



00165

4				2							5			
5	1					2				5				
						3						4		
		4												4
3														
			5											
		4				5				3				



Calculez  $\int_0^1 \frac{x^3}{\sqrt{x^2+x+1}} dx$  par changements de variable :  $t = \sqrt{x^2+x+1} - x$  puis  $u = 2t - 1$ .

Par un argument de continuité, l'intégrale existe.

$t$  semble une fonction continue et dérivable de  $x$ . Mais bijective ? On va extraire  $x$  comme fonction de  $t$  ?

On écrit  $t + x = \sqrt{x^2 + x + 1}$ .

On élève au carré :  $t^2 + x^2 + 2.t.x = x^2 + x + 1$ .

On simplifie :  $t^2 - 1 = x - 2.x.t$ .

On extrait :  $x = \frac{t^2 - 1}{1 - 2.t}$ . Pourquoi pas.

On reporte pour vérifier :  $x^2 + x + 1 = \frac{(t^2 - 1)^2 + (1 - 2.t).(t^2 - 1) + (2.t - 1)^2}{(2.t - 1)^2}$

$x^2 + x + 1 = \frac{t^4 - 2.t^3 + 3.t^2 - 2.t + 1}{(2.t - 1)^2} = \frac{(t^2 - t + 1)^2}{(2.t - 1)^2}$  (pas évidente la refactorisation du numérateur).

$\sqrt{x^2 + x + 1} = \frac{(t^2 - t + 1)}{(2.t - 1)}$  ou  $\frac{(t^2 - t + 1)}{(2.t - 1)}$  suivant le domaine.

Puis  $\sqrt{x^2 + x + 1} - x = t$ .

On différencie :  $dx = -2 \cdot \frac{t^2 - t + 1}{(2.t - 1)^2} dt$ .

L'intégrale devient  $\int_1^{\sqrt{3}-1} \left( \frac{t^2 - 1}{1 - 2.t} \right)^3 \cdot \frac{1}{t^2 - t + 1} \cdot \left( -2 \cdot \frac{t^2 - t + 1}{(2.t - 1)^2} dt \right)$ .

On simplifie un  $t^2 - t + 1$  et on renverse le sens :  $2 \cdot \int_{\sqrt{3}-1}^1 \frac{(t^2 - 1)^3}{(2.t - 1)^4} dt$ .

Et maintenant, un gentil changement affine :  $u = 2.t - 1$  et donc  $dt = du/2$ .

L'intégrale devient  $2 \cdot \int_{2\sqrt{3}-3}^1 \frac{(u - 1)^3 \cdot (u + 3)^3}{64.u^4} du$ .

On développe par formule du binôme  $(u - 1)^3 \cdot (u + 3)^3 = (u^3 - 3.u^2 + 3.u - 1) \cdot (u^3 + 9.u^2 + 27.u + 27)$ .

et même  $(u - 1)^3 \cdot (u + 3)^3 = u^6 + 6.u^5 + 3.u^4 - 28.u^3 - 9.u^2 + 54.u - 27$ .

On divise par  $u^4$  :  $u^2 + 6.u + 3 - \frac{28}{u} - \frac{9}{u^2} + \frac{54}{u^3} - \frac{27}{u^4}$ .

Je ne sais pas si cela vaut la peine de terminer le calcul...

Sachant  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ , donnez une base et la dimension de  $\{M \mid A.M = M.A\}$  (au fait, quel est le seul format possible pour  $M$  ?).

Le plus simple est ici de prendre... seize coefficient, oui.

On écrit les seize relations issues de  $A.M = M.A$ .

On a un système seize équations, seize inconnues. Et il va être dégénéré. On sait en effet qu'il y a des solutions non triviales.

Il y a  $I_4$ ,  $A$  et  $A^2$ . Et peut être d'autres.

On peut donc dire que trois équations au moins vont disparaître... Ça c'est du « calcul » de base en maths.

Mais on va économiser des équations en des inconnues grâce au produit par blocs.<sup>2</sup>

On écrit  $A = \begin{pmatrix} B & O_{2,2} \\ O_{2,2} & C \end{pmatrix}$  avec  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$  et  $C = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

<sup>2</sup> 2. mais pas tant que ça en y regardant bien

On pose alors  $M = \begin{pmatrix} T & U \\ V & W \end{pmatrix}$  avec quatre matrices 2 sur 2.

On effectue des produits par blocs et on identifie :  $\begin{pmatrix} B.T & B.U \\ C.V & C.W \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} T.B & U.C \\ V.B & W.C \end{pmatrix}$ .

Attention, la relation  $B.U = U.C$  conduit elle à  $U = 0_{2,2}$  comme avec les réels<sup>3</sup> ?

Mais finalement : On résout avec des coefficients :  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

On trouve (position 1, 1) :  $a + 2.c = a - b$

(position 2, 2) :  $2.b + d = -2.c + d$

Pas de chance :  $b = c = 0$ .

On continue (position 1, 2) :  $0 + 2.d = -2.a + 0$

(position 2, 1) :  $2.a + 0 = 0 - d$

Cette fois :  $a = d = 0$ .

De même,  $C.V = V.B$  donne  $V = 0_{2,2}$ .

