \frac{1}{13} \begin{pmatrix} 5 & 12 \\ 12 & -5 \end{pmatrix}$$

**Exercice 22.** ●○○ Soit  $E$  le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  engendré par les trois fonctions suivantes

$$f_1 : x \mapsto 1, f_2 : x \mapsto \sqrt{2} \cos(2\pi x), f_3 : x \mapsto \sqrt{2} \sin(2\pi x).$$

1. Montrer que l'expression  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$  définit un produit scalaire sur  $E$ .
2. Soient  $x \in \mathbb{R}$ , et  $\varphi_x : f \mapsto g$ , où  $\forall t \in \mathbb{R}, g(t) = f(x - t)$ . Montrer que  $\varphi_x$  est une isométrie vectorielle de  $E$ .

**Exercice 23.** ●●○ Soit  $f$  une isométrie involutive (i.e. tel que  $f \circ f = \text{Id}$ ) d'un espace vectoriel euclidien  $E$  de dimension  $n$ .

1. Montrer que les sous-espaces vectoriels  $\ker(f - \text{Id}_E)$  et  $\ker(f + \text{Id}_E)$  sont deux supplémentaires orthogonaux.

2. Montrer qu'il existe  $p \in \llbracket 1, n \rrbracket$  et une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_p, \dots, e_n)$  de  $E$  tels que

$$\forall k \in \llbracket 1, p \rrbracket, f(e_k) = e_k \text{ et } \forall k \in \llbracket p+1, n \rrbracket, f(e_k) = -e_k.$$

3. En déduire que  $f$  est la composée de  $k$  réflexions de  $E$ , où  $k \leq n$ .

**Exercice 24.** ●●○ Soient  $E$  un espace euclidien de dimension  $n$  et  $v \in \mathcal{L}(E)$ .

- Montrer que  $S = \sum_{i=1}^n \langle v(e_i), e_i \rangle$  ne dépend pas de la base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  choisie.
- Montrer que  $T = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \langle v(e_i), f_j \rangle^2$  ne dépend pas des bases orthonormées  $(e_1, \dots, e_n)$  et  $(f_1, \dots, f_n)$  choisies.
- Calculer la valeur de  $T$  lorsque  $v$  est un projecteur orthogonal de rang  $r$ .

**Exercice 25** (Équation  $\text{Com}(M) = M$ ). ●●●

On cherche à résoudre l'équation  $\text{Com}(M) = M$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

- Résoudre l'équation pour  $n = 2$ .
- Résolution générale.

(i) Soit  $M$  telle que  $\text{Com}(M) = M$ .

- Calculer  $\text{tr}({}^t M M)$ , puis déterminer le signe de  $\det(M)$ .
- Montrer que  $\det(M)$  ne peut prendre que deux valeurs au plus.

(ii) Faire la synthèse.

**Exercice 26** (Norme triple associée à une application linéaire). ●●●

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien.

- (i) Étant donné un endomorphisme  $u$  de  $E$ , montrer qu'il existe  $M \geq 0$  tel que  $\forall x \in E, \|u(x)\| \leq M \|x\|$ .

(ii) En déduire l'existence de  $\inf\{M \geq 0, \forall x \in \mathbb{E}, \|u(x)\| \leq M \|x\|\}$ . On appellera ce réel « norme triple de  $u$  », ou « norme subordonnée à  $\|\cdot\|$  », et on la notera  $\|u\|$ .

- Que vaut  $\|u\|$  si  $u$  est une isométrie ?
- Soit  $p$  un projecteur de  $E$ . Montrer que  $\|p\| \geq 1$  avec égalité si, et seulement si  $p$  est un projecteur orthogonal.

### Indications.

1. Simples vérifications.
2. (i) Attention à ne pas se mélanger entre les réels et les vecteurs ! Écrire soigneusement les choses et penser que  $(e_i | e_j) = \delta_{ij}$ .  
(ii) Décomposer  $y$  sur la base  $(e_j)$ , et utiliser le fait que  $(u^*(x) | e_j) = (x | u(e_j))$ .  
(iii) Prendre  $v \in \mathcal{L}(E)$  tel que pour tous  $x$  et  $y$  dans  $E$ ,  $(v(x) | y) = (x | u(y))$  et démontrer que  $v - u^* = 0$ .  
(iv) Utiliser la question précédente.
3. Vérifier que toutes les questions précédentes fonctionnent si on change de base.
4. Démontrer qu'il s'agit de  ${}^t M$ .
5. Pour la première égalité, procéder par double inclusion. Pour la seconde, utiliser une inclusion et un argument de dimension.
- 3 1. Question de cours !  
2. Deux choix : démontrer l'orthogonalité, puis la supplémentarité, ou bien l'orthogonalité, puis l'égalité des dimensions !  
3. Utiliser une projection orthogonale sur  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  (propriété de minimisation de la distance).
- ?? Démontrer, dans l'ordre :
  - la dernière inégalité à l'aide du produit scalaire canonique  $\boxed{\text{sur } \mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$  et à l'aide de Cauchy-Schwarz et de la matrice  $J$  constituée de 1.
  - l'inégalité centrale en utilisant que tous les coefficients sont de valeur absolue  $\leq 1$ , donc sont supérieurs à leur carré.
  - l'inégalité de gauche à l'aide du produit scalaire canonique  $\boxed{\text{sur } \mathbb{R}^n}$ , et en considérant les colonnes de  $A$ .
- 5 Essayer de visualiser l'exercice en termes de volume.
  1. Utiliser que la matrice de  $(u_1, \dots, u_n)$  dans une BON est orthogonale.