A ce stade  $M$  est de la forme  $\begin{pmatrix} T & 0_{2,2} \\ 0_{2,2} & W \end{pmatrix}$  et vérifie  $\begin{pmatrix} B.T & 0_{2,2} \\ 0_{2,2} & C.W \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} T.B & 0_{2,2} \\ 0_{2,2} & W.C \end{pmatrix}$ .

On passe à  $B.T = T.B$  c'est à dire  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

On trouve quatre équations pour quatre inconnues.

Mais finalement, il n'en reste que deux.

Soit dit en passant, si vous ne raisonnez qu'à coups de  $\Rightarrow$ , vous n'avez toujours rien compris depuis le temps.

$$\begin{array}{rcl} & a & +2.c & = & a & +2.b \\ \text{En effet,} & & b & +2.d & = & 2.a & +b \\ & 2.a & +c & = & & c & +2.d \\ & & 2.b & +d & = & 2.c & +d \end{array} \Rightarrow b = c \text{ par}$$

exemple.

Mais ceci ne dit pas que les solutions sont les matrices de la forme  $\begin{pmatrix} a & b \\ b & d \end{pmatrix}$ .

Les solutions sont « parmi les matrices de cette forme », c'est tout.

Sincèrement, je me fous que vous plantiez un calcul.

Je ne vous en veux pas trop d'hésiter sur « il y a un moins dans la dérivée du cosinus ».

Mais que vous ne raisonnez qu'avec des « il faut » ou  $\Rightarrow$  utilisés sans rigueur, là je vous en veux, et je comprends que vous ne pourrez jamais faire de sciences ni devenir intelligents.

Bref, on trouve les combinaisons de  $I_2$  et  $B$ .

Et pour l'autre équation c'est pareil.

Les matrices cherchées sont de la forme  $\begin{pmatrix} a.I_2 + b.A & 0_{2,2} \\ 0_{2,2} & c.I_2 + d.B \end{pmatrix}$  avec  $a, b, c$  et  $d$  à prendre comme vous voulez.

L'espace des solutions est de dimension 4.

On en donne une base  $\left[ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \right]$

D'autres bases sont possibles...

Un théorème affirme : pour tout couple d'entiers  $(a, b)$  distincts, il existe une infinité d'entiers naturels  $n$  vérifiant  $a + n$  et  $b + n$  sont premiers entre eux.

Écrivez un script Python qui pour  $a$  et  $b$  donnés cherche une liste de cent entiers  $n$  vérifiant ceci.

Donnez le couple  $(a, b)$  avec  $a$  et  $b$  entre 1 et 1000 pour lequel le dernier terme de cette liste est le plus grand.

3.  $\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t & u \\ v & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t & u \\ v & w \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$  donne vite  $a.w = w.b$  d'où  $w = 0$

Pour tester si deux entiers sont premiers entre eux, on calcule leur pgcd par algorithme d'Euclide (divisions euclidiennes jusqu'à avoir un reste nul, et on retourne l'entier précédent, c'est  $a$ ). Mais en fait, on regarde si le pgcd trouvé vaut 1 :

```
def pgcd(a, b) :
...while b > 0 :
.....a, b = b, a%b
...return(a)
```

```
def PremiersEntreEux(a, b) :
...while b != 0 :
.....a, b = b, a%b
...return(a==1)
```

Ensuite, on exploite ce test, et tant que la longueur de la liste n'a pas atteint 100, on continue à chercher. Faut-il penser à vérifier au début si  $a$  et  $b$  sont distincts ?

```
def Liste(a, b) :
...L = [ ]
...n = 0
...while len(L)<100 :
.....if PremiersEntreEux(a+n, b+n) :
.....L.append(n)
.....n += 1
...return(L)
```

Et maintenant, pour que le centième entier de la liste soit le plus grand possible ?

On va prendre tous les couples $(a, b)$	<pre>for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, 1001) :</pre>
(avec $a$ différent de $b$ et en fait $b$ plus petit que $a$ )	<pre>for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, a) :</pre>
On va créer un record à battre.	<pre>aRec, bRec = 2, 1 Record = Liste(aRec, bRec)[-1] for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, a) :</pre>
On va le comparer au dernier test de Liste( $a, b$ ).	<pre>aRec, bRec = 2, 1 Record = Liste(aRec, bRec)[-1] for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, a) : .....Candidat = Liste(a, b)[-1]</pre>
Si le record n'est pas battu, on passe au couple suivant.	<pre>aRec, bRec = 2, 1 Record = Liste(aRec, bRec)[-1] for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, a) : .....Candidat = Liste(a, b)[-1] .....if Candidat &gt; Record :</pre>
Si le record est battu, c'est lui qu'on mémorise.	<pre>aRec, bRec = 2, 1 Record = Liste(aRec, bRec)[-1] for a in range(1, 1001) : ...for b in range(1, a) : .....Candidat = Liste(a, b)[-1] .....if Candidat &gt; Record : .....Record = Candidat .....aRec, bRec = a, b</pre>

Record : 443 atteint pour les couples  $[a, b]$  suivants :

[[2, 1], [3, 1], [4, 2], [7, 1], [8, 2], [31, 1], [32, 2], [50, 20], [211, 1], [212, 2], [258, 48], [284, 74]]

Sur quel domaine est elle définie ? Sur quel domaine est elle continue ? Sur quel domaine est elle dérivable ?

$x \mapsto \cos(\sqrt{x})$ .

Mêmes questions avec  $x \mapsto \sqrt{\cos(x)}$ .