- 2. Appliquer l'algorithme de Gram-Schmidt à  $(x_1, \dots, x_n)$ .
- 6 1. Vient de la symétrie du produit scalaire.
  - 2. (i)
  - (ii) Revenir aux coefficients.
  - (iii) Utiliser que  $\det(\mathcal{G}(x_1, \dots, x_p)) = \det({}^tMM)$ .
- 3. Utiliser l'inégalité d'Hadamard.
- 4. Si  $p$  est la projection orthogonale sur  $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$ , la distance cherchée est  $\|y - p(y)\|$ . Puis démontrer que

$$G(x_1, \dots, x_p, y) = \begin{pmatrix} \langle x_1, x_1 \rangle & \langle x_1, x_2 \rangle & \dots & \langle x_1, x_n \rangle & \langle x_1, p(x) \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \langle x_n, x_1 \rangle & \langle x_n, x_2 \rangle & \dots & \langle x_n, x_n \rangle & \langle x_n, p(x) \rangle \\ \langle p(x), x_1 \rangle & \langle p(x), x_2 \rangle & \dots & \langle p(x), x_n \rangle & \|p(x)\|^2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \langle x_1, x_1 \rangle & \langle x_1, x_2 \rangle & \dots & \langle x_1, x_n \rangle & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \langle x_n, x_1 \rangle & \langle x_n, x_2 \rangle & \dots & \langle x_n, x_n \rangle & 0 \\ \langle p(x), x_1 \rangle & \langle p(x), x_2 \rangle & \dots & \langle p(x), x_n \rangle & \|u\|^2 \end{pmatrix}$$

- 7 Je donne des indications uniquement pour le caractère défini.
  - (i) Utiliser la formule de Taylor pour les polynômes.
  - (ii) Utiliser le fait que l'intégrale du carré d'une fonction continue est nulle ssi cette fonction est nulle.
- 9 Utiliser l'inégalité de Cauchy-Schwarz avec le produit scalaire canonique de  $\mathbb{R}^p$ .
- 10 Utiliser l'inégalité de Cauchy-Schwarz, et le cas d'égalité.
- 11 La difficulté réside dans le fait de savoir qui est un vecteur, qui est un scalaire. On doit retrouver l'inégalité de Cauchy-Schwarz.
- 12 Démontrer le résultat par double inclusion.
- 14 Pour le sens direct, utiliser que  $\langle u(x+y), x+y \rangle = 0$ , puis développer. Le sens réciproque est évident.
- 15 1. Prendre,  $f \in H^\perp$ ,  $g$  qui coïncide avec  $f$  sauf éventuellement autour de 0, de sorte que  $fg$  soit de signe constant.
  - 2. Si  $f \in A^\perp$ , prendre  $g : t \mapsto tf(t)$  sur  $[0, 1]$  et nulle sinon. Ensuite, vérifier que  $A \cap B = \{0\}$ , donc  $(A \cap B)^\perp = E$ , mais que  $A^\perp + B^\perp \neq E$ .
- 16 1. C'est du cours.
  - 2. (i) Utiliser que toutes les dérivées  $j$ -èmes, avec  $j \leq k$ , de  $(x^2 - 1)^k$ , sont nulles en 1 et en  $-1$ , et faire une récurrence.
  - (ii) Poser  $x = \cos(t)$ .
  - (iii) Utiliser la récurrence pour calculer la norme de  $P_k$ .
- 19 Utiliser l'exercice 2, et
  - 1. S'intéresser au caractère symétrique ou antisymétrique de la matrice.

- 2. Montrer que l'image et le noyau sont supplémentaires orthogonaux.
- 3. (a) Faire une double implication.
  - (b) Montrer que si une symétrie est autoadjointe, alors  $\ker(s - \text{Id}) \perp \ker(s + \text{Id})$ . Pour la réciproque, utiliser qu'un projecteur orthogonal est autoadjoint.
- 20 Utiliser l'exercice 2, et
  - 1. Que peut-on dire de la matrice de  $u$ ?
  - 2. Montrer que ce sont des supplémentaires orthogonaux.
  - 3. Pour le sens réciproque, utiliser  $(u(x+y)|x+y)$ .
  - 4. (a) Montrer que  $\lambda \|x\|^2 = 0$ .
    - (b) Montrer que pour tout  $\lambda$ ,  $v - \lambda \text{Id}$  est inversible, donc pour tout  $\lambda$ ,  $v - \lambda \text{Id}$  est non nul.
    - (c) Montrer que, pour  $\lambda = 0$ ,  $\det(v) \neq 0$ , et montrer qu'une matrice antisymétrique en dimension impaire n'est pas inversible.